

# 머신러닝 눈 깜빡임 인식을 통한 에너지 절약 장치 구현

[ 그린에너지특성화 관련 에너지 절약 IoT(사물인터넷) 제어 기술 ]

201824089 김하얀  
201823001 맹하늘  
201822181 장하영

201824413 김현정  
201720769 신선영  
201822437 최유진



## INDEX

### 1 개요

교과 학습 내용

작품 주요 내용

### 2 설계

작품 구성 요소

주요 모듈

눈 깜빡임 감지 머신러닝 소스코드

눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

### 3 결론

팀 성과 (결과), 개선 사항

느낀점 및 알게 된 점

### 4 마무리

교육 수요자 입장에서 바라는  
[교과 연계형 비교과 프로그램]

참고 문헌



# INDEX

## 1 개념

교과 학습 내용

작품 주요 내용

# 개 념

## 교과 학습 내용

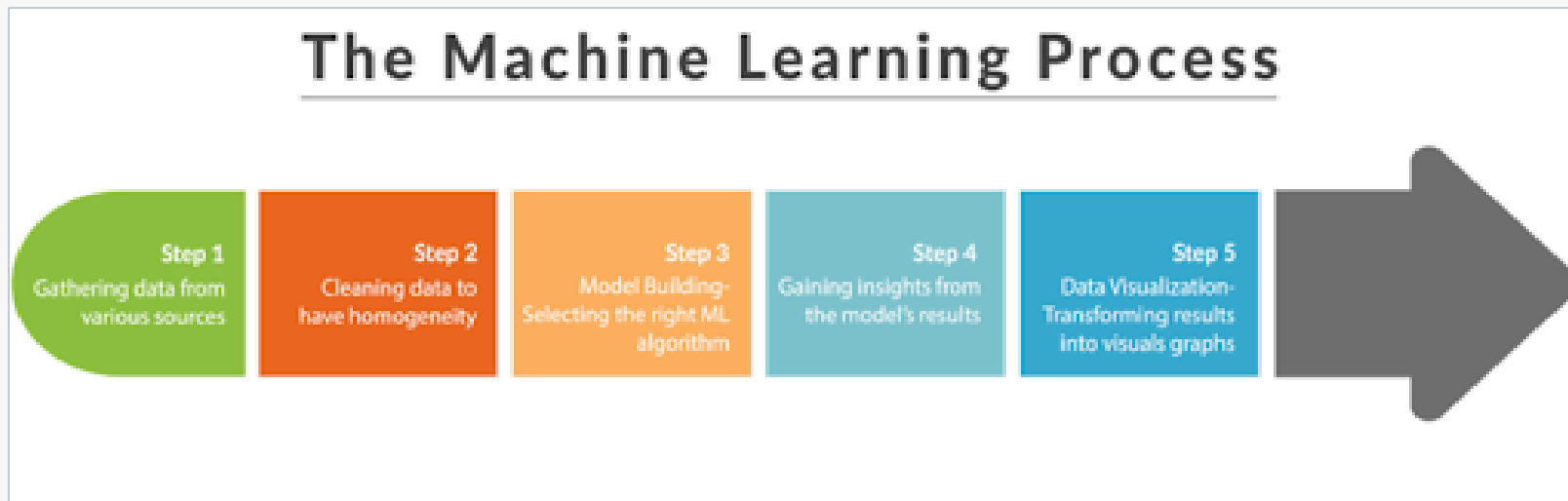
### 머신러닝?

- 데이터를 이용하여 어떤 시직이나 패턴을 학습하는 것
- 경험적 데이터를 기반으로 학습, 예측 수행, 성능을 향상시키는 시스템과 이를 위한 알고리즘 연구하고 구축하는 기술

기능 수준

입력에 따른 출력의 변화 여부

레벨 3 : 머신러닝  
[자연어 처리, 지도/비지도 학습]



[그림] 머신러닝 프로세스

# 개 념

## 교과 학습 내용

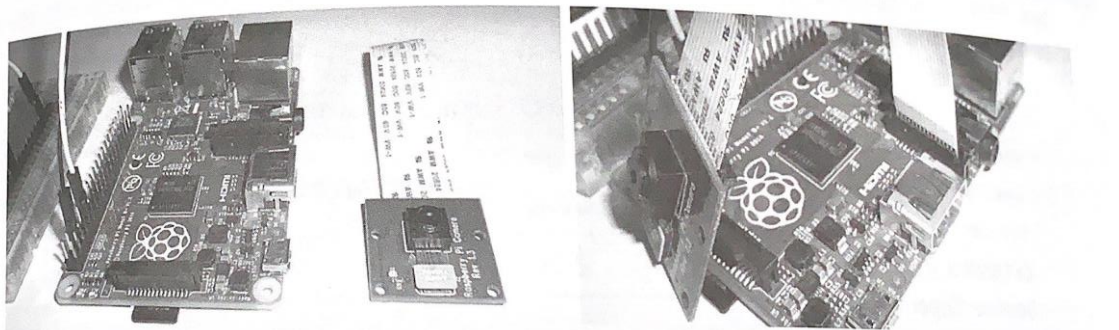


그림 7-37 Pi Camera의 설치

- LED 소자  
음극 - 라즈베리 파이 GND 핀  
양극 - 라즈베리 파이 GPIO
- 저항  
라즈베리 파이 GPIO 핀  
LED 음극

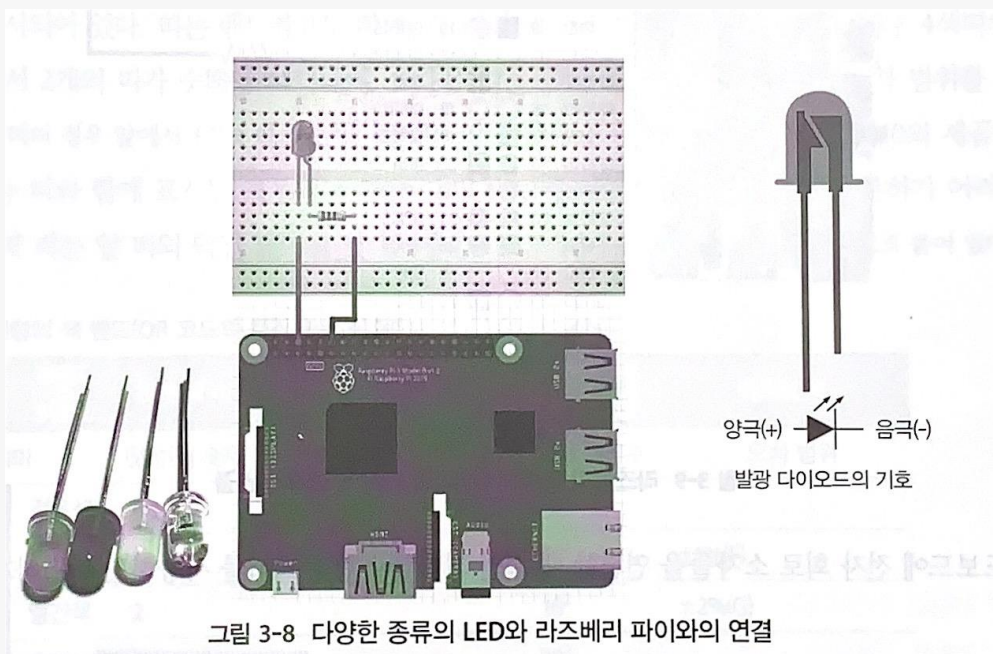


그림 3-8 다양한 종류의 LED와 라즈베리 파이와의 연결

- 라즈베리 전원 완전히 제거
- CSI 카메라 커넥터 고정핀 위로 올림
- Pi Camera 커넥터를 완전히 꽂고 다시 내림



# 개 념

작품 주요 내용

눈을 일정시간 이상 감고 있으면 자동으로 방의 불을 꺼준다.

## 선정 이유

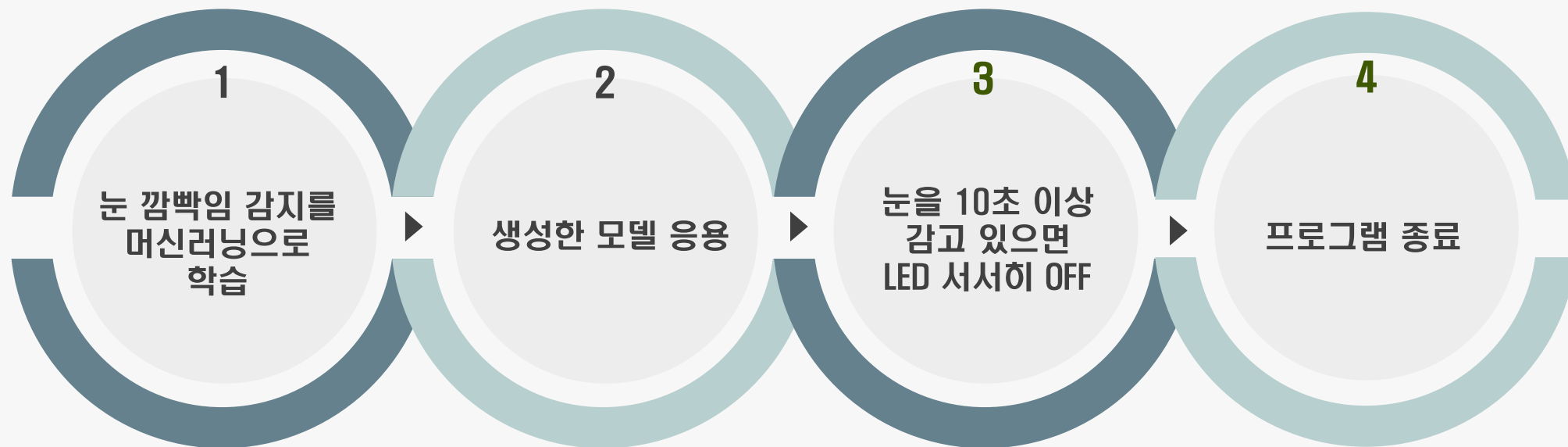
IoT, 머신 러닝,  
에너지 절약 분야를  
모두 접목하여  
구현할 수 있는 시스템

## 기대 효과

에어컨, 선풍기, 보일러 등 가전  
제품들을 켜고 잠드는 경우  
타이머를 자동으로 시작하거나  
가전제품을 자동으로 off 하여  
낭비되는 전기 에너지절약

# 개 념

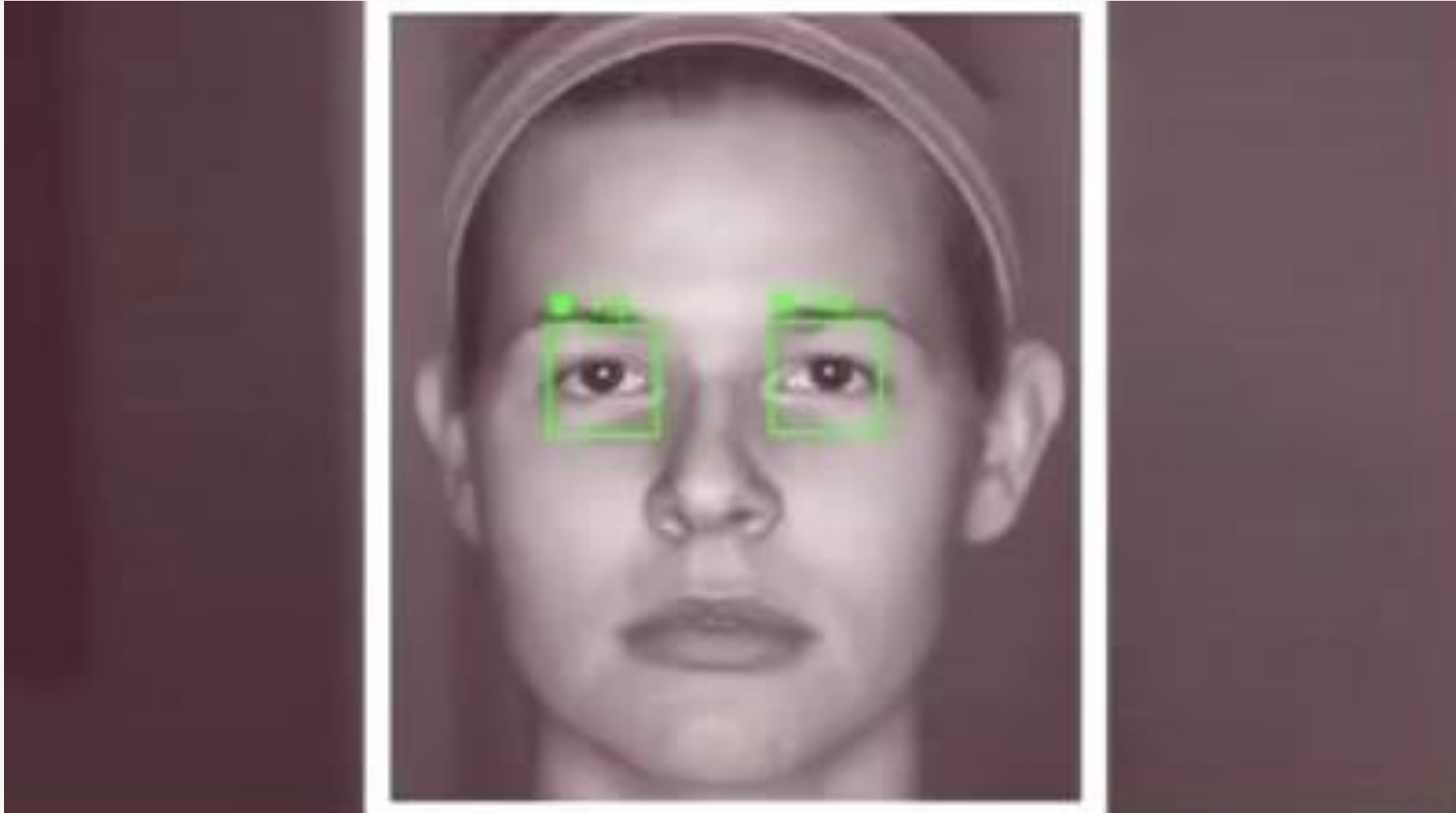
작품 주요 내용



⇒ 소스코드에 변수를 추가하여 눈을 감고 있는 기준 시간을 사용자가 직접 설정할 수 있다면 사용자 각각에게 맞는 설정 시간으로 시스템 사용이 가능

# 개 념

작품 주요 내용







# INDEX

## 2 설계

작품 구성 요소

주요 모듈

눈 깜빡임 감지 머신러닝 소스코드

눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

# 설 계

## 작품 구성 요소

### Pi Camera

라즈베리 파이 재단에서 제공하는 카메라  
라즈베리 파이의 CSI 카메라 커넥터를 이용하여 사용 가능

### TensorFlow

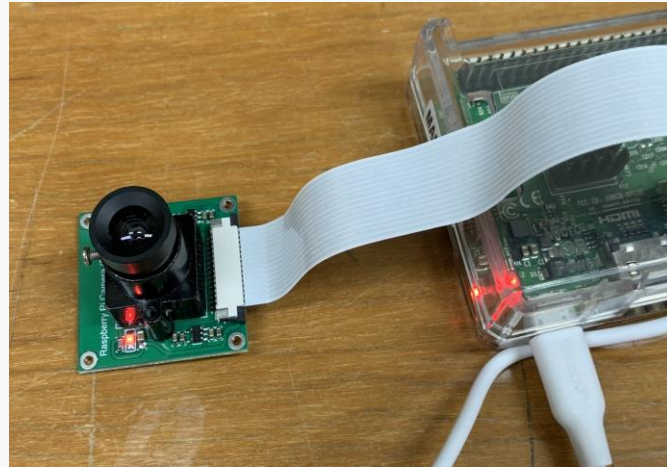
딥 러닝과 머신 러닝 등에 활용하기 위해 개발  
된 오픈소스 소프트웨어

### Keras

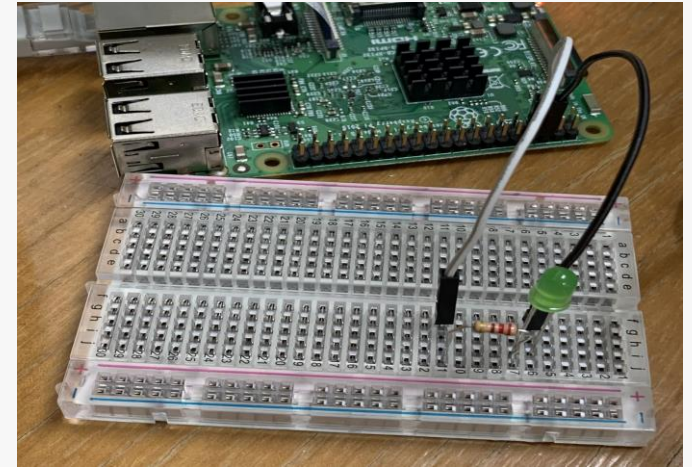
파이썬으로 작성된 오픈 소스 신경망 라이브러리  
모듈의 독립적 설정 가능

### OpenCV

쉬운 영상 처리가 가능한 라이브러리



Pi Camera



LED

# 설 계

## 주요 모듈

jupyter notebook	raspberry pi에서 jupyter notebook 실행 불가, windows 컴퓨터에서 jupyter notebook을 사용하여 dataset으로 머신러닝 학습
python 3.8 설치	<code>sudo apt-get install python3</code>
OpenCV2 설치	<code>pip install opencv-python</code>
Keras 설치	<code>pip uninstall keras</code> <code>python -m pip install keras</code> <code>pip install keras==2.3.1</code>
TensorFlow 설치	<code>wget https://github.com/lhelontra/tensorflow-on-arm/releases/download/v2.0.0/tensorflow-2.0.0-cp37-none-linux_armv7l.whl</code> <code>python3 -m pip uninstall tensorflow</code> <code>python3 -m pip install tensorflow-2.0.0-cp37-none-linux_armv7l.whl</code>
dlib 설치	CMake를 사용하여 빌드
matplotlib 설치	<code>pip install matplotlib</code>



# 설 계

## 눈 깜빡임 감지 머신러닝 소스코드

[1]

```
import datetime
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from keras.layers import Input, Activation, Conv2D, Flatten, Dense, MaxPooling2D
from keras.models import Model, load_model
from keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
from keras.callbacks import ModelCheckpoint, ReduceLROnPlateau
plt.style.use('dark_background')
```

[2]

```
x_train = np.load('C:/Users/skt/Desktop/Twinkle/x_train.npy').astype(np.float32)
y_train = np.load('C:/Users/skt/Desktop/Twinkle/y_train.npy').astype(np.float32)
x_val = np.load('C:/Users/skt/Desktop/Twinkle/x_val.npy').astype(np.float32)
y_val = np.load('C:/Users/skt/Desktop/Twinkle/y_val.npy').astype(np.float32)

print(x_train.shape, y_train.shape)
print(x_val.shape, y_val.shape)
```



# 설 계

## 눈 깜빡임 감지 머신러닝 소스코드

```
[3]
plt.subplot(2, 1, 1)
plt.title(str(y_train[0]))
plt.imshow(x_train[0].reshape((26, 34)), cmap='gray')
plt.subplot(2, 1, 2)
plt.title(str(y_val[4]))
plt.imshow(x_val[4].reshape((26, 34)), cmap='gray')
```

```
[4]
train_datagen = ImageDataGenerator(
    rescale=1./255,
    rotation_range=10,
    width_shift_range=0.2,
    height_shift_range=0.2,
    shear_range=0.2
)

val_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)

train_generator = train_datagen.flow(
    x=x_train, y=y_train,
    batch_size=32,
    shuffle=True
)

val_generator = val_datagen.flow(
    x=x_val, y=y_val,
    batch_size=32,
    shuffle=False
)
```



## 설 계

[5]

눈 깜빡임 감지 머신러닝 소스코드

```
inputs = Input(shape=(26, 34, 1))
```

```
net = Conv2D(32, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(inputs)
```

```
net = MaxPooling2D(pool_size=2)(net)
```

```
net = Conv2D(64, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(net)
```

```
net = MaxPooling2D(pool_size=2)(net)
```

```
net = Conv2D(128, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(net)
```

```
net = MaxPooling2D(pool_size=2)(net)
```

```
net = Flatten()(net)
```

```
net = Dense(512)(net)
```

```
net = Activation('relu')(net)
```

```
net = Dense(1)(net)
```

```
outputs = Activation('sigmoid')(net)
```

```
model = Model(inputs=inputs, outputs=outputs)
```

```
model.compile(optimizer='adam', loss='binary_crossentropy', metrics=['acc'])
```

```
model.summary()
```



## 설 계

### 눈 깜빡임 감지 머신러닝 소스코드

[6]

```
start_time = datetime.datetime.now().strftime('%Y_%m_%d_%H_%M_%S')
```

```
model.fit_generator(  
    train_generator, epochs=50, validation_data=val_generator,  
    callbacks=[  
        ModelCheckpoint('C:/Users/skt/Desktop/Twinkle/%s.h5' % (start_time), monitor  
='val_acc', save_best_only=True, mode='max', verbose=1),  
        ReduceLROnPlateau(monitor='val_acc', factor=0.2, patience=10, verbose=1, mod  
e='auto', min_lr=1e-05)  
    ]  
)  
print("file name : "+start_time+".h5")
```



## 설 계

### 눈 깜빡임 감지 머신러닝 소스코드

[7]

```
from sklearn.metrics import accuracy_score, confusion_matrix  
import seaborn as sns
```

```
model = load_model('C:/Users/skt/Desktop/Twinkle/%s.h5' % (start_time))
```

```
y_pred = model.predict(x_val/255.)  
y_pred_logical = (y_pred > 0.5).astype(np.int)
```

```
print ('test acc: %s' % accuracy_score(y_val, y_pred_logical))  
cm = confusion_matrix(y_val, y_pred_logical)  
sns.heatmap(cm, annot=True)
```

[8]

```
ax = sns.distplot(y_pred, kde=False)
```



# 실 계

## 머신러닝 소스코드 실행

```
In [10]: start_time = datetime.datetime.now().strftime('%Y_%m_%d_%H_%M_%S')

model.fit_generator(
    train_generator, epochs=50, validation_data=val_generator,
    callbacks=[
        ModelCheckpoint('C:/Users/skt/Desktop/Twinkle/%s.h5' % (start_time), monitor='val_acc', save_best_only=True, mode='max', verbose=1),
        ReduceLROnPlateau(monitor='val_acc', factor=0.2, patience=10, verbose=1, mode='auto', min_lr=1e-05)
    ]
)
print("file name : "+start_time+".h5")
```

81/81 [=====] - ETA: 0s - loss: 0.0022 - acc: 0.9996  
Epoch 00046: val\_acc did not improve from 1.00000  
81/81 [=====] - 6s 73ms/step - loss: 0.0022 - acc: 0.9996 - val\_loss: 0.0080 - val\_acc: 0.9965  
Epoch 47/50  
81/81 [=====] - ETA: 0s - loss: 0.0032 - acc: 0.9988  
Epoch 00047: val\_acc did not improve from 1.00000  
81/81 [=====] - 6s 74ms/step - loss: 0.0032 - acc: 0.9988 - val\_loss: 0.0072 - val\_acc: 0.9965  
Epoch 48/50  
81/81 [=====] - ETA: 0s - loss: 0.0040 - acc: 0.9981  
Epoch 00048: val\_acc did not improve from 1.00000  
81/81 [=====] - 6s 73ms/step - loss: 0.0040 - acc: 0.9981 - val\_loss: 0.0058 - val\_acc: 0.9965  
Epoch 49/50  
81/81 [=====] - ETA: 0s - loss: 0.0031 - acc: 0.9992  
Epoch 00049: val\_acc did not improve from 1.00000  
81/81 [=====] - 5s 67ms/step - loss: 0.0031 - acc: 0.9992 - val\_loss: 0.0060 - val\_acc: 0.9965  
Epoch 50/50  
81/81 [=====] - ETA: 0s - loss: 0.0034 - acc: 0.9992  
Epoch 00050: val\_acc did not improve from 1.00000  
81/81 [=====] - 6s 71ms/step - loss: 0.0034 - acc: 0.9992 - val\_loss: 0.0068 - val\_acc: 0.9965  
file name : 2020\_12\_07\_19\_04\_40.h5

Jupyter notebook에 머신러닝 모듈파일 2020\_12\_07\_19\_04\_40.h5 제작



# 설 계

## 눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

```
import tensorflow.compat.v1 as tf
tf.disable_resource_variables()
tf.disable_v2_behavior()
import cv2, dlib
import numpy as np
from imutils import face_utils
from keras.models import load_model
import datetime
import time
import RPi.GPIO as GPIO

IMG_SIZE = (34, 26)

detector = dlib.get_frontal_face_detector()
predictor =
dlib.shape_predictor('shape_predictor_68_face_landmarks.dat')
model = load_model('models/2020_12_07_19_04_40.h5')
model.summary()
GPIO.setmode(GPIO.BCM)           #led 사용을 위한 코드를 추가하였다.
GPIO.setwarnings(False)
GPIO.setup(18, GPIO.OUT)
```



# 설 계

## 눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

```
pwm = GPIO.PWM(18, 50)      # PWM 18번 핀에 50Hz의 주파수 설정
pwm.start(100)              # PWM의 값을 0~100까지 넣을 수 있다. (100의 dutycycle 설정)
dc = 100                    - 100이 가장 밝고 0이 가장 어둡다.
```

```
fs = None                  # 시간의 흐름을 알기 위해 추가하였다.
fm = None
count = 0
end loop = 0              # 자동 종료를 하기 위해 추가하였다.
```

```
def crop_eye(img, eye_points):
    x1, y1 = np.amin(eye_points, axis=0)
    x2, y2 = np.amax(eye_points, axis=0)
    cx, cy = (x1 + x2) / 2, (y1 + y2) / 2
```

```
w = (x2 - x1) * 1.2
h = w * IMG_SIZE[1] / IMG_SIZE[0]
```

```
margin_x, margin_y = w / 2, h / 2
```

```
min_x, min_y = int(cx - margin_x), int(cy - margin_y)
```

```
max_x, max_y = int(cx + margin_x), int(cy + margin_y)
```



## 설 계

### 눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

```
eye_rect = np.rint([min_x, min_y, max_x, max_y]).astype(np.int)

eye_img = gray[eye_rect[1]:eye_rect[3], eye_rect[0]:eye_rect[2]]

return eye_img, eye_rect

# main
#cap = cv2.VideoCapture('videos/2.mp4')
cap = cv2.VideoCapture(0) # video 대신 Pi Camera를 실행한다.
#cap.set(3,640) # set Width
#cap.set(4,480) # set Height

while cap.isOpened():
    ret, img_ori = cap.read()

    if not ret:
        break

    img_ori = cv2.resize(img_ori, dsize=(0, 0), fx=0.5, fy=0.5)

    img = img_ori.copy()
    gray = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
```



## 설 계

### 눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

```
faces = detector(gray)

for face in faces:
    shapes = predictor(gray, face)
    shapes = face_utils.shape_to_np(shapes)

    eye_img_l, eye_rect_l = crop_eye(gray, eye_points=shapes[36:42])
    eye_img_r, eye_rect_r = crop_eye(gray, eye_points=shapes[42:48])

    eye_img_l = cv2.resize(eye_img_l, dsize=IMG_SIZE)
    eye_img_r = cv2.resize(eye_img_r, dsize=IMG_SIZE)
    eye_img_r = cv2.flip(eye_img_r, flipCode=1)

    # cv2.imshow('l', eye_img_l)
    # cv2.imshow('r', eye_img_r)

    eye_input_l = eye_img_l.copy().reshape((1, IMG_SIZE[1], IMG_SIZE[0], 1)).astype(np.float32)
    / 255.
    eye_input_r = eye_img_r.copy().reshape((1, IMG_SIZE[1], IMG_SIZE[0], 1)).astype(np.float32)
    / 255.

    pred_l = model.predict(eye_input_l)
    pred_r = model.predict(eye_input_r)
```



# 설 계

## 눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

```
# visualize
```

```
state_l= '0 %.1f' if pred_l > 0.1 else '- %.1f'
```

#출력되는 동영상에서 눈 부분의 네모 창 위에 떠있는 숫자이다. pred\_l, pred\_r이 0.1보다 작은 경우 -가 앞에 붙는다.  
따라서 pred\_l이 0.1보다 작으면 눈을 감았다고 예측한다.

```
state_r = '0 %.1f' if pred_r > 0.1 else '- %.1f'
```

```
state_l = state_l % pred_l
```

```
state_r = state_r % pred_r
```

```
cv2.rectangle(img, pt1=tuple(eye_rect_l[0:2]), pt2=tuple(eye_rect_l[2:4]),  
color=(255,255,255), thickness=2)
```

```
cv2.rectangle(img, pt1=tuple(eye_rect_r[0:2]), pt2=tuple(eye_rect_r[2:4]),  
color=(255,255,255), thickness=2)
```

```
cv2.putText(img, state_l, tuple(eye_rect_l[0:2]), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.7,  
(255,255,255), 2)
```

```
cv2.putText(img, state_r, tuple(eye_rect_r[0:2]), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.7,  
(255,255,255), 2)
```



# 설 계

## 눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

#눈을 감았을때의 초(시간)를 세는 코드

if pred\_l < 0.1 and pred\_r < 0.1 :

if fs is None : #양쪽 눈을 모두 감았을 때 fs값이 None이면 이 코드를 실행한다.

fnow = datetime.datetime.now() #datetime클래스를 사용해서 오늘의 날짜와 시간값을 fnow에 저장한다.

fs = int(fnow.strftime('%S')) // second

fm = int(fnow.strftime('%M')) // minute

else :

snow = datetime.datetime.now()

ss = int(snow.strftime('%S'))

sm = int(snow.strftime('%M'))

if ss == 0 or ss == 60 : #입력 받은 초가 0 또는 60초이면

count = count + 1 #count 변수에 1을 더한다.

sscount = ss + (count\*60) #0또는 60초가 반복된 횟수 count 변수에 60을 곱한 값을 더한 것이다.

else : #그 이외의 경우

sscount = ss #숫자 그대로 사용한다.



# 설 계

## 눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

#10초 후에 LED가 꺼짐

if (sscount - fs) < 10 :

#지나간 초가 10초보다 작을 경우

pwm.ChangeDutyCycle(dc) # dc = 100~0까지의 값을 설정할 수 있고 100에서 1초당 10씩 10번 감소하면 0이다.

dc = 100 - (sscount - fs)\*10 #10초 동안 led가 서서히 꺼진다.

else :

pwm.stop()

print("LED OFF")

endloop = 1

break

#10분 후에 LED가 꺼짐

#if sm == 0 or sm == 60 :

# count = count + 1

# smcount = sm + (count\*60)

#else :

# smcount = sm

#if (smcount - fm) < 10 : #10분

# pwm.ChangeDutyCycle(dc)

#if (sscount-fs)%10 == 0 :

# dc = dc - 1

#led 밝기가 약 10초에 1씩 감소한다.





## 설 계

`#else :`    `#10분 이상인 경우`    눈 깜빡임 응용 에너지 절약 장치 소스코드

```
# pwm.stop()    #led를 끈다.
# print("LED OFF")
# endloop = 1
# break
print("closeing eye time :" + str(sscount-fs))
```

`else :`

`#pred_l과 pred_r이 0.1보다 클 때 실행된다. 눈을 감았다는 것을 인지하기 전의 초기 설정으로 리셋시킬 필요가 있다.`

```
fs = None
fm=None
dc = 100
pwm.ChangeDutyCycle(dc)
print("Awke")    #눈을 떴다는 것을 터미널 창에 알려준다.
```

```
cv2.imshow('result', img)
```

`if endloop == 1 :`

```
break                    # 프로그램을 자동으로 종료해준다.
```

`if cv2.waitKey(1) == ord('q'):`

```
break
```

```
cap.release()
```



# INDEX

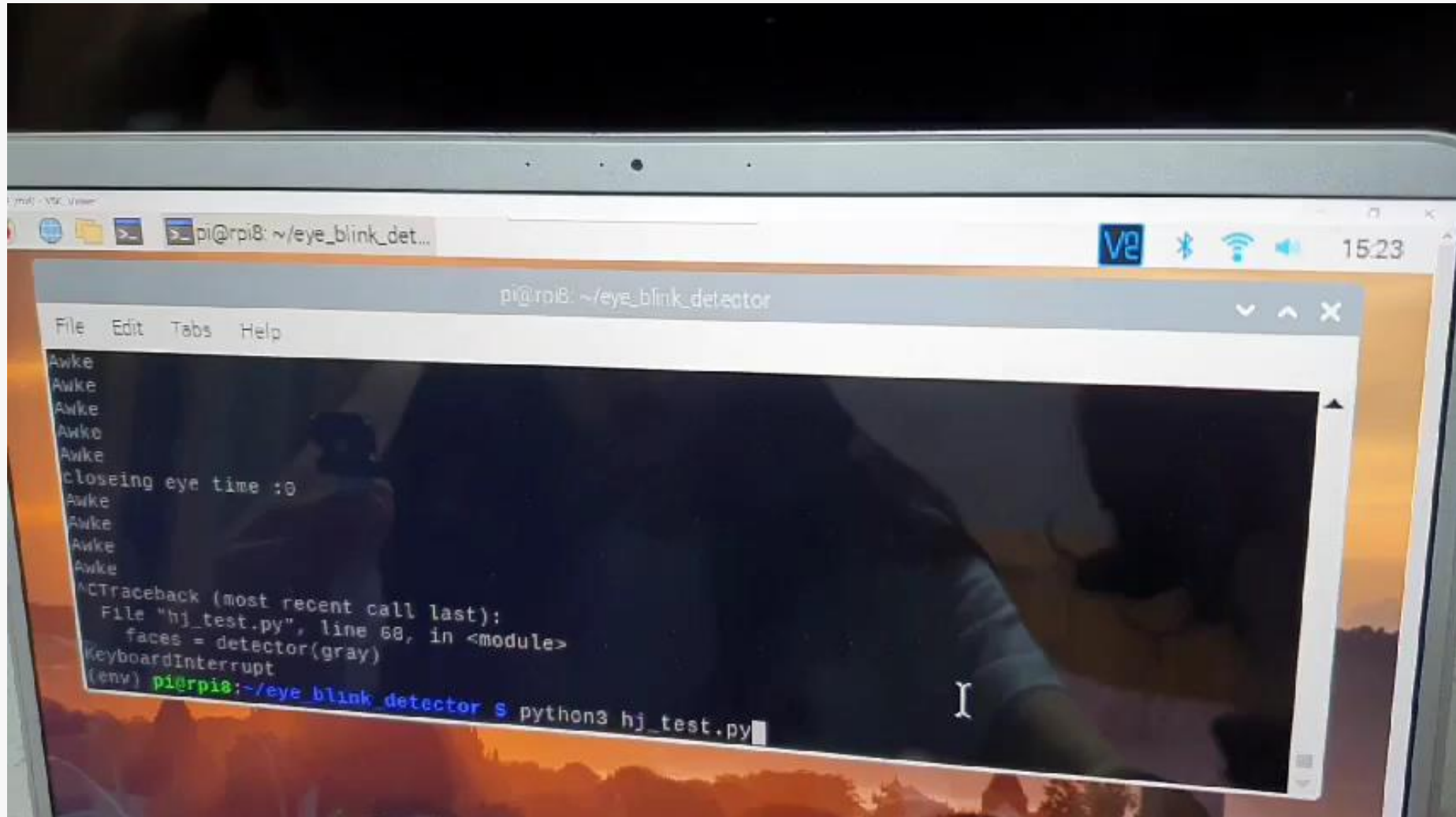
## 3 결론

팀 성과 (결과), 개선 사항

느낀점 및 알게 된 점

# 결론

## 팀 성과 (결과)





## 결론

팀 성과, 개선 사항

### 1. TensorFlow 설치 오류

```
wget https://github.com/lhelontra/tensorflow-on-arm/releases/download/v2.0.0/
tensorflow-2.0.0-cp37-none-linux_armv7l.whl
python3 -m pip uninstall tensorflow
python3 -m pip install tensorflow-2.0.0-cp37-none-linux_armv7l.whl
```

← TensorFlow 2.0.0로  
설치하여 오류 해결

### 2. Keras 설치 오류

```
python -m pip install Keras==2.3.1
```

← Keras를 2.3.1로 업그레이드

```
import tensorflow.compat.v1 as tf
tf.disable_v2_behavior()
```

문구 추가하여 해결



## 결론

### 느낀점 및 알게 된 점

#### [김하얀]

이번 설계를 통해 직접 실습을 해 보니 Raspberry Pi를 이용한 센서모듈(카메라, LED 등) 연결, GitHub, Jupyter Notebook 등의 Raspberry Pi를 다루는 방법을 알게 되었고 아직 Raspberry Pi에 대해 모르는 부분이 많다고 느꼈다.

#### [김현정]

실습을 통해 센서를 사용하기 위한 소스코드 이해 및 실제 센서로부터 입력받는 값들을 활용하는 방법을 알게 되었다. 오픈 소스를 활용한 실습을 통해 머신러닝 분석 데이터와 소스코드는 다양한 활용이 가능하다는 것을 알게 되었다.

#### [맹하늘]

작품설계를 통해 라즈베리 파이를 실습한 내용들에 대한 이해도가 향상되었다. 또한, 머신러닝 오픈 소스를 통해 머신러닝에 대해 알게되었고 조금이나마 응용할 수 있게 되었다.

#### [신선영]

라즈베리 파이에 보드를 연결해 간단한 설계도 해보고, 주제에 맞는 코드를 입력했을 때 원하는 값이 나오지 않고 에러가 출력되는 경우가 더 많았다. 원인이 무엇인지 찾아보고, 다시 코드를 실행시키는 과정을 여러번 반복해보며 원하는 결과값을 얻었을 때 어느때보다도 성취감과 협력의 중요함을 많이 느낄 수 있는 시간이었다.



## 결론

### 느낀점 및 알게 된 점

#### [장하영]

Windows 환경에서 짜인 오픈소스를 Raspberry pi에서 구현하다보니 TensorFlow, Keras, OpenCV 등의 초기 개발 환경을 구축할 때 오류가 잦았다. 오류의 원인이 모듈 버전 문제임을 알아내어 가상환경을 구성하고 오류를 해결해 나갔다. 해결한 오류들을 팀원들과 공유할 땐 서로 도움이 됐고 힘이 났다. 우리의 아이디어를 실제로 구현해내는데에 성공했을 땐 신기하고 뿌듯했다. 앞으로의 개발활동에 자신감이 생겼고, 추가로 아이디어를 내어 더 응용해보고 싶다.

#### [최유진]

설계 주제를 고를때 예제들을 보면서 Raspberry Pi를 이용한 다양한 머신러닝 응용이 가능하다는 것을 알았다. 오픈소스 실행 과정에서 많은 오류들이 발생하였지만 서로 협력하여 하나하나 문제를 해결하던 점에서 팀워크를 느낄 수 있었다. 실제로 머신러닝 실습을 진행하면서 Raspberry Pi와 기타 프로그램들의 사용법을 좀 더 폭넓게 익히게 되었다.



# INDEX

## 4 마무리

교육 수요자 입장에서 바라는  
[교과 연계형 비교과 프로그램]

참고 문헌

# 마 무 리

바라는 [교과 연계형 비교과 프로그램]



직접 실습하고 작품을 설계하여 교과 프로그램 (AI 머신러닝, 딥러닝등) 에 대한 이해도를 높일수 있는 실질적인 과제형 프로그램





## 마 무 리

### 참고문헌

빵형의 개발도상국 - 딥러닝으로 눈 깜빡임 감지기 만들기

[https://youtu.be/dJjzTo8\\_x3c](https://youtu.be/dJjzTo8_x3c)

눈 깜빡임 소스코드(test.py)

[https://github.com/kairess/eye\\_blink\\_detector](https://github.com/kairess/eye_blink_detector)

머신러닝 정의

<https://terms.naver.com/entry.nhn?docId=3347329&cid=40942&categoryId=32845>

<https://m.blog.naver.com/sbd38/221369711732>

텐서플로우 정의

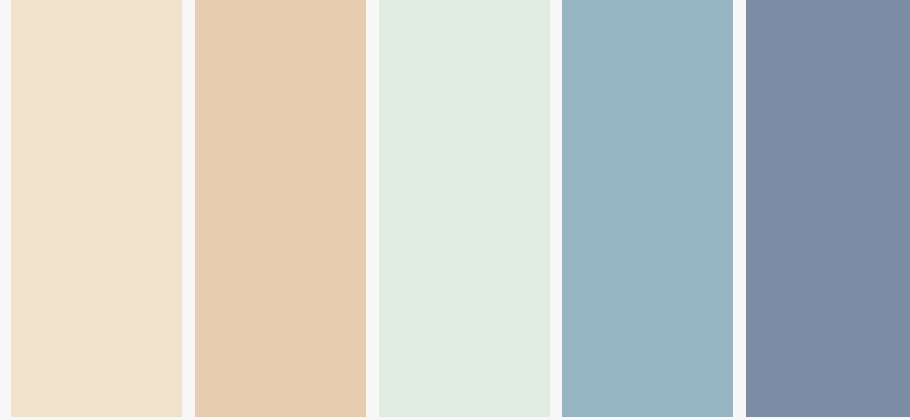
<https://terms.naver.com/entry.nhn?docId=3434677&cid=40942&categoryId=32837>

케라스 정의

<https://ko.wikipedia.org/wiki/%EC%BC%80%EB%9D%BC%EC%8A%A4>

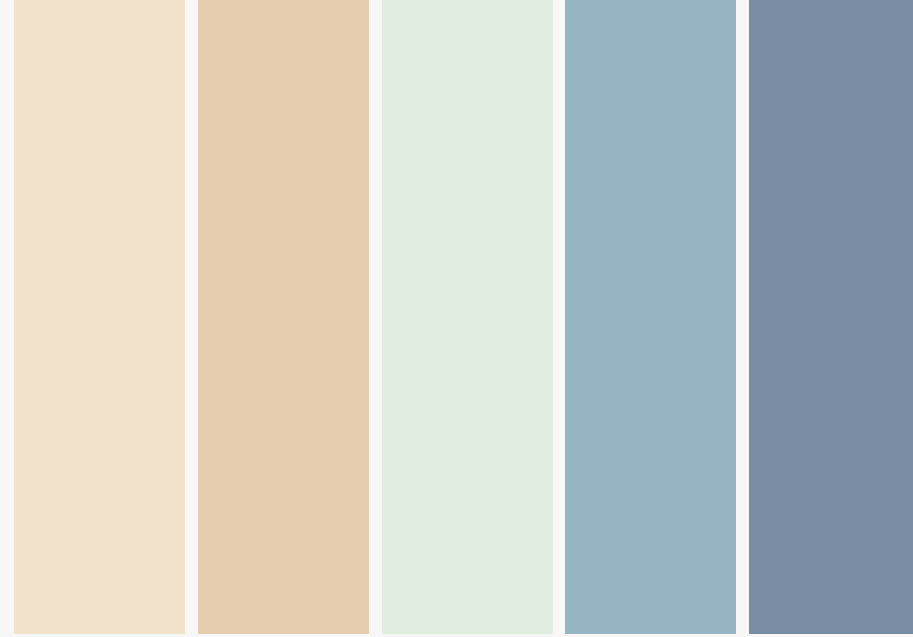
<https://blog.naver.com/beyondlegend/222141341172>

사물인터넷을 위한 리눅스 프로그래밍 with 라즈베리 파이



?

QUESTION & ANSWER



THANK YOU!