浙江旅行团 (hangzhou)

样例解释 1

- 该样例满足特殊性质 AB。
- 核心配置: n=8, m=4, q=11, typ=0。
- 评价参数: A=11, B=45, C=14, D=19。
- 起始城市: 机器人 $1 \rightarrow 1$, $2 \rightarrow 4$, $3 \rightarrow 8$, $4 \rightarrow 1$.
- 1. 第 1 个查询
- 操作: 0 q 4 → 查询机器人 4。
- 关键逻辑:
 - 查询触发结算: 机器人 4 在城市 1,矩阵为初始值 $\begin{pmatrix} 0 & 10^9 \\ 10^9 & 0 \end{pmatrix}$ 。
 - 计算评价: $(0 \oplus 11) + (10^9 \oplus 45) + (10^9 \oplus 14) + (0 \oplus 19) = 2000000089$ 。
 - 结果:评价异或初始评分 0,得到最终评分。
- 输出: 2000000089。
- 2. 第 2 个查询
- 操作: 1 t 3 4 5 → 机器人 3~4 移动到城市 5。
- 结算过程(移动触发):
 - 机器人 3 (城市 8) 和 4 (城市 1) 的矩阵均为初始值, 结算后评分变为 2000000089。
 - 矩阵重置为初始值,移动至城市5。
- 无输出。
- 3. 第 3 个查询
- 操作: 2 t 2 2 7 → 机器人 2 移动到城市 7。
- **结算过程**: 机器人 2 矩阵为初始值, 评分变为 2000000089, 移动至城市 7。
- 无输出。
- 4. 第 4 个查询
- 操作: 3 q 4 → 查询机器人 4。
- 关键状态:
 - 机器人 4 在城市 5, 未经历活动, 矩阵为初始值。
 - 查询触发结算: 计算初始矩阵的评价 2000000089, 异或当前评分 2000000089。
- 输出: 0。

5. 第 5 个查询

- 操作: 4 e 5 19491001 → 城市 5 举办活动。
- 矩阵更新: 机器人 3、4 的矩阵与活动矩阵 $B = \begin{pmatrix} 1 & 41 \\ 104 & 185 \end{pmatrix}$, 执行 $(\min, +)$ 乘法,矩阵都变为 B。
- 无输出。

6. 第 6 个查询

- 操作: 5 e 1 20251001 → 城市 1 举办活动。
- **矩阵更新:** 机器人 1 的矩阵与活动矩阵 $B = \begin{pmatrix} 1 & 53 \\ 1 & 121 \end{pmatrix}$, 执行 $(\min, +)$ 乘法,矩阵变为 B。
- 无输出。

7. 第 7 个查询

- 操作: 6 q 4 → 查询机器人 4。
- 关键状态:
 - 机器人 4 在城市 5, 矩阵已被活动修改。
 - 查询触发结算: 用修改后的矩阵计算评价 286, 异或当前评分 2000000089。
- 输出: 2000000327。

8. 第 8 个查询

- 操作: 7 t 1 1 5 → 机器人 1 移动到城市 5。
- 结算过程(移动触发):
 - 机器人 1 的矩阵已被城市 1 的活动修改,结算后评分异或上 155。
 - 矩阵重置,移动至城市5。
- 无输出。

9. 第 9 个查询

- 操作: 8 t 2 2 1 → 机器人 2 移动到城市 1
- 结算过程: 机器人 2 矩阵为初始值,评价为 2000000089,移动至城市 1。
- 无输出。

10. 第 10 个查询

- 操作: 9 q 1 → 查询机器人 1。
- 关键状态:
 - 机器人1在城市5,矩阵为初始值(移动时已重置)。

- 查询触发结算: 用初始矩阵计算评价 2000000089, 异或移动时获得的评分 155。
- 输出: 2000000194。

11. 第 11 个查询

- 操作: 10 q 2 → 查询机器人 2。
- 关键状态:
 - 机器人2在城市1,矩阵为初始值。
 - 查询触发结算:用初始矩阵计算评价 2000000089,异或当前评分 0 (这个机器人一共结算了三次,每次都以初始矩阵结算)。
- 输出: 2000000089。