

实验报告

课程:嵌入式系统 A

第二次实验

姓 名_		凌智城	
学	号 _	201806061211	
专业班级		通信工程 1803 班	
老	师 _	黄国兴	
学	院	信息工程学院	

提交日期 2021年5月12日

实验 6: C 语言程序实验

一、 实验目的

了解使用 ADS1.2 编写 C 语言程序并进行调试。

二、实验内容

编写一个汇编程序文件和一个 C 程序文件。汇编程序的功能是初始化堆栈指针和初始化 C 程序的运行环境,然后跳转到 C 程序运行,这就是一个简答的启动程序。C 程序使用加法运算来计算 1+2+3+···+(N-1)+N 的值(N>0)。

三、 实验步骤

步骤 1: 正确连接实验箱及 PC 机

将 Multi-ICE 的一端与 PC 机 USB 口正确链接,另一端与开发板正确连接。 将开发板的电源线正确连接,插上电源、串口线,先不要打开开发板的电源开关。

步骤 2: 建立工程

启动 CodeWarrior for ARM Developer Suite, 选择 File->New 命令, 使用 ARM Executable Image 工程模板建立一个工程,工程名称为 ProgramC。

步骤 3: 在工程中创建一个新文件

选择 File→New 命令,建立一个新文件 Test.c 和 Startup.S,直接添加到项目中,输入代码并保存。

步骤 4: 设置地址和起始代码段

选择 Edit→DebugRel Setting 命令,在 DebugRel Setting 的对话框的左侧选择 ARM Linker 选项,然后再 Output 选项卡中设置链接地址,RO Base 为 0x4000000, RW Base 为 0x4003000;在 Options 选项卡中设置调试入口地址 Image entry point 为 0x4000000;在 Layout 选项卡中设置位于开始位置的起始代码段,如图 6-1 所示。

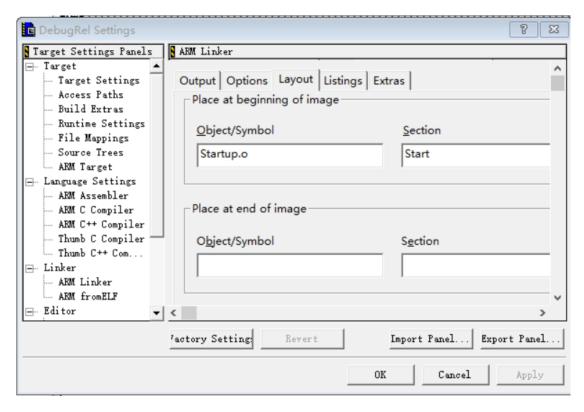


图 6-1 ARM Linker 选项

步骤 5: 编译工程并仿真调试

选择 Project → Make 命令,将编译、链接整个工程,代码及错误和警告对话框如图 6-2 所示;然后选择 Project → Debug 命令,启动 AXD 进行软件仿真调试。

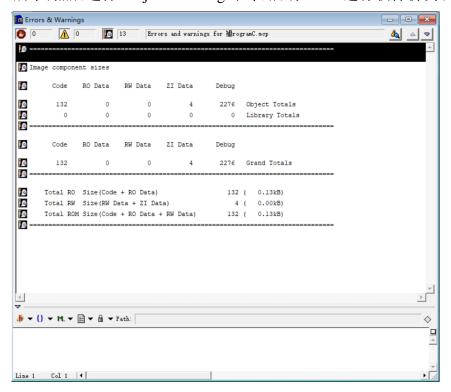


图 6-2 映像文件数据

步骤 6: 设置断点并运行程序

在 Startup.S 的 B Main 处设置断点,然后元素运行程序,如图 6-3 所示。

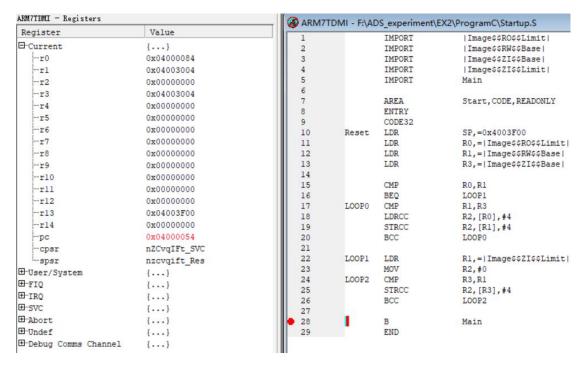


图 6-3 程序全速运行图

步骤 7: 单步运行程序

程序在断点处停止。单步运行程序,判断程序是否跳转到 C 程序运行,如图 6-4 所示。

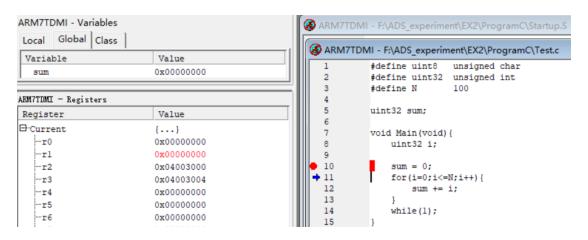


图 6-4 程序单步运行图

步骤 8: 观察全局变量的值,判断程序的运算结果是否正确

选择 Processor View → Variables 命令,打开变量观察窗口,观察全局变量的值,单步或全速运行程序,判断程序的运行结果是否正确(也可以选择在 while(1)处设置断点后再全速运行),如图 6-5 所示。

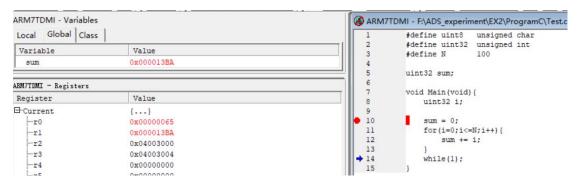


图 6-5 程序变量运行图 (0x000013BA=5050)

四、 心得与体会

- 1. RO(readonly)是程序中的指令和常量,RW(read/write)是程序中的已初始化变量,ZI(zero)是程序中的未初始化的变量。
- 2. Total ROM Size (Code + RO Data + RW Data)
- 3. | Image\$\$RO\$\$Base| = RO Base

表示 RO 输出段运行时起始地址,也可以说是程序代码存放的起始地址。

- 4. |Image\$\$RO\$\$Limit| = RO Base + Total RO Size (Code + RO Data) 表示 RO 输出段运行时存储区域界限。
- 5. | Image\$\$RW\$\$Base | = RW Base

表示 RW 输出段运行时起始地址,而不一定是加载时的存放地址,因为 RW 输出段在加载时可能是在 ROM 中并紧跟着 RO 输出段存放的,当程序运行时才移动到 RAM 起始地址为 | Image\$\$RW\$\$Base | 的区域,由 RW Base 这个参数指定;未指定的话,默认紧跟 RO 输出段,那么 | Image\$\$RW\$\$Base | = | Image\$\$RO\$\$Limit | 。

- 6. |Image\$\$RW\$\$Limit| = RW Base + Total RW Size (RW Data + ZI Data) 表示 RW 输出段运行时存储区域界限。
- 7. |Image\$\$ZI\$\$Base| = |Image\$\$RW\$\$Base| + RW Data 表示 ZI 输出段运行时起始地址。
- 8. |Image\$\$ZI\$\$Limit| = |Image\$\$ZI\$\$Base| + ZI Data 表示 ZI 输出段运行时存储区域界限。
- 9. 汇编程序调用 C 程序需要先 IMPORT 「函数名]

五、 附录

```
|Image$$RO$$Limit|
       IMPORT
                       |Image$$RW$$Base|
       IMPORT
                       |Image$$RW$$Limit|
       IMPORT
                       |Image$$ZI$$Base|
       IMPORT
       IMPORT
                       Main
       IMPORT
       AREA
                      Start, CODE, READONLY
       ENTRY
       CODE32
                                              ; 32 位的 ARM 指令
Reset
       LDR
                      SP,=0x4003F00
                                              ;将#0x04003F00 加载到 SP
       LDR
                                             ;将#0x04000084加载到R0
                      R0,=|Image$$RO$$Limit|
       LDR
                      R1,=|Image$$RW$$Base|
                                              ;将#0x04003000加载到R1
                      R3,=|Image$$ZI$$Base|
                                              ; 将#0x04003000 加载到R3
       LDR
       CMP
                                              ; 减法比较 RO 和 R1 的值, RO-R1 为负数
                      RØ,R1
       BEQ
                      L00P1
L00P0
       CMP
                      R1,R3
       LDRCC
                      R2,[R0],#4
       STRCC
                      R2,[R1],#4
       BCC
                      L00P0
L00P1
       LDR
                      R1,=|Image$$ZI$$Limit| ;将#0x04003004 加载到 R3
       MOV
                      R2,#0
L00P2
       CMP
                      R3,R1
                                              ; 减法比较 R3 和 R1 的值, R3-R1<0, 产生借
                                              ; CC 条件为 C=0 即 R3 比 R1 小,则 R3+4 写回 R3
       STRCC
                      R2,[R3],#4
       BCC
                      L00P2
                                              ; 满足 CC 条件, 再来一遍 LOOP2 知道 R3=R1
       В
                      Main
       END
```

```
Test.C #define uint8 unsigned char // 宏定义 #define uint32 unsigned int // 宏定义 #define N 100 // 宏定义
```

调用 C 语言实现两数相减

一、 实验目的

掌握在 C 语言程序中条用汇编程序,了解 ATPCS 基本规则

二、实验内容

在 C 程序中调用汇编子程序,实现两个整数的减法运算。汇编子程序的原型为 uint32 Sub(uint32 x, uint32 y)。

其中, uint32 已定义为 unsigned int。

三、 实验步骤

步骤 1: 正确连接实验箱及 PC 机

将 Multi-ICE 的一端与 PC 机 USB 口正确链接,另一端与开发板正确连接。 将开发板的电源线正确连接,插上电源、串口线,先不要打开开发板的电源开关。

步骤 2: 建立工程

启动 CodeWarrior for ARM Developer Suite, 选择 File->New 命令, 使用 ARM Executable Image 工程模板建立一个工程,工程名称为 ProgramC2。

步骤 3: 在工程中创建一个新文件

选择 File→New 命令,建立一个新文件 Startup.S、Sub.S 和 Test.c,设置直接添加到项目中,输入代码并保存,其中 Startup.S 程序同上一实验。

步骤 4: 设置地址和起始代码段

选择 Edit → DebugRel Setting 命令,在 DebugRel Setting 的对话框的左侧选择 ARM Linker 选项,然后再 Output 选项卡中设置链接地址,RO Base 为 0x4000000,RW Base 为 0x4003000;在 Options 选项卡中设置调试入口地址 Image entry point 为 0x4000000;在 Layout 选项卡中设置位于开始位置的起始代码段设置为 Startup.o 的 Start 段。

步骤 5:编译工程并仿真调试

选择 Project → Make 命令,将编译、链接整个工程,代码及错误和警告对话框如图 1 所示;然后选择 Project → Debug 命令,启动 AXD 进行软件仿真调试。

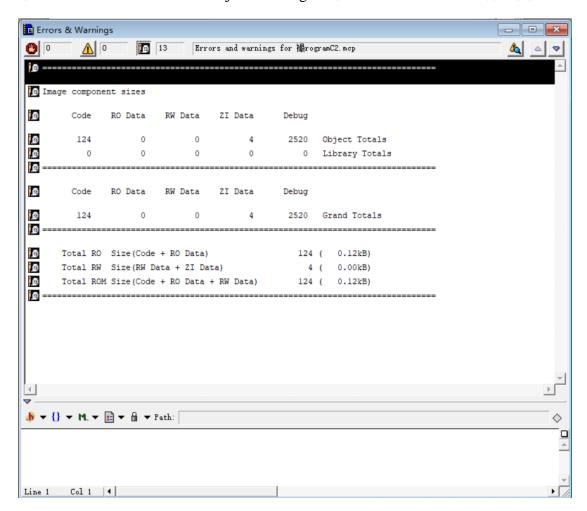


图 1 映像文件数据

步骤 6: 设置断点并运行程序

在 Startup.o 的 B Main 处设置断点,然后全速运行程序。单步运行跳至 Test.c 文件,运行至 sum=Sub()处,再单步运行,观察程序是否跳转到汇编程序 Sub.S,如图 2 所示。

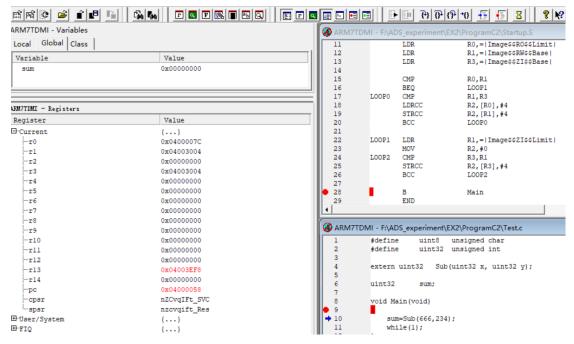


图 2 程序运行图

步骤 7: 观察全局变量的值,判断程序的运算结果是否正确 选择 Processor View→Variables 命令,打开变量观察窗口,观察全局变量的

值,单步运行程序,判断程序的运算结果是否正确,如图3、图4所示。

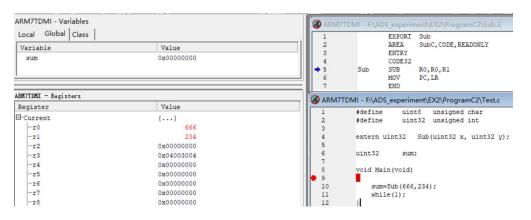


图 3 程序变量运行图 1

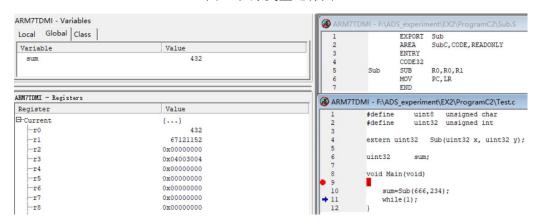


图 4 程序变量运行图 2

四、 心得与体会

在从 C 语言程序跳转到汇编语言程序时,会自动将 C 语言程序的下一条指令地址存放在在 R14(LR),在结束汇编语言程序的时候记得要将 LR 传送给 PC,以保证程序能正确返回。测试数据 666-234=432 正确。

通过本次实验熟悉和掌握 ARM 汇编指令中的常用指令及 ADS1.2 开发环境的使用方法,对 ARM 汇编语言和 C 语言混合编程的方式等知识点有了更为直观和充分的了解,对使用 ADS1.2 进行 ARM 软件编程开发有了更为深入的了解。

五、 附录

		Startu	0.5
	IMPORT IMPORT IMPORT IMPORT IMPORT IMPORT	Image\$\$RO\$\$Limit Image\$\$RW\$\$Base Image\$\$RW\$\$Limit Image\$\$ZI\$\$Base Image\$\$ZI\$\$Limit Main	;引入其他源文件的定义,区分大小写 ;引入C程序中Main函数的定义
	AREA ENTRY CODE32	Start,CODE,READONLY	; 声明一段只读代码,名字为 Start ; 指定程序的入口点 ; 32 位的 ARM 指令
Reset	LDR LDR LDR LDR	SP,=0x4003F00 R0,= Image\$\$R0\$\$Limit R1,= Image\$\$RW\$\$Base R3,= Image\$\$ZI\$\$Base	;将#0x04003F00 加载到 SP ;将#0x04000080 加载到 R0 ;将#0x04003000 加载到 R1 ;将#0x04003000 加载到 R3
L00P0	CMP BEQ CMP LDRCC STRCC BCC	R0,R1 L00P1 R1,R3 R2,[R0],#4 R2,[R1],#4 L00P0	;减法比较 RO 和 R1 的值, RO-R1 为负数 ;上条指令 N=1, Z=0, 此处不跳转 ;减法比较 R1 和 R3 的值, R1-R3=0 ;上条指令 Z=1, N=0, C=1, CC 条件是 C=0 不执行 ;保证 Image\$\$RW\$\$Base≥Image\$\$ZI\$\$Base ;同上条
L00P1	LDR MOV	R1,= Image\$\$ZI\$\$Limit R2,#0	;将#0x04003004 加载到 R3 ;0->R2

```
      LOOP2
      CMP
      R3,R1
      ; 减法比较 R3 和 R1 的值,R3-R1 <0,产生借</td>

      位,N=1,Z=0,C=0
      STRCC
      R2,[R3],#4
      ; CC 条件为 C=0 即 R3 比 R1 小,则 R3+4 写回 R3

      BCC
      LOOP2
      ; 满足 CC 条件,再来一遍 LOOP2 知道 R3=R1

      B
      Main
      ; 跳转到 C 程序的 Main 函数继续执行

      END
      ; 指示本源程序结束
```

```
Test.C

#define uint8 unsigned char // 宏定义
#define uint32 unsigned int // 宏定义

extern uint32 Sub(uint32 x, uint32 y); // 申明 uint32 型汇编程序 Add

uint32 sum; // 声明全局变量 sum

void Main(void)
{
   sum=Sub(666,234); // 调用 Sub 汇编程序计算两数之差
   while(1); // 原地等待
}
```

```
      Sub . Sub . Sub . Sub . F my Add 可以被其他文件引用,相当于全局

      AREA SubC,CODE,READONLY ; 声明一段只读代码,名字为 AddC

      ENTRY ; 指定程序的入口点

      CODE32 ; 32 位的 ARM 指令

      Sub SUB R0,R0,R1 ; R0=R0-R1

      MOV PC,LR ; LR -> PC 用来返回程序

      END ; 指示本源程序结束
```

实验 7: C 语言程序实验

六、 实验目的

掌握在 C 语言程序中条用汇编程序,了解 ATPCS 基本规则

七、 实验内容

在 C 程序中调用汇编子程序,实现两个整数的加法运算。汇编子程序的原型为 uint32 Add(uint32 x, uint32 y)。

其中,uint32 已定义为 unsigned int。

八、 实验步骤

步骤 1: 正确连接实验箱及 PC 机

将 Multi-ICE 的一端与 PC 机 USB 口正确链接,另一端与开发板正确连接。 将开发板的电源线正确连接,插上电源、串口线,先不要打开开发板的电源开关。

步骤 2: 建立工程

启动 CodeWarrior for ARM Developer Suite, 选择 File->New 命令, 使用 ARM Executable Image 工程模板建立一个工程,工程名称为 ProgramC1。

步骤 3: 在工程中创建一个新文件

选择 File→New 命令,建立一个新文件 Startup.S、Add.S 和 Test.c,设置直接添加到项目中,输入代码并保存,其中 Startup.S 程序同上一实验。

步骤 4: 设置地址和起始代码段

选择 Edit → DebugRel Setting 命令,在 DebugRel Setting 的对话框的左侧选择 ARM Linker 选项,然后再 Output 选项卡中设置链接地址,RO Base 为 0x4000000,RW Base 为 0x4003000;在 Options 选项卡中设置调试入口地址 Image entry point 为 0x4000000;在 Layout 选项卡中设置位于开始位置的起始代码段设置为 Startup.o 的 Start 段。

步骤 5:编译工程并仿真调试

选择 Project → Make 命令,将编译、链接整个工程,代码及错误和警告对话框如图 7-1 所示;然后选择 Project → Debug 命令,启动 AXD 进行软件仿真调试。

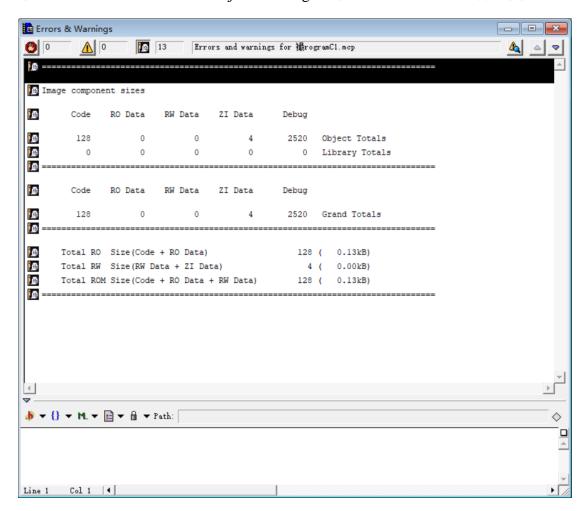


图 7-1 映像文件数据

步骤 6: 设置断点并运行程序

在 Startup.o 的 B Main 处设置断点,然后全速运行程序。单步运行跳至 Test.c 文件,运行至 sum=Add()处,再单步运行,观察程序是否跳转到汇编程序 Add.S,如图 7-2 所示。

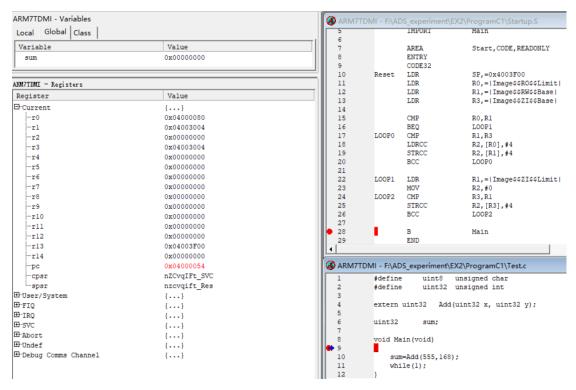


图 7-2 程序运行图

步骤 7: 观察全局变量的值,判断程序的运算结果是否正确 选择 Processor View→Variables 命令,打开变量观察窗口,观察全局变量的 值,单步运行程序,判断程序的运算结果是否正确,如图 7-3、图 7-4 所示。

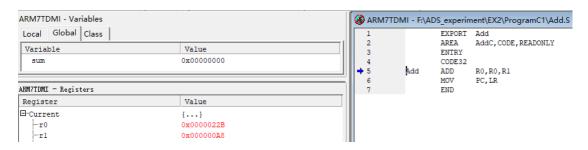


图 7-3 程序变量运行图 1

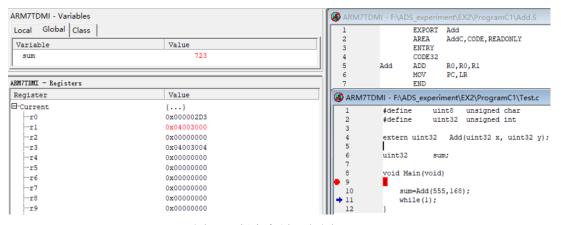


图 7-4 程序变量运行图 2

九、心得与体会

在从 C 语言程序跳转到汇编语言程序时,会自动将 C 语言程序的下一条指令地址存放在在 R14(LR),在结束汇编语言程序的时候记得要将 LR 传送给 PC,以保证程序能正确返回。通过本次实验熟悉和掌握 ARM 汇编指令中的常用指令及 ADS1.2 开发环境的使用方法,对 ARM 汇编语言和 C 语言混合编程的方式等知识点有了更为直观和充分的了解,对使用 ADS1.2 进行 ARM 软件编程开发有了更为深入的了解。

十、附录

		Startu	o.S
	IMPORT IMPORT IMPORT IMPORT IMPORT IMPORT	Image\$\$RO\$\$Limit Image\$\$RW\$\$Base Image\$\$RW\$\$Limit Image\$\$ZI\$\$Base Image\$\$ZI\$\$Limit Main	;引入其他源文件的定义,区分大小写 ;引入C程序中Main函数的定义
	AREA ENTRY CODE32	Start,CODE,READONLY	; 声明一段只读代码,名字为 Start ; 指定程序的入口点 ; 32 位的 ARM 指令
Reset	LDR LDR LDR LDR	SP,=0x4003F00 R0,= Image\$\$R0\$\$Limit R1,= Image\$\$RW\$\$Base R3,= Image\$\$ZI\$\$Base	;将#0x04003F00 加载到 SP ;将#0x04000080 加载到 R0 ;将#0x04003000 加载到 R1 ;将#0x04003000 加载到 R3
LOOPØ	CMP BEQ CMP LDRCC STRCC BCC	R0,R1 L00P1 R1,R3 R2,[R0],#4 R2,[R1],#4 L00P0	;减法比较 RO 和 R1 的值, RO-R1 为负数 ;上条指令 N=1, Z=0, 此处不跳转 ;减法比较 R1 和 R3 的值, R1-R3=0 ;上条指令 Z=1, N=0, C=1, CC 条件是 C=0 不执行 ;保证 Image\$\$RW\$\$Base≥Image\$\$ZI\$\$Base ;同上条
L00P1	LDR MOV	R1,= Image\$\$ZI\$\$Limit R2,#0	;将#0x04003004 加载到 R3 ; 0->R2

```
      LOOP2
      CMP
      R3,R1
      ; 减法比较 R3 和 R1 的值,R3-R1 <0. 产生借</td>

      位,N=1,Z=0,C=0
      STRCC
      R2,[R3],#4
      ; CC 条件为 C=0 即 R3 比 R1 小,则 R3+4 写回 R3

      BCC
      LOOP2
      ; 满足 CC 条件,再来一遍 LOOP2 知道 R3=R1

      B
      Main
      ; 跳转到 C 程序的 Main 函数继续执行

      END
      ; 指示本源程序结束
```

```
Test.c

#define uint8 unsigned char // 宏定义

#define uint32 unsigned int // 宏定义

extern uint32 Add(uint32 x, uint32 y); // 申明 uint32 型汇编程序 Add

uint32 sum; // 声明全局变量 sum

void Main(void)

{
    sum=Add(555,168); // 调用 Add 汇编程序计算两数之和
    while(1); // 原地等待
}
```

```
Add. SEXPORT Add; 声明 Add 可以被其他文件引用,相当于全局AREA AddC,CODE,READONLY; 声明一段只读代码,名字为 AddCENTRY; 指定程序的入口点CODE32; 32 位的 ARM 指令Add ADD R0,R0,R1; R0=R0+R1MOV PC,LR; LR -> PC 用来返回程序END; 指示本源程序结束
```