

Sinyaller ve Sistemler

Z-Dönüşümleri (Z-Transform)

Sürekli-Zaman sistemler için Laplace Dönüşümü



Ayrık-Zaman sistemler için Z-Dönüşümü

Z-T




Başlangıç şartına sahip fark denklemlerinin çözümü

Transfer fonksiyonunu kullanan sıfır-durum sistemlerin çözümü

Ayrık zaman sinyali $x[n]$ için $-\infty < n < \infty$ aralığında DTFT:

$$DTFT : X(\Omega) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] e^{-j\Omega n}$$

2π periyotlu Ω 'de periyodik 

Sürekli-zaman için Fourier dönüşümü bazı sinyaller için yakınsama yapmadığından Laplace dönüşümü tanımlanmıştır.

$$e^{-j\omega t} \text{ vs. } e^{-(\sigma+j\omega)t} \equiv e^{-st}$$

Ayrık zaman Fourier dönüşümü tanım bölgesini geliştirmek için Z-dönüşümü tanımlanır.

$$e^{-j\Omega n} \text{ vs. } \alpha^{-n} e^{-j\Omega n} \equiv (\alpha e^{j\Omega})^{-n} \equiv z^{-n}$$

Laplace dönüşümünde olduğu gibi Z-dönüşümleri 2 formda ele alınır.

İki-bölgeli Z-dönüşümü

$$X_2(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]z^{-n} \quad z \text{ kompleks değerli}$$

Bir-bölgeli Z-dönüşümü

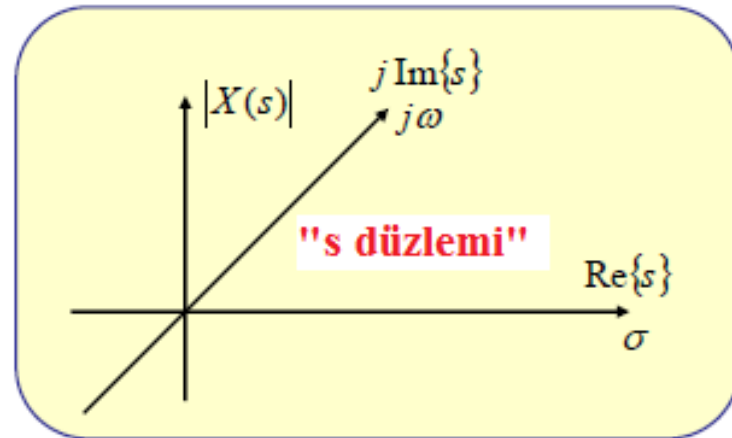
$$X_1(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x[n]z^{-n} \quad z \text{ kompleks değerli}$$

$$x[n] : \text{ nedensel ise } : X_1(z) = X_2(z)$$

Laplace dönüşümü : $s = \sigma + j\omega$ rectangular form

Z-dönüşümü : $z = \alpha e^{j\Omega}$ açısal form

Laplace için s-düzlemi:
 $j\omega$ -eksenine göre sol yarı
düzlem sağ yarı düzlem



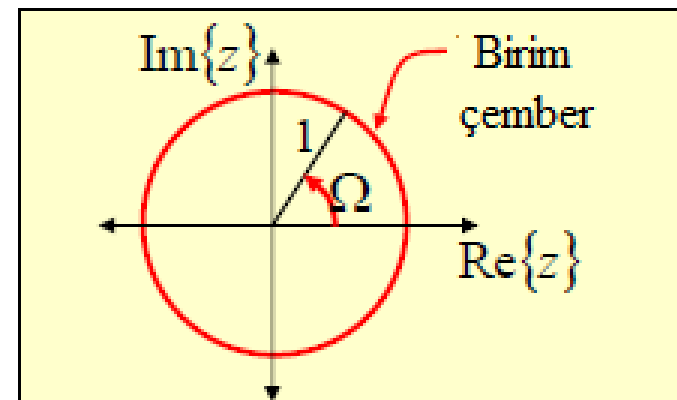
$\alpha = 1$ Z-T = DTFT

Tüm $z = e^{j\Omega}$ için $|z| = 1$

"**Birim Çember**"= tüm z değerleri
çember içinde

DTFT sadece çember içini tanımlar
Z-dönüşümü ise çember dışını da kapsar

$$X(\Omega) = X(z) \Big|_{z=e^{j\Omega}}$$



Z-Dönüşüm Örnekleri

Birim Dürtü

$$\delta[n] = \begin{cases} 1, & n = 0 \\ 0, & n \neq 0 \end{cases}$$
$$Z\{\delta[n]\} = \sum_{n=0}^{\infty} \delta[n]z^{-n}$$
$$= 1 \times z^0 + 0 \times z^{-1} + 0 \times z^{-2} + \dots$$
$$= 1$$

$$\delta[n] \leftrightarrow 1$$

Birim Basamak $u[n]$

$$U(z) = \sum_{n=0}^{\infty} u[n]z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} z^{-n} = \frac{z}{z-1} = \frac{1}{1-z^{-1}}$$

"geometrik toplam"

$$u[n] \leftrightarrow \frac{z}{z-1} = \frac{1}{1-z^{-1}}$$

Üstel Fonksiyon

$$x[n] = a^n u[n] \quad a \text{ reel veya kompleks}$$

Geometrik toplam kullanılırsa:
$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a^n z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{a}{z}\right)^n = \frac{z}{z-a} = \frac{1}{1-az^{-1}}$$

$$a^n u[n] \leftrightarrow \frac{z}{z-a} = \frac{1}{1-az^{-1}}$$

Z Transform Table

Time Signal	Z Transform
$\delta[n]$	1
$\delta[n - q], \quad q = 1, 2, \dots$	$\frac{1}{z^q} = z^{-q}, \quad q = 1, 2, \dots$
$u[n]$	$\frac{z}{z - 1}$
$u[n] - u[n - q], \quad q = 1, 2, \dots$	$\frac{z^q - 1}{z^{q+1}(z - 1)}, \quad q = 1, 2, \dots$
$a^n u[n], \quad a \text{ real or complex}$	$\frac{z}{z - a}, \quad a \text{ real or complex}$
$nu[n]$	$\frac{z}{(z - 1)^2}$
$(n + 1)u[n]$	$\frac{z^2}{(z - 1)^2}$
$n^2 u[n]$	$\frac{z(z + 1)}{(z - 1)^3}$
$na^n u[n], \quad a \text{ real or complex}$	$\frac{az}{(z - a)^2}$
$n^2 a^n u[n], \quad a \text{ real or complex}$	$\frac{az(z + a)}{(z - a)^3}$
$n(n + 1)a^n u[n], \quad a \text{ real or complex}$	$\frac{2az^2}{(z - a)^3}$
$\cos(\Omega_o n)u[n]$	$\frac{z^2 - \cos(\Omega_o)z}{z^2 - 2\cos(\Omega_o)z + 1}$
$\sin(\Omega_o n)u[n]$	$\frac{\sin(\Omega_o)z}{z^2 - 2\cos(\Omega_o)z + 1}$
$a^n \cos(\Omega_o n)u[n]$	$\frac{z^2 - a \cos(\Omega_o)z}{z^2 - 2a \cos(\Omega_o)z + a^2}$
$a^n \sin(\Omega_o n)u[n]$	$\frac{a \sin(\Omega_o)z}{z^2 - 2a \cos(\Omega_o)z + a^2}$

Z Transform Properties

Property Name	Property	
Linearity	$ax[n] + bv[n]$	$aX(z) + bV(z)$
Right Time Shift (Causal Signal)	$x[n - q], \quad q > 0$	$z^{-q}X(z)$
Right Time Shift (Non-Causal Signal)	$x[n - 1]$ $x[n - 2]$ $x[n - q], \quad q > 0$	$z^{-1}X(z) + x[-1]$ $z^{-2}X(z) + x[-2] + z^{-1}x[-1]$ $z^{-q}X(z) + x[-q] + z^{-1}x[-q + 1] + \dots$ $\dots + z^{-q+1}x[-1]$
Multiply by n	$nx[n]$	$-z \frac{d}{dz} X(z)$
Multiply by n^2	$n^2x[n]$	$z \frac{d}{dz} X(z) + z^2 \frac{d^2}{dz^2} X(z)$
Multiply by Exponential	$a^n x[n], \quad a \text{ real or complex}$	$X(z/a), \quad a \text{ real or complex}$
Multiply by Sine	$\sin(\Omega_0 n)x[n]$	$\frac{j}{2} [X(e^{j\Omega_0} z) - X(e^{-j\Omega_0} z)]$
Multiply by Cosine	$\cos(\Omega_0 n)x[n]$	$\frac{1}{2} [X(e^{j\Omega_0} z) + X(e^{-j\Omega_0} z)]$
Summation (Causal Signal)	$\sum_{i=0}^n x[i]$	$\frac{z}{z-1} X(z)$
Convolution in Time	$x[n] * h[n]$	$X(z)H(z)$
Initial-Value Theorem	$x[0] = \lim_{z \rightarrow \infty} [X(z)]$ $x[1] = \lim_{z \rightarrow \infty} [zX(z) - zx[0]]$ $x[q] = \lim_{z \rightarrow \infty} [z^q X(z) - z^q x[0] - z^{q-1} x[1] - \dots - zx[q-1]]$	
Final-Value Theorem	If $X(z)$ is rational and the poles of $(z-1)X(z)$ are inside unit circle Then $\lim_{n \rightarrow \infty} x[n] = [(z-1)X(z)]_{z=1}$	

Ters z-dönüşümleri için ifadeyi çarpanlarına ayırma ve tablo kullanımı:

İfade önce z ile bölünür, kesirlerine ayrıldıktan sonra z ile çarpılır.

$$Y(z) = \frac{z + 1}{z^2 + \frac{3}{4}z + \frac{1}{8}}$$

İfadesinin ters z-dönüşümünü hesaplayın.

$Y(z)$ 'yi z ile böl

$$\frac{Y(z)}{z} = \frac{z + 1}{z^3 + \frac{3}{4}z^2 + \frac{1}{8}z}$$

$Y(z)/z$ için "residue" Matlab komutu

```
[r,p,k]=residue([1 1],[1 0.75 0.125 0])
```

r =	p =	k = []
4	-0.5000	
-12	-0.2500	
8	0	

$$\frac{Y(z)}{z} = \frac{4}{z + \frac{1}{2}} - \frac{12}{z + \frac{1}{4}} + \frac{8}{z}$$

$Y(z)/z$ ifadesini z ile çarp

$$\frac{Y(z)}{z} = \frac{4}{z + \frac{1}{2}} - \frac{12}{z + \frac{1}{4}} + \frac{8}{z} \quad \Rightarrow \quad Y(z) = \frac{4z}{z + \frac{1}{2}} - \frac{12z}{z + \frac{1}{4}} + 8$$

Z-Dönüşüm tablosundan;

$$\Rightarrow y[n] = 4\left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n] - 12\left(-\frac{1}{4}\right)^n u[n] + 8\delta[n]$$

Matlab Uygulamaları

Örnek-1:

$$G(z) = H(z)/z = \frac{3z - 1}{z^2 - 3z + 2} \quad \begin{array}{ll} \text{numerator vector} & [3 \ -1] \\ \text{dominator vector} & [1 \ -3 \ 2]. \end{array}$$

» [r,p,k]=residue([3 -1],[1 -3 2])

r =

5
-2

$$G(z) = \frac{3z - 1}{z^2 - 3z + 2} = \frac{5}{z - 2} + \frac{-2}{z - 1}$$

p =

2
1

k =

$$H(z) = zG(z) = \frac{z(3z - 1)}{z^2 - 3z + 2} = \frac{5z}{z - 2} + \frac{-2z}{z - 1}$$

[]

Örnek-2:

$$G(z) = H(z) / z = \frac{2z^2 + 3z - 1}{z^2 - 3z + 2}$$

» [r,p,k]=residue([2 3 -1],[1 -3 2])

r =
13
-4

p =
2
1

k =
2

$$G(z) = \frac{2z^2 + 3z - 1}{z^2 - 3z + 2} = \frac{13}{z - 2} + \frac{-4}{z - 1} + 2$$

$$H(z) = zG(z) = \frac{z(2z^2 + 3z - 1)}{z^2 - 3z + 2} = \frac{13z}{z - 2} + \frac{-4z}{z - 1} + 2z$$

Örnek-3:

$$G(z) = H(z)/z = \frac{7z^3 + 2z^2 + 3z - 1}{z^2 - 3z + 2}$$

» [r,p,k]=residue([7 2 3 -1],[1 -3 2])

r =
69
-11

$$G(z) = \frac{7z^3 + 2z^2 + 3z - 1}{z^2 - 3z + 2} = \frac{69}{z - 2} + \frac{-11}{z - 1} + 7z + 23$$

p =
2
1

k =
7 23

$$H(z) = \frac{69z}{z - 2} + \frac{-11z}{z - 1} + 7z^2 + 23z$$

Örnek-4:

$$G(z) = H(z)/z = \frac{2z^2 + 3z - 1}{z^3 - 5z^2 + 8z - 4} = \frac{2z^2 + 3z - 1}{(z-1)(z-2)^2}$$

» [r,p,k]=residue([2 3 -1],[1 -5 8 -4])

r =
-2.0000
13.0000
4.0000

p =
2.0000
2.0000
1.0000

$$G(z) = \frac{2z^2 + 3z - 1}{z^3 - 5z^2 + 8z - 4} = \frac{2z^2 + 3z - 1}{(z-1)(z-2)^2} = \frac{-2}{z-2} + \frac{13}{(z-2)^2} + \frac{4}{z-1}$$

$$H(z) = \frac{2z^2 + 3z - 1}{z^3 - 5z^2 + 8z - 4} = \frac{2z^2 + 3z - 1}{(z-1)(z-2)^2} = \frac{-2z}{z-2} + \frac{13z}{(z-2)^2} + \frac{4z}{z-1}$$

k =
[]

Z-Dönüşüm Özellikleri

Doğrusallık:

$$ax[n] + by[n] \implies aX(Z) + bY(Z)$$

Zamanda Öteleme: $x[n] = 0, n < 0$ nedensel

$$x[n] \leftrightarrow X(z), \quad x[n - q] \leftrightarrow z^{-q} X(z)$$

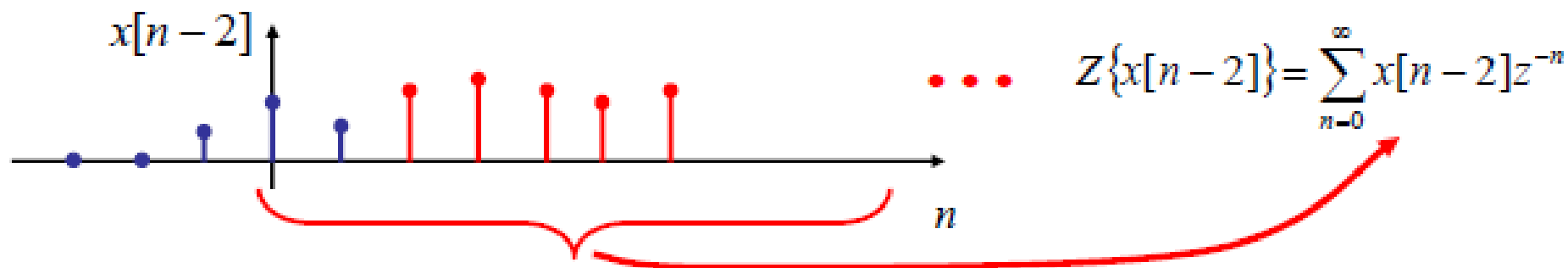
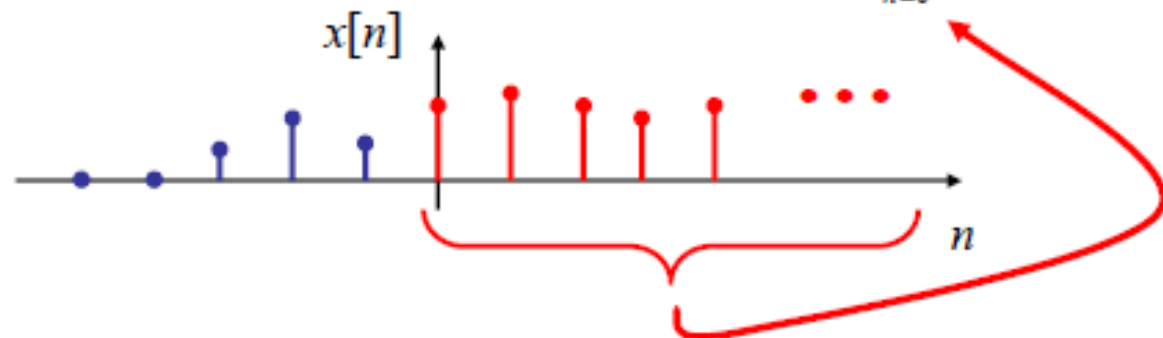
İspat: $X(z) = x[0]z^0 + x[1]z^{-1} + x[2]z^{-2} + \dots$ $X_1(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x[n]z^{-n}$

$$\begin{aligned} Z\{x[n - q]\} &= \underbrace{0z^0 + 0z^{-1} + \dots + 0z^{-q+1}}_{= 0 \text{ (nedensel)}} + x[0]z^{-q} + x[1]z^{-q-1} + \dots \\ &= x[0]z^0 z^{-q} + x[1]z^{-1} z^{-q} + x[2]z^{-2} z^{-q} + \dots \\ &= z^{-q} \underbrace{[x[0]z^0 + x[1]z^{-1} + \dots]}_{= X(z)} \end{aligned}$$

Nedensel olmayan sinyaller için zamanda öteleme:

$x[n]$ nedensel değil $x[n] \neq 0 \quad n < 0$

$$x[n] \leftrightarrow X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]z^{-n}$$



$$Z\{x[n-2]\} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n-2]z^{-n}$$

$$x[n-1] \leftrightarrow z^{-1}X(z) + x[-1]$$

$$x[n-2] \leftrightarrow z^{-2}X(z) + x[-1]z^{-1} + x[-2]$$

$$\vdots \quad \quad \quad \vdots$$

Genelleştirilirse:

$$x[n-q] \leftrightarrow z^{-q}X(z) + x[-1]z^{-q+1} + x[-2]z^{-q+2} + \dots + z^{-1}x[-q+1] + x[-q]$$

İspat $q=2$ için;

$$\begin{aligned} Z\{x[n-q]\} &= x[-2]z^0 + x[-1]z^{-1} + x[0]z^{-2} + x[1]z^{-3} + \dots \\ &= \underbrace{x[-2]z^0 + x[-1]z^{-1}}_{\text{Başlangıç değerleri}} + z^{-2} \underbrace{(x[0]z^0 + x[1]z^{-1} + \dots)}_{X(z)} \end{aligned}$$

Konvolüsyon:

$$x[n] * h[n] \leftrightarrow X(z)H(z)$$

Z-Dönüşümleri ile Fark Denklemlerinin Çözümü

Ayrık-zaman bir sistemin fark denklem çözümü;

- Başlangıç şartı mevcut (Z-dönüşümü ile fark denkleminin çözümü)
- Sıfır başlangıç şartı için (Transfer fonksiyonu)

1. Dereceden fark denklem çözümü:

$$y[n] + ay[n-1] = bx[n]$$

$$\text{IC} = y[-1]$$

$$x[n] \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$\text{İstenen: } y[n] \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$Z\{y[n] + ay[n-1]\} = Z\{bx[n]\}$$

Doğrusallık

$$Z\{y[n]\} + aZ\{y[n-1]\} = bZ\{x[n]\}$$

$$Y(z)$$

$$X(z)$$

Zamanda öteleme var???

$$Z\{y[n-1]\} = z^{-1}Y(z) + y[-1]$$

$$Y(z) + a[z^{-1}Y(z) + y[-1]] = bX(z)$$

$$Y(z) = \frac{-ay[-1]}{1 + az^{-1}} + \frac{b}{1 + az^{-1}} X(z)$$

Amaç: ifadede z^{-1} li terim bırakmamak

z/z ile çarp

$$Y(z) = -ay[-1] \frac{z}{z+a} + \frac{bz}{z+a} X(z)$$

Transfer Fonksiyonu

$$H(z) = \frac{bz}{z+a}$$

$$y[n] = -ay[-1](-a)^n u[n] + Z^{-1}\{H(z)X(z)\}$$

Başlangıç şartları etkisi
Geçici durum

Sıfır başlangıç
değeri

Örnek:

$$Y(z) = -ay[-1] \frac{z}{z+a} + \frac{bz}{z+a} X(z)$$

$$x[n] = u[n] \leftrightarrow X(z) = \frac{z}{z-1}$$

Birim basamak

$$Y(z) = \frac{-ay[-1]z}{z+a} + \left(\frac{bz}{z+a} \right) \left(\frac{z}{z-1} \right)$$

$$Y(z) = \frac{-ay[-1]z}{z+a} + \frac{\left(\frac{ab}{a+1}\right)z}{z+a} + \frac{\left(\frac{b}{a+1}\right)z}{z-1}$$

$$y[n] = \boxed{-ay[-1](-a)^n} + \boxed{\frac{b}{a+1} \left[a(-a)^n + (1)^n \right]} \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

Başlangıç değerlerinin
etkisi

1.terim Geçici Cevap
2.terim Kararlı Hal Cevabı