Opis działania programu:

- 1. Na początku program sprawdza rangę procesu.
 - a. Jeśli ma rangę 0:
 - i. Program pobiera typ pliku (binarny lub tekstowy) do wczytania macierzy sąsiedztwa, nazwę pliku, źródło (punkt początkowy ścieżki) oraz ujście.
 - ii. Program wysyła ilość wierzchołków grafu do wszystkich procesów używając funkcji MPI_Bcast.
 - iii. Następnie program dzieli macierz na części i wysyła początkowy wierzchołek oraz wielkość podziału każdemu procesowi MPI_Send.
 - iv. W kolejnym kroku w pętli for proces wysyła odpowiednie części macierzy każdemu procesowi MPI_Send.
 - b. Jeśli nie ma rangi 0:
 - i. Wysyłana jest ilość wierzchołków przez MPI_Bcast.
 - ii. Odbierany jest początkowy wierzchołek oraz wielkość podziału przez MPI_Recv.
 - iii. Odbierany jest odpowiedni fragment macierzy.
- 2. Do każdego procesu wysyłane jest źródło i ujście przez MPI_Bcast.
- 3. Procesy wczytują odległości (wagi) dla każdego wierzchołka ze swojego fragmentu macierzy sąsiedztwa.
- 4. Następnie tworzone są tablice przechowujące kolejno: odwiedzone wierzchołki, lokalny dystans i lokalny poprzedni wierzchołek w ścieżce, a następnie dla źródła zostaje ustawiona wartość "true" dla tablicy odwiedzonych wierzchołków, 0 dla lokalnego dystansu i wartość źródła do tablicy lokalnych poprzednich wierzchołków.
- 5. Szukany jest minimalny dystans dla lokalnych fragmentów macierzy sąsiedztwa.
- 6. Za pomocą MPI_Allreduce lokalne minima są redukowane do obiektu global_min, składającego się z dystansu oraz numeru wierzchołka.
- 7. Wierzchołek pod global_min jest ustawiany jako odwiedzony.
- 8. Następnie w pętli for:
 - a. Jeśli wierzchołek nie był odwiedzony:
 - i. Ustawiana jest nowa odległość z sumy odległości pod global_min oraz odległości znajdującej się między global_min oraz aktualnym wierzchołkiem w pętli for.
 - ii. Następnie jeśli lokalna odległość dla tego wierzchołka jest mniejsza od nowej odległości, to ta odległość jest ustawiana jako nowa lokalna odległość dla tego wierzchołka oraz lokalny poprzedni wierzchołek jest ustawiany na wierzchołek pod global_min.
- 9. Do procesu z rangą 0 gromadzone są wszystkie lokalne odległości oraz lokalne poprzednie wierzchołki. W tym celu wykorzystana jest funkcja MPI_Gatherv.
- 10. Na koniec w zależności od wartości ujścia:
 - a. Dla ujścia większego od zera wypisywana jest ścieżka do tego wierzchołka.
 - b. Dla ujścia o wartości -1 wszystkie policzone ścieżki zapisywane są do pliku "path.txt".