

Rapport de séance 6:

- J'ai réglé le problème lié au module moteur
- modification
- détection d'un problème avec le bluetooth lorsque l'on changeait de corde il n'y avait pas de valeur envoyées pour t (qui définit le sens de rotation de la corde) . Cela avait pour conséquence de décaler les valeurs envoyées ce qui faisait que t était attribué a n et inversement dans le module moteur.
- problème avec une des puce L293D
- réalisation de test de fréquence-mètre
- on a aussi pensé à une solution de dernier recours si nous n'arrivons pas a avoir un fréquencemètre assez performant qui serait d'utiliser un téléphone comme fréquencemètre et d'envoyer les données par bluetooth.

Petite démonstration pour la corde/moteur 4 : <https://youtu.be/o4anhMRJgOU>