# 视觉 SLAM 十四讲: 从理论到实践(第二版) 勘误表

高翔

日期: October 21, 2019

#### 1 勘误表说明

由于能力所限,书籍内容难免有一些错误,我们对此表示抱歉。在这个文档里,我们列出自第一次印刷(2019年8月)后书中的错误。大多数错误应该会在下一次印刷中修复。所以,请读者留意扉页中的印刷次数,并对照本文档进行斟别。

对于代码的改动,请参照当前的 github 页面,勘误表仅针对书籍内容。本勘误表仅对第二版书籍有效,第一版书的勘误请参考第一版书对应的 github 页面。

由于排版可能在不同印刷次数中存在微小改动,勘误表中的页面和段落等标记,仅针对当前次印刷有效。

如果您认为书中内容存在错误,请给我发邮件,或者通过出版社提供的反馈通道发送信息。直接给我发邮件会比较方便。

## 2 第一次印刷 (2019年8月)

位置 序号 改动前 改动后 说明 彩页1右上图标题 拓扑地 拓扑地图 美编加工时漏字  $\theta = \arccos(\frac{\operatorname{tr}(\boldsymbol{R} - 1)}{2})$  $\theta = \arccos(\frac{\operatorname{tr}(\boldsymbol{R}) - 1}{2})$ 式 3.41 2 tr 括号位置有误  $= \arccos(2s^2 - 1).$  $= \arccos(2s^2 - 1).$ 3 P188 终端输入 d1.png d2.png 1\_depth.png 2\_depth.png 深度图文件名 P3p(blog) . . . 4 参考文献 61 删除 网站已过期, 网址不可访问 5 P326 式 (12.14)  $d_C P_C = \dots$ 删除最右侧  $t_{RW}$  前的 K多一个 K 金字塔是计算图视觉中 6 P156 计算机视觉中 错别字

表 1: 第一次印刷勘误

## 3 第四次印刷 (2019年10月)

表 2: 第四次印刷勘误

序号	位置	改动前	改动后	说明
7	P265 第 10 讲主要目标	第3条	删去	正文内未介绍 IMU(计划但没有实装)

## 4 一些不在勘误表内的改动

除上述改动之外,还有一些不在书籍文本内的改动,需要向读者说明。大部分这里的勘误来自于 github issues.

- 1. 第 8 讲的直接法实现,需要使用 OpenCV 4 支持的 cv::parallel\_for\_ 函数。如果读者使用较旧的版本,需要对代码做一些改动。具体的改动方法请参照对应版本的 OpenCV 文档,或者参考 https://github.com/gaoxiang12/slambook2/issues/32。
- 2. 第 4 讲的 examples/trajectorError 例子中,构造 SE3 的部分四元数应该使用 w, x, y, z 顺序。