

6.5 线性变换的特征值和特征向量

线性变换的特征值特征向量是矩阵的特征值与特征向量的推广

定义6.5.1 (线性变换的特征值与特征向量) 设 V 是数域 K 上线性空间, T 是 V 上的一个线性变换, 若对 K 中的一个数 λ , 存在 V 的一个非零向量 ξ , 使得

$$T\xi = \lambda\xi,$$

则称 λ 是线性变换 T 的一个**特征值**, ξ 是 T 的属于 λ 的**特征向量**.

定理6.5.1. 设 V 是数域 K 上线性空间, T 是 V 上的一个线性变换, 则 T 的属于特征值 λ 的所有特征向量和零向量一起构成了 V 的一个子空间, 该子空间记为

$$V_\lambda = \{ \xi \in V : T\xi = \lambda\xi \}.$$

证明 直接验证.

参见P₁₀₄
定理4.2.1

定义6.5.2 (特征子空间) 称 V_λ 为线性变换 T 对应于特征值 λ 的**特征子空间**.

看数域 K 上的线性空间 V 与 K^n 的对应关系:

基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 下

线性空间 $V \longleftrightarrow K^n$

线性变换 $T \longleftrightarrow A$

向量 $\begin{cases} \xi \longleftrightarrow x \\ T\xi \longleftrightarrow Ax \end{cases}$

关系1 $T\xi = \lambda\xi \longleftrightarrow Ax = \lambda x$

关系2 $k_1\alpha_1 + \dots + k_r\alpha_r = \theta \longleftrightarrow k_1x_1 + \dots + k_rx_r = \theta$

关系3 $\beta = k_1\alpha_1 + \dots + k_r\alpha_r \longleftrightarrow y = k_1x_1 + \dots + k_rx_r$

关系4 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r \text{ 无关} \longleftrightarrow x_1, x_2, \dots, x_r \text{ 无关}$

求 T 的特征值特征向量步骤

1. 取一组基, 求 T 的矩阵 A
2. 在数域 K 中计算特征多项式 $p(\lambda) = |\lambda E - A|$
3. 求 $p(\lambda) = 0$ 的含于数域 K 的根 (T 的特征值) $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$
4. 解方程组 $(\lambda_i E - A)x = \theta$, 求基础解系
5. 用基础解系做坐标求 V 的一个向量组, 即 V_{λ_i} 的一组基

例6.5.1 设数域 $K=\mathbf{R}$, 线性变换 T 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3$ 下的矩阵是 $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$.

求 T 的特征值和特征向量.

解 矩阵 A 的特征多项式是 $|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -2 & 0 \\ -2 & \lambda - 1 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda + 1 \end{vmatrix} = (\lambda + 1)^2(\lambda - 3),$

所以矩阵 A 的全部特征值是 $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = -1, \lambda_3 = 3$, 它们都是实数, 所以也是线性变换 T 的全部特征值.

对应于特征值 $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = -1$, 求得齐次线性方程组

$(\lambda_i E - A)x = 0, i=1, 2$ 的一个基础解系为 $(-1, 1, 0)^T, (0, 0, 1)^T$.

因此, 线性变换 T 属于特征值 -1 的两个线性无关的特征向量为: $\xi_1 = \varepsilon_2 - \varepsilon_1, \xi_2 = \varepsilon_3$.

对应于 $\lambda_3 = 3$, 求得齐次线性方程组 $(\lambda_3 E - A)x = 0$ 的一个基础解系为 $(1, 1, 0)^T$.

因此, 线性变换 T 属于特征值 3 的一个特征向量为 $\xi_3 = \varepsilon_1 + \varepsilon_2$.

例6.5.2 平面上的全体向量构成了实数域上的一个二维线性空间 \mathbf{R}^2 , 在直角坐标系下取单位向量 e_1, e_2 作为一组基. 设转角为 θ 的旋转变换 $T_\theta: \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$ 为:

$$T_\theta(x, y) = (x \cos \theta - y \sin \theta, x \sin \theta + y \cos \theta).$$

则 T_θ 是 \mathbf{R}^2 上的线性变换. T_θ 在基 e_1, e_2 下的矩阵为 $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$.

A 的特征多项式

$$p(\lambda) = |\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda - \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \lambda - \cos \theta \end{vmatrix} = \lambda^2 - 2\lambda \cos \theta + 1.$$

如果 $\theta \neq n\pi$, 该二次方程仅有复数根. 因 \mathbf{R}^2 是实数域上的线性空间, 故 T_θ 没有特征值, 也没有特征向量.

V取不同的基后，变换和向量所对应的矩阵和列向量：

	基 $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n$	基 $(\omega_1, \dots, \omega_n) = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)P$
	T	$B = P^{-1}AP$
	ξ	$y = P^{-1}x$
特征值	λ	λ
关系	$T\xi = \lambda\xi$	$By = \lambda y$ ($P^{-1}APP^{-1}x = \lambda P^{-1}x$)

定理6.5.2. 有限维线性空间上的线性变换的特征值和特征多项式与所选基底无关.

参见P₁₀₉
定理4.2.3

定理6.5.3. 设 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_s$ 是线性变换 T （或矩阵 A ）的 s 个互异的特征值， ξ_i 是属于特征值 λ_i ($i=1,2,\dots,s$)的特征向量，则 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_s$ 线性无关.

参见P₁₁₄
定理4.3.2

线性变换的最简表示

定义6.5.3(线性变换的最简表示).

设 T 是 n 维线性空间 V 上的一个线性变换, 若 T 在某组基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 下的矩阵为对角矩阵, 则称 T 有最简表示.

T 有最简表示 $\longleftrightarrow T$ 的某个基下的矩阵可对角化

定理6.5.4. n 维线性空间 V 上的一个线性变换 T 有最简表示的充要条件是 T 有 n 个线性无关的特征向量.

参见P₁₁₃
定理4.3.1

推论6.5.5. 若线性变换 T 有 n 个互异的特征值, 则 T 有最简表示.

参见P₁₁₄
推论4.3.3

定理6.5.6. 若 λ_1, λ_2 是线性变换 T 的两个不同的特征值, $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_s$ 是 T 的属于 λ_1 的线性无关的特征向量, $\nu_1, \nu_2, \dots, \nu_t$ 是 T 的属于 λ_2 的线性无关的特征向量, 则 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_s; \nu_1, \nu_2, \dots, \nu_t$ 线性无关.

参见P₁₁₅
定理4.3.4

定理6.5.7. 若 λ_0 是线性变换 T 的 s 重特征值, 则 T 的属于 λ_0 的特征向量中, 线性无关的最大组包含的向量的个数不超过 s .

参见P₁₁₆
定理4.3.5

定理6.5.8. n 维线性空间上的线性变换 T 有最简表示 $\Leftrightarrow T$ 有 n 个特征值(包括重数), 且对 T 的每个 s_i 重特征值 λ_i , 对应特征矩阵 $\lambda_i E - A$ 的秩为 $n - s_i$.

参见P₁₁₆
定理4.3.6

例6.5.3 设 V 上线性变换 T 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2$ 下的矩阵为 $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$,

分别把 V 看作实线性空间和复线性空间, T 是否有最简表示?

若有, 则求其最简表示.

解 若 V 是实线性空间, $p(\lambda) = |\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 1 \\ -1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} = \lambda^2 - 2\lambda + 2 = (\lambda - (1+i))(\lambda - (1-i))$.

因此在实数域上 A 没有特征值, 故没有特征向量, 从而 T 也没有特征值和特征向量, 所以没有最简表示.

若 V 是复线性空间, A 有特征值 $1+i$ 和 $1-i$, 这也是 T 的特征值, 且都是单特征值, 故 T 有最简表示.

对应于特征值 $\lambda_1 = 1+i$, 解齐次线性方程组 $(\lambda_1 E - A)x = \theta$, 得到相应的特征子空间的一个基础解系, $\xi_1 = (i, 1)^T$. 对应于特征值 $\lambda_2 = 1-i$, 解齐次线性方程组 $(\lambda_2 E - A)x = \theta$, 得到相应的特征子空间的一个基础解系 $\xi_2 = (-i, 1)^T$. 二阶方阵 A 有两个线性无关的特征向量 ξ_1, ξ_2 , 所以 A 可以对角化.

$$\text{令 } P = \begin{pmatrix} i & -i \\ 1 & 1 \end{pmatrix},$$

则

$$P^{-1}AP = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -i & 1 \\ i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i & -i \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+i & 0 \\ 0 & 1-i \end{pmatrix}.$$

注意到 A 是 T 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2$ 下的矩阵, 令 $(\eta_1, \eta_2) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2)P$, 则 T 的最简表示为

$$(T\eta_1, T\eta_2) = (\eta_1, \eta_2) \begin{pmatrix} 1+i & 0 \\ 0 & 1-i \end{pmatrix}.$$