

Rapport de séance 4 :

- Communication entre le module accordeur et le module moteur par Bluetooth. Problème rencontré : les deux module Bluetooth communique bien entre eu à l'aide de programme simple mais ne communique plus lorsque l'on utilise nos anciens programmes modifier avec le Bluetooth.
- Utilisation de la puce L293D, finalisation et test du code des moteurs. Le code du module moteur est fonctionnel à l'exception de la partie Bluetooth sur laquelle je travail (ce n'est qu'un problème logiciel puisque comme dit précédemment nous avons vérifié que les deux module Bluetooth communiquait bien à l'aide de programme simple).
- Réorganisation des branchements sur les cartes Arduino et les « white Bord » afin d'avoir assez de place pour pouvoir brancher tous les moteurs et que les branchement soit plus « propre ».