

# Rockchip Linux 升级方案介绍

---

发布版本：1.0.0

作者邮箱：[jkand.huang@rock-chips.com](mailto:jkand.huang@rock-chips.com)

日期：2019.06

文件密级：公开资料

---

## \*\* 前言 \*\*

### 概述

本文档旨在指导工程师如何快速使用Rockchip Linux 平台升级方案，并进行二次开发。

### 读者对象

本文档（本指南）主要适用于以下工程师：

技术支持工程师

软件开发工程师

### 产品版本

芯片名称	内核版本
RK3308	4.4

### 修订记录

日期	版本	作者	修改说明
2019-06-05	V1.0.0	黄开辉、马龙昌	初始版本

---

# 目录

---

## Rockchip Linux 升级方案介绍

### 目录

- 1、简介
  - 2、Recovery 模式
    - 2.1、概述
    - 2.2、配置和编译
    - 2.3、OTA升级
    - 2.4、SD 卡制作启动盘升级
    - 2.5、日志的查看
  - 3、Linux A/B 模式
    - 3.1、概述
    - 3.2、引导流程
      - 3.2.1、数据格式及存储
      - 3.2.2、引导流程
      - 3.2.3、引导流程图
    - 3.3、编译配置
      - 3.3.1、uboot
      - 3.3.2、Buildroot
      - 3.3.3、分区表
      - 3.3.4、固件输出
    - 3.4、OTA升级
    - 3.5、分区引导设置
      - 3.5.1、可引导设置
      - 3.5.2、升级分区设置
  - 4、恢复出厂设置
  - 5、升级程序详细说明
    - 5.1、参数说明
    - 5.2、自定义分区升级
  - 6、附录
    - 6.1、固件打包工具
      - 6.1.1、windows 工具
      - 6.1.2、linux工具
    - 6.2、Misc 分区说明
-

# 1、简介

---

Rockchip Linux 平台支持两种升级方案，Recovery 模式和Linux A/B 模式：

1. Recovery 模式，机器上有一个单独的分区(recovery.img)用于升级操作。
2. Linux A/B 模式，机器上有两套固件，可切换使用。

这两种模式各有优缺点，用户根据需求选择使用。

## 2、Recovery 模式

### 2.1、概述

Recovery 模式是在机器上多一个分区，该分区由kernel+resource+ramdisk 组成，主要用于升级操作。u-boot会根据misc分区(详见misc 分区章节)存放的字段来判断将要引导的系统是Normal 系统还是Recovery 系统。由于系统的独立性，所以Recovery模式能保证升级的完整性，即升级过程被中断，如异常掉电，升级仍然能继续执行。

优点：

1. 能保证升级的完整性

缺点：

1. 系统多了一个分区，该分区仅用于升级
2. 升级过程必须重启进入recovery模式，不能在当前系统直接进行升级

分区简介：

分区名	镜像名	简介
loader	MiniLoaderAll.bin	一级loader
u-boot	uboot.img	二级loader
trust	trust.img	安全环境，如OP-TEE、ATF
misc	misc.img	引导参数分区
recovery	recovery.img	kernel+dtb+ramdisk 组成的根文件系统
boot	boot.img	kernel+dtb
rootfs	rootfs.img	根文件系统，只读
oem	oem.img	厂商预制，可读写
userdata	userdata.img	用于数据，可读写

### 2.2 、配置和编译

Buildroot: recovery 配置文件选择如下（make menuconfig）

```
1 BR2_PACKAGE_RECOVERY=y #开启升级相关功能
2 BR2_PACKAGE_RECOVERY_USE_UPDATEENGINE=y #使用新升级程序，不配置则默认使用原有升级流程
3 BR2_PACKAGE_RECOVERY_RECOVERYBIN=y #开启recovery bin 文件
4 BR2_PACKAGE_RECOVERY_UPDATEENGINEBIN=y #编译新升级程序
```

Buildroot: rootfs 配置文件选择如下(make menuconfig)

```
1 BR2_PACKAGE_RECOVERY=y #开启升级相关功能
2 BR2_PACKAGE_RECOVERY_USE_UPDATEENGINE=y #使用新升级程序
3 BR2_PACKAGE_RECOVERY_UPDATEENGINEBIN=y #编译新升级程序
```

## 带屏与不带屏

目前只有RK3308使用不带屏的recovery，如有其它要让recovery不显示界面，在文件buildroot/package/rockchip/recovery/recovery.mk做如下设置即可：

```
1 TARGET_MAKE_ENV += RecoveryNoUi=true
```

SDK默认会开启以上配置，用户无需再次配置。源码目录位于external/recovery/，若有进行相关修改，则按照如下进行编译：

```
1 1. Source envsetup.sh
2 2. 选择某一个平台的rootfs配置
3 3. make recovery-dirclean
4 4. Source envsetup.sh
5 5. 选择某一平台的 recovery 配置
6 6. make recovery-dirclean
7 7. ./build.sh
8 8. 重新烧写固件
```

## 2.3、OTA升级

升级支持网络下载和本地升级，且可指定要升级的分区，在normal系统运行如下命令：

网络升级：

```
1 # updateEngine --misc=update --image_url=固件地址 --partition=0x3F00 --
  version_url=版本文件地址 --savepath=/userdata/update.img --reboot
2 updateEngine --image_url=http://172.16.21.110:8080/recovery/update.img --
  misc=update --savepath=/userdata/update.img --reboot &
```

本地升级：

```
1 updateEngine --image_url=/userdata/update.img --misc=update --
  savepath=/userdata/update.img --reboot &
```

流程介绍：

1. 固件版本比较(--version\_url)
2. 下载固件(--image\_url)，并保存到本地(--savepath)
3. 升级recovery 分区
4. 重启(--reboot)
5. 进入recovery模式，升级指定的分区(--partition)
6. 升级成功，重启进入normal系统

可缺省参数：

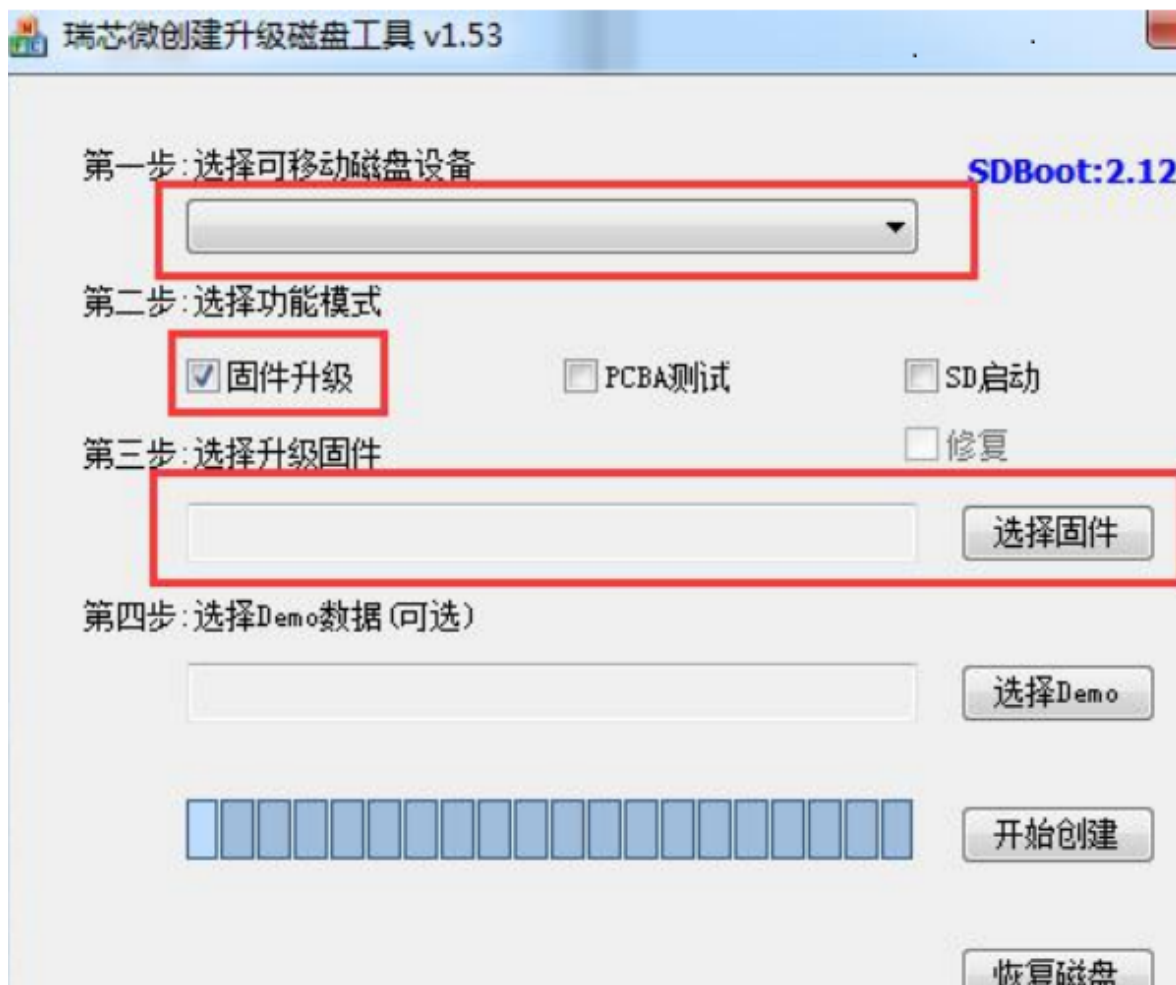
1. --version\_url: 远程地址或本地地址，没有设置该参数，则不会进行版本比较
2. --savepath: 固件保存地址，缺省时为/tmp/update.img，建议传入/userdata/update.img
3. --partition: 设置将要升级的分区，建议使用0x3F00，不支持升级parameter 和loader分区。详见升级程序说明
4. --reboot: 升级recovery 完后，重启进入recovery模式

## 2.4、SD 卡制作启动盘升级

SD卡启动盘升级指将通过SDDiskTool 制卡工具制作的SD卡插入到机器中进行升级，详细描述 SD 卡启动盘的制作及相关升级的问题。

### 制作SD卡启动盘

如图下图所示，使用工程目录 tools\windows\SDDiskTool 中的 SD 卡启动盘升级制作工具制作 SD 卡启动盘。



选择固件中选择打包好的 update.img 文件。

所有准备工作完成后，点击开始创建按钮，如果创建成功，会弹窗提示。

此时 SD 卡中根目录会存在两个文件，其中选择升级的固件 update.img，会被命名为 sduupdate.img.

所有准备工作做好后，设备中插入 SD 卡，并重新上电。

## 2.5、日志的查看

### 1. 串口日志查看

buildroot/output/rockchip\_rk3308\_recovery/target 目录下

```
1 | $ touch .rkdebug
```

创建这个隐藏文件，可将 recovery 模式中升级的 log 在串口中打印出来。

### 1. 通过查看 userdata/recovery/Log 文件查看

升级之后，在设备 userdata/recovery 目录中查看 log 文件。

```
1 | $ cat userdata/recovery/Log
```

## 3、Linux A/B 模式

### 3.1、概述

Linux A/B，即准备两份独立的系统固件，分别存放在 flash 上，系统可以从其中一个 slot 启动，如果当前 slot 启动失败，可以从另外一个 slot 启动，在开机状态下直接升级系统，无需进入系统升级模式，只需重启系统即可进入升级过的系统。

Linux A/B 由于有两个引导 slot，所以具有以下优点：

- 1. 升级无需重启进入升级模式，即机器可以在当前系统上直接进行升级。
- 2. 防止由于升级失败导致机器变砖，如果升级失败，机器可以回到当前版本。
- 3. 当前系统如果由于一些误操作被破坏掉，系统会自动切换到另外一个 slot 上。

缺点：

- 1. Linux A/B 有两个 slot，所以会增加 flash 上系统固件的占用率。

分区：

由于 miniloader，trust，uboot，机器上原有已经进行了多备份，所以目前这几个分区暂不支持双分区方案，只对 boot 和 system 进行了双分区。分区表如下：

分区名	镜像名	简介
loader	Miniloader.bin	一级loader，机器备份4份
uboot	uboot.img	二级loader，机器备份2份，可修改u-boot/make.sh来修改备份份数
trust	trust.img	安全相关，机器备份2份，可修改u-boot/make.sh来修改备份份数
misc	misc.img	引导参数分区
boot_a	boot.img	kernel+dtb，引导system_a
boot_b	boot.img	kernel+dtb，引导system_b
system_a	rootfs.img	根文件系统
system_b	rootfs.img	根文件系统
userdata	userdata.img	无备份

### 3.2、引导流程

#### 3.2.1、数据格式及存储

存储位置为 misc 分区偏移 2K 位置，AvbABSslotData 和 AvbABData 数据结构如下：

AvbABSslotData：存储 slot\_a 和 slot\_b

数据名称	数据作用
unsigned char priority	分区优先级，0~15，0 为不可自动，15 为最高优先级
unsigned char tries_remaining	尝试启动次数，最高为 7 次，可修改
unsigned char successful_boot	0：不可启动，1：可启动
unsigned char is_update:1	0：升级失败，1：升级成功，后 7 位为保留数据

AvbABData: slot\_a 和 slot\_b 的引导信息

数据名称	数据作用
unsigned char magic[AVB_AB_MAGIC_LEN]	结构体头部信息：\0AB0
unsigned char version_major	版本信息
unsigned char version_minor	版本信息
unsigned char reserved1[2]	保留数据
AvbABSlotData slots[2]	分区引导信息
unsigned char last_boot	上一次成功启动的分区：0->slot_a，1->slot_b
unsigned char reserved2[11]	保留数据
unsigned char crc32	Crc 数据校验

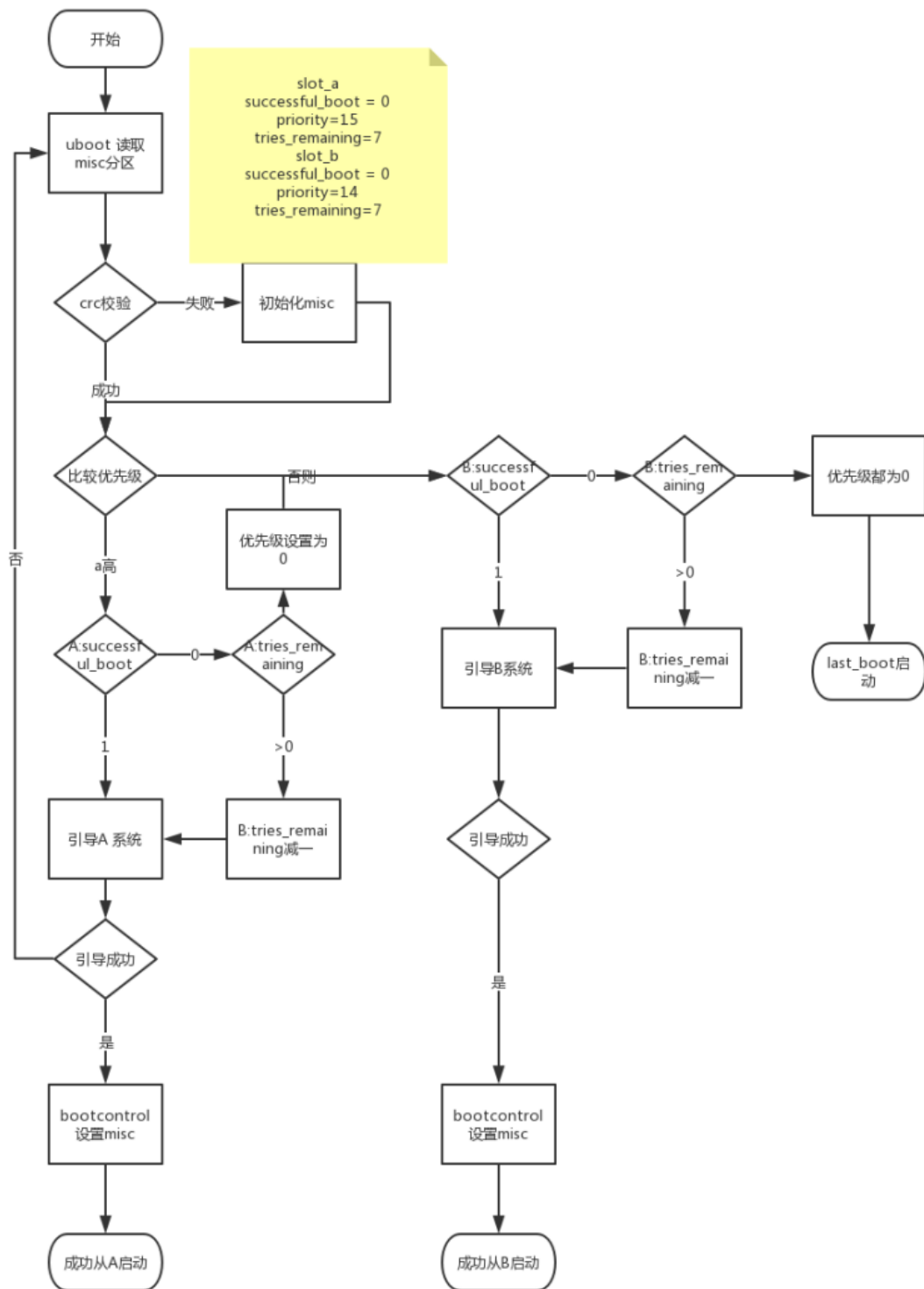
### 3.2.2、引导流程

根据上层 bootcontrol 程序的设置方式，可分为两种引导方式 successful\_boot 和 reset retry。两种模式的对比如下：

模式	优点	缺点	成功启动设置的数据（A启动）	升级时设置的数据（A启动，B升级）
Successful_boot	只要正常启动系统，不会回退到旧版本固件	设备长时间工作后，如果存储某些颗粒异常，会导致系统一直重启	tries_remaining=0 successful_boot=1  last_boot=0	A:priority=14 B:priority=15
Reset retry	始终保持 retry 机制，可以应对存储异常问题	1.机器会回到旧的版本上，可能出现版本不可控问题 2.如果因为用户误操作，retry尝试次数过了，会误判为当前分区为可启动	tries_remaining=7 last_boot=0	A:priority=14 B:priority=15

### 3.2.3、引导流程图





### 3.3、编译配置

#### 3.3.1、uboot

defconfig 增加如下配置，如 rk3308 64bit: u-boot/configs/rk3308\_defconfig

```

1 | CONFIG_AVB_LIBAVB=y
2 | CONFIG_AVB_LIBAVB_AB=y
3 | CONFIG_AVB_LIBAVB_ATX=y
4 | CONFIG_AVB_LIBAVB_USER=y
5 | CONFIG_RK_AVB_LIBAVB_USER=y
6 | CONFIG_ANDROID_AB=y

```

### 3.3.2、Buildroot

```

1 | BR2_PACKAGE_RECOVERY=y    #开启升级功能
2 | BR2_PACKAGE_RECOVERY_BOOTCONTROL=y  #开启引导控制脚本
3 | BR2_PACKAGE_RECOVERY_RETRY=y        #引导方式为retry模式，不配置则默认为
   | successful_boot模式
4 | BR2_PACKAGE_RECOVERY_USE_UPDATEENGINE=y #使用新升级程序
5 | BR2_PACKAGE_RECOVERY_UPDATEENGINEBIN=y #编译新升级程序

```

注意：设置完成之后，须进行重新编译，如下：

```

1 | make recovery-dirclean
2 | make recovery
3 | ./build.sh

```

### 3.3.3、分区表

相应的 BoardConfig.mk，设置 parameter 分区表，如下：

```

1 | #选择了 device/rockchip/rk3308/parameter-ab-64bit.txt 文件
2 | # parameter for GPT table
3 | export RK_PARAMETER=parameter-ab-64bit.txt

```

64bit: 参考/device/rockchip/rk3308/parameter-ab-64bit.txt

32bit: 参考/device/rockchip/rk3308/parameter-ab-32bit.txt

### 3.3.4、固件输出

相应的 BoardConfig.mk，设置开启 Linux A/B 自动编译系统，开启方式如下：

```

1 | #choose enable Linux A/B
2 | export RK_LINUX_AB_ENABLE=true

```

设置完成之后，运行

```

1 | source envsetup.sh
2 | ./build.sh

```

即可生成如下固件：

```

1 | tree rockdev/
2 | rockdev/
3 | └─ boot.img
4 | └─ MiniLoaderAll.bin
5 | └─ misc.img
6 | └─ oem.img

```

```

7 | └─ parameter.txt
8 | └─ recovery.img
9 | └─ rootfs.img
10 | └─ trust.img
11 | └─ uboot.img
12 | └─ update_ab.img
13 | └─ update.img
14 | └─ update_ota.img
15 | └─ userdata.img
16 |
17 | 0 directories, 13 files

```

## 升级固件

rockdev 和 IMAGE 目录下，都会有 update\_ota.img，用于 OTA 升级，该 IMAGE 包，包含 boot.img 和 rootfs.img。可根据实际需求修改

tools/linux/Linux\_Pack\_Firmware/rockdev/rk3308-package-file-ota 文件。如下图：

```

1  NAME      Relative path
2  #
3  #HWDEF    HWDEF
4  package-file  package-file
5  bootloader  Image/MiniLoaderAll.bin
6  parameter   Image/parameter.txt
7  #trust      Image/trust.img
8  #uboot      Image/uboot.img
9  boot        Image/boot.img
10 rootfs      Image/rootfs.img
11 #recovery   Image/recovery.img
12 #oem        Image/oem.img
13 #userdata:grow Image/userdata.img
14 #misc       Image/misc.img
15 # 要写入backup分区的文件就是自身 (update.img)
16 # SELF 是关键字，表示升级文件 (update.img) 自身
17 # 在生成升级文件时，不加入SELF文件的内容，但在头部信息中有记录
18 # 在解包升级文件时，不解包SELF文件的内容。
19 #backup     RESERVED
20 #update-script update-script
21 #recover-script recover-script

```

## 烧写固件

rockdev 和 IMAGE 目录下，都会生成 update\_ab.img，该固件用于烧写。根据需求修改该文件 tools/linux/Linux\_Pack\_Firmware/rockdev/rk3308-package-file-ab 文件。如下图：

```

1  NAME      Relative path
2  #
3  #HWDEF    HWDEF
4  package-file  package-file
5  bootloader  Image/MiniLoaderAll.bin
6  parameter   Image/parameter.txt
7  trust       Image/trust.img
8  uboot       Image/uboot.img
9  boot_a      Image/boot.img
10 boot_b      Image/boot.img
11 system_a    Image/rootfs.img
12 system_b    Image/rootfs.img
13 oem         Image/oem.img
14 userdata:grow Image/userdata.img
15 # 要写入backup分区的文件就是自身 (update.img)
16 # SELF 是关键字，表示升级文件 (update.img) 自身
17 # 在生成升级文件时，不加入SELF文件的内容，但在头部信息中有记录
18 # 在解包升级文件时，不解包SELF文件的内容。
19 backup      RESERVED
20 #update-script update-script
21 #recover-script recover-script

```

## 3.4、OTA升级

网络升级：

```
1 # updateEngine --update --image_url=固件地址 --partition=0x3F00 --version_url=
  版本文件地址 --savepath=保存的固件地址 --reboot
2 updateEngine --image_url=http://172.16.21.110:8080/linuxab/update.img --
  update --reboot
```

本地升级：

```
1 # updateEngine --update --image_url=固件地址 --partition=0x3F00 --version_url=
  版本文件地址 --savepath=保存的固件地址 --reboot
2 updateEngine --image_url=/userdata/update.img --update --reboot
```

流程介绍：

1. 固件版本比较
2. 下载固件(--image\_url)，并保存到本地(--savepath)
3. 升级指定的分区(--partition)
4. 设置升级分区为将要引导分区
5. 重启
6. 尝试引导升级的分区

可缺省参数：

1. --partition: 设置将要升级的分区，Linux A/B模式下，建议只升级boot和system，即0x0A00，不支持升级parameter和loader分区。详见参数说明
2. --version: 没有设置该参数，则不会进行版本比较
3. --savepath: 固件保存地址，缺省时为/tmp/update.img，建议使用默认值
4. --reboot: 升级完后重启

## 3.5、分区引导设置

### 3.5.1、可引导设置

通过misc设置当前分区为可引导分区，要在 system 成功引导之后执行，标记系统成功启动，参考如下脚本

```
1 $external/recovery/update_engine$ cat S99_bootcontrol
2 case "$1" in
3     start)
4         /usr/bin/updateEngine --misc=now
5         ;;
6     stop)
7         printf "stop finished\n"
8         ;;
9     *)
10        echo "Usage: $0 {start|stop}"
11        exit 1
12        ;;
13 esac
14 exit 0
```

### 3.5.2、升级分区设置

```
1 | updateEngine --misc=other --reboot
```

流程介绍:

1. 往misc 偏移4K位置写入一个命令，该命令为引导另一个分区的命令
2. 重启

可缺省参数:

1. --reboot, 缺省则机器不会立即重启，在下次重启才会生效

注意: updateEngine程序在OTA升级结束之后会自动设置，无需重复设置。

## 4、恢复出厂设置

我们把可以读写的配置文件保存在 `userdata` 分区，出厂固件会默认一些配置参数，用户使用一段时间后会生成或修改配置文件，有时用户需要清除这些数据，我们就需要恢复到出厂配置。

SDK 实现：

功能键 `RECOVERY + VOLUMEUP` 触发恢复出厂配置，代码请参考：

`buildroot/board/rockchip/rk3308/fs-overlay/etc/input-event-daemon.conf`

`board/rockchip/rk3308/fs-overlay/usr/sbin/factory_reset_cfg`

```
1 | updateEngine --misc=wipe_userdata --reboot
```

流程介绍：

1. 往misc 分区偏移4k位置处写入格式命令
2. 重启(--reboot)
3. S21mountall.sh 识别misc中有格式化命令
4. 格式化userdata

可缺省参数：

1. --reboot 如果没有传入该参数，则在机器下次重启后才会恢复出厂设置。

# 5、升级程序详细说明

## 5.1、参数说明

updateEngine主要包含升级分区和写Misc配置功能，支持命令参数如下：

```
1  updateEngine --help
2  *** update_engine: Version V1.0.1 ***.
3  --misc=now          Linux A/B mode: Setting the current partition to
bootable.
4  --misc=other        Linux A/B mode: Setting another partition to bootable.
5  --misc=update       Recovery mode: Setting the partition to be upgraded.
6  --misc=wipe_userdata Format data partition.
7  --update            Upgrade mode.
8  --partition=0xFF00  Set the partition to be upgraded.
9                      0xFF00: 1111 1111 1000 0000.
10                     111111111: loader parameter uboot trust boot recovery
rootfs oem misc.
11 --reboot            Restart the machine at the end of the program.
12 --version_url=url   The path to the file of version.
13 --image_url=url     Path to upgrade firmware.
14 --savepath=url      save the update.img to url.
```

--misc

now: 供Linux A/B 模式使用，将当前分区设置为可引导分区。

注意：external/recovery/update\_engine/S99\_bootcontrol 脚本在开机最后阶段会运行该命令，将当前分区设置为可引导分区，需要开启

```
1  BR2_PACKAGE_RECOVERY_BOOTCONTROL=y
```

other: 供Linux A/B 模式使用，将另外一个分区设置为升级完成分区，重启之后会尝试从另外一个分区引导。

注意：如果使用updateEngine升级，在升级结束之后，会自动设置，无需重复设置。

update: 供Recovery模式使用，在normal系统升级recovery分区，在recovery 系统升级其余分区。

display: 调试使用，显示misc分区的数据结构

--update

sdboot: 走sdboot升级流程，即直接对flash操作，没有分区概念。

不带参数: 主要供Linux A/B使用，在当前模式下，直接进行升级。

--partition=0x0000

设置将要升级的分区，如果缺省，默认值为0x3F00，升级uboot，trust，boot，recovery，rootfs，oem分区。高9位已经使用，低7位为保留位，可扩展使用。

1: 升级，0: 不升级

位数	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
分区	loader	parameter	uboot	trust	boot	recovery	rootfs	oem	misc	保留	保留	保留	保留	保留	保留	保留

--reboot

updateEngine 运行成功之后，机器重启

--version\_url

如果有传入路径，升级之前会与/etc/version 文件中的 RK\_VERSION= 版本值进行比较

本地路径：从固件中读取版本号

远程路径：从远程下载版本文件，远程版本文件格式必须跟/etc/version 一致

--image\_url

设置升级固件的路径，可为远程或本地路径。

--savepath

设置保存固件的位置，如果没有传入且升级的固件路径为远程地址，则默认值为/tmp/update.img

## 5.2、自定义分区升级

```
1 typedef struct {
2     char name[32];           //固件名称
3     bool need_update;        //需要升级
4     bool is_ab;              //是否为A/B双分区
5     long long size;          //固件长度
6     long long offset;        //在update.img 中的偏移位置
7     long long flash_offset;  //flash上的偏移位置
8     char dest_path[100];     //目标路径
9     update_func cmd;         //升级函数
10 } UPDATE_CMD, *PUPDATE_CMD;
```

如要升级自定义分区，factory，则再下面添加一行，且--partition 需要对应设置位值为1

```
1 {"factory", false, false, 0, 0, 0, "", flash_normal},
```

external/recovery/update\_engine/update.cpp

```
1 UPDATE_CMD update_cmd[] = {
2     {"bootloader", false, false, 0, 0, 0, "", flash_bootloader},
3     {"parameter", false, false, 0, 0, 0, "", flash_parameter},
4     {"uboot", false, false, 0, 0, 0, "", flash_normal},
5     {"trust", false, false, 0, 0, 0, "", flash_normal},
6     {"boot", false, true, 0, 0, 0, "", flash_normal},
7     {"recovery", false, false, 0, 0, 0, "", flash_normal},
8     {"rootfs", false, true, 0, 0, 0, "", flash_normal},
9     {"oem", false, false, 0, 0, 0, "", flash_normal},
10    {"misc", false, false, 0, 0, 0, "", flash_normal},
11 };
```



## 6、附录

### 6.1、固件打包工具

#### 6.1.1、windows 工具

Windows 打包工具在 tools\windows\AndroidTool\rockdev 目录下。先修改 package-file 文件将需要升级的 image 加入打包。注意路径是这里的路径是相对路径。mkupdate.bat 批处理程序会把 tools\windows\AndroidTool\rockdev\Image 链接到根目录下的 rockdev 目录。所以请保证 rockdev 下的相应 image 存在。接着执行 mkupdate.bat。mkupdate.bat 脚本会把根目录下 rockdev 中的相应的 image 打包成 update.img 存放在根目录下 rockdev。

#### 6.1.2、linux工具

Linux 打包工具在 tools/linux/Linux\_Pack\_Firmware/rockdev 目录下。先修改 package-file 文件将需要升级的 image 加入打包。注意路径是这里的路径是相对路径。tools/linux/Linux\_Pack\_Firmware/rockdev/Image 会链接到根目录下rockdev 目录。所以请保证 rockdev 下的相应 image 存在。接着执行mkupdate.sh。mkupdate.sh脚本会把根目录下rockdev中的相应的image打包成update.img 存放在根目录下 rockdev。

### 6.2、Misc 分区说明

Misc分区是一个没有文件系统的分区，用于存放一些引导配置参数，现有结构如下，详见 external/recovery/bootloader.h、external/recovery/update\_engine/rkbootloader.cpp

偏移地址	作用
2k	Linux A/B 分区引导信息
4k	格式化命令
16k	Recovery 系统与Normal系统通信