

# 多媒体技术 课程实验报告

学号：2019217771 班级：物联网工程 19-1 班 姓名：梁家玮

## 实验二 傅立叶描述子

### 一、实验原理

首先准备 0~9 的数字图像作为训练集，使用 OpenCV 找到图像的轮廓并标注。OpenCV 在寻找图像轮廓时不仅会包含图像的内部轮廓，而且会包含外部轮廓。所以需要找到图像的外轮廓并进行去除。对于如“0”这样的数字，内轮廓可能不止有一个，此时则找出面积最大的部分，并记录轮廓的数组编号。在对 0~9 数字依此进行分析之后，准备根据轮廓计算相应的傅立叶描述子。

用数学公式（推导）计算出图像轮廓的实际傅立叶描述子，将傅立叶描述子归一化得到 15 个归一化描述子，每个图像对应一个。将进行翻转处理的图像再次进行傅立叶描述子计算，得到与处理前的图像描述子差距不大的结果，符合了傅立叶描述子的特点（旋转不变）。

使用采用了其它字体的数字图片作为测试集进行测试，同样计算出每个图像的归一化后的傅立叶描述子，将两者进行比对（这里只采用了简单的绝对值比对），差距越小则越接近，取最接近的图像为识别结果。经过测试后得到的识别准确率为 85%左右。

### 二、实验代码

```
from cv2 import GaussianBlur, Mat, contourArea, CV_8SC2, sqrt
from numpy import *
# 最外侧轮廓对应的数组标
def picGenerate(img_path):
    o_index = list()
    idex = 0
```

```

# 提取图像轮廓
img = cv.imread(img_path)
gray = cv.cvtColor(img,cv.COLOR_BGR2GRAY)
ret,binary = cv.threshold(gray,128,255,cv.THRESH_BINARY)
# 找所有轮廓
contours, hierarchy =
cv.findContours(binary,cv.RETR_TREE,cv.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
# 找外轮廓
contours_outside, hierarchy_outside =
cv.findContours(binary,cv.RETR_EXTERNAL,cv.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
re = contours
for i in range(0,len(contours)):
    for k in range(0,len(contours_outside)):
        if len(contours_outside[k]) == len(contours[i]):
            o_index.append(i)
# print(o_index)
# 计算面积最大的部分
size_count_arr = list()
for k in range(0,len(contours)):
    if k not in o_index:
        # 非外轮廓在图上标出
        cv.drawContours(img,contours,k,(0,0,255),3)
        size_count_arr.append([k,contourArea(contours[k])])
# print(size_count_arr)
idx = 0
max_size = size_count_arr[idx][1]
for m in range(0,len(size_count_arr)):
    if(size_count_arr[m][1] > max_size):
        idx = m
        max_size = size_count_arr[m][1]

```

```

plt.imshow(img)

use_index = size_count_arr[idx][0]

# print(use_index)

pass

# 计算傅立叶描述子
# 轮廓的实际描述子

f = [0] * 9000

# 归一化的描述子，取了前 15 个

fd = [0] * 16

s = len(contours[use_index])

# print(s)

src_re = list()

for u in range(0,s):

    sumx = 0.0

    sumy = 0.0

    for v in range(0,s):

        p = contours[use_index][v]

        x = p[0][0]

        y = p[0][1]

        sumx += x*np.cos(2*np.pi*u*v/s)+y*np.sin(2*np.pi*u*v/s)

        sumy += y*np.cos(2*np.pi*u*v/s)-x*np.sin(2*np.pi*u*v/s)

    r = list()

    r.append(sumx)

    r.append(sumy)

    src_re.append(r)

    f[u] = sqrt((sumx*sumx)+(sumy*sumy))

    f[0] = 0

fd[0] = 0

# 傅立叶描述子归一化

for k in range(2,17):

```

```

        f[k] = f[k] / f[1]

        fd[k-1] = f[k]

    return fd

re_1 = picGenerate("0.png")
print(re_1)
re_2 = picGenerate("0_invert.png")
print(re_2)

# 计算所有的数字（0~9）的傅立叶描述子
number_group = list()

for i in range(0,10):

    file_path = str(i)+".png"

    re = picGenerate(file_path)

    number_group.append(re)

print(number_group)

# 数字识别测试

def compareFunction(path):

    print("File : "+path)

    result = -1

    input_file_repo = picGenerate(path)

    qa = -1

    for k in range(0,10):

        # 当前比较数字： k

        current = number_group[k]

        v = 0

        for m in range(0,16):

            v += abs(current[m] - input_file_repo[m])

        print(str(k)+" : "+str(v))

        if(qa== -1 or qa>v):

            result = k

            qa = v

```

```
        print("Result: " + str(result))

    return result

# 识别准确率测试

import csv

total = 0

right = 0

right_list = list()

wrong_list = list()

csv_reader = csv.reader(open("testlist.csv"))

for line in csv_reader:

    total += 1

    x = compareFunction(line[0])

    y = int(line[1])

    if(y==x):

        # 比较正确

        right += 1

        right_list.append(line[0]+" | "+str(x)+" | "+str(y))

    else:

        wrong_list.append(line[0]+" | "+str(x)+" | "+str(y))
```

### 三、运行结果

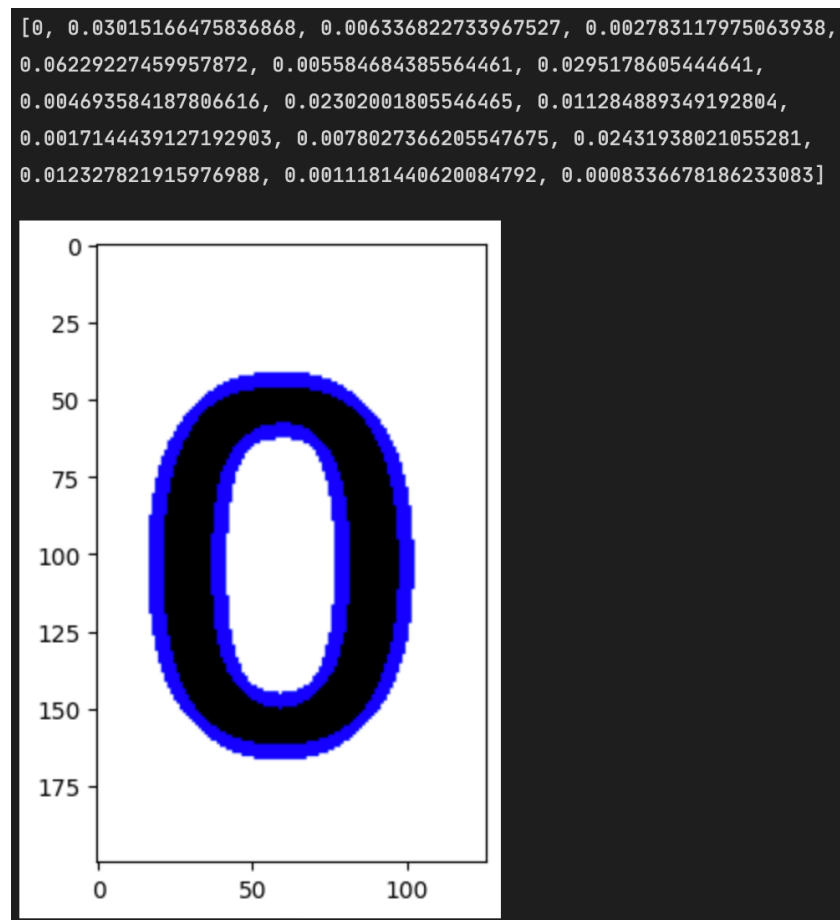


图 1 对图像进行轮廓标注，以及计算出的傅立叶描述子

```
[0, 0.030151664758368838, 0.006336822733967417, 0.0027831179750642267,
0.062292274599578666, 0.00558468438556395, 0.029517860544465244,
0.0046935841878062365, 0.023020018055465705, 0.011284889349191734,
0.001714443912718056, 0.007802736620554404, 0.02431938021055411,
0.012327821915976133, 0.0011181440620084198, 0.0008336678186236054]
```

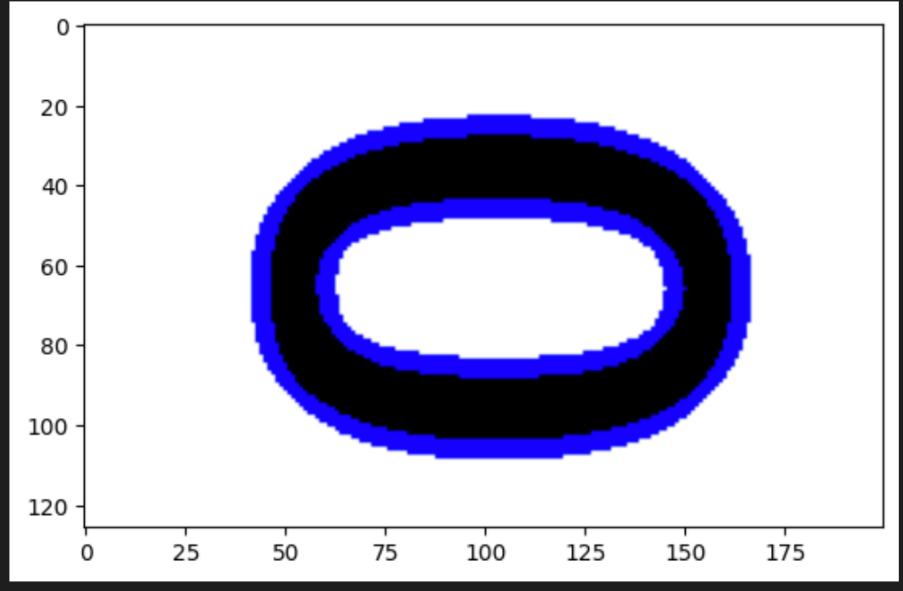


图 2 将图像旋转处理，傅立叶描述子未发生较大变化

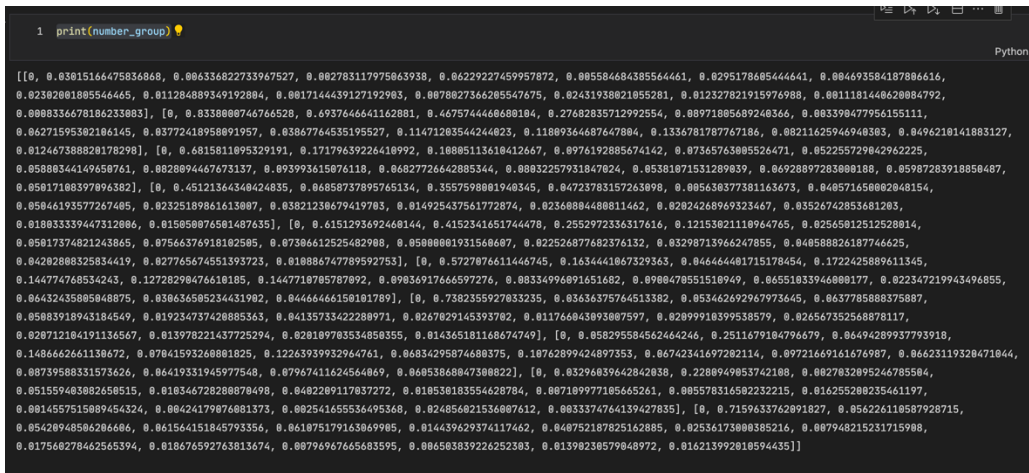


图 3 计算每张数字图片的傅立叶描述子

```
exp.ipynb  exp.ipynb (output) ×
130      8 : 0.0
131      9 : 1.09378240838751
132      Result: 8
133      File : demo/8_alt.png
134      0 : 0.34671325200485187
135      1 : 2.6053574370474046
136      2 : 1.3615703091583786
137      3 : 0.938911005274284
138      4 : 1.4285864606680672
139      5 : 1.4221958425579573
140      6 : 0.9600944784570586
141      7 : 1.003877120661403
142      8 : 0.26292062655773235
143      9 : 0.8976928548484896
144      Result: 8
145      File : demo/9.png
146      0 : 0.9772190676536344
147      1 : 1.9261071473702194
148      2 : 0.7527090290955076
149      3 : 0.7705459743453201
150      4 : 1.0233339756134614
151      5 : 1.0465716259653504
152      6 : 0.10549365876521108
153      7 : 1.6117420798342408
154      8 : 1.09378240838751
155      9 : 0.0
156      Result: 9
157      File : demo/4_alt2.png
158      0 : 0.5720561309066711
159      1 : 2.35666562197511
160      2 : 1.128371920648268
161      3 : 0.728229895886632
162      4 : 1.2321566592350253
163      5 : 1.2493660407633216
164      6 : 0.6918353768716495
165      7 : 1.0708197925687468
166      8 : 0.655229791135492
167      9 : 0.6841423069888383
168      Result: 0
```

图 4 测试集+训练集图片的对比结果



```
Accuracy : 0.8571428571428571
===== Right =====
FilePath | Recognize | Answer
demo/0.png | 0 | 0
demo/0_invert.png | 0 | 0
demo/1.png | 1 | 1
demo/2.png | 2 | 2
demo/3.png | 3 | 3
demo/4_alt.png | 4 | 4
demo/5.png | 5 | 5
demo/6.png | 6 | 6
demo/7.png | 7 | 7
demo/8.png | 8 | 8
demo/8_alt.png | 8 | 8
demo/9.png | 9 | 9
===== Wrong =====
FilePath | Recognize | Answer
demo/6_alt.png | 8 | 6
demo/4_alt2.png | 0 | 4
```

图 5 识别的准确率与识别状况