

## 2009 年“数值分析”期末试卷

## 一. 选择题与填空题 (19 分)

1. 判断下面哪个命题是正确的: \_\_\_\_

- (A) 高精度运算可以改善问题的病态性.  
 (B) 无论问题是否病态, 只要算法稳定都能得到好的近似解.  
 (C) 数值计算结果的准确度主要受初始数据误差、截断误差、舍入误差三者的影响.  
 (D) 条件数是反映问题病态性的量, 其值越小说明问题越病态.

2. 下面哪两个数值方法(或算法)可能存在数值稳定性问题: \_\_\_\_ , \_\_\_\_

- (A) 求解线性方程组的列选主元高斯消元法.  
 (B) 对称正定矩阵的 Cholesky 分解算法.  
 (C) 以  $\{1, x, x^2, \dots\}$  为基求解最佳平方逼近多项式的法方程法.  
 (D) 求解矩阵特征值问题的 QR 算法.  
 (E) 分段低次插值方法.  
 (F) 计算数值积分的高阶 Newton-Cotes 方法.  
 (G) 计算数值积分的高斯积分方法.

3. 假设函数  $f(x, y)$  对  $y$  满足 Lipschitz 条件, 对于满足  $y' = f(x, y)$  的常微分初值问题, 下面哪种解法不收敛: \_\_\_\_

- (A)  $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{4} [f(x_n, y_n) + 2f(x_n + h, y_n + hf(x_n, y_n))]$   
 (B)  $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} [3f(x_n, y_n) - f(x_n + h, y_n + hf(x_n, y_n))]$   
 (C)  $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{5} \left[ f(x_n, y_n) + 4f(x_n + \frac{2}{3}h, y_n + \frac{2}{3}hf(x_n, y_n)) \right]$   
 (D)  $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} [f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_{n+1})]$

4. 采用迭代公式  $x_{k+1} = x_k - \frac{3x_k^3 - 1}{9x_k^2}$  求方程  $x^3 - \frac{1}{3} = 0, x \in \left[\frac{1}{\sqrt[3]{3}}, 1\right]$  的根, 则对其收敛性的正确描述为: \_\_\_\_ (不定项选择)

- (A) 在区间  $\left[\frac{1}{\sqrt[3]{3}}, 1\right]$  上全局收敛, (B) 局部 1 阶收敛, (C) 局部 2 阶收敛, (D) 局部 3 阶收敛.

5. 设  $x$  的相对误差限为 2%, 则计算  $x^{10}$  的相对误差限约为 \_\_\_\_.6. 写出求解非线性方程  $x \sin x = 1$  的迭代计算公式.

(1) 牛顿法: \_\_\_\_

(2) 弦截法(割线法): \_\_\_\_

二. 设  $y(x)$  是关于  $x$  的函数, 在下述 4 个离散点上函数值为: (6 分)

$x_i$	0	1	2	3
$y_i$	1	1	2	0

(1) 采用分段线性插值, 求  $y(1.5)$  的近似值;(2) 用最小二乘法得到形如  $y(x) = a + bx$  的拟合曲线, 并且根据它求  $y(1.5)$  的近似值.

三. 已知函数 $P(x)$ 满足 $P(0) = 0, P(1) = P(2) = 1, P(3) = 4$ , (8 分)

(1)请使用 Newton 插值法, 写出多项式函数 $P(x)$ 的表达式;

(2)若增加一条件:  $P''(1) = -3$ , 求满足这些条件的次数不高于 4 次的多项式 $P(x)$ .

四. Gauss-Legendre 求积公式的积分节点 $x_k$ 和系数 $A_k$  ( $k = 0, 1, \dots, n$ )列于右表。(8 分)

(1) 求  $n=1$  时的 $x_k$ 和 $A_k$ .

(2) 用具有 3 次代数精度的 Gauss-Legendre 公式计算 $\int_{-2}^2 \frac{1}{x^2+2} dx$ .

n	$x_k$	$A_k$
0	0.0000000	2.0000000
1		
2	$\pm 0.7745967,$ 0	0.5555556, 0.8888889
3	$\pm 0.8611363,$ $\pm 0.3399810$	0.3478548, 0.6521452
...	...	...

五.若 $A = (a_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 为对称正定矩阵, 则求解方程 $Ax = b$ 常常利用矩阵  $A$  的 Cholesky 分解 $A = LL^T$ , 下面是相应的算法描述: (6 分)

(1) For  $j = 1, 2, \dots, n$

(2)  $l_{jj} = (a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{jk}^2)^{1/2}$

(3) For  $i = j + 1, j + 2, \dots, n$

(4)  $l_{ij} = (a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{ik}l_{kj})/l_{jj}$

(5) EndFor

(6) EndFor

(7) For  $i = 1, 2, \dots, n$

(8)  $y_i = (b_i - \sum_{k=1}^{i-1} l_{ik}y_k)/l_{ii}$

(9) EndFor

(10) For  $i = n, n - 1, \dots, 1$

(11)  $x_i = (b_i - \sum_{k=i+1}^n l_{ki}x_k)/l_{ii}$

(12) EndFor

请问上述算法描述中哪两行有错误? 应如何改正?

六. 矩阵 $A = \begin{bmatrix} 5 & \frac{1}{2} & 2 \\ \frac{1}{2} & 6 & \frac{3}{2} \\ 2 & \frac{3}{2} & 4 \end{bmatrix}$ , (8 分)

(1)用圆盘定理估计 $\text{cond}(A)_2$ 的上限。

(2)设初始向量 $x_0 = [1, 1, 1]^T$ , 使用改进的幂法做两次迭代, 求矩阵 $A$ 最大特征值的近似值.

七. 矩阵 $A = A_1 = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 3 & 5 \end{bmatrix}$ , 完成求特征值的基本 QR 算法的第一步迭代, 写出矩阵 $Q_1, R_1$ , 和 $A_2$  (要求使用 Householder 变换). (8 分)

八. 矩阵 $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -2 & 4 & 1 \\ 0 & 2 & 4 \end{bmatrix}$ , 采用 Gauss-Seidel 迭代法求解方程组 $Ax = b$ . (7 分)

(1)写出 Gauss-Seidel 迭代法的矩阵分裂形式 $A = M - N$ ;

(2)写出 Gauss-Seidel 迭代法的迭代矩阵  $B$ ;

(3)讨论 Gauss-Seidel 迭代法的收敛性.