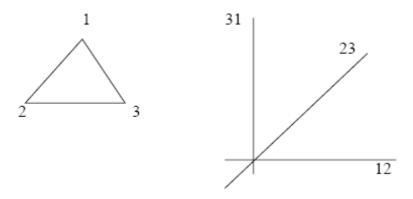
# 18. 433 组合最优化

## 多面体组合学

9月16日

授课教师: Santosh Vempala 教授

到目前为止我们都把图看作边和顶点的集合,即G=(V,E)。我们也可以把每条边看作一个轴。空间中的任意一点对应一个图。它的坐标决定边的权重。



这个空间中的点(1,0,1)对应一个仅有两条边出现(即权重大于 0)的图,边为(1,2)和(3,1)。那我们如何定义匹配?匹配也是一个点,其所有的坐标是 0 或 1。如果  $M=e_1,\ldots,e_k$ ,则  $X_m=(1,0,1,\ldots,0,1)$ ,其中第一个坐标为 1 意味着  $e_1\in M$ ,第二个坐标为 0 意味着  $e_2\not\in M$ ,等等。

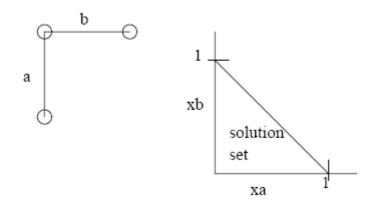
我们可以把匹配看作方程的解(如果它是一个点)。把 $\mathbf{x} = (x_{e_1}, x_{e_2}, ..., x_{e_m})$ 看作图中所有边的一个向量,

- 1.  $x_e \in \{0,1\} \ \forall e \in E$
- 2.  $\sum_{e \in \delta(v)} x_e \le 1 \ \forall v \in V$

论断 1. 满足上面两个方程的任一解是一个匹配。

证明. 如果一个顶点不止与一条边相关联那它就不是一个匹配。

约束(1)看起来是非常严格的。假设我们用限制条件  $0 \le x_e \le 1$ 来代替它,那么就存在不是匹配的解。



考虑上方两条边的图,它的匹配是(0,1),(1,0)和(0,0)。注意到匹配限制了解的集合(也就是说,它们的凸包等于解集)。这个一定成立吗?"角"一定是匹配吗?

考虑 3 个顶点的完全图,其中每条边的权重均为 $\frac{1}{2}$ 。这就满足上面两个方程。这个形状的角是(1,0,0),(0,0,1),(0,1,0)和 $\left(\frac{1}{2},\frac{1}{2},\frac{1}{2}\right)$ 。最后一个角不是匹配,因此"角是匹配"并不是永远成立的。

#### 线性代数和凸性回顾

- $x_1, \ldots, x_m \in \mathbb{R}^n$  (每个  $x_i$  是有 n 个坐标的向量)。
- $\lambda_1, \ldots, \lambda_m \in \mathbb{R}$ .
- $\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2 + ... + \lambda_m x_m = \sum \lambda_i x_i$ 是一个线性组合。
- 在一个线性组合中若  $\sum \lambda_i = 1$ ,则称为*仿射组合*。
- 在一个仿射组合中若对  $\forall i$ 都有  $\lambda_i > 0$ ,则称为*凸组合*。

例如,给定两个点  $x_1$ 和  $x_2$ ,那它们的凸组合是什么点呢?答案是它们之间的线段部分。那它们的仿射组合是什么点呢?是通过这两点的直线。那线性组合呢?是整个平面(在 3 维空间中由  $x_1$ , $x_2$ 和原点定义的平面)。

 $x_1, \ldots, x_n$ 的*线性包*是向量  $\{\Sigma \lambda_i x_i : \lambda_1, \ldots, \lambda_n \in \mathbb{R}\}$ 的集合。类似地*,仿射包*是  $x_i$  的所有仿射组合构成的向量的集合,*凸包*是  $x_i$  的所有凸组合构成的向量的集合。

考虑  $\mathbb{R}^3$ 中三个线性无关的点,它们的线性包是整个空间,仿射包是由这三个点确定的平面,凸包是由三个点确定的平面上以这三个点为顶点的三角形。一个线性包始终包含原点  $(\lambda_i=0)$ 。

集合S是*凸集*,如果 $\forall x,y \in S$ ,从x到y的直线段也包含在S中。也就是说,x和y的任意凸组合仍然在这个集合中:  $\lambda x + (1-\lambda)y \in S \ \forall \lambda, 1 > \lambda > 0$ .

可以证明, $x_1, \ldots, x_m$ 的凸包是包含它们的最小凸集。

下面的定理在多面体理论中扮演着一个重要的角色。

#### 定理 2 (Minkowski-Weyl). 凸多胞形是多面体。

### 定义

- *满维数多面体*是存在内点(使所有的半空间不等式为严格不等式而非等式的点) 的多面体。
- 描述一个满维数多胞形所需的半空间的最小集合称为它的*本性不等式。极大面*指 多面体中使一个本性不等式成为等式的点的集合。
- 多面体的 *顶点或 极点*是集合中不能表示成两个其它点的凸组合的任意点。它是 *n* 个线性无关的半空间的唯一交点,也即,使得 *n* 个线性无关的本性不等式成为等式的点。
- 多面体的一个 面是子集{ x: x 使本性不等式的某个子集成为等式}。 面的维数指这个面的仿射包的维数,它等于 n-(满足的等式的个数)。所以,一个顶点的维数是 0,一个极大面的维数是 n-1。

如果一个多胞形的所有顶点的度数都相同,且每个极大面上的边数也相同,则称其为*正则多胞形*。接下来我们将证明在三维空间中存在五种正则多胞形(在对称的意义下),古希腊人称它们为正则固体。

用 $f_i$ 表示多胞形中维数为i的面的个数,Euler 证明了下述恒等式:

$$\sum_{i=0}^{n-1} (-1)^i f_i = 1 - (-1)^n$$

因此当 n=3时, $f_0-f_1+f_2=2$ 。我们可以在一个四面体上进行验证:

 $f_0 = 4$  (顶点)

 $f_1 = 6$  (边)

 $f_2 = 4$  (极大面)

所以上面的关系式成立。

用v表示每个顶点上的边数,e表示每个极大面上的边数。

- 1.  $f_1 = \frac{ef_2}{2}$ , 因为每条边出现在 2 个极大面上。
- 2. 顶点个数为 $f_0 = \frac{2e}{v}$ 。
- 3. 由 Euler 公式,  $f_0 f_1 + f_2 = 2$ .

综上可以推出

$$\frac{e}{v}f_2 - \frac{e}{2}f_2 + f_2 = 2$$

从而有

$$f_2 = \frac{4v}{2e - (e - 2)v}$$

这里 $e \ge 3$ ,因为多胞体在3维空间中。

考虑e=3的情况:

$$f_2 = \frac{4v}{6 - v} \Rightarrow 1 \le v \le 5$$

因为 $v \ge 3$ ,所以其可能取值为 3、4 和 5。另外, $f_2$ 必须是整数。这样我们得到 $f_2$ 等于 4,8 和 20,从而给出正则多胞形 $(f_0,f_1,f_2)$ 的三个解: (4,6,4),(6,12,8)和(12,30,20)。

接下来考虑e=4的情况。此时 $f_2=\frac{4v}{8-2v}$ ,可得解(8,12,6),再没有其它的解。当e=5时, $f_2=\frac{4v}{10-3v}$ ,仅有一个解(20,30,12)。当 $e\geq6$ 时无解。所以在 3 维空间中,仅有 5 个正则多胞形。