

Elipsoit Yüzeyinde Temel Ödev Çözümleri Üzerine Bir İnceleme

İbrahim Öztuğ BİLDİRİCİ^{1*}

¹Selçuk Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Harita Mühendisliği Bölümü, Konya (bildirici@selcuk.edu.tr)

Öz

Elipsoit yüzeyinde eğriliklerin değişken olması nedeniyle temel ödev problemlerinin düzlem ve kürede olduğu gibi her koşulda sonuç veren basit bağıntıları yoktur. Jeodezinin tarihsel gelişiminde problem, uygulamada yeterli olduğundan uzaklıkların 100km den küçük olduğu nokta konumlarına yönelik ele alınmış ve çeşitli çözüm yöntemleri geliştirilmiştir. Bilimsel ve teknolojik gelişmeler sonucu uzak noktalar arasında da geçerli çözümler ortaya çıkmıştır. Bu çalışmada kaynaklarda yer alan çok sayıda yöntemden yaygın kullanımı olan üç yöntem ele alınmış birbirleri ile karşılaştırılmıştır. Elde edilen sonuçlar her tür uzunlukta büyük uzunluklar için geliştirilmiş Vincenty yöntemin tercih edilmesi gerektiğini göstermektedir..

Anahtar Kelimeler: Matematiksel jeodezi, elipsoit, temel ödev çözümleri

A Review on Fundamental Calculation Solutions on the Ellipsoid Surface

Abstract

Because the curvatures of the ellipsoid surface are variable, there is no simple relation that yields results under all conditions, such as the fact that the Fundamental calculation problems are plane and spherical. In the historical development of geodesy, the problem has been dealt with in terms of locations where the distances are 100 km small, and various solution methods have been developed. Valid solutions have also emerged among the far-reaching points of scientific and technological development. In this study, three methods which are widely used in many of the sources in the sources have been discussed and compared with each other. The results show that the Vincenty method developed for large lengths of any length should be preferred.

Keywords: Mathematical geodesy, ellipsoid, fundamental calculations solutions

1. GİRİŞ

Temel ödev çözümleri bir yüzey üzerinde iki koordinat sistemi arasında dönüşümden başka bir şey değildir. Birinci temel ödevde bir noktanın dik koordinatları, bir başka noktaya olan doğrultu açısı ve uzaklık biliniyorken ikinci noktanın dik koordinatları bulunur. Burada dik koordinat kutupsal koordinat dönüşümü söz konusudur. İkinci temel ödevde

ise iki noktanın dik koordinatları biliniyorken aradaki kenar ve bu kenarın doğrultu açısı bulunur. Problemi küre yüzeyine taşırsak burada coğrafi koordinat kürsel kutupsal koordinat (azimut, büyük daire yay uzunluğu) dönüşümü söz konusudur. Düzlemde ve kürede analitik geometri ve küresel trigonometri yardımıyla problem noktaların birbirlerine göre uzaklıklarından bağımsız olarak çözülür.

* Sorumlu Yazar

Geliş Tarihi: 24.02.2017

Geomatik Dergisi

Kabul Tarihi: 08.04.2017

Journal of Geomatics

Elipsoit yüzeyinde problemin çözümü basit değildir. Uydu jeodezisi öncesi triyangülasyon yöntemi ile ağların oluşturulduğu dönemde noktaların birini görme zorunluluğu nedeniyle uzaklıklar en çok 100km olabiliyordu. Bu dönemde 100km altı uzaklıklarda geçerli çözüm yöntemleri ortaya çıkmış kullanılmıştır. Uydu tekniklerinin jeodezide kullanımı ile noktaların birbirini görme zorunluluğu ortadan kalkmış ve aralarındaki binlerce kilometreve uzaklıkları noktalar arasında da temel ödev çözümlerine gerek duyulmuş ve bunu çözen yöntemler de ortaya çıkmıştır.

Elipsoit yüzeyinde temel ödev çözümleri 4 grupta toplanabilir (Demirel ve Üstün 2013, Grossman 1976).

- 1. Jeodezik eğrinin diferansiyel denklemleri ile elde edilen Legendre serilerine dayanan yöntemler: Bu kapsamdaki seriler çabuk yakınsamadığından hesaplama güçlükleri söz konusudur. Serilerde bazı kısaltılmalar yaparak daha hesaplamaya elverişli seriler elde edilmiştir. Bunların en çok bilinenleri Screiber'in birinci temel ödev çözümü ve Gauss Ortalama Enlem Yöntemi'dir. Bu yöntemler büyük uzunluklar için sonuç vermez.
- Jeodezik eğriyi oluşturan noktalar ve kutbun oluşturduğu elipsoidal üçgen ile küresel üçgen arasındaki ilişkiden yararlanılan yöntemler: Bu yaklaşım büyük uzunluklar için geliştirilmiş olup, en yaygın kullanılanı Vincenty Yöntemi'dir (Vincenty 1975).
- 3. Elipsoidin düzleme ya da küreye izdüşümü yapılıp, hesaplama bu yüzeylerde yapılır. Daha sonra elipsoide ters izdüşüm ile çözüm elde edilebilir. Bu grupta uygulamada en çok kullanılanı Gauss-Krüger Projeksiyonu'nda indirgeme bağıntıları ile yapılan çözümdür (Demirel ve Üstün 2013, s.180).
- 4. Bazı çözümlerde jeodezik eğri yerine kiriş, normal kesit yayı, loksodrom ya da uç noktalarındaki azimutları bu noktalardan geçen normal kesit eğrisinin azimutlarına eşit olan eğriler kullanılır.

Araştırmanın Amacı

Bu çalışma ile temel ödev çözüm yöntemleri bir biri ile karşılaştırılacak, hangi durumlarda hangi yöntemin uygun olduğu irdelenecektir. Uzak noktalar arasında çözüm sağlayan Vincenty yöntemi yakın noktalar arasında da geçerlidir. Ancak bu yöntemin hesap yükü daha fazladır. Noktalar arası uzaklığa bağlı olarak Vincenty yöntemine altenatif daha az hesap yükü olan yöntemlerin kullanılabilirliği irdelenecektir.

Bu çalışmada kullanılan notasyon Ek A'da verilmiştir.

2. TEMEL ÖDEV ÇÖZÜM YÖNTEMLERİ

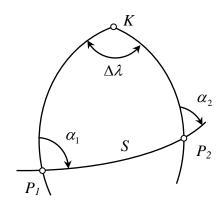
Temel ödev çözümlerinde temel olarak iki hesaplama/dönüşüm söz konusudur. Birinci temel ödev probleminde bir noktanın coğrafi koordinatları (elipsoidal enlem ve boylam), ikinci noktaya olan jeodezik eğri uzunluğu ve jeodezik eğrinin birinci noktadaki azimutu biliniyor iken ikinci noktanın koordinatlarının ve ikinci noktadaki azimutun bulunması istenir. Küre ve elipsoitte jeodezik eğri meridyenleri sabit açı ile kesmediğinden jeodezik eğrinin azimutu üzerinde bulunan her İkinci noktada farklıdır. temel ödev çözümünde iki noktanın ise coğrafi koordinatları biliniyorken aralarındaki jeodezik eğri uzunluğu ile jeodezik eğrinin noktalarındaki azimutların bulunması istenir (Sekil 1). Kısaca özetlemek gerekirse temel ödev çözümleri aşağıdaki gibi ifade edilir.

Birinci Temel Ödev:

Verilenler: $\varphi_1, \lambda_1, \alpha_1, S$ İstenenler: $\varphi_2, \lambda_2, \alpha_2$

İkinci Temel Ödev:

Verilenler: $\varphi_1, \lambda_1, \varphi_2, \lambda_2$ İstenenler: S, α_1, α_2

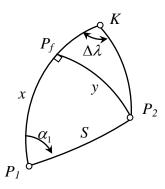


Şekil 1: Temel ödev çözümü

Bu başlık altında küçük ve büyük uzaklıklarda kullanılan üç yöntem ele alınacaktır. Tüm bağıntılarda açı birimi radyan olarak alınmıştır. İkinci noktadaki azimut ise P_1P_2 doğrultusunda alınmıştır (Sekil 1).

Schreiber'in Birinci Temel Ödev Çözümü

Schreiber, Legendre serilerinde kısaltma sağlamak için jeodezik eğri uç noktaları ile ikinci noktadan birinci noktadan geçen meridyene inilen dik ayağı noktasının (P_f) oluşturduğu dik üçgenden yararlanılır. Bu üçgen bu bölgede elipsoide yakınsayan bir kürede küresel dik üçgen kabul edilir. Büyük uzunluklar için geçerli bir yöntem değildir (Grossman 1976).



Şekil 2: Schreiber'in birinci temel ödev çözümü

$$u = S \cos \alpha_1$$

$$v = S \sin \alpha_1$$
(3)

$$x = u \left(1 + \frac{v^2}{3R_{G1}^2} \right)$$

$$y = v \left(1 - \frac{u^2}{6R_{G1}^2} \right)$$
(4)

$$\varphi_{f} = \varphi_{1} + V_{1}^{2} \begin{pmatrix} \frac{x}{N_{1}} - \frac{3\eta_{1}^{2}t_{1}x^{2}}{2N_{1}^{2}} \\ -\frac{\eta_{1}^{2}x^{3}(1 - t_{1}^{2} + \eta_{1}^{2} - 5\eta_{1}^{2}t_{1}^{2})}{2N_{1}^{3}} + \dots \end{pmatrix} (5)$$

$$\varphi_{2} = \varphi_{f} + V_{f}^{2} \left(-\frac{t_{f} y^{2}}{2N_{f}^{2}} + \frac{t_{f} y^{4}}{24N_{f}^{4}} \left(1 + 3t_{f}^{2} + \eta_{f}^{2} - 9\eta_{f}^{2} t_{f}^{2} \right) \right)$$
(6)

$$\lambda_{2} = \lambda_{1} + \frac{1}{\cos \varphi_{f}} \left(\frac{y}{N_{f}} - \frac{t_{f}^{2} y^{3}}{3N_{f}^{3}} + \frac{t_{f}^{2} y^{5} (1 + 3t_{f}^{2})}{15N_{f}^{5}} \right)$$
(7)

Gauss Ortalama Enlem Yöntemi

Gauss ortalama enlem yönteminde jeodezik eğrinin ortasında bulunan noktadan yararlanılarak Legendre serilerinde kısaltmalar yapılmıştır. Bu şekilde elde edilen Gauss ortalama enlem bağıntıları, ortalama enlem, boylam ve azimut,

$$\varphi = \frac{\varphi_1 + \varphi_2}{2}, \lambda = \frac{\lambda_1 + \lambda_2}{2}, \alpha = \frac{\alpha_1 + \alpha_2}{2}$$
 (8)

olmak üzere,

$$\Delta \varphi = \frac{u}{M} \left(\frac{1 + \frac{2 + 3t^2 + 2\eta^2}{24N^2} v^2 + \frac{\eta^2 (t^2 - 1)}{8N^2} u^2}{\frac{\eta^2 (t^2 - 1)}{8N^2} u^2} \right)$$
(9)

$$\Delta \lambda = \frac{v}{N \cos \varphi} \left(\frac{1 + \frac{t^2}{24N^2} v^2 - \frac{1}{24N^2} v^2}{24N^2} u^2 \right)$$
 (10)

$$\Delta \alpha = \frac{vt}{N} \left(\frac{1 + \frac{2 + t^2 + 2\eta^2}{24N^2} v^2 + \frac{2 + 7\eta^2 + 9\eta^2 t^2}{24N^2} u^2}{24N^2} \right)$$
(11)

şeklindedir. Birinci temel ödev probleminde ortama değerler (8) bilinmediğinden iteratif olarak çözüm gereklidir. Başlangıç değeri olarak $\varphi = \varphi_1$, $\alpha = \alpha_1$ alınıp, (9) ve (11) eşitliklerinden iteratif olarak φ , α , $\Delta \varphi$ ve $\Delta \alpha$ belirlenir. Elde edilen son değerler (10) eşitliğinde yerine konularak çözüm gerçekleştirilir.

İkinci temel ödevde ortalama değerler (8) belli olduğu için yöntem daha kullanışlıdır (Demirel ve Üstün 2013, Grossman 1976). Bu amaçla ortalama enlem bağıntılarında u ve v (3) parametreleri çekilerek düzenleme yapılır.

$$u = M\Delta\varphi \left(1 - \frac{2 + 3t^2 + 2\eta^2}{24} (\Delta\lambda \cos\varphi)^2 - \frac{\eta^2(t^2 - 1)}{8V^4} \Delta\varphi^2 + \dots\right)$$
(12)

$$v = N\Delta\lambda\cos\varphi \left(1 - \frac{1}{24}(\Delta\lambda\sin\varphi)^2 + \frac{1 + \eta^2 - 9\eta^2t^2}{24V^4}\Delta\varphi^2 + \dots\right)$$
(13)

$$\Delta \alpha = \Delta \lambda \sin \varphi \left(1 - \frac{1 + \eta^2}{12} (\Delta \lambda \cos \varphi)^2 + \frac{3 + 8\eta^2}{24V^4} \Delta \varphi^2 + \dots \right)$$
(14)

$$\tan \alpha = \frac{v}{u}$$

$$\alpha_1 = \alpha - \frac{\Delta \alpha}{2}$$

$$\alpha_2 = \alpha + \frac{\Delta \alpha}{2}$$
(15)

$$S = \sqrt{u^2 + v^2} \tag{16}$$

Vincenty Yöntemi

Büyük uzunluklarda çözüm sağlayan bu yöntemde yarıçapı ekvator yarıçapı kadar olan bir yardımcı küreden yararlanılır. Jeodezik eğri ile yardımcı kürede oluşan büyük daire yayı arasında ilişki kurularak oluşturulan iç içe eşitliklere dayalı bir çözüm yapılmıştır (Vincenty 1975).

Birinci Temel Ödev

İlk olarak birinci noktanın enlemi (β_1), yardımcı küre üzerinde ekvatordan birinci noktaya kadar açısal büyük daire yayı uzunluğu (σ_1) ve jeodezik eğrinin ekvatordaki azimutu (α_{ek}) hesaplanır.

$$\tan \beta_1 = \frac{1}{\sqrt{1 + e'^2}} \tan \varphi_1 \tag{17}$$

$$\tan \sigma_1 = \frac{\tan \beta_1}{\cos \alpha_1} \tag{18}$$

$$\sin \alpha_{ek} = \cos \beta_1 \sin \alpha_1 \tag{19}$$

A ve B büyüklükleri hesaplanır.

$$\overline{u}^2 = e'^2 \cos^2 \alpha_{ek}$$

$$A = 1 + \frac{\overline{u}^{2}}{16384} \left\{ 4096 + \overline{u}^{2} \left[-768 + \overline{u}^{2} \left(320 - 175\overline{u}^{2} \right) \right] \right\}$$

$$B = \frac{\overline{u}^{2}}{1024} \left\{ 256 + \overline{u}^{2} \left[-128 + \overline{u}^{2} \left(74 - 47\overline{u}^{2} \right) \right] \right\}$$
(20)

 $\Delta \sigma$ parametresi, σ başlangıç değeri,

$$\sigma = \frac{S}{bA}$$

alınarak, $\Delta \sigma$ parametresindeki değişim 10^{-14} değerinden küçük oluncaya iteratif olarak aşağıdaki bağıntılarla hesaplanır.

$$2\sigma_{m} = 2\sigma_{1} + \sigma$$

$$\Delta\sigma = B\sin\sigma \left\{\cos 2\sigma_{m} + \frac{1}{4}B\left[\cos\sigma\left(-1 + 2\cos^{2}2\sigma_{m}\right)\right] - \frac{1}{6}B\cos 2\sigma_{m}\left(-3 + 4\sin^{2}\sigma\right)\left(-3 + 4\cos^{2}2\sigma_{m}\right)\right]\right\}$$

$$\sigma = \frac{S}{bA} + \Delta\sigma \tag{21}$$

Bu şekilde σ_m ve σ parametreleri de iteratif olarak belirlenmiş olur. İkinci noktanın enlemi,

$$\tan \varphi_2 = \frac{\sin \beta_1 \cos \sigma + \cos \beta_1 \sin \sigma \cos \alpha_1}{\left(1 - f\right) \left[\sin^2 \alpha + \left(\sin \beta_1 \sin \sigma - \cos \beta_1 \cos \sigma \cos \alpha_1\right)^2\right]^{\frac{1}{2}}}$$
(22)

boylamı,

$$\tan \Delta \omega = \frac{\sin \sigma \sin \alpha_1}{\cos \beta_1 \cos \sigma - \sin \beta_1 \sin \sigma \cos \alpha_1}$$

$$C = \frac{f}{16}\cos^2\alpha_{ek} \left[4 + f \left(4 - 3\cos^2\alpha_{ek} \right) \right]$$

$$\Delta \lambda = \Delta \omega - (1 - C)f \sin \alpha \begin{cases} \sigma + C \sin \sigma \\ \cos 2\sigma_m \\ + C \cos \sigma (-1 + 2\cos^2 2\sigma_m) \end{cases}$$

$$\lambda_2 = \lambda_1 + \Delta \lambda \tag{23}$$

ikinci noktadaki azimut,

$$\tan \alpha_2 = \frac{\sin \alpha_{ek}}{-\sin \beta_1 \sin \sigma + \cos \beta_1 \cos \sigma \cos \alpha_1}$$
 (24)

şeklinde hesaplanır.

İkinci Temel Ödev

İkinci temel ödev çözümünde ilk olarak ilk olarak iki noktanın indirgenmiş enlem değerleri hesaplanır.

$$\tan \beta_1 = \frac{1}{\sqrt{1 + e'^2}} \tan \varphi_1$$

$$\tan \beta_2 = \frac{1}{\sqrt{1 + e'^2}} \tan \varphi_2 \tag{25}$$

Yardımcı kürede boylam farkı değeri ($\Delta \omega$), başlangıç değeri,

$$\Delta \omega = \Delta \lambda$$

alınarak değişim 10^{-14} den küçük oluncaya kadar aşağıdaki bağıntılar tekrar edilerek iteratif olarak hesaplanır.

$$\sin^2 \sigma = (\cos \beta_2 \sin \Delta \omega)^2 + (\cos \beta_1 \sin \beta_2 - \sin \beta_1 \cos \beta_2 \cos \Delta \omega)^2$$

$$\cos \sigma = \sin \beta_1 \sin \beta_2 + \cos \beta_1 \cos \beta_2 \cos \Delta \omega$$

$$\sin \alpha_{ek} = \cos \beta_1 \cos \beta_2 \sin \Delta \omega / \sin \sigma$$

$$\cos 2\sigma_m = \cos \sigma - 2\sin \beta_1 \sin \beta_2 / \cos^2 \alpha_{ek}$$

$$C = \frac{f}{16} \cos^2 \alpha_{ek} \left[4 + f \left(4 - 3\cos^2 \alpha_{ek} \right) \right]$$

$$\Delta \omega = \Delta \lambda + (1 - C)f \sin \alpha_{ek}$$

$$\left\{ \sigma + C \sin \sigma \left[\cos 2\sigma_m + C \cos \sigma \left(-1 + 2 \cos^2 2\sigma_m \right) \right] \right\}$$
(26)

Jeodezik eğri uzunluğu, A, B ve $\Delta \sigma$ parametreleri (20) ve (21) bağıntılarıyla hesaplandıktan sonra,

$$S = bA(\sigma - \Delta\sigma) \tag{27}$$

bağıntısı ile bulunur. Jeodezik eğrinin azimutları aşağıdaki bağıntılardan hesaplanır.

$$\tan \alpha_1 = \frac{\cos \beta_2 \sin \Delta \omega}{\cos \beta_1 \sin \beta_2 - \sin \beta_1 \cos \beta_2 \cos \Delta \omega}$$

$$\tan \alpha_2 = \frac{\cos \beta_1 \sin \Delta \omega}{-\sin \beta_1 \cos \beta_2 + \cos \beta_1 \sin \beta_2 \cos \Delta \omega}$$
(28)

İlgili bağıntılardan görüldüğü üzere Vincenty Yöntemi hesap yükü fazla ve iteratif hesaplamalara duyarlı bir yöntemdir. Büyük ya da küçük tüm jeodezik eğri uzunluklarında geçerlidir.

3. ARAŞTIRMA

Bu başlık altında Schreiber ve Gauss yöntemlerinin hangi koşullar altında yeterli doğrulukta çözüm sağladığı irdelenecektir. Bu amaçla belli uzaklıklarda bir nokta etrafında elipsoit yüzeyinde bir çember oluşturan 1° azimut farkıyla noktalar oluşturulmuştur. Elipsoit yüzeyinde eğriliklerin değişimi enlem ve yöne bağlı olduğundan boylam sabit tutulup yukarıdaki hesaplama $10^{\circ} - 80^{\circ}$ enlem aralığında 10°enlem farkları ile tekrar edilmistir. Bu sekilde değisik enlemlerde ve yönlerde çok sayıda nokta elde edilmiştir. Bu noktaların Vincenty yöntemine koordinatları doğru kabul edilerek, Schreiber ve Gauss Ortalama Enlem yöntemlerinden elde edilen değerlerle farklarından yararlanılarak standart sapmalar hesaplanmıştır.

Matematiksel jeodezide coğrafi koordinatlarda 0.0001", azimutta 0.001" doğrulukta hesaplama istenir (Demirel ve Üstün 2013, s.104). Schreiber yöntemi ile elde edilen ikinci noktanın coğrafi koordinatları ve azimutunun standart sapma değerleri tablo görülmektedir. Bu yöntem ikinci noktadaki azimut (α_2) değerleri açısından 50km üzeri kenarlarda yeteri kadar doğru değildir. Coğrafi koordinatlar açısından ise 90km uzaklıklara kadar yeterli doğruluk sağlamaktadır.

Gauss Ortalama Enlem Yöntemi için yapılan test sonuçları Tablo 2'de görülmektedir. İkinci noktadaki azimut açısından 100km ye kadar kenarlarda yeterli doğruluk sağlanmaktadır. Coğrafi koordinatlar açısından bakıldığında 70km kadar kenarlarda elde edilen standart sapmalar uygundur. Tablo değerlerinden görüldüğü üzere iki yöntem doğruluk açısından farklı sonuçlar vermiştir.

Tablo 1: Schreiber Yöntemi Test Sonuçları

				3
<i>s</i> ″′	."	. "	Nokta	Uzaklık
S_{φ}	s_{λ}''	s_{α}''	Sayısı	(m)
0.000003	0.000002	0.001280	2880	50000
0.000009	0.000006	0.003184	2880	60000
0.000022	0.000018	0.006886	2880	70000
0.000050	0.000046	0.013443	2880	80000
0.000101	0.000104	0.024271	2880	90000
0.000191	0.000218	0.041197	2880	100000
0.000339	0.000426	0.066525	2880	110000
0.000574	0.000787	0.103093	2880	120000
0.000930	0.001384	0.154338	2880	130000
0.001455	0.002338	0.224368	2880	140000
0.002208	0.003811	0.318033	2880	150000

Kaynaklarda her iki yöntem için de 100km'e kadar uzaklıklarda kullanılabileceği bilgisi yapılan test ile tam olarak doğrulanmamaktadır. Bu iyimser değerlerin orta enlemli bölgelerde yapılan hesaplamalara dayandığı düşünülebilir. Burada yapılan analiz

İnceleme

2017; 2(1);52-57

daha geniş bir enlem aralığında gerçekleştirilmiştir.

Tablo 2: Gauss Ortalama Enlem Yöntemi Test Sonuçları

			NT 14	TT 111
s_{φ}''	s_{λ}''	$s_{\alpha}^{"}$	Nokta	Uzaklık
σ_{φ}	\mathbf{s}_{λ}	\mathbf{s}_{α}	Sayısı	(m)
0.000009	0.000030	0.000031	2880	50000
0.000022	0.000075	0.000078	2880	60000
0.000048	0.000164	0.000170	2880	70000
0.000094	0.000320	0.000332	2880	80000
0.000169	0.000578	0.000600	2880	90000
0.000286	0.000982	0.001020	2880	100000
0.000461	0.001588	0.001648	2880	110000
0.000713	0.002464	0.002557	2880	120000
0.001066	0.003694	0.003833	2880	130000
0.001546	0.005377	0.005578	2880	140000
0.002185	0.007632	0.007917	2880	150000

4. SONUÇ

Bu çalışmada elipsoit yüzeyinde geliştirilmiş temel ödev çözüm yöntemlerinden Schreiber, Gauss Ortalama Enlem ve Vincenty yöntemleri Büyük uzunluklar alınmıştır. geliştirilmiş yöntemler küçük uzunluklar için de geçerli sonuçlar verir. Bu çalışmada Ortalama Schreiber ve Gauss Enlem yöntemi vöntemleri Vincenty ile karşılaştırılmıştır. Her iki yöntemin de genel kanının aksine 100km ye kadar yeterli doğrulukta sonuç vermediği, 50-70km uzaklıklara kadar güvenilir oldukları belirlenmiştir. Bu sonuçlara göre daha fazla hesap yükü getirmesine rağmen Vincenty yönteminin hem uzak hem de vakın uzaklıklarda kullanımının uygun olduğu görülmektedir.

KAYNAKÇA

Demirel, H. ve Üstün, A. (2013) Matematiksel Jeodezi, *Yayınlanmamış Ders Notu*, http://atlas.selcuk.edu.tr/1205429/dokuman lar/jeodezi2013.pdf

Grossman, W. (1976). Geodatische Rechnungen and Abbildungen in der Landesvermessungen, 3. Auflage. Konrad Wittwer, Stuttgart, (s 14), 63.

Vincenty, T. (1975). Direct and inverse solutions of geodesics on the ellipsoid with application of nested equations. *Survey review*, 23(176), 88-93.

Richardus, P., ve Adler, R. K. (1972). Map projections for geodesists, cartographers and geographers, *New Holland*, Amsterdam.

EK A: NOTASYON ve KISALTMALAR

<i>a</i> , <i>b</i>	Elipsoit
	yarıçapları
a^2	Kutup eğrilik
$c = \frac{a}{b}$	yarıçapı
$c = \frac{a^2}{b}$ $f = \frac{a - b}{a}$ $e = \sqrt{\frac{a^2 - b^2}{a^2}}$	Basıklık
$\sqrt{a^2 + b^2}$	Birinci dış
$e = \sqrt{\frac{a - b}{a^2}}$	merkezlik
a^2-b^2	İkinci dış
$e' = \sqrt{\frac{a^2 - b^2}{b^2}}$	merkezlik
φ	Enlem
	(elipsoidal)
λ	Boylam
S	Jeodezik eğri
	uzunluğu
α	Azimut
β	İndirgenmiş
	enlem
$\Delta \omega$	Yardımcı bir küre
	üzerinde boylam
	farkı
σ	Kürede büyük
	daire yay
	uzunluğu (açısal)
$t = \tan \varphi$	Kısaltma
$\eta^2 = e'^2 \cos^2 \varphi$	Kısaltma
$V = \sqrt{1 + e'^2 \cos^2 \varphi}$	Kısaltma
M - C	Meridyen eğrilik
$M = \frac{c}{V^3}$	yarıçapı
N - C	Çapraz eğrilik
$N = \frac{c}{V}$	yarıçapı
	Gauss küresi
$R_G = \frac{c}{V^2}$	yarıçapı
•	· • •