

**Subject:** CS336, Lecture 2, Pytorch, Resource Accounting

**Date:** from July 26, 2025 to August 12, 2025

---

## **Contents**

## Introduction

Youtube: Stanford CS336 Language Modeling from Scratch, Lecture 2: Pytorch, Resource Accounting.

本节主要讲解内存计算问题，首先介绍了 float 32, float 16 等数据类型. 随后介绍 PyTorch 中的 tensor 这一重要的数据类型. 最后举例介绍了在模型训练中各个部分所需要的计算量，并介绍了浮点运算利用率这一指标以衡量硬件计算效率. 重点如下：

1. 在 PyTorch 中 tensor 是对已分配内存的指针，很多操作无需新占用内存
2. 大型矩阵乘法在深度学习所需计算量最大
3. 浮点运算利用率  $MFU = \frac{\text{actual FLOP/s}}{\text{promised FLOP/s}}$
4. 前向传播所需计算量:  $2 \times (\# \text{ tokens}) \times (\# \text{ parameters})$
5. 反向传播所需计算量:  $4 \times (\# \text{ tokens}) \times (\# \text{ parameters})$

## Memory Accounting

### Basic Knowledge – Floating-point

**Bit.** 二进制位(binary digit)，是信息的最小单位.

**Byte.** 字节(Byte, B)，1 Byte = 8 Bit. 1 KB = 1024 byte, 1 MB = 1024 KB, 1 GB = 1024 MB

**float 32.** 也被称为 fp32 或 single precision 或 full precision<sup>a</sup>. 一个 float 32 表示的数需要 4 bytes = 32 bits. 第1位表示正负(0 正 1 负)，中间8位表示指数，后23位储存有效数位. 如图1所示，符号位为 0，表示“+”，指数从右往左计算，为  $2^2 + 2^3 + 2^4 + 2^5 + 2^6 = 124$ ，需要减去偏移量 127 得 -3，尾数部分根据归一化法实际为  $1 + 2^{-2} = 1.25$ ，故最终得到表示的 10 进制数为  $(+1) \times 1.25 \times 2^{-3} = 0.15625$ .

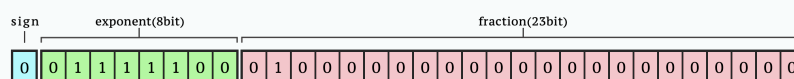


Figure 1: Float 32

**float 16.** 也被称为 fp16 或 half precision，需要 2 bytes. 但是其动态范围(dynamic range)小，容易造成上溢(overflow)和下溢<sup>b</sup>(underflow)，因此不适合表示过大和过小的数.

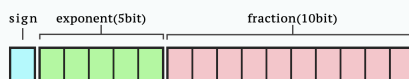


Figure 2: Float 16

**bfloat16.** 即 brain floating point，由 Google Brain 于 2018 年提出，其使用与 fp16 相同的内存但有 fp32 相同的动态范围. 由于在深度学习中更关注动态范围，因此在前馈计算中常用. 但事实表明存储优化器状态和参数仍需要 fp32.

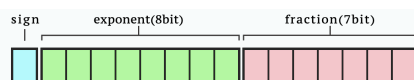


Figure 3: bfloat 16

**fp8.** 由 Nvidia 于 2022 年提出，其可以动态调配精度和动态范围侧重，在 H100 中支持。

**mixed precision training.** 在深度学习训练中，对于 pipeline 中各个部分（如前向传播、反向传播、优化器等）所需要的最低精度可能不同，例如使用 float 32 用于计算 attention，使用 bfloat 16 计算前向传播。

<sup>a</sup>full precision 这一说法有时会产生误解，在科学计算中 fp32 精度并不算高，但在深度学习中已然足够。

<sup>b</sup>例如 1e-8 使用 fp16 表示是 0。

## Compute Accounting

### Tensor

Tensor 是深度学习中重要的数据类型，在 PyTorch 中 tensor 实际上是已对分配内存的指针(pointer)，在内存中看起来实际上像一个长数组，例如图4 所示的  $4 \times 4$  tensor 按照 `stride[1]` 方向展开就像图5 所示的长数组。

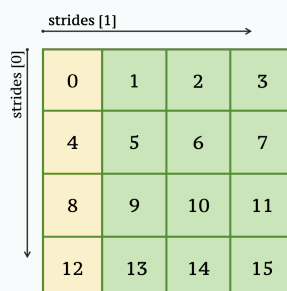


Figure 4:  $4 \times 4$  An tensor example, where `tensor.stride[0] = 4`

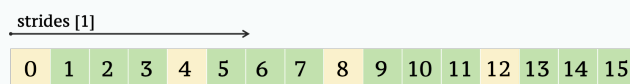


Figure 5: Tensor in `stride[1]` direction

在索引 tensor 中元素  $(x, y)$  时，只需要在图5 所示的长数组中找到第  $N$  个元素即可，索引计算方式为<sup>a</sup>:

$$N = x \times \text{stride}[1] + y \times \text{stride}[0] \quad (1)$$

在 PyTorch 中，很多对于 tensor 的操作实际上只是在创建新的视图(view)，而无需重新分配内存，这被称为切片(slice)，详见 Slicing, Indexing, and Masking.

**Note 1.** 大部分对 tensor 的操作默认其是连续的(contiguous)，即按照图5 的方式按顺序连续索引，但例如转置(`tensor.t()` / `tensor.transpose(1, 0)`) 和原 tensor 共享内存，导致在图5 中“跳跃”进行遍历，因此其不连续(non-contiguous)，导致报错。

<sup>a</sup>注意这里 tensor 和数组中索引都是从 0 开始

## Create Tensor

计算量取决于所使用的硬件(CPU / GPU). 例如使用 float 32 创建一  $32 \times 32$  的 tensor 所需要的计算量为  $32 \times 32 \times 4 = 4096$  bytes. 由于大型矩阵在 cpu 与 gpu 之间的转移非常消耗内存和计算量, 因此最好直接使用 `torch.·(·,·, device = "cuda:0")` 进行创建.

```
1 # how to create data on gpu>
2 # 1. create data on cpu and then move it to gpu
3 x = torch.zeros(32, 32)
4 y = x.to("cuda:0")
5 assert y.device == torch.device("cuda", 0)
6
7 # 2. create data directly on gpu
8 z = torch.zeros(32, 32, device = "cuda:0")
```

## Tensor Operations flops

一次浮点数运算(**FLOP**, floating-point operation)是指一次基本计算, 包括加法("+")和乘法("×"). 注意区分如下两个简写:

1. **FLOPs**. floating-point operations, 用以衡量计算量<sup>a</sup>.
2. **FLOP/s**. floating-point operations per second, 用以衡量硬件计算速度<sup>b</sup>.

**Example 1 (Linear Model).** 对于如下一个简单的线性模型(矩阵乘法), 由于最终矩阵有  $B \times K$  个元素, 计算每个元素需要  $D$  次乘法和  $D$  次加法, 因此计算量为

$$2 \times B \times D \times K \text{ FLOPs.}$$

```
1 if torch.accelerator.is_available():
2     device = torch.accelerator.current_accelerator()
3 x = torch.ones(B, D, device = device)
4 z = torch.ones(D, K, device = device)
5 y = x @ z
```

此线性模型中,  $B$  为数据量,  $(D K)$  为参数量, 因此前向传播过程中计算量约为

$$2 \times (\# \text{ tokens or } \# \text{ data points}) \times (\# \text{ parameters}) \quad (2)$$

**Example 2 (Other Operations).** 1. 两个  $m \times n$  矩阵相加需要  $mn$  FLOPs

2. 对于  $m \times n$  矩阵的逐元素(elementwise)运算需要  $O(mn)$  FLOPs
3. 一般来说深度学习中计算量消耗最大的就是矩阵乘法运算

**Model FLOPs utilization(MFU).** 一般来说实际运算中硬件的 FLOP/s 都达不到生产商标注的 FLOP/s, 二者的比值被称为浮点运算利用率:

$$\text{MFU} = \frac{\text{actual FLOP/s}}{\text{promised FLOP/s}} \quad (3)$$

MFU 通常难以接近 90%, 因为在使用中还有一部分性能用于通信等开销. MFU 大于 50% 被认为硬件表现较好, 且当矩阵乘法占据计算量的主导时 MFU 会变大.

<sup>a</sup>训练 GPT-3 需要  $3.13 \times 10^{23}$  FLOPs, GPT-4 需要  $3 \times 10^{25}$  FLOPs.

<sup>b</sup>FLOP/s 取决于硬件和数据类型, 例如 H100  $\gg$  A100, bfloat 16  $\gg$  float 32. FLOP/s 也会写为 **FLOPS**.

## Gradients

考虑一个简单的线性模型:

- **Model:** data  $x(B \times D) - w_1(D \times D) \rightarrow h_1 - w_2(D \times K) \rightarrow h_2 \rightarrow \text{loss}$
- **Loss:**  $\frac{1}{2}(xw - 5)^2$
- **Activation:**  $h_1 = xw_1, h_2 = h_1w_2$

前向传播所需要的计算量为

$$2 \times B \times D \times D + 2 \times B \times K \times D = 2 \times (\# \text{ tokens}) \times (\# \text{ parameters}) \quad (4)$$

在反向传播中, 以计算  $w_2$  的梯度  $\text{grad}(w_2) = \frac{d \text{loss}}{d w_2}$  为例:

$$\text{grad}(w_2)[j, k] = \sum_{i=1}^B h_1[i, j] \times \text{grad}(h_2)[i, k] \quad (5)$$

因此计算量为  $2 \times B \times D \times K$ .

同理  $\text{grad}(h_1) = \sum_{k=1}^K w_2[i, j] \times \text{grad}(h_2[i, k])$ , 计算量为  $2 \times B \times D \times K$ , 总计算量为

$$4 \times B \times D \times K = 4 \times (\# \text{ tokens}) \times (\# \text{ parameters}) \quad (6)$$

---

First updated: 24 January, 2025

Last updated: 12 May, 2025

## References