Homework 3

Instructor: Lijun Zhang Name: 方盛俊, StudentId: 201300035

Notice

- The submission email is: zhangzhenyao@lamda.nju.edu.cn.
- Please use the provided Latex file as a template.
- If you are not familiar with LaTeX, you can also use Word to generate a PDF file.

Problem 1: One inequality constraint

对于

$$\begin{aligned} & \min \quad c^T x \\ & \text{s.t.} \quad f(x) \leqslant 0 \end{aligned}$$

我们有其 Lagrange 函数为 $L(x,\lambda)=c^Tx+\lambda f(x)$, 其中 $\lambda\geqslant 0$

则其对偶函数为
$$g(\lambda) = \inf_x (c^T x + \lambda f(x)) = -\lambda \sup_x (-\frac{c^T}{\lambda} x - f(x))$$

由
$$f^*(y) = \sup_x (y^T x - f(x))$$
 可知

我们有
$$g(\lambda) = -\lambda f^*(-\frac{c}{\lambda})$$

即可转化为对偶问题

$$\max \quad g(\lambda) = -\lambda f^*(-\frac{c}{\lambda})$$
 s.t. $\lambda \geqslant 0$

Problem 2: KKT conditions

(1)

Lagrange 函数为:

$$L(x_1,x_2,\lambda_1,\lambda_2) = x_1^2 + x_2^2 + \lambda_1(x_1-1)^2 + \lambda_1(x_2-1)^2 - 2\lambda_1 + \lambda_2(x_1-1)^2 + \lambda_2(x_2+1)^2 - 2\lambda_2$$

(2)

有强对偶性, 我们可以找到点 x=(1,0), 即 $x_1=1, x_2=0$ 满足

$$(x_1-1)^2+(x_2-1)^2=1<2$$
和 $(x_1-1)^2+(x_2+1)^2=1<2$ 成立

并且原问题是一个凸问题

即我们有 Slater 条件成立, 则这个问题保持强对偶性.

(3)

KKT 条件为:

$$(x_1^*-1)^2+(x_2^*-1)^2\leqslant 2 \ (x_1^*-1)^2+(x_2^*+1)^2\leqslant 2 \ \lambda_1^*\geqslant 0 \ \lambda_2^*\geqslant 0 \ x_1^{*2}+\lambda_1^*(x_1^*-1)+\lambda_2^*(x_1^*-1)=0 \ x_2^{*2}+\lambda_1^*(x_2^*-1)+\lambda_2^*(x_2^*+1)=0$$

Problem 3: Equality Constrained Least-squares

(1)

对应的 Lagrange 函数为

$$L(x,v) = rac{1}{2} \|Ax - b\|_2^2 + v^T (Gx - h) = rac{1}{2} x^T A^T A x + (v^T G - b^T A) x - v^T h + rac{1}{2} b^T b$$

因为 L(x,v) 是二次凸函数,则求解

$$abla_x L(x,v) = A^T A x - A^T b + G^T v = 0$$
即有 $A^T A x = A^T b - G^T v$

再由 A 的 rank 为 n 可知 A^TA 的 rank 也为 n, 则可以求逆, 则 $x=(A^TA)^{-1}(A^Tb-G^Tv)$

代入可知对偶函数为
$$g(v)=rac{1}{2}(v^TG-b^TA)(A^TA)^{-1}(A^Tb-G^Tv)-v^Th+rac{1}{2}b^Tb$$

则转化为对偶问题

$$\max \ \ g(v) = rac{1}{2}(v^TG - b^TA)(A^TA)^{-1}(A^Tb - G^Tv) - v^Th + rac{1}{2}b^Tb$$

(2)

使用 Lagrange 函数再对 v 求偏导得 Gx-h=0 即 Gx=h

那么我们有
$$Gx=G(A^TA)^{-1}(b-G^Tv)=G(A^TA)^{-1}b-G(A^TA)^{-1}G^Tv=h$$
即有 $G(A^TA)^{-1}G^Tv=G(A^TA)^{-1}b-h$

由于 $(A^TA)^{-1}$ 为 $n\times n$ 的满秩矩阵, 因此 $G(A^TA)^{-1}G^T$ 也为 $p\times p$ 的满秩矩阵, 存在 逆

因此
$$v = [G(A^TA)^{-1}G^T]^{-1}[G(A^TA)^{-1}b - h]$$

再代入式子可得
$$x^* = (A^TA)^{-1}(b - G^T[G(A^TA)^{-1}G^T]^{-1}[G(A^TA)^{-1}b - h])$$

对于对偶问题, 我们对 g(v) 求偏导, 有

$$abla_v g(v) = -G(A^T A)^{-1} (G^T v - A^T b) - h = 0$$

则我们有
$$G(A^TA)^{-1}(G^Tv - A^Tb) = -h$$

则最后
$$v^* = [G(A^TA)^{-1}G^T]^{-1}[G(A^TA)^{-1}b - h]$$

Problem 4: Negative-entropy Regularization

저于
$$x\in\Delta^n=\{x|\sum_{i=1}^nx_i=1,x_i\geqslant0,i=1,2,\cdots,n\}$$

则问题可以表达为

$$egin{array}{ll} rg \min & b^T x + c \cdot \sum_{i=1}^n x_i \ln x_i \ & ext{s.t.} & -x_i \leqslant 0 \ & \sum_{i=1}^n x_i - 1 = 0 \end{array}$$

对应的 Lagrange 函数为

$$L(x,\lambda,v) = b^T x + c \cdot \sum_{i=1}^n x_i \ln x_i - \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i + v \sum_{i=1}^n x_i - v$$

对应的对偶函数为

$$egin{aligned} g(\lambda, v) &= \inf_x (b^T x + c \cdot \sum_{i=1}^n x_i \ln x_i - \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i + v \sum_{i=1}^n x_i - v) \ &= -c \sum_{i=1}^n \sup_x (rac{1}{c} (\lambda_i - b_i - v) x_i - x_i \ln x_i) - v \ &= -c e^{-rac{v}{c} - 1} \sum_{i=1}^n e^{rac{1}{c} (\lambda_i - b_i)} - v \end{aligned}$$

则我们转化为对偶问题

$$rg \max \quad -ce^{-rac{v}{c}-1} \sum_{i=1}^n e^{rac{1}{c}(\lambda_i-b_i)} - v$$
 s.t. $\lambda_i \geqslant 0, \quad i=1,2,\cdots,n$

因为我们很容易找到点
$$x_i=rac{1}{n}, i=1,2,\cdots,n$$
 满足 $-x_i<0, \sum_{i=1}^n x_i-1=0$

因此有强对偶性, 最优对偶间隙为零.

我们固定 λ , 对 v 求导数并等于零有

$$e^{-rac{v}{c}-1}\sum_{i=1}^n e^{rac{1}{c}(\lambda_i-b_i)}-1=0$$
 即 $v^*=c\ln(\sum_{i=1}^n e^{rac{1}{c}(\lambda_i-b_i)})-c$

将v的最优值代入对偶问题可得

$$egin{array}{ll} rg \max & -c \ln (\sum_{i=1}^n e^{rac{1}{c}(\lambda_i-b_i)}) \ & ext{s.t.} & \lambda_i \geqslant 0, \quad i=1,2,\cdots,n \end{array}$$

这是一个非负约束的几何规划问题 (凸优化问题)

则我们求导可知该函数总是递减的,

因此我们可以求解出 $\lambda_i^*=0, i=1,2,\cdots,n$

可得
$$v^* = c \ln(\sum_{i=1}^n e^{rac{1}{c}(\lambda_i - b_i)}) - c = c \ln(\sum_{i=1}^n e^{-rac{b_i}{c}}) - c$$

进而根据 KKT 条件:

$$egin{aligned} \sum_{i=1}^n x_i^* - 1 &= 0 \ & x_i^* \geqslant 0, \quad i = 1, 2, \cdots, n \ & \lambda_i^* \geqslant 0, \quad i = 1, 2, \cdots, n \ & \lambda_i^* x_i^* &= 0, \quad i = 1, 2, \cdots, n \ & b_i + c \ln x_i^* + c - \lambda_i^* + v^* &= 0, \quad i = 1, 2, \cdots, n \end{aligned}$$

即有
$$rac{b_i}{c} + \ln x_i^* + \ln(\sum_{i=1}^n e^{-rac{b_i}{c}}) = 0$$

最后有
$$x_i=rac{e^{-rac{b_i}{c}}}{\sum_{i=1}^n e^{-rac{b_i}{c}}}, i=1,2,\cdots,n$$

Problem 5: Support Vector Machines

(1)

引入 u_i 后变为

$$egin{aligned} \min && \sum_{i=1}^n l(u_i) + rac{\lambda}{2} \|w\|_2^2 \ & ext{s.t.} && u_i = y_i(w^Tx_i + b) && i = 1, 2, \cdots, n \end{aligned}$$

(2)

其 Lagrange 函数为

$$egin{aligned} L(u,w,b,v) &= \sum_{i=1}^n l(u_i) + rac{\lambda}{2} \|w\|_2^2 + \sum_{i=1}^n v_i (u_i - y_i (w^T x_i + b)) \ &= \sum_{i=1}^n l(u_i) + \sum_{i=1}^n rac{\lambda}{2} w_i^2 + \sum_{i=1}^n v_i (u_i - y_i (w^T x_i + b)) \ &= \sum_{i=1}^n [l(u_i) + rac{\lambda}{2} w_i^2 + v_i u_i - v_i y_i w^T x_i - v_i y_i b] \ &= \sum_{i=1}^n [l(u_i) + v_i u_i] + rac{\lambda}{2} \|w\|_2^2 - \sum_{i=1}^n v_i y_i x_i^T w - b y^T v \end{aligned}$$

因此有对偶函数

$$egin{aligned} g(v) &= \inf_{u,w,b} [\sum_{i=1}^n [l(u_i) + v_i u_i] + rac{\lambda}{2} \|w\|_2^2 - \sum_{i=1}^n v_i y_i x_i^T w - b y^T v] \ &= -\sum_{i=1}^n \sup_{u_i} [-v_i u_i - l(u_i)] + \inf_w [rac{\lambda}{2} \|w\|_2^2 - \sum_{i=1}^n v_i y_i x_i^T w] - \sup_b b y^T v \ &= -\sum_{i=1}^n l^*(-v_i) + \inf_w [rac{\lambda}{2} \|w\|_2^2 - \sum_{i=1}^n v_i y_i x_i^T w] - \sup_b b y^T v \ &= \sum_{i=1}^n v_i + rac{1}{2\lambda} \sum_{i=1}^n \sum_{i=1}^n v_i v_j y_i y_i x_i^T x_j \end{aligned}$$

其中要满足 $0\leqslant v_i\leqslant 1, y^Tv=0$

因此可以转化为对偶问题:

$$egin{aligned} \max & g(v) = \sum_{i=1}^n v_i + rac{1}{2\lambda} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n v_i v_j y_i y_j x_i^T x_j \ & ext{s.t.} & y^T v = 0 \ &0 \leqslant v_i \leqslant 1 \end{aligned}$$

(3)

对应的 KKT 条件为:

$$egin{align} u_i &= y_i(w^Tx_i + b), \quad i = 1, 2, \cdots, n \ \sum_{i=1}^n
abla_u l(u_i) + \sum_{i=1}^n v_i = 0 \ \lambda w - \sum_{i=1}^n v_i y_i x_i &= 0 \ \sum_{i=1}^n v_i y_i &= 0 \ \sum_{i=1}^n (u_i - y_i(w^Tx_i + b)) &= 0 \ \end{pmatrix}$$

其中
$$abla_u l(u_i) = egin{cases} -1, & u_i < 1 \ 0, & u_i > 1 \end{cases}$$