

3-27 控制系统与接收机连接图

3.2.8.2 接口设计

由于本系统分布在上下两块板,两板之间存在电气连接,因此需要设计电路板间接口,上下板之间各对应引脚之间的电气连接关系如表 3-3 所示:

Pin	Definition	Pin	Definition
1	7.5V 电源	11	右电机控制
2	3.3V 电源	12	前电机控制
3	5.0V 电源	13	后电机控制
4	单片机状态显示	14	左电机控制
5	JTAG-TDI	15	空
6	JTAG-TDO	16	
7	JTAG-TMS	17	
8	JTAG-TCK	18	接地
9	GYRO-Z	19	GYRO-X
10	ZREF	20	GYRO-Y

表 3-3 接口引脚的电气定义

3.3 软件设计[19][20][21][23][40]

3.3.1 总体设计

本控制系统的软件部分采用 C 语言编制, 主要功能是接收遥控指令, 对飞