视觉 SLAM 十四讲:从理论到实践(第二版) 勘误表

高翔

日期: August 23, 2019

1 勘误表说明

由于能力所限,书籍内容难免有一些错误,我们对此表示抱歉。在这个文档里,我们列出自第一次印刷(2019年8月)后书中的错误。大多数错误应该会在下一次印刷中修复。所以,请读者留意扉页中的印刷次数,并对照本文档进行斟别。

对于代码的改动,请参照当前的 github 页面,勘误表仅针对书籍内容。本勘误表仅对第二版书籍有效,第一版书的勘误请参考第一版书对应的 github 页面。

由于排版可能在不同印刷次数中存在微小改动,勘误表中的页面和段落等标记,仅针对当前次印刷有效。

如果您认为书中内容存在错误,请给我发邮件,或者通过出版社提供的反馈通道发送信息。直 接给我发邮件会比较方便。

2 第一次印刷

表 1: 第一次印刷勘误

序号	位置	改动前	改动后	说明
1	彩页1右上图标题	拓扑地	拓扑地图	美编加工时漏字
2	式 3.41	$\theta = \arccos(\frac{\operatorname{tr}(R-1)}{2})$ $= \arccos(2s^2 - 1).$	$\theta = \arccos(\frac{\operatorname{tr}(\mathbf{R}) - 1}{2})$ $= \arccos(2s^2 - 1).$	tr 括号位置有误
3	P188 终端输入	d1.png d2.png	1_depth.png 2_depth.png	深度图文件名