# СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ	2
1 ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ	3
2 ОБЗОР ЛИТЕРАТУРЫ	4
2.1 Обзор методов и алгоритмов решения поставленной задачи	4
3 ФУНКЦИОНАЛЬНОЕ ПРОЕКТИРОВАНИЕ	5
3.1 Структура входных и выходных данных	5
3.2 Разработка диаграммы классов	6
3.3 Описание классов	
3.3.1 Класс нейронной сети	
3.3.2 Класс матрицы	9
3.3.3 Классы функций активации	10
3.3.4 Класс окна для рисования	
3.3.5 Класс главного окна	14
4 РАЗРАБОТКА ПРОГРАММНЫХ МОДУЛЕЙ	15
4.1 Разработка схем алгоритмов	15
4.2 Разработка алгоритмов	
РЕЗУЛЬТАТЫ РАБОТЫ	17
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	20
СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ	
ПРИЛОЖЕНИЕ А	
ПРИЛОЖЕНИЕ Б	•••••
ПРИЛОЖЕНИЕ В	
ПРИЛОЖЕНИЕ Г	

### **ВВЕДЕНИЕ**

В современном мире нейронные сети стали одним из самых актуальных направлений в области искусственного интеллекта. Они находят широкое применение в различных областях, таких как медицина, финансы, робототехника, компьютерное зрение и многие другие. Одним из популярных языков программирования для работы с нейронными сетями является С++.

C++ - это мощный и универсальный язык программирования, который широко используется при разработке программных приложений, системного программного обеспечения, драйверов устройств и встроенного микропрограммного обеспечения.

С тех пор этот язык эволюционировал и стал одним из самых популярных и широко используемых языков программирования в мире. Его популярность обусловлена его эффективностью, гибкостью и широким спектром применений, для которых он может быть использован. С++ известен своей высокой производительностью, поскольку позволяет выполнять низкоуровневые манипуляции с оборудованием и памятью, что делает его подходящим для разработки ресурсоемких приложений.

## 1 ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Исследовать принципы работы нейронных сетей и их реализацию на языке программирования С++. Реализовать класс нейронной сети. Класс для работы с матрицами, чтобы работать с весами нейронов. Разработать иерархию классов для использовония математических функций с использованием наследования. Реализовать методы для обучения, тестирования и другие методы, в зависимости от специфики задачи. Реализовать графический интерфейс для тестирования нейронной сети.

### 2 ОБЗОР ЛИТЕРАТУРЫ

### 2.1 Обзор методов и алгоритмов решения поставленной задачи

MNIST (Modified National Institute of Standards and Technology) - это набор изображений рукописных цифр, состоящий из 60 000 обучающих и 10 000 тестовых примеров. Предварительно база данных была обработана: изображение преобразовано числовой формат. 0 — черный пиксель, 1 — белый.

Многослойный перцептрон представляет собой нейронную сеть, состоящую из нескольких слоев нейронов, включая входной, скрытые и выходной слои.

Функция активации: для каждого нейрона применяется функция активации, например, сигмоидная функция, или функция ReLU, или гиперболический тангенс.

Прямое распространение: входные данные передаются через сеть, проходя через каждый слой и вычисляя выходные значения нейронов. Обратное распространение ошибки: используется для обновления весов нейронов на основе разницы между предсказанными и ожидаемыми значениями.

Функция потерь: используется для измерения разницы между предсказанными и ожидаемыми значениями. В моем случае среднеквадратичная ошибка.

Для обновления весов нейронов используются алгоритмы оптимизации: градиентный спуск

Матрицы весов: веса нейронов могут быть представлены в виде матриц, где каждый элемент матрицы соответствует весу связи между двумя нейронами.

Матрицы весов сохранены в файлы для последующего использования или загрузки.

Инициализация весов: начальные значения весов нейронов инициализируются случайным образом.

Процесс обучения: прямое распространение, вычисление ошибки, обратное распространение и обновление весов повторяются до достижения определенного критерия остановки. В моем случае определенного числа эпох обучения.

После обучения сети производится оценка ее точности на тестовой выборке.

# з ФУНКЦИОНАЛЬНОЕ ПРОЕКТИРОВАНИЕ

В данном разделе описываются входные и выходные данные программы, диаграмма классов, а также приводится описание используемых классов и их методов.

# 3.1 Структура входных и выходных данных

Таблица 3.1 – файл с информацией нейронной сети <i>Config.txt</i>		
Количество слоёв нейронной сети	Массив с количеством нейронов на	
•	каждом слое	
Таблица 3.2 – файл с базой данных для	обучения NewBase.txt	
Нарисованная цифра	Массив пикселей	
Таблица 3.3 – файл с базой данных для Нарисованная цифра	тестирования NewBaseTEST.txt Массив пикселей	
Таблица 3.4 – файл с матрицами весов Weight.txt		
Матрица весов		
•		
Таблица 3.5 – файл с тестовой цифрой <i>test.txt</i>		
Массив пикселей		

Пример для таблиц 3.2 и 3.3:

```
0 – нарисованная цифра
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,1\,1\,1\,1\,1\,1\,1\,0\,0\,1\,1\,1\,1\,1\,1\,0\,0\,0\,0\,0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,1\,1\,1\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,1\,1\,1\,0\,0\,0\,0\,0
0\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,1\,1\,1\,1\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,0\,1\,1\,1\,0\,0\,0\,0\,0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0
массив пикселей
```

## 3.2 Разработка диаграммы классов

Диаграмма классов для курсового проекта приведена в Приложении А.

#### 3.3 Описание классов

### 3.3.1 Класс нейронной сети

Класс NetWork представляет нейронную сеть и содержит поля и методы для ее работы.

#### Поля класса:

int L - количество слоев в нейронной сети.

int\* size - массив, содержащий количество нейронов на каждом слое.

ActivateFunction actFunc - функция активации, которая определяет, каким образом будет преобразовываться входной сигнал нейрона.

Matrix\* weight - матрица весов, хранящая значения весов между нейронами на разных слоях.

double\*\* bios - матрица смещений, хранящая значения смещений для каждого нейрона на каждом слое.

double\*\* neuros\_val - матрица значений нейронов, хранящая значения активаций для каждого нейрона на каждом слое.

double\*\* neuros\_err - матрица ошибок нейронов, хранящая значения ошибок для каждого нейрона на каждом слое.

double\* neuros bios val - массив значений смещений нейронов.

Конструктор NetWork(data\_NetWork data) принимает объект data\_NetWork, и инициализирует нейронную сеть, и устанавливает значения полей класса.

Деструктор ~NetWork() освобождает память, выделенную под поля класса: матрицы и массивы, хранящие значения весов, смещений, активаций и ошибок нейронов.

Meтод PrintConfig() выводит информацию о сети на экран: количество слоев, количество нейронов на каждом слое

Meтод SetInput(double\* values) устанавливает значения входных нейронов на первом слое нейронной сети на основе переданных значений.

Meтод ForwarFeed() прямого распространения сигнала по нейронной сети, вычисляет значения активаций для каждого нейрона на каждом слое нейронной сети и возвращает значение активации выходного нейрона...

Meтод SearchMaxIndex(double\* values) метод находит индекс элемента с максимальным значением в переданном массиве и возвращает его.

Meтод PrintValue(int L) выводит значения активаций для каждого нейрона на указанном слое нейронной сети.

Meтод BackPropagation(double expert) обратного распространения ошибки по нейронной сети, вычисляет значения ошибок для каждого нейрона на каждом слое нейронной сети на основе переданного ожидаемого значения.

Mетод WeightsUpdater(double lr) обновляет значения весов между нейронами на разных слоях нейронно й сети на основе переданного коэффициента обучения.

Meтод SaveWeights() сохраняет значения весов между нейронами на разных слоях нейронной сети в файл для последующего использования.

Meтод void ReadWeights() считывает значения весов между нейронами на разных слоях нейронной сети из файла для использования в нейронной сети.

Класс NetWork представляет основу для создания и использования нейронных сетей, позволяя инициализировать, обучать и использовать нейронную сеть для решения различных задач

### 3.3.2 Класс матрицы

Класс Matrix представляет собой матрицу и содержит поля и методы для ее работы с ней.

#### Поля класса:

double\*\* matrix - двумерный массив, хранящий значения элементов матрицы. Это поле является указателем на двумерный массив типа double и используется для хранения значений элементов матрицы.

int row - количество строк в матрице. Это поле хранит информацию о количестве строк в матрице.

int col - количество столбцов в матрице. Это поле хранит информацию о количестве столбцов в матрице.

Конструктор Matrix() выделяет место под массивы для знчений матрицы.

Деструктор ~Matrix() освобождает память, выделенную под массив значений матрицы.

Meтод Init(int row, int col) принимает количество строк и столбцов и выделяет память под массив значений матрицы.

Метод Rand() заполненяет матрицу случайными значениями в диапазоне от 0 до 1.

Meтод Multi(const Matrix& m, const double\* b, int n, double\* c) умножает матрицы на вектор. Этот метод умножает матрицу на вектор и сохраняет результат в переданный массив.

Метод Multi\_T(const Matrix& m, const double\* b, int n, double\* c) умножает транспонированную матрицу на вектор. Этот метод умножает транспонированную матрицу на вектор и сохраняет результат в переданный массив.

Meтод SumVector(double\* a, const double\* b, int n) складывает два вектора и сохраняет результат в первом векторе.

Оператор () (int i, int j) позволяет получить доступ к элементам матрицы по индексам строки и столбца.

Оператор << (std::ostream& os, const Matrix& m) позволяет вывести значения элементов матрицы в поток вывода.

Оператор >> (std::istream& is, Matrix& m) позволяет ввести значение элементов матрицы в поток ввода

## 3.3.3 Классы функций активации

Класс ActivateFunction представляет собой функцию активации для нейронной сети и содержит поля и методы для ее работы с ней.

#### Поля класса:

activateFunc actFunc - перечисление, определяющее выбранную функцию активации. Это поле хранит информацию о выбранной функции активации.

Koнструктор activateFunction() инициализирует объект класса ActivateFunction. И устанавливает функцию ReLU.

Метод set() устанавливает функцию активации. Этот метод позволяет пользователю выбрать функцию активации из сигмойды, ReLU и гиперболического тангенса, которая будет использоваться в нейронной сети.

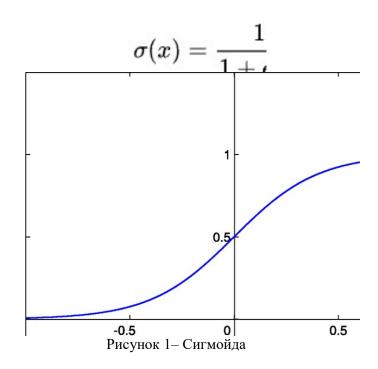
Meтод use(double\* value, int n) применяет функцию активации к массиву значений и сохраняет результат в этом же массиве.

Meтод useDer(double\* value, int n) применяет производную функции активации к массиву значений и сохраняет результат в этом же массиве.

Перегруженный метод useDer(double value) применяет производную функции активации к значению сохраняет результат.

Также в классе ActivateFunction используются наследование от классов Sigmoid, ReLU и Thx, которые представляют собой различные функции активации.

Класс Sigmoid представляет собой функцию активации для нейронной сети и содержит поля и методы для ее работы с ней.

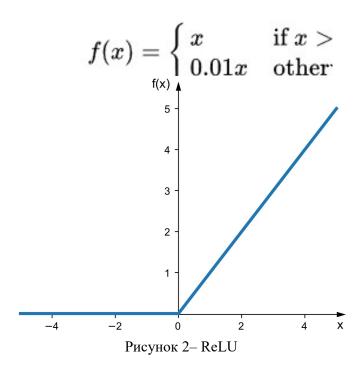


Meтод use(double\* value, int n) применяет функцию активации к массиву значений и сохраняет результат в этом же массиве.

Meтод useDer(double\* value, int n) применяет производную функции активации к массиву значений и сохраняет результат в этом же массиве.

Перегруженный метод useDer(double value) применяет производную функции активации к значению сохраняет результат.

Класс ReLU представляет собой функцию активации для нейронной сети и содержит поля и методы для ее работы с ней.



Meтод use(double\* value, int n) применяет функцию активации к массиву значений и сохраняет результат в этом же массиве.

Meтод useDer(double\* value, int n) применяет производную функции активации к массиву значений и сохраняет результат в этом же массиве.

Перегруженный метод useDer(double value) применяет производную функции активации к значению сохраняет результат.

Класс Thx представляет собой функцию активации для нейронной сети и содержит поля и методы для ее работы с ней.

$$h x = rac{ h x}{ h x} = rac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}} = rac{e^{2x}}{e^{2x}}$$

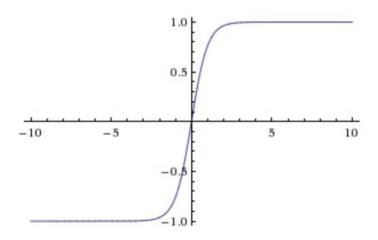


Рисунок 3- Гиперболический тангенс

Meтод use(double\* value, int n) применяет функцию активации к массиву значений и сохраняет результат в этом же массиве.

Meтод useDer(double\* value, int n) применяет производную функции активации к массиву значений и сохраняет результат в этом же массиве.

Перегруженный метод useDer(double value) применяет производную функции активации к значению сохраняет результат.

#### 3.3.4 Класс окна для рисования

Класс PaintScene представляет собой виджет для рисования и содержит следующие поля и методы:

#### Поля класса:

bool draw - флаг, указывающий на то, находится ли пользователь в режиме рисования. Если значение этого поля равно true, то пользователь рисует на виджете, если false - то нет.

QVector<QPointF> vv - вектор точек, представляющих собой координаты точек, которые пользователь нарисовал на виджете.

QImage pic - изображение, на котором отображается результат рисования.

Koнструктор PaintScene(QWidget \*parent = nullptr) инициализирует объект класса PaintScene и устанавливает родительский виджет.

Meтод paintEvent(QPaintEvent\*) отрисовывает изображение на виджете. Этот метод вызывается автоматически при необходимости перерисовки виджета и отрисовывает содержимое изображения на виджете.

Meтод mousePressEvent(QMouseEvent\*) обрабатывает событие нажатия кнопки мыши. Этот метод вызывается при нажатии кнопки мыши на виджете и сохраняет координаты точки в векторе vv, если пользователь находится в режиме рисования (если поле draw равно true).

Метод void mouseMoveEvent(QMouseEvent\*) обрабатывает событие перемещения мыши. Этот метод вызывается при перемещении мыши по виджету и добавляет координаты точки в вектор vv, если пользователь находится в режиме рисования.

Метод mouseReleaseEvent(QMouseEvent\*) обрабатывает событие отпускания кнопки мыши. Этот метод вызывается при отпускании кнопки мыши на виджете и завершает режим рисования (устанавливает поле draw в false).

Meтод clear() очищает виджет: удаляет все точки из вектора vv и перерисовывает виджет, чтобы отобразить пустое изображение.

В классе PaintScene также используется наследование от класса QWidget и содержится объект иі, который представляет собой интерфейс виджета и позволяет управлять его элементами.

#### 3.3.5 Класс главного окна

Класс MainWindow представляет собой главное окно приложения и содержит следующие поля:

#### Поля класса:

PaintScene\* PS - указатель на объект класса PaintScene, который представляет виджет для рисования.

NetWork NW - объект класса NetWork, который представляет нейронную сеть.

data\_NetWork NW\_config - объект структры data\_NetWork, который представляет информацию о нейронной сети.

Ui::MainWindow \*ui - указатель на объект класса Ui::MainWindow, который представляет интерфейс главного окна приложения.

Kонструктор MainWindow(QWidget \*parent = nullptr) инициализирует объект класса MainWindow и устанавливает родительское окно. В конструкторе также создается объект класса PaintScene и устанавливается в качестве виджета в главном окне.

Meтод ReadDataNetWork(std::string path) читает информацию о нейронной сети из файла. Принимает путь к файлу в виде строки и возвращает объект структуры data NetWork, содержащий информацию о нейронной сети.

Meтод ReadTest(double\* input, int input\_n) читает текстовые данные. Принимает указатель на массив входных данных и их количество. Метод используется для чтения данных, которые будут поданы на вход сети нейронных элементов для распознавания.

Meтод StartGuess()запускает процесс распознавания. Метод вызывается при нажатии на кнопку "Guess" в интерфейсе главного окна и запускает процесс распознавания с использованием нейронной сети.

Mетод clearLCD() очищает виджет PaintScene и LCD-дисплей. Метод вызывается при нажатии на кнопку "Clean up".

В классе MainWindow также используется наследование от класса QMainWindow и содержится объект иі, который представляет собой интерфейс главного окна и позволяет управлять его элементами.

# 4 РАЗРАБОТКА ПРОГРАММНЫХ МОДУЛЕЙ

### 4.1 Разработка схем алгоритмов

void Training(NetWork NW, const data\_NetWork& NW\_config) – функция предназначена для обучения нейронной сети.

Алгоритм по шагам:

- 1. Начало.
- 2. Считываем массив пикселей и цифру в массив структур типа data info.
- 3. Начинаем цикл, который прогоняет всю выборку цифр, повторим его 20 раз.
- 4. Обнуляем счетчик правильных ответов за один цикл.
- 5. Начинаем цикл, в котором рассматриваем каждый пример.
- 6. Загружаем в сеть пиксели и цифру.
- 7. С помощью метода ForwarFeed() предугадываем правильный ответ.
- 8. Если сеть не угадала, то перецти к пункту 9. Иначе к пункту 10.
- 9. Применяем метод BackPropogation() и обновляем веса нейронной сети.
- 10. Увеличиваем счетчик правильных ответов.
- 11. Перейти к пункту 5.
- 12. Выводим информацию о результатах цикла в консоль.
- 13. Перейти к пункту 3.
- 14. Конец.

void Test(NetWork NW, const data\_NetWork& NW\_config) – функция предназначена для тестирования нейронной сети.

Алгоритм по шагам:

- 1. Начало.
- 2. Считываем массив пикселей и цифру в массив структур типа data tests.
- 3. Обнуляем счетчик правильных ответов.
- 4. Начинаем цикл, в котором рассматриваем каждый пример.
- 5. Загружаем в сеть пиксели и цифру.
- 6. С помощью метода ForwarFeed() предугадываем правильный ответ.
- 7. Если сеть не угадала, то увеличиваем счетчик правильных ответов.
- 8. Перейти к пункту 4.
- 9. Выводим информацию о результатах цикла в консоль.
- 10. Конец.

## 4.2 Разработка алгоритмов

Схема алгоритма метода ForwarFeed() приведена в приложении Б. — принимает входные данные и передает их через каждый слой сети, учитывая веса и смещения, чтобы получить выходные данные. Этот процесс называется прямым распространением и является основным шагом в работе нейронной сети. Он позволяет нейронной сети делать предсказания или классификацию входных данных и играет ключевую роль в ее обучении и функционировании.

Схема алгоритма метода BackPropogation() приведена в приложении В. – используется для обновления весов сети на основе ошибки, которая была выявлена в процессе прямого распространения. Этот метод вычисляет градиент функции потерь по отношению к весам и смещениям сети, чтобы определить, какие веса нужно изменить, чтобы уменьшить ошибку. Затем он применяет эти изменения к весам с помощью оптимизационного алгоритма, такого как градиентный спуск, чтобы улучшить производительность сети.

# РЕЗУЛЬТАТЫ РАБОТЫ

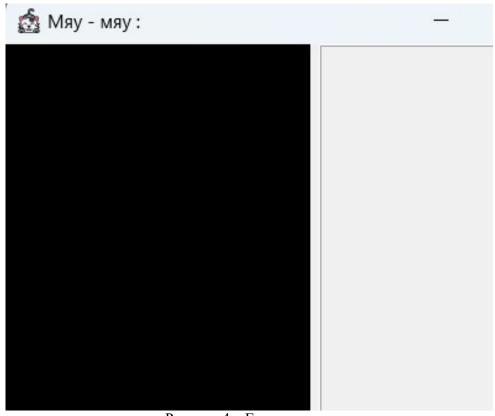


Рисунок 4 – Главное окно



Рисунок 5 – Тестирование нейронной сети

```
Config.txt loading...
Network has 3 layers
SIZE[]: 784 256 10
Set actFunc pls
1 - Sigmoid
2 - ReLU
3 - Th(x)
Study? (1/0)
Read Weights? (1/0)
NewBase.txt loading...
Examples: 60048
NewBase...
right answer: 85.3467
                        max right answer: 85.3467
                                                         epoch: 0
right answer: 93.0006
                        max right answer: 93.0006
                                                        epoch: 1
right answer: 94.566
                        max right answer: 94.566
                                                        epoch: 2
right answer: 95.3804
                        max right answer: 95.3804
                                                        epoch: 3
right answer: 95.9832
                        max right answer: 95.9832
                                                         epoch: 4
right answer: 96.233
                        max right answer: 96.233
                                                         epoch: 5
right answer: 97.5886
                        max right answer: 97.6119
                                                        epoch: 12
right answer: 97.7168
                        max right answer: 97.7168
                                                        epoch: 13
right answer: 97.7951
                        max right answer: 97.7951
                                                        epoch: 14
right answer: 98.1315
                        max right answer: 98.1315
                                                        epoch: 15
right answer: 98.0682
                        max right answer: 98.1315
                                                        epoch: 16
right answer: 98.2098
                        max right answer: 98.2098
                                                        epoch: 17
right answer: 98.1398
                        max right answer: 98.2098
                                                        epoch: 18
right answer: 98.2797
                        max right answer: 98.2797
                                                        epoch: 19
```

Рисунок 6 – Обучение нейронной сети на базе данных

Рисунок 7– Тестирование нейронной сети на базе данных

#### **ЗАКЛЮЧЕНИЕ**

В ходе выполнения курсовой работы была создана и обучена нейронная сеть на базе набора данных MNIST. Для обучения сети были использованы методы прямого и обратного распространения ошибки, а веса нейронов были хранены в матрицах и файлах. Тип нейронной сети, который был выбран для этой работы - многослойный перцептрон.

В результате обучения нейронная сеть, способная распознавать рукописные цифры из набора данных MNIST. Полученные результаты подтверждают эффективность методов обучения нейронных сетей на примере многослойного перцептрона. Дальнейшие исследования в этой области могут способствовать улучшению производительности и точности нейронных сетей в различных прикладных задачах.

Нейронные сети являются мощным инструментом в области машинного обучения и искусственного интеллекта. Они находят применение в различных сферах, таких как распознавание образов, обработка естественного языка, анализ данных и т.д. Результаты данной работы могут быть полезны для развития более сложных моделей нейронных сетей, а также для улучшения их производительности в реальных прикладных задачах.

Дальнейшие исследования в этой области могут включать в себя улучшение алгоритмов обучения нейронных сетей, разработку новых архитектур сетей, а также исследование и применение различных методов оптимизации. Также возможно расширение обучающего набора данных для улучшения обобщающей способности нейронных сетей.

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Объектно-ориентированное программирование на языке С++: учеб. пособие / Ю. А. Луцик, В. Н. Комличенко. Минск : БГУИР, 2008.
- 2. Конструирование программ и языки программирования: метод. указания по курсовому проектированию для студ. спец. I-40 02 01 "Вычислительные машины, системы и сети" для всех форм обуч. / сост. А. В. Бушкевич, А. М. Ковальчук, И. В. Лукьянова. Минск: БГУИР, 2009.
- 3. Habr https://habr.com/ru/companies/wunderfund/articles/314242/ Дата доступа: 27.11.2023
- 4. Wikipedia https://translated.turbopages.org/proxy\_u/en-ru.ru.d29c12d5-6564555d-5450fb47-

74722d776562/https/en.wikipedia.org/wiki/Multilayer\_perceptron Дата доступа: 27.11.2023

# приложение а

(обязательное)

(Диаграмма классов)

# приложение б

(обязательное)

(Схема метода ForwarFeed())

# приложение в

(обязательное)

(Схема метода BackPropogation(double expert))

# приложение г

(обязательное)

(Полный код программы)