

Graph Traversal

Any-Order Traversal

시작노드 S를 박스에 넣는다.

박스가 비어있지 않을 때까지...

- 박스에 있는 한 노드를 꺼낸다.

박스 - Stack : DFS

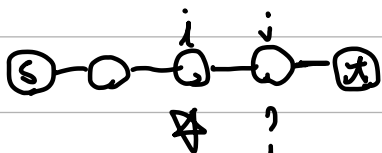
- Queue : BFS

- Priority Queue : edge weight : Prim

S로부터 거리 : Dijkstra

Arbitrary Function : A*

- Reachability



S부터 j까지 길이 있다면, j는 파킹된다.

i에 인접한 노드 j는 박스에 들어가고 j도 마킹되어있다.

i는 마킹되어있고 j가 마킹 안되어있는 경우는 없다.

$O(n+m)$

- Connected Component

reachable한 노드의 집합

- 파라메트릭 서치

모든 edge를 정렬하고, 중간값 이하로만 갈 수 있는 길이 있나?

yes 면 답을 찾아본다.

no 면 답을 크게 해본다.

$O((n+m) \log m)$

Event Queue

마지막으로 몇 개가 감당할 것일 까?

감당이 되는 칸들을 Queue에 넣고 하나씩 꺼내서 감당시킴.

↓

주변 칸에만 새로 감당되어야 할 칸이 생긴. 이것 Queue에 넣는다.

Queue에 최대 $n \times m$ 개가 들어갈 수 있으므로 $O(n \cdot m)$ 걸림.

Recursive DFS

입력의 노드 S

노드 S를 마킹.

set preorder # $pre(S) = 1$ (위쪽이 작음)

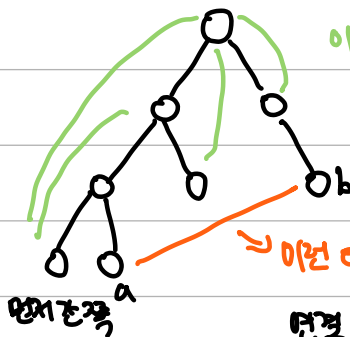
모든 인접한 노드 u에 대해서 마킹 안된 매들에 대해 RDFS (u)를 부름.

set postorder #

- DFS Tree

DFS를 하면서 발견한 edge만 추가해서 만든 tree

안들어가던 edge를 추가할 때



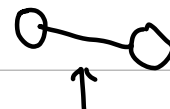
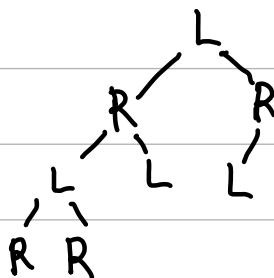
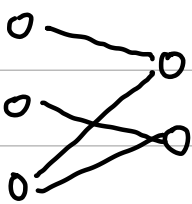
이전 서브트리 애들만 가능함. (후편에서 갈 수 있는 곳까지만)

back edge (tree에 있는 edge 말고 (비지))

⇒ 이전 edge는 안됨.

현재 리어있었다면 a 갔을 때 b도 추가했어야 함.

Bipartite Graph Detection

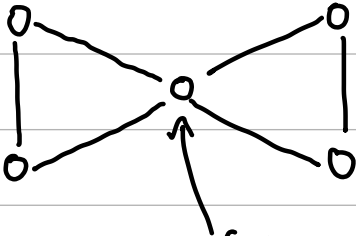


이 두 노드는 같은 쪽에 있을수 X.

이런 애들 중에 back edge 작임.

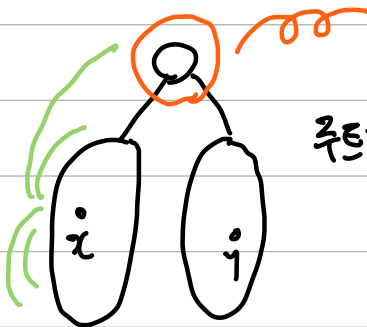
Cut Vertex

임의의 n 부터 4 까지의 모든 패스에 노드 S 가 있다면 S 는 Cut Vertex.



Cut vertex가 leaf가 될수 없다. tree만 봐도 Cut Vertex가 아님.

DFS Tree를 만들고, 루트의 child가 1개 초과면 iff Cut Vertex이다.



루트가 제거되었을 때 x, y 사이 길이 끊어짐.

가능한 back edge.

루트가 애나들은?

모든 노드 u 에 대해 $l(u)$ 값을 구한다. (l 값은 작을수록 위쪽)

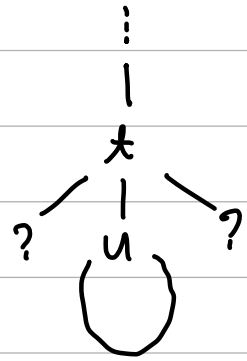
$$l(u) = \min \begin{cases} \text{Pre}(u) \\ \min \text{ of } \text{Pre}(s) & (u, s) \text{가 backedge인 모든 } s \text{에 대해서} \\ \min \text{ of } l(u) & u \text{의 모든 자식노드들에 대해서} \end{cases}$$

루트가 아닌 서브트리에서 back edge를 타고 갈 수 있는 제일 높은 곳.

u 는 Cut Vertex iff $l(u) \geq pre(u)$ (하나가 두)



back edge를 타고 최대 u 까지 밖에 못간다.



\hookrightarrow 값을 자연스럽게 밑에서부터 계산해나오게 되면 됨.

Cut edge?

\rightarrow 모든 edge에 발간도를 넣고 Cut Vertex를 풀면 그냥 풀림.