

一、(20 分) 考虑优化问题

$$\begin{aligned} \min \quad & x_1 x_2; \\ \text{s.t.} \quad & -2x_1 + x_2 + 3 \geq 0 \end{aligned}$$

1. 用外部罚函数法求解;
2. 用对数罚函数法求解;

二、(25 分) 考虑线性规划:

$$\begin{aligned} \max \quad & 3x_1 + 5x_2; \\ \text{s.t.} \quad & x_1 \leq 4; \\ & x_2 \leq 6; \\ & x_1 + 2x_2 \leq 18; \\ & x_i \geq 0, i = 1, 2 \end{aligned}$$

- 1、用单纯形法求最优解  $X^*$ ; 2、验证  $X^*$  是 KKT 点;
- 3、求  $X^*$  处的所有可行方向; 4、求对偶线性规划的最优解  $W^*$ .

三、(15 分) 用 FR 共轭梯度法求解下面的非凸无约束优化问题, 这里  $X^0 = (1, 5)^T$

$$\min f(X) = -2x_1^2 + x_1 x_2 + 1 \quad (*)$$

- 1、已知第一次迭代过程如下, 请完成后续过程, 停机条件为  $\|g^k\| = 0$ .

$$g^0 = (1, 1)^T, P^0 = -g^0 = (-1, -1)^T;$$

$$\varphi(t) \triangleq f(X^0 + tP^0), \text{ 令 } \varphi'(t) \triangleq 0, \text{ 解之, } t_0 = -1;$$

$$X^1 = X^0 + t_0 P^0 = (2, 6)^T;$$

继续作答。

- 2、由第 1 问得到的  $X^*$  是该问题的局部最优解吗? 若添加约束条件  $-3x_1 + x_2 = 0$  之后呢, 即  $X^*$  是约束优化问题

$$\begin{aligned} \min \quad & f(X) = -2x_1^2 + x_1 x_2 + 1 \\ \text{s.t.} \quad & -3x_1 + x_2 = 0 \end{aligned}$$

的局部最优解吗? 为什么?

- 3、请指出用 FR 共轭梯度法求解问题(\*)时不合理或错误之处。

四、(25 分) 用 Rosen 梯度投影法求解下面约束优化问题, 这里  $X^0 = (1, 0)^T$ , 请先填写空格处的缺省数据, 然后写出后续计算过程。

$$\begin{aligned} \min \quad & f(X) = x_1^2 - x_1 x_2 + 2x_2^2; \\ \text{s.t.} \quad & 2x_1 + x_2 \geq 2; \quad x_1 \geq 0; \quad x_2 \geq 0. \end{aligned}$$

解:

$$(a). P^0: g^0 = (2, -1)^T, N_0 = \underline{\hspace{2cm}}$$

$$M_0 = (N_0 N_0^T)^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 5 \end{pmatrix}, Q_0 = I - N_0^T M_0 N_0 = \underline{\hspace{2cm}}$$

$$P^0 = -Q_0 g^0 = (0, 0)^T$$

$$(b). \text{ 求 } q_0; \quad q_0 = M_0 N_0 g^0 = \underline{\hspace{2cm}}$$

继续作答, 【提示:  $u = A_0'' X^0 - b_0''$ ,  $v = A_0'' P^0$ 】

五、填空题 (15×1)

1. 考虑  $\min f(X) = (x_1 - 1)^2 + (x_2 - 2)^2$ , 若  $X^0 = (1, 1)^T$ , 则该点处的最速下降方向  $P^0$  为 \_\_\_\_\_, 牛顿方向为 \_\_\_\_\_, 沿牛顿方向的方向导数为 \_\_\_\_\_; 若采取精确一维搜索, 则  $(g^1)^T P^0 =$  \_\_\_\_\_; 若采用 Armijio 准则  $\left( \begin{array}{l} f(X^0 + tP^0) \leq f(X^0) + \rho t (g^0)^T P^0 \\ \rho = 1/10 \end{array} \right)$  进行非精确一维搜索后, 则满意步长  $t =$  \_\_\_\_\_
2. 在两阶段法中, 若辅助线性规划的最优值为 1, 则原规划最优解的情况为 \_\_\_\_\_.
3. 若用黄金分割法求解  $\min \varphi(t) = |t|$ , 若初始搜索区间为  $[-2, 1]$ , 则第一次迭代后的搜索区间为 \_\_\_\_\_.
4. 点列  $\{X^k\} = k^{-k}$ , 则收敛速度为 \_\_\_\_\_.
5. 若  $f(X)$  为凸函数且二次连续可微, 则  $\nabla^2 e^{f(X)} =$  \_\_\_\_\_;  $e^{f(X)}$  是否为凸函数 \_\_\_\_\_ (填是或否).
6. 已知  $\min b_1 x_1 + 5x_3; s.t., 2x_1 + x_2 + x_3 \geq 2b_1; 6x_1 - x_2 + x_3 \geq b_1; x_i \geq 0, \forall i$ , 的最优解  $X^* = (36/5, b_2, 6/5)^T$ ,  $b_1 > 0$ , 则  $b_2 =$  \_\_\_\_\_, 此线性规划是否有唯一最优解: \_\_\_\_\_ (填是或否).
7. 考虑  $\min C^T X + b, s.t., \|X\| \leq 5$ , 这里,  $C = (-3, 4, 0)^T \in R^3, X \in R^n, b = 2021$ , 则最优解  $X^* =$  \_\_\_\_\_.
8. 考虑  $\min f(X) = \|X\|^2/2$ , 这里,  $X \in R^3$ , 若  $X^0 = (0, -2, -4)^T$ , 则信赖域子问题  $\min q_0(S) = S^T (\nabla g^0) S/2 + (g^0)^T S + f(X^0), s.t., \|S\| \leq h_0 = 2$  的最优解  $S^0 =$  \_\_\_\_\_, 因此信赖域半径  $h_1$  变化情况为 \_\_\_\_\_ (填增大或缩小或不变)