

hw2_51215903008_陈诺

作业链接

<https://www.wolai.com/mathskiller/qKJu3K6bL873cTwjcAfuHN?theme=light>

理论部分

习题 1.求下面矩阵的 1-范数、2-范数和无穷范数：

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{对于向量 } x, \text{ 有 } \|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$$

$$\|x\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$$

$$\|x\|_\infty = \max_{i=1, \dots, n} |x_i|$$

对于 $A = (a_{ij}) \in C^{m \times n}$

$$\|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}| \text{ 称为列和范数或1范数，数值等于最大列和}$$

$$\|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^n |a_{ij}| \text{ 称为行和范数或}\infty\text{范数，数值等于最大行和}$$

$\|A\|_2 = \sigma_1 = \sqrt{\lambda_{m \times n}(A^H A)}$ 称为谱范数或2范数，
其中 σ_1 是矩阵 A 的最大奇异值， $\lambda_{m \times n}(A^H A)$ 表示 $A^H A$ 的最大特征值

$$\|A\|_F = \sqrt{\sum_{i,j} A_{i,j}^2} = \sqrt{\sum \lambda(A^H A)} \text{ 称为Frobenius范数，}$$

其中 $\sum \lambda(A^H A)$ 表示 $A^H A$ 特征值的和

$$\|A_1\|_1 = 2, \|A_1\|_\infty = 3, \|A_1\|_F = \sqrt{6}$$

$$A_1^T A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$|\lambda E - A_1| = \begin{vmatrix} \lambda - 2 & 2 \\ 2 & \lambda - 4 \end{vmatrix} = \lambda^2 - 6\lambda + 4 = 0$$

$$\lambda_1 = 3 + \sqrt{5}, \lambda_2 = 3 - \sqrt{5}$$

$$\|A_1\|_2 = \sqrt{3 + \sqrt{5}}$$

$$\|A_2\|_1 = 2, \|A_2\|_\infty = 3, \|A_2\|_2 = \sqrt{3 + \sqrt{5}}, \|A_2\|_F = \sqrt{6}$$

习题 2.有些平时称之为“距离”的函数其实并不是数学意义上的距离，请判断以下两种所谓的“距离”是否是数学意义上的距离并说明理由。

(1)假设向量 $a, b \in R^n$ ，定义余弦距离为 $d(a, b) = 1 - \cos\langle a, b \rangle$ ，其中 $\langle a, b \rangle$ 为向量 a, b 间的夹角。

设向量 $\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \in \mathbb{V}$, 假设有一个从 $\mathbb{V} \times \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{R}$ 的函数, 它满足

- (1)非负性: 对于 $\forall \boldsymbol{x} \in \mathbb{V}$, 有 $\langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle \geq 0, \langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = 0$ 当且仅当 $\boldsymbol{x} = 0$;
- (2)齐次性: 对于 $\forall \lambda \in \mathbb{K}, \boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \in \mathbb{V}$, 有 $\langle \lambda \boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \rangle = \lambda \langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \rangle$;
- (3)三角不等式: 对于 $\forall \boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}, \boldsymbol{z} \in \mathbb{V}$, 有 $\langle \boldsymbol{x} + \boldsymbol{y}, \boldsymbol{z} \rangle \leq \langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{z} \rangle + \langle \boldsymbol{y}, \boldsymbol{z} \rangle$

该函数称为内积。

余弦距离不满足齐次性, 故不是数学意义上的距离

(2)假设 S_1, S_2 分别表示两个字符串, 定义 S_1, S_2 的编辑距离 $d(S_1, S_2)$ 为由 S_1 转成 S_2 所需的最少编辑操作次数。其中一次编辑操作可以是: 将 S_1 中的一个字符替换成另一个字符; 在 S_1 中插入一个字符; 在 S_1 中删除一个字符。例如: kitten 和 sitting 的编辑距离是 3。将

kitten 变为 sitting 的最小处理方式如下:

kitten→sitten (将 k 替换为 s)

sitten→sittin (将 e 替换为 i)

sittin→sitting (尾部插入 g) .

(1) 非负性: 编辑距离必然废物, 对于完全相同单词距离为 0, 满足非负性

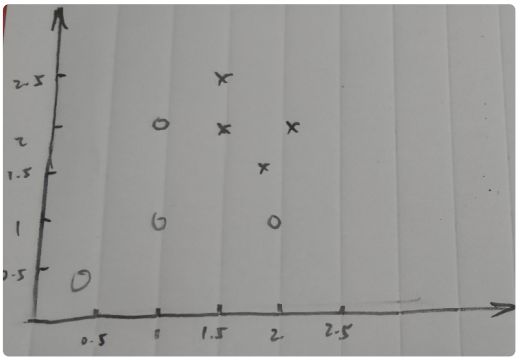
(2) 齐次性: 假如单词 $\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}$ 的距离为 c, 则 $\lambda \boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}$ 的距离为 λc

(3) 三角不等式: 编辑距离满足 $\langle \boldsymbol{x} + \boldsymbol{y}, \boldsymbol{z} \rangle = \langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{z} \rangle + \langle \boldsymbol{y}, \boldsymbol{z} \rangle$

所以编辑距离是数学意义上的距离

实操部分

习题 3.复现 Lec6 例 13 的 KNN 的结果。其中负例为(1.5,2),(1.7,1.5),(2,2),(1.5,2.5), 正例为(1,2),(0.3,0.3),(2,1),(1,1)。分别采用欧式距离和曼哈顿距离两种距离度量方式。



根本打不开网课, 不知道结果咋样

欧式距离:

```
X = [[1.5, 2], [1.7, 1.5], [2, 2], [1.5, 2.5], [1, 2], [0.3, 0.3], [2, 1], [1, 1]]
y = [0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1]
from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier
neigh = KNeighborsClassifier(n_neighbors=3, p=2) # 欧式距离
# neigh = KNeighborsClassifier(n_neighbors=3, p=1) # 曼哈顿距离
neigh.fit(X, y)
print(neigh.predict([[1.2, 1.5]]))
print(neigh.predict_proba([[1.2, 1.5]]))
#[1]
#[[0.33333333 0.66666667]]
```

Python ∨

曼哈顿距离:

```
X = [[1.5, 2], [1.7, 1.5], [2, 2], [1.5, 2.5], [1, 2], [0.3, 0.3], [2, 1], [1, 1]]
y = [0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1]
from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier
# neigh = KNeighborsClassifier(n_neighbors=3, p=2) # 欧式距离
neigh = KNeighborsClassifier(n_neighbors=3, p=1) # 曼哈顿距离
neigh.fit(X, y)
print(neigh.predict([[1.2, 1.5]]))
print(neigh.predict_proba([[1.2, 1.5]]))
#[1]
#[[0.33333333 0.66666667]]
```

Python ∨

