

密级状态： 绝密() 秘密() 内部资料() 公开(✓)

RK3399Pro Linux SDK 发布说明

(技术部，第三系统产品部)

| | | |
|--|----------|--------------|
| <div>文件状态：</div> <div><input type="checkbox"/> 草稿</div> <div><input type="checkbox"/> 正在修改</div> <div><input checked="" type="checkbox"/> 正式发布</div> | 文件标识： | RK-FB-CS-009 |
| | 当前版本： | 1.2.2 |
| | 作 者： | Caesar Wang |
| | 完成日期： | 2020-03-12 |
| | 审 核： | Eddie Cai |
| | 审核日期： | 2020-03-12 |



文档修改记录

| 日期 | 修订版本 | 修订内容 | 修改人 | 核定人 |
|------------|------------|--|-------------|-----------|
| 2019-02-17 | Beta_V0.01 | 初始 Beta 版本 | Caesar Wang | Eddie Cai |
| 2019-03-21 | Beta_V0.02 | 修改 5.1.3 中 ./mkfirmware.sh 生成 image 的方法. 更改 8 章节中 rknn_demo 用例添加 Debian 的说明 更改 8 章节中 SDK 固件升级到 v0.02 | Caesar Wang | Eddie Cai |
| 2019-06-06 | V1.0.0 | 正式发布版本 添加 NPU 相关说明 增加 Yocto 的编译说明 增加 github 下载说明 | Caesar Wang | CCH |
| 2019-06-21 | V1.0.1 | 修改软件开发指南名字 | Caesar Wang | CCH |
| 2019-10-14 | V1.1.2 | 修改 Debian 编译说明 | Caesar Wang | Eddie Cai |
| 2019-10-23 | V1.1.3 | 支持 rk3399pro evb v13 编译 | Caesar Wang | Eddie Cai |
| 2019-12-03 | V1.2.0 | 章节 3,4,6,7,8,9,10 内容更改 | Caesar Wang | Eddie Cai |
| 2020-03-12 | V1.2.2 | 增加 rk3399pro v14 的支持 | Caesar Wang | Eddie Cai |

目 录

| | |
|---|-----------|
| 1 概述 | 4 |
| 2 主要支持功能 | 4 |
| 3 SDK 获取说明 | 4 |
| 4 软件开发指南 | 5 |
| 4.1 开发指南..... | 5 |
| 4.2 NPU 开发工具..... | 5 |
| 4.3 软件更新记录..... | 6 |
| 5 硬件开发指南 | 6 |
| 6 SDK 工程目录介绍 | 6 |
| 7 SDK 编译说明 | 7 |
| 7.1 NPU 编译说明..... | 7 |
| 7.1.1 Uboot 编译..... | 7 |
| 7.1.2 Kernel 编译步骤..... | 8 |
| 7.1.3 Boot.img 以及 NPU 固件生成步骤 | 8 |
| 7.1.4 全自动编译..... | 8 |
| 7.2 RK3399Pro 编译说明..... | 9 |
| 7.2.1 U-boot 编译 | 9 |
| 7.2.2 Kernel 编译步骤..... | 9 |
| 7.2.3 Recovery 编译步骤..... | 9 |
| 7.2.4 Buildroot rootfs 及 APP 编译 | 9 |
| 7.2.5 Debian rootfs 编译 | 10 |
| 7.2.6 Yocto rootfs 编译..... | 11 |
| 7.2.7 全自动编译..... | 11 |
| 7.2.8 固件的打包..... | 12 |
| 8 刷机说明 | 13 |
| 8.1 Windows 刷机说明..... | 13 |
| 8.2 Linux 刷机说明 | 14 |
| 8.3 系统分区说明..... | 15 |
| 9 RK3399Pro SDK 固件及简单 Demo 测试..... | 15 |
| 9.1 RK3399Pro SDK 固件..... | 15 |
| 9.2 RKNN_DEMO 测试..... | 16 |
| 10 SSH 公钥操作说明 | 17 |
| 10.1 多台机器使用相同 SSH 公钥..... | 17 |
| 10.2 一台机器切换不同 SSH 公钥..... | 17 |
| 10.3 密钥权限管理..... | 18 |
| 10.4 参考文档..... | 19 |

免责声明

本文档按“现状”提供，福州瑞芯微电子股份有限公司（“本公司”，下同）不对本文档的任何陈述、信息和内容的准确性、可靠性、完整性、适销性、特定目的性和非侵权性提供任何明示或暗示的声明或保证。本文档仅作为使用指导的参考。

由于产品版本升级或其他原因，本文档将可能在未经任何通知的情况下，不定期进行更新或修改。

商标声明

“Rockchip”、“瑞芯微”、“瑞芯”均为本公司的注册商标，归本公司所有。

本文档可能提及的其他所有注册商标或商标，由其各自拥有者所有。

版权所有 © 2020 福州瑞芯微电子股份有限公司

超越合理使用范畴，非经本公司书面许可，任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部，并不得以任何形式传播。

福州瑞芯微电子股份有限公司

Fuzhou Rockchip Electronics Co., Ltd.

地址：福建省福州市铜盘路软件园 A 区 18 号

网址：www.rock-chips.com

客户服务电话：+86-4007-700-590

客户服务传真：+86-591-83951833

客户服务邮箱：fae@rock-chips.com

1 概述

本 SDK 支持三个系统分别基于 Linux 的 Buildroot 2018.02-rc3, Yocto Thud 2.6, 和 Debian 9 上开发, 内核基于 Kernel 4.4, 引导基于 U-boot v2017.09, 适用于 RK3399Pro EVB 开发板及基于此开发板进行二次开发的所有 Linux 产品。

本 SDK 支持 NPU TensorFlow/Caffe 模型、VPU 硬解码、GPU 3D、Wayland 显示、QT 等功能。具体功能调试和接口说明, 请阅读工程目录 docs/下文档。

2 主要支持功能

| 功能 | 模块名 |
|------|-----------------------|
| 数据通信 | Wi-Fi、以太网卡、USB、SDCARD |
| 应用程序 | 多媒体播放、设置、camera、文件管理 |

3 SDK 获取说明

SDK 通过瑞芯微代码服务器对外发布或者从 Github 开源网站上获取。其编译开发环境, 参考[第 7 节 SDK 编译说明](#)。

获取 SDK 方法一: 从瑞芯微代码服务器获取源码

获取 RK3399Pro Linux 软件包, 需要有一个帐户访问 Rockchip 提供的源代码仓库。客户向瑞芯微技术窗口申请 SDK, 同步提供 SSH 公钥进行服务器认证授权, 获得授权后即可同步代码。关于瑞芯微代码服务器 SSH 公钥授权, 请参考[第 10 节 SSH 公钥操作说明](#)。

RK3399Pro_Linux_SDK 下载命令如下:

```
repo init --repo-url
ssh://git@www.rockchip.com.cn/repo/rk/tools/repo -u
ssh://git@www.rockchip.com.cn/linux/rk/platform/manifests -b
linux -m rk3399pro_linux_release.xml
```

repo 是 google 用 Python 脚本写的调用 git 的一个脚本, 主要是用来下载、管理项目的软件仓库, 其下载地址如下:

```
git clone ssh://git@www.rockchip.com.cn/repo/rk/tools/repo
```

为方便客户快速获取 SDK 源码, 瑞芯微技术窗口通常会提供对应版本的 SDK 初始压缩包, 开发者可以通过这种方式, 获得 SDK 代码的初始压缩包, 该压缩包解压得到的源码, 进行同步后与通过 repo 下载的源码是一致的。

以 rk3399pro_linux_sdk_release_v1.2.0_20191224.tgz 为例, 拷贝到该初始化包后, 通过如下命令可检出源码:

```
mkdir rk3399pro
tar xvf rk3399pro_linux_sdk_release_v1.2.0_20191224.tgz -C
rk3399pro
cd rk3399pro
.repo/repo/repo sync -l
.repo/repo/repo sync
```

后续开发者可根据 FAE 窗口定期发布的更新说明, 通过“.repo/repo/repo sync”命令同步更新。

获取 SDK 方法二: 从 Github 开源网站获取源码

下载 repo 工具

```
git clone https://github.com/rockchip-linux/repo.git
```

```

建立 rk3399pro linux 工作目录
mkdir rk3399pro_linux
进入 rk3399pro linux 工作目录
cd rk3399pro_linux/
初始化 repo 仓库
../repo/repo init --repo-url=https://github.com/rockchip-
linux/repo -u https://github.com/rockchip-linux/manifests -b
master -m rk3399pro_linux_release.xml
同步下载整个工程:
../repo/repo sync

```

注意：如果是已立项的项目请优先选择用方法一获取代码，不同于 Github 是它会经过内部稳定测试和版本控制，方法二更多适用于爱好者和前期项目评估。

4 软件开发指南

4.1 开发指南

RK3399Pro Linux SDK Kernel 版本是 Linux4.4，Rootfs 分别是 Buidlroot(2018.02-rc3)、Yocto(Thud 2.6) 和 Debian9，为帮助开发工程师更快上手熟悉 SDK 的开发调试工作，随 SDK 发布《Rockchip_Linux_Software_Developer_Guide_xx.pdf》。

可在 docs/目录下获取，并会不断完善更新。

4.2 NPU 开发工具

本 SDK NPU 开发工具如下：

RKNN_DEMO (MobileNet SSD):

RKNN 的 Demo 请参考目录 external/rknn_demo/，相关操作说明详见工程目录 docs/Soc_public/RK3399PRO/ Rockchip_Developer_Guide_Linux_RKNN_DEMO_CN.pdf。

RKNN-TOOLKIT:

开发工具在 external/rknn-toolkit 目录下，主要用来实现模型转换，模型推理，模型性能评估功能等，具体使用说明请参考当前 doc/ 的目录文档

- Rockchip_Developer_Guide_RKNN_Toolkit_Custom_OP_CN.pdf
- Rockchip_Developer_Guide_RKNN_Toolkit_Custom_OP_EN.pdf
- Rockchip_Quick_Start_RKNN_Toolkit_V1.3.0_CN.pdf
- Rockchip_Quick_Start_RKNN_Toolkit_V1.3.0_EN.pdf
- Rockchip_Trouble_Shooting_RKNN_Toolkit_V1.3_CN.pdf
- Rockchip_Trouble_Shooting_RKNN_Toolkit_V1.3_EN.pdf
- Rockchip_User_Guide_RKNN_Toolkit_V1.3.0_CN.pdf
- Rockchip_User_Guide_RKNN_Toolkit_V1.3.0_EN.pdf
- Rockchip_User_Guide_RKNN_Toolkit_Visualization_CN.pdf
- Rockchip_User_Guide_RKNN_Toolkit_Visualization_EN.pdf

RKNN-DRIVER:

RKNN DRIVER 开发内容在工程目录 external/rknpu 下。

RKNPUTools:

RKNN API 的开发使用在工程目录 external/NRKNPUTool 下。

NPU 软件启动说明:

RK3399Pro 的 NPU 软件启动说明, 请参考工程目录 docs/Soc_public/RK3399PRO/Rockchip_RK3399Pro_Instruction_Linux_NPU_CN.pdf。

4.3 软件更新记录

软件发布版本升级通过工程 xml 进行查看, 具体方法如下:

```
.repo/manifests$ ls -l -h rk3399pro_linux_release.xml
```

软件发布版本升级更新内容通过工程文本可以查看, 具体方法如下:

```
.repo/manifests$ cat
rk3399pro_linux_v0.01/RK3399PRO_Release_Note.txt
```

或者参考工程目录:

```
docs/SoC_public/RK3399PRO/RK3399PRO_Linux_SDK_Release_Note.pdf
```

5 硬件开发指南

硬件相关开发可以参考用户使用指南, 在工程目录 docs/Soc_public/RK3399PRO/Rockchip_RK3399Pro_User_Guide_Hardware_xx.pdf

6 SDK 工程目录介绍

SDK 目录包含有 buildroot、debian、recovery、app、kernel、u-boot、device、docs、external 等目录。每个目录或其子目录会对应一个 git 工程, 提交需要在各自的目录下进行。

- 1) app: 存放上层应用 app, 主要是 qcamera/qfm/qplayer/qseting 等一些应用程序。
- 2) buildroot: 基于 Buildroot (2018.02-rc3) 开发的根文件系统。
- 3) debian: 基于 Debian 9 开发的根文件系统。
- 4) device/rockchip: 存放各芯片板级配置以及一些编译和打包固件的脚步和预备文件。
- 5) docs: 存放开发指导文件、平台支持列表、工具使用文档、Linux 开发指南等。
- 6) distro: 基于 Debian 10 开发的根文件系统。
- 7) IMAGE: 存放每次生成编译时间、XML、补丁和固件目录。
- 8) external: 存放第三方相关仓库, 包括音频、视频、网络、recovery 等。
- 9) kernel: 存放 Kernel 4.4 开发的代码。
- 10) npu: 存放 npu 开发的代码。
- 11) prebuilts: 存放交叉编译工具链。
- 12) rkbin: 存放 Rockchip 相关 Binary 和工具。
- 13) rockdev: 存放编译输出固件。
- 14) tools: 存放 Linux 和 Window 操作系统下常用工具。
- 15) u-boot: 存放基于 v2017.09 版本进行开发的 U-Boot 代码。
- 16) yocto: 存放基于 YoctoThud 2.6 开发的根文件系统。

7 SDK 编译说明

Ubuntu 16.04 系统:

编译 **Buildroot** 环境搭建所依赖的软件包安装命令如下:

```
sudo apt-get install repo git-core gitk git-gui gcc-arm-linux-gnueabi
bihf u-boot-tools device-tree-compiler gcc-aarch64-linux-gnu mtools
parted libudev-dev libusb-1.0-0-dev python-linaro-image-tools lina
ro-image-tools autoconf autotools-dev libsigsegv2 m4 intltool libdr
m-dev curl sed make binutils build-essential gcc g++ bash patch gzi
p bzip2 perl tar cpio python unzip rsync file bc wget libncurses5 l
ibqt4-dev libglib2.0-dev libgtk2.0-dev libglade2-dev cvs git mercur
ial rsync openssh-client subversion asciidoc w3m dlatex graphviz p
ython-matplotlib libc6:i386 libssl-dev texinfo liblz4-tool genext2f
s expect patchelf
```

编译 **Debian** 环境搭建所依赖的软件包安装命令如下:

```
sudo apt-get install repo git-core gitk git-gui gcc-arm-linux-gnueabi
bihf u-boot-tools device-tree-compiler gcc-aarch64-linux-gnu mtools
parted libudev-dev libusb-1.0-0-dev python-linaro-image-tools lina
ro-image-tools gcc-4.8-multilib-arm-linux-gnueabi gcc-arm-linux-g
nueabi libssl-dev gcc-aarch64-linux-gnu g++ conf autotools-dev lib
sigsegv2 m4 intltool libdrm-dev curl sed make binutils build-essent
ial gcc g++ bash patch gzip bzip2 perl tar cpio python unzip rsync
file bc wget libncurses5 libqt4-dev libglib2.0-dev libgtk2.0-dev li
bglade2-dev cvs git mercurial rsync openssh-client subversion asci
idoc w3m dlatex graphviz python-matplotlib libc6:i386 libssl-dev te
xinfo liblz4-tool genext2fs
```

Ubuntu 17.04 或更高版本系统:

除了上述外还需如下依赖包:

```
sudo apt-get install lib32gcc-7-dev g++-7 libstdc++-7-dev
```

(不需要安装 gcc-4.8-multilib-arm-linux-gnueabi)

注意: RK3399Pro 每次上电启动起来会加载 NPU 固件。默认 NPU 固件都是预编好放到 rootfs 的 /usr/share/npu_fw 目录下, NPU 固件烧写以及启动方式请参考文档 docs/Soc_public/RK3399PRO/ Rockchip_RK3399Pro_Instruction_Linux_NPU_CN.pdf。

下面分别对 NPU 和 RK3399Pro 固件编译方法进行介绍:

7.1 NPU 编译说明

7.1.1 Uboot 编译

进入工程 npu/u-boot 目录下执行 make.sh 来获取 rknpn_lion_loader_v1.03.103.bin trust.img uboot.img:

rk3399pro-npu:

```
./make.sh rknpn-lion
```

编译后生成文件在 u-boot 目录下:

```
u-boot/
├── rknpn_lion_loader_v1.03.103.bin
├── trust.img
└── uboot.img
```


7.1.2 Kernel 编译步骤

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 kernel 的编译及打包：

RK3399Pro EVB V10/V11/V12 开发板：

```
cd kernel //切换分支到stable-4.4-rk3399pro_npu-linux
make ARCH=arm64 rk3399pro_npu_defconfig
make ARCH=arm64 rk3399pro-npu-evb-v10.img -j12
```

RK3399Pro EVB V13/V14 开发板：

```
cd kernel //切换分支到stable-4.4-rk3399pro_npu-pcie-linux
make ARCH=arm64 rk3399pro_npu_pcie_defconfig
make ARCH=arm64 rk3399pro-npu-evb-v10-multi-cam.img -j12
```

7.1.3 Boot.img 以及 NPU 固件生成步骤

进入工程 npu 目录执行以下命令自动完成 boot.img 的打包：

RK3399Pro EVB V10/V11/V12 板：

```
cd npu
./build.sh ramboot
./mkfirmware.sh rockchip_rk3399pro-npu
```

RK3399Pro EVB V13/V14 开发板：

```
cd npu/device/rockchip
cp rk3399pro-npu-multi-cam/BoardConfig.mk .BoardConfig.mk
cd - && cd npu
./build.sh ramboot
./mkfirmware.sh rockchip_rk3399pro-npu-multi-cam
```

7.1.4 全自动编译

上述 Kernel/U-Boot/Rootfs 各个部分的编译，进入工程目录根目录执行以下命令自动完成所有的编译：

RK3399Pro EVB V10/V11/V12 开发板：

```
cd npu/device/rockchip
cp rk3399pro-npu/BoardConfig.mk .BoardConfig.mk
cd - && cd npu
./build.sh uboot
./build.sh kernel
./build.sh ramboot
./mkfirmware.sh rockchip_rk3399pro-npu
```

RK3399Pro EVB V13/V14 开发板：

```
cd npu/device/rockchip
cp rk3399pro-npu-multi-cam/BoardConfig.mk .BoardConfig.mk
cd ../../
./build.sh uboot
./build.sh kernel
./build.sh ramboot
./mkfirmware.sh rockchip_rk3399pro-npu-multi-cam
```

在 rockdev 目录下生成 boot.img, uboot.img, trust.img, MiniLoaderAll.bin

注意： rockdev 下生成 npu 固件需要存放在 rootfs 指定位置/usr/share/npu_fw。

7.2 RK3399Pro 编译说明

7.2.1 U-boot 编译

进入工程 u-boot 目录下执行 make.sh 来获取 rk3399pro_loader_v1.24.119.bin trust.img uboot.img:

RK3399Pro EVB 板子:

```
./make.sh rk3399pro
```

编译后生成文件在 u-boot 目录下:

```
u-boot/
├── rk3399pro_loader_v1.24.119.bin
├── trust.img
└── uboot.img
```

7.2.2 Kernel 编译步骤

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 kernel 的编译及打包:

RK3399Pro EVB v10 开发板:

```
cd kernel
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig
make ARCH=arm64 rk3399pro-evb-v10-linux.img -j12
```

RK3399Pro EVB V11/V12 开发板:

```
cd kernel
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig
make ARCH=arm64 rk3399pro-evb-v11-linux.img -j12
```

RK3399Pro EVB V13 开发板:

```
cd kernel
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig
make ARCH=arm64 rk3399pro-evb-v13-linux.img -j12
```

RK3399Pro EVB V14 开发板:

```
cd kernel
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig
make ARCH=arm64 rk3399pro-evb-v14-linux.img -j12
```

编译后在 kernel 目录生成 boot.img, 此 boot.img 就是包含 kernel 的 Image 和 DTB。

7.2.3 Recovery 编译步骤

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 Recovery 的编译及打包:

RK3399Pro EVB 开发板:

```
./build.sh recovery
```

编译后在 Buildroot 目录 output/rockchip_rk3399pro_recovery/images 生成 recovery.img。

7.2.4 Buildroot rootfs 及 APP 编译

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 Rootfs 的编译及打包:

RK3399Pro EVB V10/V11/V12 开发板:

```
cd device/rockchip/rk3399pro
cp BoardConfig_rk3399pro_usb.mk ../.BoardConfig.mk
cd - && ./build.sh rootfs
```

RK3399Pro EVB V13 开发板:

```
cd device/rockchip/rk3399pro
cp BoardConfig_rk3399pro_multi_cam_pcie.mk ../.BoardConfig.mk
```

```
cd - && ./build.sh rootfs
```

RK3399Pro EVB V14 开发板:

```
./build.sh rootfs
```

编译后在 Buildroot 目录 output/rockchip_rk3399pro_combine/images 下生成 rootfs.ext4。

备注:

若需要编译单个模块或者第三方应用，需对交叉编译环境进行配置。

交叉编译工具位于 buildroot/output/rockchip_rk3399pro_combine/host/usr 目录下，需要将工具的 bin/ 目录和 aarch64-buildroot-linux-gnu/bin/ 目录设为环境变量，在顶层目录执行自动配置环境变量的脚本（只对当前控制台有效）：

```
source envsetup.sh
```

输入命令查看：

```
aarch64-linux-gcc --version
```

此时会打印如下信息：

```
aarch64-linux-gcc.br_real (Buildroot 2018.02-rc3-01797-gcd6c508) 6.5.0
```

7.2.5 Debian rootfs 编译

先进入 debian/ 目录

```
cd debian/ && ./build.sh debian
```

或者后续的编译和 debian 固件生成请参考当前目录 debian/readme.md。

7.2.5.1 Building base Debian system

```
sudo apt-get install binfmt-support qemu-user-static live-build
sudo dpkg -i ubuntu-build-service/packages/*
sudo apt-get install -f
```

编译 32 位的 Debian:

```
RELEASE=stretch TARGET=desktop ARCH=armhf ./mk-base-debian.sh
```

或编译 64 位的 Debian:

```
RELEASE=stretch TARGET=desktop ARCH=arm64 ./mk-base-debian.sh
```

编译完成会在 debian/ 生成：linaro-stretch-alip-xxxxx-1.tar.gz（xxxxx 表示生成时间戳）。

FAQ:

上述编译如果遇到如下问题情况：

```
noexec or nodev issue /usr/share/debootstrap/functions: line 1450:
..../rootfs/ubuntu-build-service/stretch-desktop-armhf/chroot/test-
dev-null: Permission denied E: Cannot install into target '/home/fo
xluo/work3/rockchip/rk linux/rk3399 linux/rootfs/ubuntu-build-servi
ce/stretch-desktop-armhf/chroot' mounted with noexec or nodev
```

解决方法：

```
mount -o remount,exec,dev xxx (xxx is the mount place), then
rebuild it.
```

另外如果还有遇到其他编译异常，先排除使用的编译系统是 ext2/ext4 的系统类型。

7.2.5.2 Building rk-debian rootfs

编译 32 位的 Debian:

```
VERSION=debug ARCH=armhf ./mk-rootfs-stretch.sh
```

(开发阶段推荐使用后面带 debug)。

编译 64 位的 Debian:

```
VERSION=debug ARCH=arm64 ./mk-rootfs-stretch.sh
```

(开发阶段推荐使用后面带 debug)。

7.2.5.3 Creating the ext4 image(linaro-rootfs.img)

```
./mk-image.sh
```

此时会生成 linaro-rootfs.img。

7.2.6 Yocto rootfs 编译

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 Rootfs 的编译及打包：

RK3399Pro EVB 开发板：

```
./build.sh yocto
```

编译后在 yocto 目录 build/lastest 下生成 rootfs.img。

FAQ:

上面编译如果遇到如下问题情况：

```
Please use a locale setting which supports UTF-8 (such as LANG=en_US.UTF-8).
```

```
Python can't change the filesystem locale after loading so we need a UTF-8
```

```
when Python starts or things won't work.
```

解决方法：

```
locale-gen en_US.UTF-8
```

```
export LANG=en_US.UTF-8 LANGUAGE=en_US.en LC_ALL=en_US.UTF-8
```

或者参考 <https://webkul.com/blog/setup-locale-python3>

编译后生成的 image 在 yocto/build/lastest/rootfs.img。

默认用户名登录是 root。

Yocto 更多信息请参考 [Rockchip Wiki](#)。

7.2.7 全自动编译

完成上述 Kernel/U-Boot/Recovery/Rootfs 各个部分的编译后，进入工程目录根目录执行以下命令自动完成所有的编译：

```
$. /build.sh all
```

默认是 Buildroot，可以通过设置环境变量 RK_ROOTFS_SYSTEM 指定 rootfs。

比如需要 Yocto 可以通过以下命令进行生成：

```
$export RK_ROOTFS_SYSTEM=yocto
```

```
$. /build.sh all
```

具体参数使用情况，可 help 查询，比如：

```
rk3399pro$ ./build.sh --help
```

```
Can't found build config, please check again
```

```
====USAGE: build.sh modules====
```

```
uboot -build uboot
```

```
kernel -build kernel
```

```
rootfs -build default rootfs, currently build buildroot as default
```

```
buildroot -build buildroot rootfs
```

```
yocto -build yocto rootfs, currently build ros as default
```

```
ros -build ros rootfs
```

```
debian -build debian rootfs
```

```
pcba -build pcba
```

```
recovery -build recovery
```

```
all -build uboot, kernel, rootfs, recovery image
```

```
....  
default          -build all modules
```

每个板子的板级配置需要在 /device/rockchip/rk3399pro/Boardconfig.mk 进行相关配置。

RK3399Pro EVB 主要配置如下：

```
# Target arch  
export RK_ARCH=arm64  
# Uboot defconfig  
export RK_UBOOT_DEFCONFIG=rk3399pro  
# Kernel defconfig  
export RK_KERNEL_DEFCONFIG=rockchip_linux_defconfig  
# Kernel dts  
export RK_KERNEL_DTS=rk3399pro-evb-v11-linux  
# boot image type  
export RK_BOOT_IMG=boot.img  
# kernel image path  
export RK_KERNEL_IMG=kernel/arch/arm64/boot/Image  
# parameter for GPT table  
export RK_PARAMETER=parameter-buildroot.txt  
# Buildroot config  
export RK_CFG_BUILDROOT=rockchip_rk3399pro  
# Recovery config  
export RK_CFG_RECOVERY=rockchip_rk3399pro_recovery  
# ramboot config
```

7.2.8 固件的打包

上面 Kernel/U-Boot/Recovery/Rootfs 各个部分的编译后，进入工程目录根目录执行以下命令自动完成所有固件打包到 rockdev 目录下：

固件生成：

```
./mkfirmware.sh
```

8 刷机说明

目前 RK3399Pro EVB 有 V10/V11/V12/V13/V14, 5 个版本, 绿色板子是 V10 版本, 黑色板子是 V11/V12/V13/V14 版本。板子功能位置是一样, 下面以 RK3399Pro EVB v12 板子做介绍, 如下图说明。

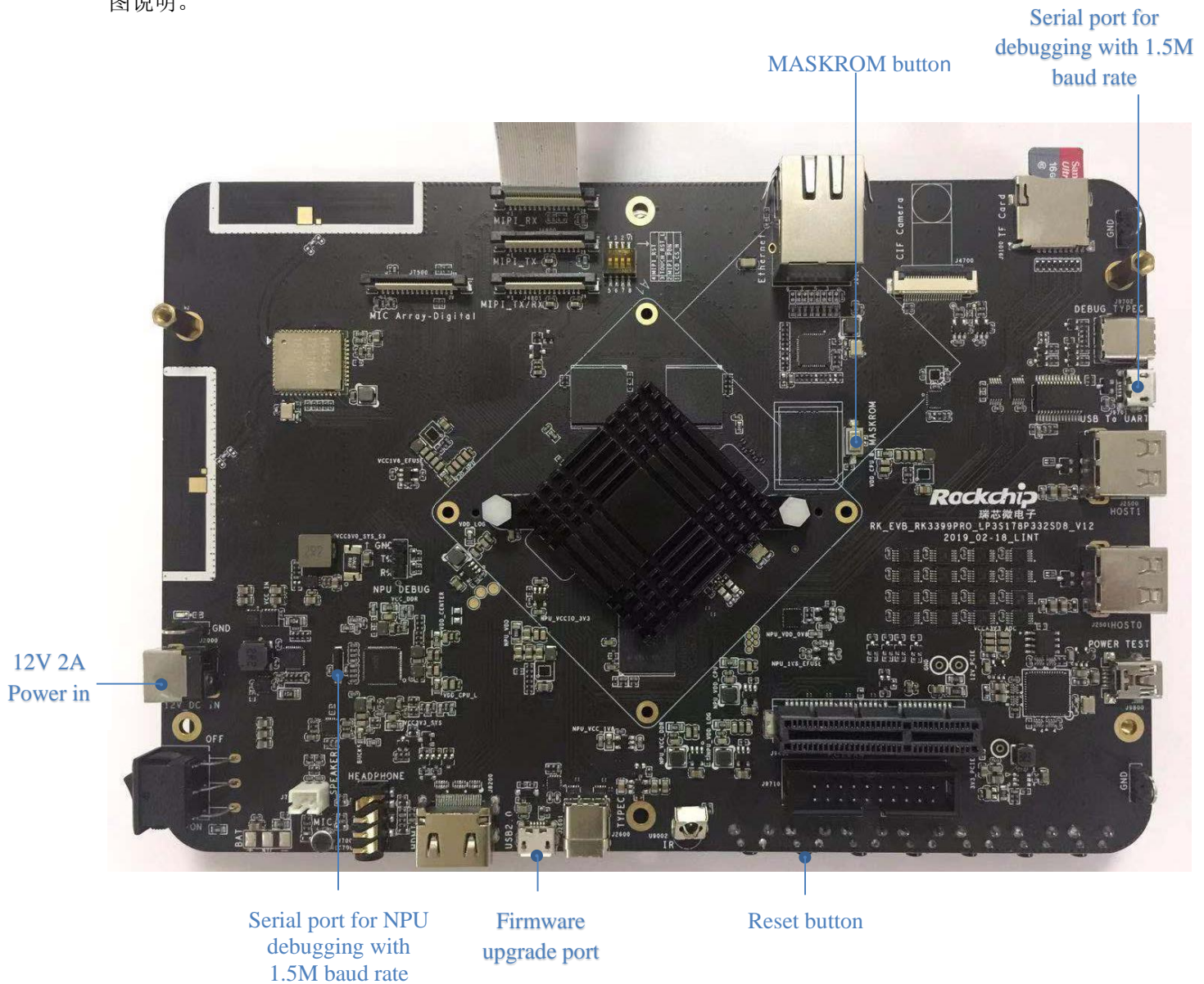


图 1 RK3399Pro EVB

8.1 Windows 刷机说明

SDK 提供 Windows 烧写工具(工具版本需要 **V2.55 或以上**), 工具位于工程根目录:

```
tools/
└─ windows/AndroidTool
```

如下图, 编译生成相应的固件后, 设备烧写需要进入 MASKROM(aka BootROM) 烧写模式, 连接好 USB 下载线后, 按住按键“MASKROM”不放并按下复位键“RST”后松手, 就能进入 MASKROM 模式, 加载编译生成固件的相应路径后, 点击“执行”进行烧写, 也可以按“recovery”

按键不放并按下复位键“RST”后松手进入 loader 模式进行烧写，下面是 MASKROM 模式的分区偏移及烧写文件。(注意：WIndow PC 需要在管理员权限运行工具才可执行)

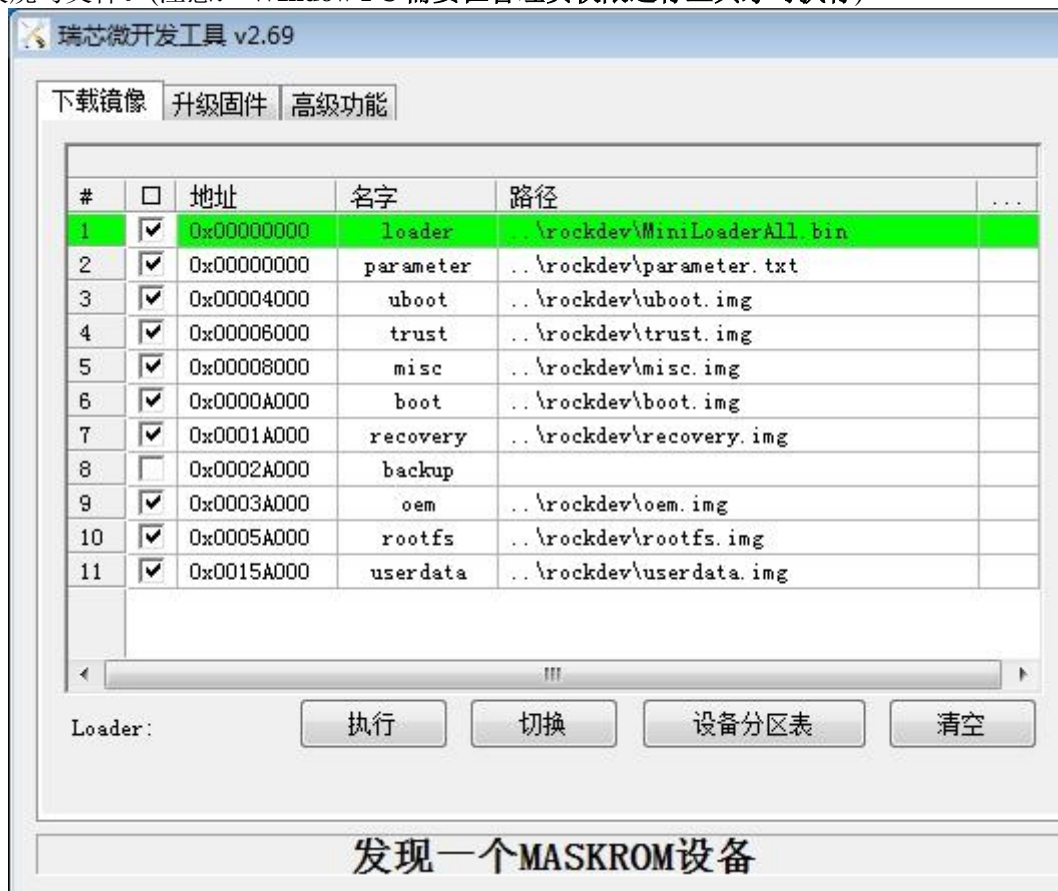


图 2 烧写工具 AndroidTool.exe

注：烧写前，需安装最新 USB 驱动，驱动详见：
tools/windows/DriverAssitant_v4.8.zip

8.2 Linux 刷机说明

Linux 下的烧写工具位于 tools/linux 目录下(Linux_Upgrade_Tool 工具版本需要 V1.33 或以上)，请确认你的板子连接到 MASKROM/loader rockusb。比如编译生成的固件在 rockdev 目录下，升级命令如下：

```
sudo ./upgrade_tool ul rockdev/MiniLoaderAll.bin
sudo ./upgrade_tool di -p rockdev/parameter.txt
sudo ./upgrade_tool di -u rockdev/uboot.img
sudo ./upgrade_tool di -t rockdev/trust.img
sudo ./upgrade_tool di -misc rockdev/misc.img
sudo ./upgrade_tool di -b rockdev/boot.img
sudo ./upgrade_tool di -recovery rockdev/recovery.img
sudo ./upgrade_tool di -oem rockdev/oem.img
sudo ./upgrade_tool di -rootfs rockdev/rootfs.img
sudo ./upgrade_tool di -userdata rockdev/userdata.img
sudo ./upgrade_tool rd
```

或在根目录，机器在 MASKROM 状态运行如下升级：

```
./rkflash.sh
```

8.3 系统分区说明

默认分区说明 (下面是 RK3399Pro EVB 分区参考)

| Number | Start (sector) | End (sector) | Size | Code | Name |
|--------|-------------------|-----------------|-------|------|----------|
| 1 | 16384 | 24575 | 4096K | 0700 | uboot |
| 2 | 24576 | 32767 | 4096K | 0700 | trust |
| 3 | 32768 | 40959 | 4096K | 0700 | misc |
| 4 | 40960 | 106495 | 32.0M | 0700 | boot |
| 5 | 106496 | 303104 | 96.0M | 0700 | recovery |
| 6 | 303104 | 368639 | 32.0M | 0700 | backup |
| 7 | 368640 | 499711 | 64.0M | 0700 | oem |
| 8 | 499712 | 13082623 | 6144M | 0700 | rootfs |
| 9 | 13082624 | 30535646 | 8521M | 0700 | userdata |

uboot 分区: 供 uboot 编译出来的 uboot.img。

trust 分区: 供 uboot 编译出来的 trust.img。

misc 分区: 供 misc.img。给 recovery 使用。

boot 分区: 供 kernel 编译出来的 boot.img。

recovery 分区: 供 recovery 编译出的 recovery.img。

backup 分区: 预留, 暂时没有用, 后续跟 android 一样作为 recovery 的 backup 使用。

oem 分区: 给厂家使用, 存放厂家的 app 或数据。挂载在/oem 目录。

rootfs 分区: 供 buildroot、debian 或 yocto 编出来的 rootfs.img。

userdata 分区: 供 app 临时生成文件或给最终用户使用, 挂载在/userdata 目录下。

9 RK3399Pro SDK 固件及简单 Demo 测试

9.1 RK3399Pro SDK 固件

RK3399PRO_LINUX_SDK_V1.2.0_20191224 固件下载链接如下
(包含 Buildroot/Debian/Yocto 的固件)

V10(绿色)板子:

Buildroot: <https://eyun.baidu.com/s/3jJU8WD4>

Debian: <https://eyun.baidu.com/s/3c3Z4SKS>

Yocto: <https://eyun.baidu.com/s/3ghcM6AZ>

V11/V12(黑色)板子:

Buildroot: <https://eyun.baidu.com/s/3rae5Xes>

Debian: <https://eyun.baidu.com/s/3nxqh5ax>

Yocto: <https://eyun.baidu.com/s/3c3G8ahM>

V13(黑色)板子:

Buildroot: <https://eyun.baidu.com/s/3kWAc0i7>

Debian: <https://eyun.baidu.com/s/3qZw6Jec>

Yocto: <https://eyun.baidu.com/s/3mj0IGiO>

V14(黑色)板子:

Buildroot: <https://eyun.baidu.com/s/3qYZ6kEw>

Debian: <https://eyun.baidu.com/s/3qZZg0Rq>

9.2 RKNN_DEMO 测试

首先插入 usb camera,

然后在 Buildroot 系统中运行 **rknn_demo** 或 Debian 系统中运行 **test_rknn_demo.sh**

具体参考工程文档 docs/Soc_public/RK3399PRO/

Rockchip_Developer_Guide_Linux_RKNN_DEMO_CN.pdf。在 Buildroot 中运行结果如下：

```
[root@rk3399pro:/]# rknn_demo
librga:RGA_GET_VERSION:3.02,3.020000
ctx=0x2e834c20,ctx->rgaFd=3
Rga built version:version:+2017-09-28 10:12:42
Success build
size = 12582988, g_bo.size = 13271040
size = 12582988, cur_bo->size = 13271040
size = 12582988, cur_bo->size = 13271040
...
read model:/usr/share/rknn_demo/mobilenet_ssd.rknn, len:32002449
Please configure uvc...
D RKNNAPI: =====
D RKNNAPI: RKNN VERSION:
D RKNNAPI:   API: 1.3.0 (933b767 build: 2019-11-27 14:43:32)
D RKNNAPI:   DRV: 1.3.0 (c4f8c23 build: 2019-11-25 10:39:29)
D RKNNAPI: =====
```

最终在屏幕显示效果如下：



10 SSH 公钥操作说明

请根据《Rockchip SDK 申请及同步指南》文档说明操作，生成 SSH 公钥，发邮件至 fae@rock-chips.com，申请开通 SDK 代码。

该文档会在申请开通权限流程中，释放给客户使用。

10.1 多台机器使用相同 SSH 公钥

在不同机器使用，可以将你的 ssh 私钥文件 id_rsa 拷贝到要使用的机器的“~/.ssh/id_rsa”即可。

在使用错误的私钥会出现如下提示，请注意替换成正确的私钥。

```
~/tmp$ git clone git@172.16.10.211:rk292x/mid/4.1.1_r1
Initialized empty Git repository in /home/cody/tmp/4.1.1_r1/.git/
The authenticity of host '172.16.10.211 (172.16.10.211)' can't be established.
RSA key fingerprint is fe:36:dd:30:bb:83:73:e1:0b:df:90:e2:73:e4:61:46.
Are you sure you want to continue connecting (yes/no)? yes
Warning: Permanently added '172.16.10.211' (RSA) to the list of known hosts.
git@172.16.10.211's password: █
```

添加正确的私钥后，就可以使用 git 克隆代码，如下图。

```
~$ cd tmp/
~/tmp$ git clone git@172.16.10.211:rk292x/mid/4.1.1_r1
Initialized empty Git repository in /home/cody/tmp/4.1.1_r1/.git/
The authenticity of host '172.16.10.211 (172.16.10.211)' can't be established.
RSA key fingerprint is fe:36:dd:30:bb:83:73:e1:0b:df:90:e2:73:e4:61:46.
Are you sure you want to continue connecting (yes/no)? yes
Warning: Permanently added '172.16.10.211' (RSA) to the list of known hosts.
remote: Counting objects: 237923, done.
remote: Compressing objects: 100% (168382/168382), done.
Receiving objects: 9% (21570/237923), 61.52 MiB | 11.14 MiB/s
```

添加 ssh 私钥可能出现如下提示错误。

```
Agent admitted failure to sign using the key
```

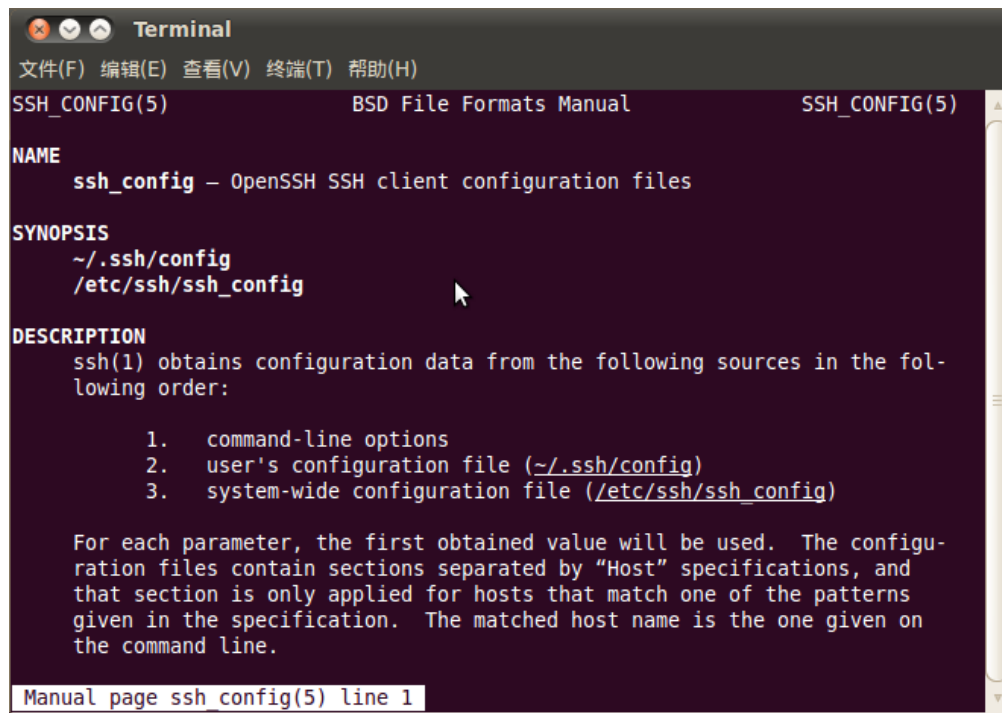
在 console 输入如下命令即可解决。

```
ssh-add ~/.ssh/id_rsa
```

10.2 一台机器切换不同 SSH 公钥

可以参考 ssh_config 文档配置 SSH。

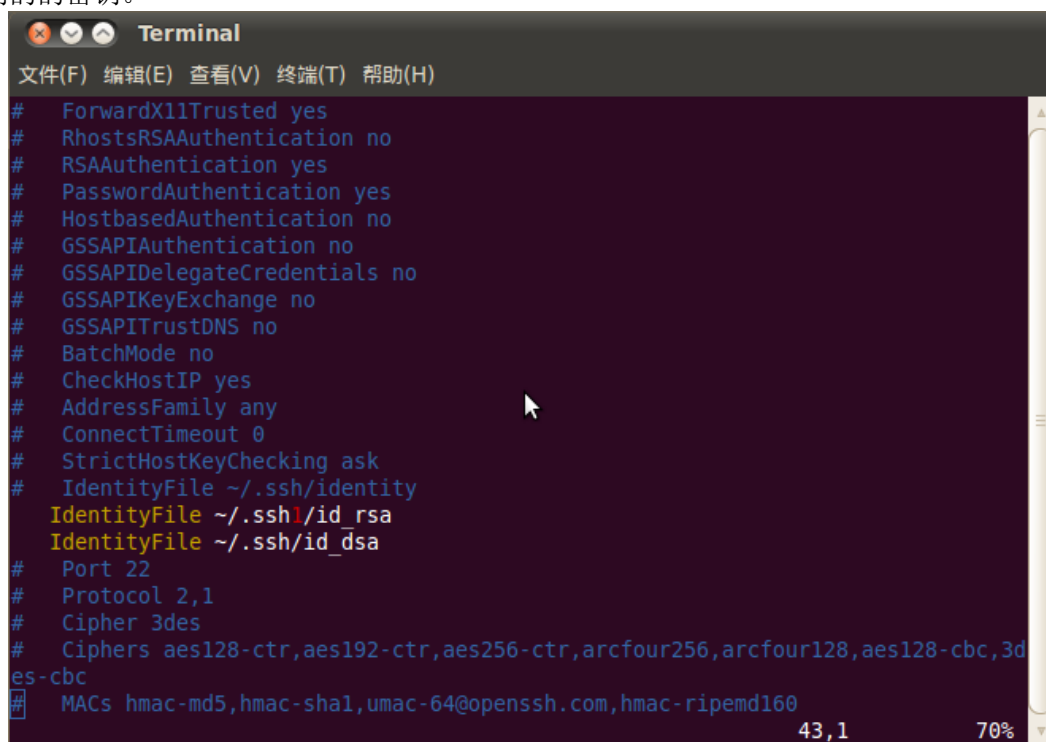
```
~$ man ssh_config
```



通过如下命令，配置当前用户的 SSH 配置。

```
~$ cp /etc/ssh/ssh_config ~/.ssh/config
~$ vi ~/.ssh/config
```

如图，将 ssh 使用另一个目录的文件“~/.ssh/id_rsa”作为认证私钥。通过这种方法，可以切换不同的的密钥。



10.3 密钥权限管理

服务器可以实时监控某个 key 的下载次数、IP 等信息，如果发现异常将禁用相应的 key 的下载权限。

请妥善保管私钥文件。并不要二次授权与第三方使用。

10.4 参考文档

更多详细说明，可参考文档 `sdk/docs/RKTools manuals/Rockchip SDK Kit 申请指南 V1.6-201905.pdf`。