

基本计算

- (1) 初等行变换化行梯形矩阵、行简化梯形
- (2) 初等变换记录变换矩阵
- (3) 线性无关向量组正交化

用途

- (1) 解方程组（齐次、非齐次）
- (2) 计算行列式
- (3) 求矩阵的秩
- (4) 求逆矩阵
- (5) 判断相关性、求一个极大无关组
- (6) 求特征向量（相似对角化、正交对角化）
- (7) 化标准形
- (8) 求子空间的交与和
- (9) 求线性变换的像空间与核空间
- (10)* 扩展子空间的基

判定问题

- (1) 判定可逆：定义、可逆矩阵乘积、 $|\mathbf{A}| \neq 0$
- (2) 判定向量组相关无关：定义、 $r(\mathbf{A})=n$ 、某向量可表示则相关
- (3) 判定方程组可解：定义(存在 x 使得 $\mathbf{A}x=b$)、 $r(\mathbf{A})=r(\mathbf{A}|b)$
- (4) 判定矩阵相似于对角阵：定义、 s 重特征值有 s 个无关特征向量
- (5) 判定正交矩阵：定义、正交阵乘积、 $\mathbf{A}^{-1}=\mathbf{A}^T$ 、列标准正交、行标准正交
- (6) 判定矩阵正定：定义、 $\lambda_i > 0$ 、正惯性指数为 n 、顺序主子式 > 0
- (7) 判定线性空间：定义
- (8) 判定空间的基（或极大无关组）：定义、 $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n)\mathbf{P}$ 、生成空间极大无关组
- (9) 判定子空间：加法数乘封闭、线性组合封闭
- (10) 判定线性变换：定义

不变性

- (1) 初等变换不改变矩阵的秩
- (2) 初等行变换不改变列向量间的关系：相关性、组合关系
- (3) 相似变换不改变矩阵的特征值
- (4) 合同变换不改变矩阵的惯性指数

重要关系

- (1) 行等价： $B=PA$ ，其中 P 可逆
- (2) 列等价： $B=AQ$ ，其中 Q 可逆
- (3) 矩阵等价： $B=PAQ$ ，其中 P 、 Q 可逆
- (4) 相似： $B=P^{-1}AP$ ，其中 P 可逆
- (5) 合同： $B=P^TAP$ ，其中 P 可逆
- (6) V 与 K^n 的关系

V
向量 α
线性变换 T
 $T\alpha = \lambda\alpha$

基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$
坐标 x
矩阵 A
 $Ax = \lambda x$

基 $(\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_n) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n)P$
坐标 $y = P^{-1}x$
矩阵 $B = P^{-1}AP$
 $By = \lambda y$

重要性质

- (1) A 可逆 $\Leftrightarrow A$ 非奇异 $\Leftrightarrow |A| \neq 0 \Leftrightarrow Ax=0$ 只有零解
- (2) A 可逆 $\Leftrightarrow A=P_1P_2 \dots P_s$, 其中 P_i 为初等矩阵
- (3) $AA^*=A^*A=|A|E$, $A^*=(A_{ij})^T$
 $\sum_k a_{ik}A_{jk}=\delta_{ij}|A|$, $\sum_k a_{ki}A_{kj}=\delta_{ij}|A|$
- (4) $r(A^T)=r(-A)=r(kA)=r(A)$, 其中 $k \neq 0$
 $r(A+B) \leq r(A)+r(B)$, $r(A)+r(B)-n \leq r(AB) \leq \min\{r(A), r(B)\}$
- (5) $r(A)=r(A|b)$ 时, 方程组 $Ax=b$ 有解; $r(A)<r(A|b)$ 时, 无解
- (6) A 有 n 个(包括重数)特征值, 且 $1 \leq \lambda_i$ 的无关特征向量个数 $\leq \lambda_i$ 的重数
- (7) 正交向量组线性无关
- (8) 不同特征值的特征向量无关; 若是实对称矩阵则特征向量正交
- (9) 矩阵相似于对角阵 \Leftrightarrow 有 n 个无关特征向量
 $P^{-1}AP=\text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$, $P=(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)$, 其中 λ_i 为特征值, ξ_i 为特征向量
- (10) 无关向量组可化为正交向量组 (施密特正交化)
- (11) 实对称矩阵可正交对角化
- (12) 二次型可化为规范形; 实对称矩阵合同于对角阵 $\text{diag}(E_p, -E_{r-p}, O_{n-r})$
- (13) A 正定 $\Leftrightarrow \lambda_i(A)>0 \Leftrightarrow A$ 正惯性指数为 $n \Leftrightarrow A$ 顺序主子式 >0
- (14) $W \subseteq V$ 为子空间 $\Leftrightarrow W$ 对加法和数乘封闭 \Leftrightarrow 对任意 $\alpha, \beta \in W, \lambda, \mu \in K$, 有 $\lambda\alpha+\mu\beta \in W$
- (15) T 为 V 上线性变换 \Leftrightarrow 对任意 $\alpha, \beta \in W, \lambda \in K$, 有 $T(\alpha+\beta)=T\alpha+T\beta$, $T(\lambda\alpha)=\lambda T\alpha$