A、倒水

source: 瞎编的, 个人感觉难度< 1800。

直觉告诉我,这个过程应该是这样的:

定义操作5为:操作(1,2,4)若干次,然后此时的水都倒进桶里。

那么应该是:操作5执行若干次,然后再执行若干次,把此时一部分水倒进桶里。

对拍之后发现是对的。

于是我们定义cost[x]表示最少几次,能让三个杯子恰好凑够x的水,且都倒进了桶里,cost2[x]表示最少几次,我能让三个杯子中一部分水恰好是x,且都倒进了桶里。

显然cost随时可以用, cost2只有最后一次可以用。

那么我们就可以开心 dp 了, 没有细节。

复杂度O(xyz + N(x + y + z))。

B、让他们连通

部分分做法略。这题简单死了。

第一种做法就是重构树了。

我们根据操作时间建立一棵重构树,在重构树上求出i和i+1最早连通的时间 a_i 。

那么,对于每次询问,答案就是 $\max([a_{l_i}, a_{r_{i-1}}])$ 。

其实我想让大家练练整体二分的。

我们也可以通过整体二分来求 a_i 。

一个超级好写的方式是,我们动态开点建一棵线段树,每个节点存当前答案在[l,r]的询问有哪些。

然后直接跑log遍模拟,每一遍模拟的过程中,一旦合并到询问[l,r]对应的一半的时候,就把所有询问算一下,看看应该往左丢还是往右丢就行。

复杂度多一个log, 但是不是每道题都会多这个log的。

需要注意的一个细节是,你不能递归建树,只能 bfs 的形式来建树,因为这样你编号的顺序才是按层数编号。

C、通信网络

对于一个部分分做法,我们只需要枚举每个点作为中继点z,然后二分答案,dfs一下每棵子树,看看子树内有多少个在范围内的点即可。

这个查询过程显然可以通过按 dfs 序建立的主席树来加速,可以做到两个log。

一个log的做法也很明显:我们直接把这个点当根的时候,对应的所有主席树都拿出来,然后从这些主席树的根节点处同时二分,这样复杂度就只有一个log了。

SOURCE: arc180D

部分分做法略。

这题当T4其实有点简单的(但是去年CSP/NOIP的T4好像还不如这个难)。

我们考虑对于每组询问,区间内的最大值显然是不可避免的要被选到的。

除了最大值所在位置 定以外(如果有多个,可以钦定最左/最右),一共就这么三种情况:

- (1) 选了[L+1, R-1], 以及L, R两个端点。
- (2) 选了[L, t-1], [t, t], [t+1, R]三个区间。

为啥只有这两种形式呢?

我们考虑假设t < x,那么,[t+1,R]的最大值一定是 A_x ,[L,t]需要划分成两段区间,无论第二段区间是什么,我都可以疯狂把它右端点归给[t+1,R]这一段,依旧不会改变[t+1,R]的最大值。

所以一定只有上述两种情况。

第一种情况非常容易处理,不说了。

第二种情况,我们可以分t在x左边还是右边分别做。其实只用做一边,另一边就是翻转序列/询问再做一遍。

以下用t在x右边来设计算法:

我们考虑建立一个笛卡尔树。

那么每一个位置i,都有一个管辖范围 $[l_i, r_i]$ 。

我们对于询问[L,R],x,想找的分割位置,实际上就是满足:

- $x < i \le R$
- $r_i \geq R$

的所有i中, $A_i + min(l_i, i-1)$ 的最小值。

对于每一个i,我们可以在建笛卡尔树的过程中预处理出 $r_i, A_i + min(l_i, i-1)$ 。

关键是, 怎么对于每一组询问去求答案。

考虑扫描线。

我们按照i从n到1的顺序来枚举。

首先,把所有 $r_j=i$ 的位置j,插入到线段树中。在线段树中的下标是j,值是 $A_j+min(l_j,j-1)$ 。

然后,我们枚举所有R=i的询问。此时,线段树中存储的所有元素,都满足 $r_j\geq R$,我们就只用关心 $x< j\leq R$ 一个限制了,直接在线段树中查询区间[x+1,R]的最小值即可。

时间复杂度O((q+n)logn),常数有点大。