

Алгоритмы индуктивного порождения и критерии выбора оптимальной существенно нелинейной регрессионной модели для аппроксимации измеряемых данных

Г. И. Рудой

Московский физико-технический институт
Факультет управления и прикладной математики
Кафедра интеллектуальных систем
Научный руководитель: В. В. Стрижов

Июнь 2014

- Формулирование и обоснование понятия устойчивости параметров моделей:
 - Критерий выбора моделей.
 - Исследование погрешности в измеряемых данных.

Дано:

- Обучающая выборка D :

$$D = \{\mathbf{x}_i, y_i\} \mid i \in \{1, \dots, \ell\}.$$

- Семейство \mathcal{F} параметрических функций $f = f(\mathbf{x}, \omega)$.
- Функционал качества S :

$$S = S(f(\cdot, \omega), D) \mid f \in \mathcal{F}, \quad S \rightarrow \min_{\omega}$$

Требуется:

- Исследовать зависимость $\hat{\omega} = \arg \min_{\omega} S$ от вариации D .
- Выбрать оптимальную модель согласно зависимости от вариации D .
- Проверить возможность экспертного применения f при данной вариации D .

- Случай линейной регрессии:

$$y_i = ax_i + b + \xi_i \mid i \in \{1, \dots, n\}, \xi_i \in \mathcal{N}(0, \sigma).$$

- Влияние пертурбаций на решения оптимизационных задач [Bonnans1998].
- Верхние границы ошибок в SVM [Vapnik2000].
- Сравнение стабильности и обобщающей способности при варьировании обучающей выборки [Bousquet2002].
- Вычислительная стабильность интерполяции [Higham2003].
- Стабильность алгоритмов кластеризации [Luxburg2009].
- Малые изменения входных данных в сетях глубокого обучения [Szegedy2014].

- 1 Фиксируется параметрическая модель $f \in \mathcal{F}$:

$$f = f(\mathbf{x}, \omega) \in \mathcal{F}.$$

- 2 Начальный оптимальный вектор параметров:

$$\hat{\omega}_f(D) = \arg \min_{\omega_f} S(f, D).$$

- 3 Варьируется выборка:

$$\begin{aligned}\dot{D}(\Sigma^x, \sigma^y) = \{ & \mathbf{x}_i + \boldsymbol{\xi}_i^x, y_i + \xi_i^y \mid i \in 1, \dots, \ell; \\ & \boldsymbol{\xi}_i^x \sim \mathcal{N}(0; \sigma_{ij}^x); \\ & \xi_i^y \sim \mathcal{N}(0; \sigma_i^y)\},\end{aligned}$$

где $\Sigma^x = \|\sigma_{ij}^x\|$.

- 4 Оптимальный вектор параметров для варьированной выборки \dot{D} :

$$\hat{\omega}_f(\dot{D}(\Sigma^x, \sigma_y)) = \arg \min_{\omega_f} S(f(\cdot, \omega_f), \dot{D}(\Sigma^x, \sigma_y)).$$

- 5 Разность с начальным оптимальным вектором $\hat{\omega}_f$:

$$\Delta \hat{\omega}_f(\dot{D}(\Sigma^x, \sigma_y)) = \hat{\omega}_f(D) - \hat{\omega}_f(\dot{D}(\Sigma^x, \sigma_y))$$

- 6 Шаги 3-5 повторяются N раз:

$$\dot{D}_N(\Sigma^x, \sigma_y) = \{\dot{D}_1(\Sigma^x, \sigma_y), \dots, \dot{D}_N(\Sigma^x, \sigma_y)\}.$$

- 6 Вычисляется стандартное отклонение каждой компоненты вектора параметров:

$$\sigma_{\omega_i} = \text{stddev}((\Delta \hat{\omega}_f)_i).$$

- 7 Устойчивость i -го параметра относительно компоненты j описания:

$$T_f^N(i, j, \Sigma^x, \sigma_y) = \frac{\frac{\sigma_{\omega_i}}{\hat{\omega}_i}}{r(\{\frac{\sigma_{kj}^x}{x_{kj}}\}_{k=1}^{\ell})}.$$

r выбирается экспертом, например:

- $r(a_1, \dots) = a_1$ — для равных относительных погрешностей;
- $r(a_1, \dots, a_{\ell}) = \frac{\sum_{i=1}^{\ell} a_i}{\ell}$ — средняя относительная погрешность.

$T > 1 \Rightarrow$ относительная погрешность параметра больше относительной погрешности в данных.

Теорема (Рудой)

Пусть стандартные отклонения j -ых компонент \mathbf{x} одинаковы:

$$\forall i_1, i_2, j : \sigma_{i_1 j}^{\mathbf{x}} = \sigma_{i_2 j}^{\mathbf{x}}.$$

Пусть коэффициенты ω_i попарно не коррелируют:

$$\forall i_1, i_2 : \text{Cov}(\omega_{i_1}, \omega_{i_2}) = 0.$$

Тогда для достаточно малых $\sigma_{ij}^{\mathbf{x}}$:

$$\begin{aligned} \{\sigma_{\omega_i}(\boldsymbol{\sigma}_{\cdot 1}, \boldsymbol{\sigma}_{\cdot 2}, \dots, \boldsymbol{\sigma}_{\cdot |\mathbf{x}|})\}^2 &= \{\sigma_{\omega_i}(\boldsymbol{\sigma}_{\cdot 1}, 0, 0, \dots, 0)\}^2 + \\ &+ \{\sigma_{\omega_i}(0, \boldsymbol{\sigma}_{\cdot 2}, 0, \dots, 0)\}^2 + \\ &+ \dots + \\ &+ \{\sigma_{\omega_i}(0, 0, \dots, 0, \boldsymbol{\sigma}_{\cdot |\mathbf{x}|})\}^2 + O(\sigma_{ij}^{\mathbf{x}}). \end{aligned}$$

Дано:

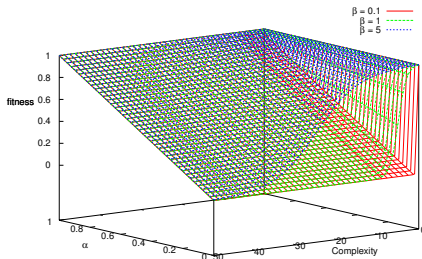
- $D_j = (\lambda_i^j, \pi_i^j) \mid i \in \{1, \dots, 17\}, j \in \{1, 2\}$.
- Экспертные предположения.

Требуется:

- $\pi_j = \pi_j(\lambda)$.
- Оценить адекватность $\pi_1(\lambda) - \pi_2(\lambda)$.

$$Q(f) = \frac{1}{1 + S(f)} \left(\alpha + \frac{1 - \alpha}{1 + \exp(\frac{C(f)}{\beta} - \tau)} \right).$$

- α — влияние штрафа за сложность, $0 \ll \alpha < 1$,
- $\beta > 0$ — строгость штрафа за сложность,
- τ — желаемая сложность модели.



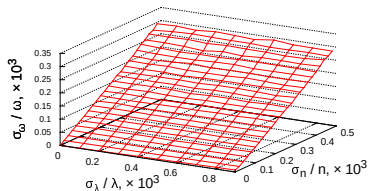
Две модели:

- $n_1(\lambda) = 1.34 + \frac{3.54 \cdot 10^3}{\lambda^2} + \frac{2 \cdot 10^3}{\lambda^4}.$
- $n_2(\lambda) = 1.34 + \frac{11.6}{\lambda} + \frac{17.37}{\lambda^2} + \frac{0.0866}{\lambda^3} + \frac{2.95 \cdot 10^{-4}}{\lambda^4} + \frac{8.54 \cdot 10^{-7}}{\lambda^5}.$

τ	Суперпозиция	MSE	$C(f)$	$Q(f)$
10	n_1	$2.4 \cdot 10^{-8}$	13	0.095
30	n_2	$3.9 \cdot 10^{-9}$	31	0.031

Экспертное мнение: n_2 некорректна, нечетных степеней быть не может.

n_1



n_2

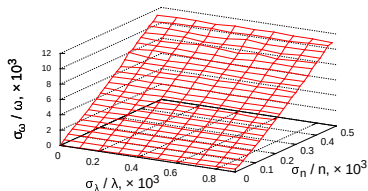


Таблица: Графики стандартного отклонения первого коэффициента для моделей n_1 и n_2 .

Устойчивость второй модели в ≈ 40 раз хуже.

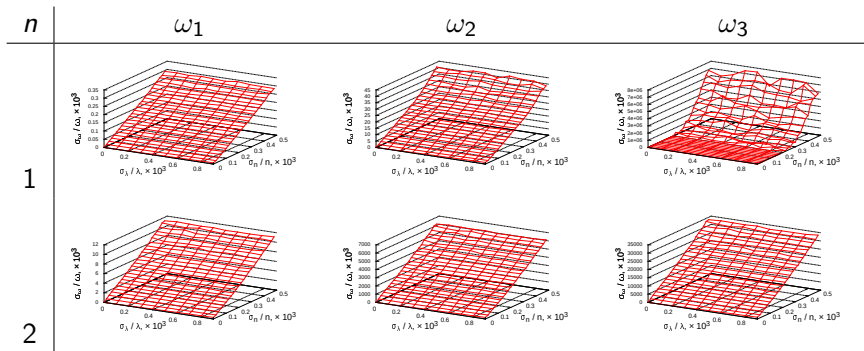


Таблица: Графики стандартного отклонения первых трех коэффициентов для моделей n_1 и n_2 .

Полимер	ω_1	ω_2	ω_3	MSE
1	1.34946	3558.95	1924.33	$2.2 \cdot 10^{-8}$
2	1.34047	3118.84	1578.59	$1.4 \cdot 10^{-8}$
Разность	$6.71 \cdot 10^{-3}$	$1.41 \cdot 10^{-1}$	$2.2 \cdot 10^{-1}$	

Таблица: Значения коэффициентов для модели n_1 и их относительная разность.

Коэфф.	$(2 \cdot 10^{-4}; 2 \cdot 10^{-5})$	$(6 \cdot 10^{-4}; 6 \cdot 10^{-5})$	$(9 \cdot 10^{-4}; 2 \cdot 10^{-4})$
1	$1.22 \cdot 10^{-5}$	$3.59 \cdot 10^{-5}$	$1.19 \cdot 10^{-4}$
2	$1.48 \cdot 10^{-3}$	$4.38 \cdot 10^{-3}$	$1.44 \cdot 10^{-2}$

Таблица: Значения стандартного отклонения для коэффициентов модели n_1 для первого полимера в зависимости от относительных дисперсий $(\frac{\sigma_\lambda}{\lambda}, \frac{\sigma_n}{n})$.

Модели разделимы: $\omega_1^1 - \omega_1^2 = 6.71 \cdot 10^{-3} \gg \sigma_{\omega_1} = 1.19 \cdot 10^{-4}$.

Существенно переобученная модель:

$$L(x) = \prod_{i=0}^{\ell} y_i \prod_{j=0, j \neq i}^{\ell} \frac{x - x_j}{x_i - x_j},$$

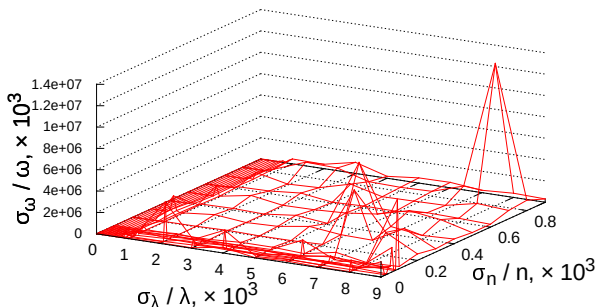


Рис.: Поверхность стандартного отклонения коэффициента ω_0 .

- Г. И. Рудой. Анализ устойчивости существенно нелинейных регрессионных моделей к погрешностям в измеряемых данных. — «ЖВММФ» (направлено в журнал).
- Г. И. Рудой. О возможности применения методов Монте-Карло в анализе нелинейных регрессионных моделей. — «СибЖВМ» (направлено в журнал).
- Г. И. Рудой. Исследование устойчивости существенно нелинейных регрессионных моделей к погрешностям в обучающей выборке. — Труды 56-й научной конференции МФТИ. Раздел «Управление и прикладная математика», т. 1, с. 102-103. Москва, Долгопрудный, 2013.
- Г. И. Рудой. Устойчивость существенно нелинейных регрессионных моделей и метод её исследования. — Труды международной конференции студентов, аспирантов и молодых ученых «ЛОМОНОСОВ-2014», секция «Математическая статистика и ее приложения». Москва, 2014.

- Предложено понятие устойчивости параметров модели.
- Обосновано использование понятия устойчивости параметров модели в качестве критерия выбора моделей.
- Продемонстрировано использование понятия устойчивости для анализа применимости экспертных моделей.
- Исследованы различные регрессионные модели и связь предложенного критерия с критериями ошибки и сложности модели.