

### 0.0.1 Use Case 1.1

#### Test Case: Normalforløb

**FORBEREDELSE:** Der skal være en grøn klods (5\*5\*5CM - 200g) på transportbåndet under robotarmen.

**BESKRIVELSE:** Der testes, at det er muligt at måle og veje en given klods.

TRIN	Aktion / Input	Forventet resultat	CHK
1-11	En sorteringssekvens startes, og køres igennem indtil klodsen er målt og vejat.	Det verificeres at siderne er blevet målt til 5*5*5CM ( $\pm 0,5$ CM) og vægten til 200g ( $\pm 5$ g). Dette verificeres gennem loggen.	

#### Test Case: Ikke-funktionelle krav 1

**FORBEREDELSE:** Systemet skal være sat til at køre standardprogrammet. Den grønne klods' sider er målt præcist med en lineal, hvorefter den er placeret på transportbåndet.

**BESKRIVELSE:** Der testes om robotarmen måler klodsens sider med en maksimum afvigelse på  $\pm 0.5$  cm fra klodsens mål.

TRIN	Aktion / Input	Forventet resultat	CHK
	Sorteringsprogrammet køres og ved afslutning sammenlignes logviduets data vedrørende siderne, med værdier målt med lineal.	Værdierne afviger mindre end $\pm 0.5$ fra de med lineal målte værdier	

#### Test Case: Ikke-funktionelle krav 2

**FORBEREDELSE:** Systemet skal være sat til at køre standardprogrammet. Den grønne klods' vægt er verificeret med en kalibreret vægt, hvorefter klodsen er placeret på transportbåndet.

**BESKRIVELSE:** Det testes om vægten vejer klodsens vægt med en maksimum afvigelse på  $\pm 5$  gram.

TRIN	Aktion / Input	Forventet resultat	CHK
	Sorteringsprogrammet køres og ved afslutning sammenlignes logviduets data vedrørende vægten med vægten fra den kalibrerede vægt.	Vægten har en afvigelse mindre end $\pm 5$ gram	