第五章 卷积神经网络

当处理图像时,全连接的前馈神经网络会存在以下两个问题:

- 1. 图像不能太大。比如,输入图像大小为100×100×3(即图像高度为100,宽度为100,3个颜色通道RGB)。在全连接前馈神经网络中,第一个隐藏层的每个神经元到输入层都有100*100*3=30,000个相互独立的连接,每个连接都对应一个权重参数。随着隐藏层神经元数量的增多,参数的规模也会极具增加。这会导致整个神经网络的训练效率会非常低,也很容易出现过拟合。
- 2. 难以处理图像不变性。自然图像中的物体都具有局部不变性特征,比如在 尺度缩放、平移、旋转等操作不影响人们对它的正确识别。而全连接的前 馈神经网络很难提取这些特征,一般需要进行数据增强来提高性能。

卷积神经网络(Convolutional Neural Networks,CNN)是受生物学上感受野(Receptive Field)的机制而提出的一种前馈神经网络。

感受野主要是指听觉、视觉等神经系统中一些神经元的特性,即神经元只接受其所支配的刺激区域内的信号。在视觉神经系统中,视觉皮层中的神经细胞的输出依赖于视网膜上的光感受器。视网膜上的光感受器受刺激兴奋时,将神经冲动信号传到视觉皮层,但不是所有视觉皮层中的神经元都会接受这些信号。一个神经元的感受野是指视网膜上的特定区域,只有这个区域内的刺激才能够激活该神经元。David Hubel和Torsten Wiesel在1959年发现,在猫的初级视觉皮层中存在两种细胞:简单细胞和复杂细胞,这两种细胞承担不同层次的视觉感知功能 [Hubel and Wiesel, 1959, 1962]。简单细胞的感受野是狭长型的,每个简单细胞只对感受野中特定角度(orientation)的光带敏感,而复杂细胞对于感受野中以特定方向(direction)移动的某种角度(orientation)的光带敏感。

David Hubel和Torsten Wiesel在此方面的贡献, 与1981年获得诺贝尔生 理学或医学奖。

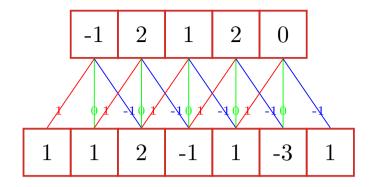


图 5.1: 一维卷积示例。卷积核为[-1,0,1]。

受此启发,1980年, Kunihiko Fukushima (福岛邦彦)提出了一种带卷积和子采样操作的多层神经网络:新知机 (Neocognitron) [Fukushima, 1980]。但当时还没有反向传播算法,新知机采用了无监督学习的方式来训练。Yann LeCun在1989年将反向传播算法引入了卷积神经网络 [LeCun et al., 1989],并在手写体数字识别上取得了很大的成功 [LeCun et al., 1998]。

目前的卷积神经网络一般采用交替使用卷积层和最大值池化层,然后在顶端使用多层全连接的前馈神经网络。训练过程使用反向传播算法。卷积神经网络有三个结构上的特性:局部连接,权重共享以及次采样。这些特性使得卷积神经网络具有一定程度上的平移、缩放和扭曲不变性。和前馈神经网络相比,卷积神经网络的参数更少。在图像识别任务上,基于卷积神经网络模型的准确率也远远超出了一般的神经网络模型。

5.1 卷积

卷积(convolution),也叫摺积,是分析数学中一种重要的运算。在信号处理或图像处理中,经常使用一维或二维卷积。

这里我们只考虑离散序 列的情况。

一维卷积 一维卷积经常用在信号处理中。给定一个长度为n的输入信号序列 x_1, x_2, \dots, x_n ,和长度为m的滤波器 (filter) w_1, w_2, \dots, w_m ,一般情况下滤波

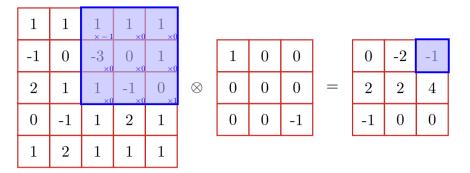


图 5.2: 二维卷积示例。

器的长度m远小于信号序列长度n。输入信号序列和滤波器的卷积为:

$$y_t = \sum_{k=1}^{m} w_k \cdot x_{t-k+1}, \tag{5.1}$$

其中 $t = m, \dots, n$ 。

图5.4给出了一维卷积示例。当滤波器 $w_i = 1/m, 1 \le i \le m$ 时,卷积相当于信号序列的移动平均。

二维卷积 二维卷积经常用在图像处理中。给定一个图像 x_{ij} , $1 \le i \le M$, $1 \le j \le N$, 和滤波器 w_{ij} , $1 \le i \le m$, $1 \le j \le n$, 一般 m << M, n << N。

卷积的输出为:

$$y_{ij} = \sum_{u=1}^{m} \sum_{v=1}^{n} w_{uv} \cdot x_{i-u+1,j-v+1}.$$
 (5.2)

图5.2给出了二维卷积示例。常用的均值滤波(mean filter)就是当前位置的像素值设为滤波器窗口中所有像素的平均值,也就是 $f_{uv}=\frac{1}{mn}$ 。

在图像处理中,卷积经常作为特征提取的有效方法。图5.3给出在图像处理 中几种常用的滤波器,以及其对应的输出图像。

5.1.1 向量的卷积

为了更好地描述神经网络中的卷积,我们定义向量之间的卷积操作。假设滤波器为一个m维的向量 $\mathbf{w} = [w_1, w_2, \cdots, w_m]^{\mathsf{T}}$,其和n维向量 $\mathbf{x} = [x_1, x_2, \cdots, x_n]^{\mathsf{T}}$

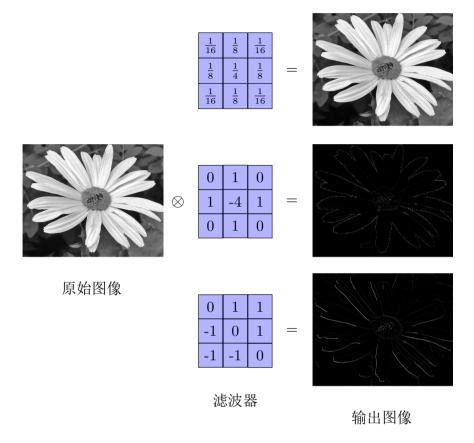


图 5.3: 图像处理中几种常用的滤波器示例。最上面的滤波器为高斯滤波器,中间和最下面的过滤器为边缘检测滤波器。

的卷积为

$$\mathbf{y} = \mathbf{w} \otimes \mathbf{x},\tag{5.3}$$

其中 \otimes 表示卷积运算, $\mathbf{y} = [y_1, y_2, \cdots, y_{n-m+1}]^{\mathrm{T}} 为 n - m + 1$ 维的向量,并且

$$y_t = \sum_{k=1}^{m} w_k x_{t+k-1}, \text{ for } i = 1, \dots, n-m+1$$
 (5.4)

这里和公式(5.1)不同,不失一般性,我们定义y的下标从1开始。

同理,我们可以定义矩阵的卷积操作。给定二维滤波器 $W \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 和一个

输入矩阵 $X \in \mathbb{R}^{M \times N}$, 其卷积为

$$Y = W \otimes X, \tag{5.5}$$

其中 $Y \in \mathbb{R}^{M-m+1,N-n+1}$ 为输出矩阵。不失一般性,这里Y的下标也从1开始

$$y_{ij} = \sum_{u=1}^{m} \sum_{v=1}^{n} w_{uv} \cdot x_{i+u,j+v}.$$
 (5.6)

卷积的变种

在卷积的标准定义基础上,还可以引入滤波器的滑动步长和零填充来来计 算各种各样的卷积。

滤波器的**步长**(stride)是指滤波器在滑动时的时间间隔。图5.4a给出了步长为2的卷积示例。

零填充(zero padding)是在输入向量两端进行补零。图5.4b给出了输入的两端各补一个零后的卷积示例。

假设卷积层的输入神经元个数为n,卷积大小为m,步长(stride)为s,输入神经元两端各填补p个零(zero padding),那么该卷积层的神经元数量为(n-m+2p)/s+1。

通常可以通过选择合适的卷积大小以及步长来使得(n-m+2p)/s+1为整数。

- 一般常用的券积有一下三类:
- **窄卷积**: 步长 s=1, 两端不补零 p=0, 卷积后输出长度为 n-m+1。
- **宽卷积**: 步长 s=1, 两端补零 p=m-1, 卷积后输出长度 n+m-1.
- 等长卷积: 步长 s=1,两端补零 p=(m-1)/2,卷积后输出长度 n。 图5.4b就是一个等长卷积示例。

除了特别声明外,一般说的卷积默认为窄卷积。

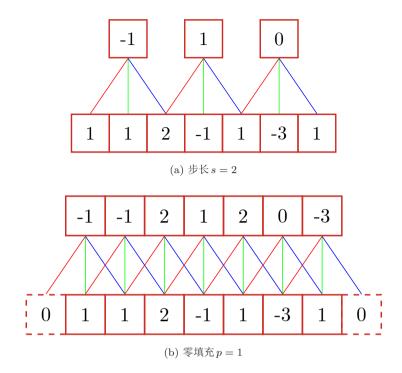


图 5.4: 卷积的步长和零填充。

5.1.2 卷积的数学性质

导数

则

假设 $\mathbf{y} = \mathbf{w} \otimes \mathbf{x}$,其中 $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^m, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$,函数 $f(\mathbf{y}) \in \mathbb{R}$ 为一个标量函数,

$$\frac{\partial f(\mathbf{y})}{\partial w_k} = \sum_{t=1}^{n-m+1} \frac{\partial y_t}{\partial w_k} \frac{\partial f(\mathbf{y})}{\partial y_t}$$
 (5.7)

$$= \sum_{t=1}^{n-m+1} x_{t+k-1} \frac{\partial f(\mathbf{y})}{\partial y_t}$$
 (5.8)

$$=\sum_{t=1}^{n-m+1} \frac{\partial f(\mathbf{y})}{\partial y_t} x_{k+t-1}.$$
 (5.9)

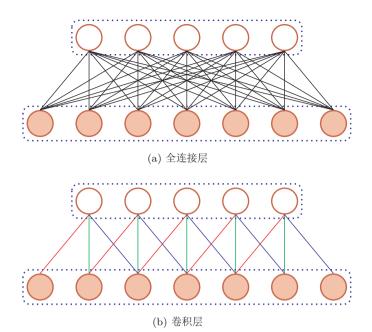


图 5.5: 全连接层和卷积层。卷积层中同颜色的边上的权重相同。

从公式(5.9)可以看出, $f(\mathbf{y})$ 关于 \mathbf{w} 的偏导数为 \mathbf{x} 和 $\frac{\partial f(\mathbf{y})}{\partial \mathbf{v}}$ 的卷积

$$\frac{\partial f(\mathbf{y})}{\partial \mathbf{w}} = \frac{\partial f(\mathbf{y})}{\partial \mathbf{y}} \otimes \mathbf{x}.$$
 (5.10)

5.2 卷积神经网络

5.2.1 用卷积来代替全连接

在全连接前馈神经网络中,如果第l层有 n^l 个神经元,第l-1层有 $n^{(l-1)}$ 个神经元,连接边有 $n^{(l)} \times n^{(l-1)}$ 个,也就是权重矩阵有 $n^{(l)} \times n^{(l-1)}$ 个参数。当m和n都很大时,权重矩阵的参数非常多,训练的效率会非常低。

如果采用卷积来代替全连接,第l层的净输入 $\mathbf{z}^{(l)}$ 为第l-1层活性值 $\mathbf{a}^{(l-1)}$ 和滤波器 $\mathbf{w}^{(l)} \in \mathbb{R}^m$ 的卷积,即

$$\mathbf{z}^{(l)} = \mathbf{w}^{(l)} \otimes \mathbf{a}^{(l-1)} + b^{(l)}, \tag{5.11}$$

其中滤波器 $\mathbf{w}^{(l)}$ 为权重向量, $b^{(l)} \in \mathbb{R}^{n^{l-1}}$ 为偏置。

根据卷积的定义, 卷积层有两个很重要的性质:

局部连接 在卷积层(假设是第l层)中的每一个神经元都只和下一层(第l-1层)中某个局部窗口内的神经元相连,构成一个局部连接网络。如图5.5所示,卷积层和下一层之间的连接数大大减少,有原来的 $n^l \times n^{l-1}$ 个连接变为 $n^l \times m$ 个连接,m为滤波器大小。

权重共享 从公式 (5.11) 可以看出,作为参数的滤波器 $\mathbf{w}^{(l)}$ 对于第 l 层的所有的神经元都是相同的。如图5.5中,所有的同颜色连接上的权重是相同的。

由于局部连接和权重共享,卷积层的参数只有一个m维的权重 $\mathbf{w}^{(l)}$ 和1维的偏置 $b^{(l)}$,共m+1个参数。参数个数和神经元的数量无关。此外,第l层的神经元个数不是任意选择的,而是满足 $n^{(l)}=n^{(l-1)}-m+1$ 。

5.2.2 卷积层

典型的卷积神经网络中的卷积层为三维结构上面是一维的卷积层,下面我们来看下两维的情况。在图像处理中,图像是以二维矩阵的形式输入到神经网络中,因此我们需要二维卷积。假设 $x^{(l)} \in \mathbb{R}^{(w_l \times h_l)}$ 和 $x^{(l-1)} \in \mathbb{R}^{(w_{l-1} \times h_{l-1})}$ 分别是第l层和第l-1层的神经元活性。 $X^{(l)}$ 的每一个元素为:

$$X_{s,t}^{(l)} = f\left(\sum_{i=1}^{u} \sum_{j=1}^{v} W_{i,j}^{(l)} \cdot X_{s-i+u,t-j+v}^{(l-1)} + b^{(l)}\right),$$
 (5.12)

其中, $W^{(l)}\mathbb{R}^{u\times v}$ 为两维的滤波器,B为偏置矩阵。第l-1层的神经元个数为 $(w_l \times h_l)$,并且 $w_l = w_{l-1} - u + 1$, $h_l = h_{l-1} - v + 1$ 。

也可以写为:

$$X^{(l)} = f\left(W^{(l)} \otimes X^{(l-1)} + b^{(l)}\right),\tag{5.13}$$

5.2.3 子采样层

卷积层虽然可以显著减少连接的数量,但是每一个特征映射的神经元个数 并没有显著减少。这样,如果后面接一个分类器,分类器的输入维数依然很高,

很容易出现过拟合。为了解决这个问题,在卷积神经网络一般会在卷积层之后再加上一个池化(Pooling)操作,也就是子采样(Subsampling),构成一个子采样层。子采样层可以来大大降低特征的维数,避免过拟合。

对于卷积层得到的一个特征映射 $X^{(l)}$,我们可以将 $X^{(l)}$ 划分为很多区域 $R_k, k=1,\cdots,K$,这些区域可以重叠,也可以不重叠。一个子采样函数 $\mathbf{down}(\cdots)$ 定义为:

$$X_k^{(l+1)} = f(Z_k^{(l+1)}), (5.14)$$

$$= f\left(w^{(l+1)} \cdot \mathbf{down}(R_k) + b^{(l+1)}\right),\tag{5.15}$$

其中, $w^{(l+1)}$ 和 $b^{(l+1)}$ 分别是可训练的权重和偏置参数。

$$X^{(l+1)} = f(Z^{(l+1)}), (5.16)$$

=
$$f\left(w^{(l+1)} \cdot \mathbf{down}(X^l) + b^{(l+1)}\right)$$
, (5.17)

 $\mathbf{down}(X^l)$ 是指子采样后的特征映射。

子采样函数**down**(·)一般是取区域内所有神经元的最大值(Maximum Pooling) 或平均值(Average Pooling)。

$$pool_{max}(R_k) = \max_{i \in R_k} a_i \tag{5.18}$$

$$pool_{avg}(R_k) = \frac{1}{|R_k|} \sum_{i \in R_k} a_i.$$
 (5.19)

子采样的作用还在于可以使得下一层的神经元对一些小的形态改变保持不 变性,并拥有更大的感受野。

pooling 示例图。

5.2.4 卷积层

为了增强卷积层的表示能力,我们可以使用K组不同的滤波器来得到K组输出。每一组输出都共享一个滤波器。如果我们把滤波器看成一个特征提取器,每一组输出都可以看成是输入图像经过一个特征抽取后得到的特征。因此,在卷积神经网络中每一组输出也叫作一组**特征映射**(Feature Map)。

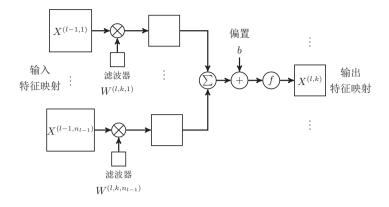


图 5.6: 两维卷积层的映射关系

不失一般性,我们假设第l-1层的特征映射组数为 n_{l-1} ,每组特征映射的大小为 $m_{l-1}=w_{l-1}\times h_{l-1}$ 。第l-1层的总神经元数: $n_{l-1}\times m_{l-1}$ 。第l层的特征映射组数为 n_l 。如果假设第l层的每一组特征映射 $X^{(l,k)}$ 的输入为第l-1层的所有组特征映射。

第l层的第k组特征映射 $X^{(l,k)}$ 为:

$$X^{(l,k)} = f\left(\sum_{p=1}^{n_{l-1}} \left(W^{(l,k,p)} \otimes X^{(l-1,p)}\right) + b^{(l,k)}\right), \tag{5.20}$$

其中, $W^{(l,k,p)}$ 表示第l-1层的第p组特征向量到第l层的第k组特征映射所需的滤波器。

第l层的每一组特征映射都需要 n_{l-1} 个滤波器以及一个偏置b。假设每个滤波器的大小为 $u \times v$,那么共需要 $n_l \times n_{l-1} \times (u \times v) + n_l$ 。

这样,我们在第l+1 层就得到 n_l 组特征映射,每一组特征映射的大小为 $m_l=w_{l-1}-u+1\times h_{l-1}-v+1$,总的神经元个数为 $n_l\times m_l$ 。图5.6给出了公式5.20的可视化映射关系。

连接表 公式 (5.20) 中,第l-1 层的所有特征映射都经过滤波器得到一个第l 层的一组特征映射 $X^{(l,k)}$ 。也就是说,第l 层的每一组特征映射都依赖于第l-1 层的所有特征映射,相当于不同层的特征映射之间是全连接的关系。实际上,这种全连接关系不是必须的。我们可以让第l 层的每一组特征映射都依赖于前一层的少数几组特征映射。这样,我们定义一个**连接表**T 来描述不同层的特征映

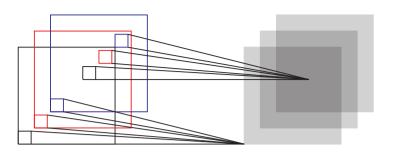


图 5.7: 两维卷积层

射之间的连接关系。如果第l层的第k组特征映射依赖于前一层的第p组特征映射,则 $T_{p,k}=1$,否则为0。

$$X^{(l,k)} = f\left(\sum_{\substack{p,\\T_{n,k}=1}} \left(W^{(l,k,p)} \otimes X^{(l-1,p)}\right) + b^{(l,k)}\right)$$
(5.21)

这样,假如连接表T的非零个数为K,每个滤波器的大小为 $u \times v$,那么共需要 $K \times (u \times v) + n_l$ 参数。

卷积层的作用是提取一个局部区域的特征,每一个滤波器相当于一个特征 提取器。图5.7给出了两维卷积层示例。

5.3 卷积神经网络示例: LeNet-5

下面我们来看一个具体的深层卷积神经网络: LeNet-5[LeCun et al., 1998]。 LeNet-5虽然提出时间比较早,但是是一个非常成功的神经网络模型。基于LeNet-5的手写数字识别系统在90年代被美国很多银行使用,用来识别支票上面的手写数字。LeNet-5的网络结构如图5.8所示。

不计输入层, LeNet-5共有7层, 每一层的结构为:

- 1. 输入层: 输入图像大小为 $32 \times 32 = 1024$ 。
- 2. C1层:这一层是卷积层。滤波器的大小是 $5 \times 5 = 25$,共有6个滤波器。得到6组大小为 $28 \times 28 = 784$ 的特征映射。因此,C1层的神经元个数

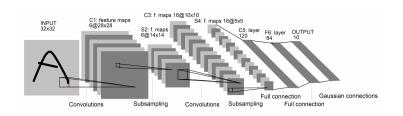


图 5.8: LeNet-5 网络结构。图片来源: [LeCun et al., 1998]

为 $6 \times 784 = 4,704$ 。可训练参数个数为 $6 \times 25 + 6 = 156$ 。连接数为 $156 \times 784 = 122,304$ (包括偏置在内,下同)。

- 3. S2层: 这一层为子采样层。由 C1 层每组特征映射中的 2×2 邻域点次采样为 1 个点,也就是 4 个数的平均。这一层的神经元个数为 $14 \times 14 = 196$ 。可训练参数个数为 $6 \times (1+1) = 12$ 。连接数为 $6 \times 196 \times (4+1) = 5,880$ (包括偏置的连接)
- 4. C3层:这一层是卷积层。由于S2层也有多组特征映射,需要一个连接表来定义不同层特征映射之间的依赖关系。LeNet-5 的连接表如图5.9所示。这样的连接机制的基本假设是: C3层的最开始的6个特征映射依赖于S2层的特征映射的每3个连续子集。接下来的6个特征映射依赖于S2层的特征映射的每4个连续子集。再接下来的3个特征映射依赖于S2层的特征映射的每4个不连续子集。最后一个特征映射依赖于S2层的所有特征映射。这样共有60个滤波器,大小是5×5=25。得到16组大小为10×10=100的特征映射。C3层的神经元个数为16×100=1,600。可训练参数个数为(60×25+16=1,516。连接数为1,516×100=151,600。
- 5. S4 层: 这一层是一个子采样层,由 2×2 邻域点次采样为 1 个点,得到 16 组 5×5 大小的特征映射。可训练参数个数为 $16 \times 2 = 32$ 。连接数为 $16 \times (4+1) = 2000$ 。
- 6. C5 层: 是一个卷积层,得到 120 组大小为 1×1 的特征映射。每个特征映射与 S4 层的全部特征映射相连。有 $120 \times 16 = 1,920$ 个滤波器,大小是 $5 \times 5 = 25$ 。C5 层的神经元个数为 120,可训练参数个数为 $1,920 \times 25 + 120 = 48,120$ 。连接数为 $120 \times (16 \times 25 + 1) = 48,120$ 。
- 7. F6层:是一个全连接层,有84个神经元,可训练参数个数为84×(120+1) = 10,164。连接数和可训练参数个数相同,为10,164。
- 8. 输出层:输出层由10个欧氏径向基函数(Radial Basis Function, RBF)函数组成。这里不再详述。

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
0	X				Χ	Χ	Χ			Χ	X	Χ	Χ		Χ	Χ
1	X	X				X	X	X			\mathbf{X}	X	X	X		X
2	X	X	X				X	Χ	X			X		X	\mathbf{X}	X
3		\mathbf{X}	\mathbf{X}	\mathbf{X}			\mathbf{X}	\mathbf{X}	\mathbf{X}	\mathbf{X}			\mathbf{X}		\mathbf{X}	Χ
4			\mathbf{X}	\mathbf{X}	\mathbf{X}			X	\mathbf{X}	X	\mathbf{X}		\mathbf{X}	\mathbf{X}		X
5				X	X	X			X	X	X	X		X	X	Χ

图 5.9: LeNet-5中C3层的连接表。图片来源: [LeCun et al., 1998]

5.4 梯度计算

在全连接前馈神经网络中,目标函数关于第l层的神经元 $\mathbf{z}^{(l)}$ 的梯度为

$$\delta^{(l)} \triangleq \frac{\partial J(W, \mathbf{b}; \mathbf{x}, y)}{\partial \mathbf{z}^{(l)}}$$
 (5.22)

$$= f'_{l}(\mathbf{z}^{(l)}) \odot (W^{(l+1)})^{T} \delta^{(l+1)}$$
(5.23)

在卷积神经网络中,每一个卷积层后都接着一个子采样层,然后不断重复。 所以我们需要分别来看下卷积层和子采样层的梯度。

5.4.1 卷积层的梯度

我们假定卷积层为l层,子采样层为l+1层。因为子采样层是下采样操作,l+1层的一个神经元的误差项 δ 对应于卷积层(上一层)的相应特征映射的一个区域。l层的第k个特征映射中的每个神经元都有一条边和l+1层的第k个特征映射中的一个神经元相连。根据链式法则,第l层的一个特征映射的误差项 $\delta^{(l,k)}$,只需要将l+1层对应特征映射的误差项 $\delta^{(l+1,k)}$ 进行上采样操作(和第l层的大小一样),再和l层特征映射的激活值偏导数逐元素相乘,再乘上权重 $w^{(l+1,k)}$,就得到了 $\delta^{(l,k)}$ 。

第l层的第k个特征映射的误差项 $\delta^{(l,k)}$ 的具体推导过程如下:

$$\delta^{(l,k)} \triangleq \frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial Z^{(l,k)}} \tag{5.24}$$

$$= \frac{\partial X^{(l,k)}}{\partial Z^{(l,k)}} \cdot \frac{\partial Z^{(l+1,k)}}{\partial X^{(l,k)}} \cdot \frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial Z^{(l+1,k)}}$$
(5.25)

$$= f'_l(Z^{(l)}) \odot \left(\mathbf{up} \left(w^{(l+1,k)} \delta^{(l+1,k)} \right) \right) \tag{5.26}$$

$$= w^{(l+1,k)} \left(f'_l(Z^{(l)}) \odot \mathbf{up}(\delta^{(l+1,k)}) \right), \tag{5.27}$$

其中, up 为上采样函数(Upsampling)。

在得到第l层的第k个特征映射的误差项 $\delta^{(l,k)}$,目标函数关于第l层的第k个特征映射神经元滤波器 $W_{i,i}^{(l,k,p)}$ 的梯度

$$\frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial W_{i,j}^{(l,k,p)}} = \sum_{s=1}^{w_l} \sum_{t=1}^{h_l} \left(X_{s-i+u,t-j+v}^{(l-1,p)} \cdot (\delta^{(l,k)})_{s,t} \right)$$
(5.28)

$$= \sum_{s=1}^{w_l} \sum_{t=1}^{h_l} \left(X_{(u-i)-s,(v-j)-t}^{(l-1,p)} \cdot \left(\mathbf{rot180}(\delta^{(l,k)}) \right)_{s,t} \right). \tag{5.29}$$

公式5.29也刚好是卷积形式,因此目标函数关于第l层的第k个特征映射神经元滤波器 $W^{(l,k,p)}$ 的梯度可以写为:

$$\frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial W^{(l,k,p)}} = \mathbf{rot180} \left(X^{(l-1,p)} \otimes \mathbf{rot180} (\delta^{(l,k)}) \right). \tag{5.30}$$

目标函数关于第l层的第k个特征映射的偏置 $b^{(l)}$ 的梯度可以写为:

$$\frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial b^{(l,k)}} = \sum_{i,j} (\delta^{(l,k)})_{i,j}.$$
(5.31)

5.4.2 子采样层的梯度

我们假定子采样层为l层,l+1层为卷积层。因为子采样层是下采样操作,l+1层的一个神经元的误差项 δ 对应于卷积层(上一层)的相应特征映射的一个区域。

$$Z^{(l+1,k)} = \sum_{\substack{p, \\ T_{p,k}=1}} \left(W^{(l+1,k,p)} \otimes X^{(l,p)} \right) + b^{(l+1,k)}$$
 (5.32)

第l层的第k个特征映射的误差项 $\delta^{(l,k)}$ 的具体推导过程如下:

$$\delta^{(l,k)} \triangleq \frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial Z^{(l,k)}} \tag{5.33}$$

$$= \frac{\partial X^{(l,k)}}{\partial Z^{(l,k)}} \cdot \frac{\partial Z^{(l+1,k)}}{\partial X^{(l,k)}} \cdot \frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial Z^{(l+1,k)}}$$
(5.34)

$$= f'_{l}(Z^{(l)}) \odot \left(\sum_{\substack{p, \\ T_{p,k}=1}} \left(\delta^{(l+1,p)} \tilde{\otimes} \mathbf{rot} \mathbf{180}(W^{(l,k,p)}) \right) \right). \tag{5.35}$$

其中, ố 为宽卷积。

公式5.29也刚好是卷积形式,因此目标函数关于第l层的第k个特征映射神 经元滤波器 $W^{(l,k,p)}$ 的梯度可以写为:

$$\frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial w^{(l,k)}} = \sum_{i,j} \left(\mathbf{down}(X^{(l-1,k)}) \cdot \delta^{(l,k)} \right)_{i,j}. \tag{5.36}$$

目标函数关于第l层的第k个特征映射的偏置 $b^{(l)}$ 的梯度可以写为:

$$\frac{\partial J(W, \mathbf{b}; X, y)}{\partial b^{(l,k)}} = \sum_{i,j} (\delta^{(l,k)})_{i,j}.$$
 (5.37)

总结和深入阅读 5.5

习题 5-1 分析卷积神经网络中用1×1的滤波器的作用。

参考文献

Kunihiko Fukushima. Neocognitron: A self-organizing neural network model for a mechanism of pattern recognition unaffected by shift in position. Biological cybernetics, 36(4):193-202, 1980.

David H Hubel and Torsten N Wiesel. Receptive fields of single neurones in the cat's striate cortex. The Journal of physiology, 148(3):574-591, 1959.

David H Hubel and Torsten N Wiesel.

Receptive fields, binocular interaction and functional architecture in the cat's visual cortex. The Journal of physiology, 160(1):106-154, 1962.

Yann LeCun, Bernhard Boser, John S Denker, Donnie Henderson, Richard E Howard, Wavne Hubbard. and Lawrence D Jackel. Backpropagation applied to handwritten zip code recognition. Neural computation, 1(4): 541-551, 1989.

Yann LeCun, Léon Bottou, Yoshua Bengio, and Patrick Haffner. Gradient-

based learning applied to document recognition. *Proceedings of the IEEE*, 86 (11):2278–2324, 1998.