Proj 2: 进程通信,线程

现场验收: 2025.5.18晚上18:00-21:00, 实验楼103 报告提交截止日期: 验收通过后、2025.5.21晚上22:00前

本实验用于理解进程通信和线程。目前xv6中进程通信的方式只有管道,缺少其他通信方式,在第1部分任务中,你需要完成一个简单的设计,通过内核变量在进程之间传递数据;xv6也不支持线程,在第2部分任务中,你需要完成一个用户级线程的支持,以及一个内核级线程的支持。

注意:线程支持任务可以用开放任务替代,即,完成一个不同于本项目要求的线程支持库(允许使用大模型或者在网上寻找资源),要求在本项目代码的基础上实现,同时通过本项目的相应测试(用户级线程通过uthread_test测试,内核级线程通过threadtest测试)。

1. 进程通信 (40%)

进程之间由于地址空间隔离,无法通信,一种简单的方案如下:在内核中建立一个整型变量 ucounter ,用户进程通过系统调用访问这个整型变量。

具体而言,实现以下系统调用

1 | int ucounter_get()

获取 ucounter 的值。

系统调用

1 void ucounter_set(int)

用于设置 ucounter 的值。

实现后,运行测试命令 testcounter,得到的输出如下

1 | \$ testcounter

2 Child: set counter to 5

3 Parent: the value of counter is 5

在实验报告中回答以下问题:

- 用户空间、用汇编语言写了系统调用的封装函数ucounter_get,在内核空间,如果用c语言将实现函数 也命名为ucounter_get,编译会否出错?为什么?
- 你定义的内核中的整型变量ucounter, 在内核空间的什么区? 栈区? 堆区? 还是数据区?
- 相对于共享内存通信方式, ucounter的通信方式有何缺点? 指出至少两点。

2. 用户级线程 (20%)

可以被替代,可以实现其他用户级线程库,支持完成uthread_test测试,输出不需要和下文完全一致,但线程之间有一定的轮流,每个线程输出5次。

本部分你需要完成用户级线程支持。目前已完成大部分,你需要完成剩下的部分。本部分线程实现模仿了 xv6中进程的管理方式。

线程相关的数据结构包括两部分, 定义在uthread.h中, 如下

```
struct context{
 1
 2
        uint edi;
 3
        uint esi;
        uint ebx;
 4
 5
        uint ebp;
 6
        uint eip;
 7
   };
 8
9
   struct uthread{
10
        char stack[STACK_SIZE];
11
        struct context *context;
12
        int state;
13
        int uid;
14 };
```

其中,context为线程执行的上下文结构体,与内核中的同名变量一致。uthread为线程管理的结构体,为了方便起见,只保留了栈stack、上下文的地址context、以及状态state和编号uid。注意,这里的栈是数组,不是地址,所以不用malloc动态分配;context是地址变量,地址指向栈中,含义与proc结构体中的context地址变量一致(变量存储的值是esp寄存器的值)。

uthread.c中定义了线程的三个接口函数,这些函数已经完成了一部分,你需要根据注释完成剩余的部分。

```
void uthread_create(void (*func)(void))
/*该函数创建了一个用户线程,状态为就绪,需要执行的函数为func,等待被调度,。*/

void uthread_yield()
/*调用此函数的线程将变为就绪态,同时,调用调度器。*/

void uthread_exit()
/*调用此函数的线程将归还thread结构体,同时,调用调度器*/
```

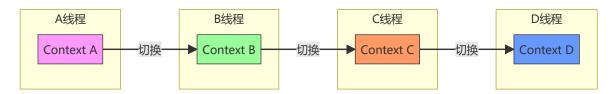
此外, 定义了线程调度函数

```
void uthread_schedule()
/*该函数将从线程列表中搜索一个不同于当前线程的就绪线程,然后进行上下文切换,将当前执行状态保存在current_thread的context结构体中,再从下一个线程的context结构体中恢复上下文*/
```

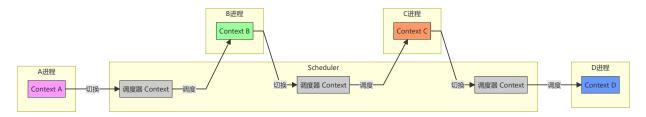
```
1
   $ uthread_test
   Main thread is running
 2
   Thread 1 is running
 3
   Thread 2 is running
 4
   Thread 1 is running
 5
    Thread 2 is running
 6
 7
    Thread 1 is running
   Thread 2 is running
 8
 9
    Thread 1 is running
   Thread 2 is running
10
    Thread 1 is running
11
    Thread 2 is running
12
13
    Thread 3 is running
    Thread 3 is running
14
   Thread 3 is running
15
16
   Thread 3 is running
17
   Thread 3 is running
   No available thread, exiting the whole process
18
```

在实验报告中回答以下问题:

- 如果完成的不是本实验的线程库,介绍你自己实现的线程库;
- 本实验中线程库,在线程切换时直接从上一个线程切换到了下一个线程,即,



并没有如xv6内核管理进程那样为调度器本身保存一个上下文,即cpu->scheduler, xv6内核中的切换次序如下(注意,每个进程中还存在内核态到用户态再到内核态的过程,图中忽略了)。



请思考并回答:

- 内核调度进程时为何需要定义scheduler的上下文context, 而用户级线程库不需要?
- 为何实验的输出中,前两个线程先运行结束后,第3个线程才可以运行(阅读uthread_scheduler)?如果需要你修改成轮流调度,你打算如何修改?

3. 内核级线程 (20%)

可以采取其他实现方式,以通过threadtest为准。

xv6目前不支持内核多线程,你需要修改内核以支持此功能。

任务分为两部分,一部分为库函数(已给出),一部分为系统调用(需要实现)。因为系统调用的参数较多,库函数可以对系统调用做进一步包装,简化用户的使用负担。事实上,这也是一种通用的做法,类似于glibc封装了很多系统调用,比如,printf是glibc给出的,它内部实现了用户空间的缓冲,真正输出时调用了write系统调用;malloc也是glibc提供的,内部调用了brk或者sbrk系统调用;另外,fork虽然是个系统调用,但glibc假装提供了fork调用的封装,实际上在背后调用了clone。

小建议:

OS调试异常困难,建议在第一次编写时,在每个函数开头和结尾打印输出语句,比如,在内核中时 cprintf("entering clone with parameters %d %d %d\n", a,b,c); cprintf("leaving clone with exit code %d %d %d\n", a,b,c); 这样在出错时能快速定位到是哪个函数引起的错误,以及输入输出是否有误。有 的同学会定义一个宏DEBUG,在代码中写 if(DEBUG) {打印调试信息},最后在生成代码时将DEBUG定义为0。

3.1 库函数 (类似于glibc,已给出)

回忆pthread_create, pthread_exit和pthread_join的语义, xthread.c也有三个类似的函数,它们分别是:

```
1 | int xthread_create(int *tid, void * (*start_routine)(void *), void *arg)
```

用户进程若调用了这个API(该API主要是对clone进行封装,需要申请一块区域作为线程的栈),就会在进程内创建一个新的线程:

- 如果创建成功返回1, 失败返回-1
- xv6分配给线程的ID需要保存在tid指向的内存中(即*tid等于ID值)
- 线程执行的第一个函数是start routine,这个函数的参数类型是 void *,返回值也是void *
- arg是start_routine的输入参数
- start_routine的返回值需要保存下来,保存在什么地方需要自行设计,一般而言无非寄存器、用户栈、内核空间,简单的做法是在PCB或TCB中用一个变量保存该值。用户可以在另一个线程中使用API,xthread join(),获得此返回值。当然,若没有线程使用xthread join,则返回值就被丢弃了。

```
1 void xthread_exit(void * ret_val_p)
```

此API是对thread_exit进行封装。调用此API的线程将会退出,退出码/返回值为ret_val_p。此这个退出码需要保存下来,其他线程通过xthread_join()可以获得这个退出码。保存在什么地方和前面一样。

也就是说,线程退出有两种方式,一种是线程执行的函数结束了,另一种是线程主动调用了xthread_exit。你在实现的过程中是需要考虑如何区分这两种方式。两种方式的返回值都是需要保存下来的。

调用此API的线程会等待,直到tid线程顺利结束。tid线程的返回值被保存在retval指向的内存中,即返回值被放到*retval中。此外,本函数还应当释放用户栈(线程的用户栈是在xthread_create中申请,在本函数中释放)。

3.2 系统调用

没有内核支持很难实现以上功能,所以你需要实现三个系统调用,下面是系统调用用户空间封装函数的声明。

```
1 | int clone(void * (*fn)(void *), void *stack, void *arg)
```

【与创建进程的fork对应。】

此系统调用在内核中创建一个新的内核级线程,此线程可以共享创建者进程的地址空间。线程创建后,将执行fn处的指令。arg是提供给fn函数的参数。线程使用stack作为用户栈,stack由xthread_create通过malloc申请,大小为4096字节,在调用clone时作为参数传入。返回值为正表示执行成功,为线程的pid;返回值为-1表示执行失败。

你可以同时参考fork()和exec(),有以下需要注意的地方。

- fork出来的新进程不共享创建者的地址空间,但clone需要共享。你可以直接使用进程的PCB而不是重新定义一种线程TCB,但你需要思考如何让多个线程共享地址空间(将创建地址空间的操作替换为指向同一张页表)。
- 新创建的线程需要执行fn处的指令,可以通过设置新线程初始状态的trapframe达到此目的(新的PCB存储上下文信息的域为tf,tf中有个域是eip,即进程陷入内核时PC寄存器的值,将来从内核态返回用户态时,该值会被iret指令弹到PC寄存器中,所以,设置eip域即可),同时,也可以参考exec。
- 如何让新线程使用stack作为用户栈? tf中有个域是esp,存储的是进程陷入内核中时栈寄存器的值,直接设置esp的值指向传入的stack可以吗?不行,你得把栈准备一下,包括压入参数,再压入一个特殊的返回地址(exec中放的特殊地址是全f,你可能需要放个其他的值,以便区分),接着再相应修改esp的值,参考exec函数。
- 注意栈是从高地址向低地址长的,而malloc返回的是内存区域的低地址;另外malloc分配的内存地址可以从任意地址开始,并不一定是页对齐的。

比如传入的stack已经是高地址了,则以下代码可以准备好用户栈,并设置启动时需要执行的函数

- 当fn执行结束时,若它没有主动调用thread_exit,则表明fn通过return某个值的方式结束。为了获取到 return的值,你可以在创建线程时预设一个假的返回地址,如0xffffffff,然后在trap中捕获page fault,进行特殊处理。函数的返回值从哪里获取?x86架构下是在eax寄存器中。
- 用filedup复制的文件描述符记得在thread exit中用fileclose关掉。

• 关于函数调用栈的信息可以参阅 http://wiki.osdev.org/Stack

```
1 void join(int tid, void ** ret_p, void ** stack)
```

【与等待子进程的系统调用wait对应】

执行此系统调用的线程将等待编号为tid的线程,直到其终止;然后将终止线程的返回值放入*ret_p;将终止线程的用户栈放入*stack。这样xthread才能通过free函数释放终止线程的用户栈(用户栈是xthread通过malloc申请的)。可以参考wait函数的实现。

```
1 | void thread_exit(void *ret);
```

【与进程退出系统调用exit对应】

线程终止,传入参数ret是线程执行的函数的返回值。此函数需要唤醒通过join等待自己的线程。你可以参考 exit的实现。

为简化设计,做以下约定(测试程序遵守这个约定):

- 只有进程被创建时的线程(主线程)会执行clone,即,被clone出来的线程不会执行clone。
- 只有主线程会调用exit,它不会调用thread_exit。主线程调用exit时,需要将所有未终止的线程全部终止并释放相应内核资源(直接释放即可,类似于join中释放资源)。
- 只有主线程会调用fork,且fork不需要考虑线程。
- 在开始阶段,建议在参数传递过程中,尤其是在用户态和内核态的代码之间传递参数时,添加打印语句,先保证参数正常传递进来了,内核打印和用户打印前面已经练习过了。结束后再把这些语句删除。
- 记得用fileclose关掉在clone中复制的文件描述符
- 你可以在测试阶段修改threadtest.c,但是提交时一定替换为base中的原始文件。

其他部分你可以自行设计,比如PCB包含什么信息。

【此外,你还需要修改exit系统调用,释放该进程下其他线程的资源,比如PCB】

请在实验报告中回答:

- 你的设计思路,在实验中遇到了什么问题,如何解决的
- 假如用户有个应用,采用第2节实现的用户级线程可以实现,采用此处的内核级线程也可以实现,那么两种实现在调度时有何不同?

测试时请运行threadtest至少两次。第一次的预期输出为(具体输出可能稍有不同,请阅读threadtest.c文件的注释部分):

```
1  $ threadtest
2  ----- Test Return Value -----
3  Child thread 1: count=3
4  Child thread 2: count=3
```

```
Main thread: thread 1 returned 2
Main thread: thread 2 returned 3

Thread: Test Stack Space -----

ptr1 - ptr2 = 16
Return value 123

Child process created 60 threads
Parent process created 61 threads
```

之后不要关闭qemu,接着再运行一次threadtest,第二次的预期输出与第一次相同。若不同,表明释放资源部分有问题。

4. 实验报告和代码 (20%)

在助教现场验收结束后,需要准备两份文件:

- 源代码: zip压缩包
 - o 进入 proj2-revise 目录,执行 make clean,然后在proj2-revise的父目录下执行 zip -r proj2-revise.zip proj2-revise, 此命令会创建一个源代码压缩文件 proj2-revise.zip。提交此文件。
 - 。 请确保提交的代码压缩包内无其他文件(比如.o文件,或者vscode目录)。
- 实验报告: pdf,
 - 。 在实验报告中回答上面提到的问题;
 - 给出参考资料(网址)和工具(哪个大模型);
 - 报告中需要添加姓名学号。不限定模板,尽量整洁、美观。