

Методы решений систем линейных уравнений

1. Метод Крамера

Теорема: Если в СЛУ число уравнений m и число неизвестных n совпадает и определитель матрицы A не равен 0, то система совместна и имеет единственное решение, которое может быть найдено по формуле

$$X_i = \frac{\Delta_i}{\Delta}, (i = 1, 2, \dots, n) \text{ - формулы Крамера}$$

Где Δ - определитель матрицы A , Δ_i - определитель, полученный из определителя заменой его i -ого столбца на столбец свободных членов.

2. Матричный метод (метод обратной матрицы)

Нахождение реш. по формуле $X = A^{-1} * B$ назыв. матричным методом реш. сист.

3. Метод Гаусса (метод исключения переменных)

Этот метод заключается в том, что с помощью элементарных преобразований сист. уравн. приводится к ступенчатой сист., из которой последовательно, начиная с последних (по номеру переменных) находятся все остальные переменные.

Пример: Решить СЛУ 3-мя методами:

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 = 6 \\ -x_1 + 2x_2 - x_3 = -2 \\ x_1 + x_2 - 2x_3 = 2 \end{cases}$$

1. Исследуем на совместность

$$A^* = \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 1 & 6 \\ -1 & 2 & -1 & -2 \\ 1 & 1 & -2 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow[-2I]{+2I} \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & -5 & -2 \end{array} \right) \xrightarrow[-II]{\sim} \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{array} \right)$$

$$r(A^*) = 3 \quad r(A^*) = r(A) \Rightarrow \text{по т. Кронекера-Капелли сист. совместна}$$

$$r(A) = 3$$

$$n(\text{кол-во неизвестных}) = 3 = \text{rang} \Rightarrow \text{сист. имеет единственное решение}$$

по правилу Крамера:

$$X_i = \frac{\Delta_i}{\Delta}, i = 1, 2, 3$$

$$\Delta = |A| = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & -2 \end{vmatrix} = -6$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 6 & -1 & 1 \\ -2 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & -2 \end{vmatrix} = -18 \quad X_1 = 3$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & 6 & 1 \\ -1 & -2 & -1 \\ 1 & 2 & -2 \end{vmatrix} = -6 \quad X_2 = 1$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 6 \\ -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = -6 \quad X_3 = 1$$

2. Метод Гаусса

1) прямой ход метода Гаусса (сист. \rightarrow матрица)

2) из матрица сост. Систему (обратный ход метода Гаусса)

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 = 6 \\ 3x_2 - x_3 = 2 \\ -4x_3 = -4 \end{cases} ; \quad \begin{cases} x = 1 \\ 3x - 1 = 2 \\ 2x_1 - x_2 + 1 = 6 \end{cases} ; \quad \begin{cases} x_3 = 1 \\ x_2 = 1 \\ x_1 = 3 \end{cases}$$

Ответ:(3;1;1)

3.Метод обратной матрицы

$$X=A^{-1}*B$$

$$A^{-1}=\frac{1}{|A|}*B$$

$$A^{-1}=\frac{1}{|A|}*\begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & a_{31} \\ a_{12} & a_{22} & a_{32} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$A_{11}=(-1)^{1+1}*\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix}=-3$$

$$A_{12}=(-1)^{1+2}*\begin{vmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix}=-3$$

$$A_{13}=(-1)^{1+3}*\begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}=-3$$

$$A_{21}=(-1)^{2+1}*\begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix}=-1$$

$$A_{22}=(-1)^{2+2}*\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix}=-5$$

$$A_{23}=(-1)^{2+3}*\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}=-3$$

$$A_{31}=(-1)^{3+1}*\begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix}=-1$$

$$A_{32}=(-1)^{3+2}*\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{vmatrix}=1$$

$$A_{33}=(-1)^{3+3}*\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix}=3$$

$$A^{-1}=\frac{1}{-6}*\begin{pmatrix} -3 & -1 & -1 \\ -3 & -5 & 1 \\ -3 & -3 & 3 \end{pmatrix}=\frac{1}{6}*\begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 3 & 5 & -1 \\ 3 & 3 & -3 \end{pmatrix}$$

$$X=\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}=\frac{1}{6}*\begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 3 & 5 & -1 \\ 3 & 3 & -3 \end{pmatrix}*\begin{pmatrix} 6 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix}=\frac{1}{6}*\begin{pmatrix} 18 \\ 6 \\ 6 \end{pmatrix}=\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$