数据科学与工程数学基础作业提交规范及第4次作业

教师: 黄定江

助教:陈诺、刘文辉

2022年3月10日

作业提交规范

- 1. 作业提交形式: **练习本或笔记本**(建议统一使用一般的**练习本**即可,不接收以纸张的方式 书写的作业)。
- 2. 作业书写说明:
 - (a) 可以讨论,禁止抄袭!
 - (b) 练习本封面至少包含两方面信息: **姓名**和学号
 - (c) 每一次的作业**请另起一页**,并在**第一行标明第几次作业**。例如"第4次作业";
 - (d) 每一题请**标注题号**,无需抄题,直接解答;
 - (e) 题与题之间**请空一行**;
 - (f) 不要求字好, 但要求书写整体清晰易读。
- 3. 作业提交途径:纸质作业交给**学习委员**,由学习委员**按学号顺序**收齐后统一在截止日期前 交到**助教实验室。单数周**布置的作业交到助教刘文辉处**数学馆西 109**;**双数周**布置的作业 交到助教陈诺处**地理馆 353**。
- 4. 作业评分说明:正常提交作业的按照实际评分记录;逾期补交作业的根据逾期情况在实际评分基础上酌情扣分;未交作业的当次作业记为0分。

第4次作业

🕕 提交截至时间:2022/03/11 本周五 20:00(晚上)

理论部分(范数与二次型)

→ 1. 对偶范数常在共轭函数及一些不等式中出现。向量的对偶函数定义为

$$||z||_* = \sup \{z^\top x \mid ||x|| \le 1\}$$

若向量范数 l_p 与 l_q 互为对偶范数,则 $p,q \in R^n$ 需满足 $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ (称 p,q 为 Hölder 共轭) (1) 试用对偶范数定义及上述性质证明 Hölder 不等式: 对 $p > 1, \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$, 以及 $x,y \in R^n$

$$\sum_{i=1}^{n} |x_i y_i| \le \left(\sum_{i=1}^{n} |x_i|^p\right)^{1/p} \left(\sum_{i=1}^{n} |y_i|^q\right)^{1/q}$$

解.

$$\|z\|_* = \sup \{z^\top x \mid \|x\| \le 1\} = \sup_{x \ne 0} \frac{z^\top x}{\|x\|}$$

 $z^\top x \le \|x\| \|z\|_*$

由对偶范数性质

$$z^{\top}x \le ||x||_p ||z||_q$$

其中, $p,q \in \mathbb{R}^n$ 且满足 $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$

将其用元素形式展开得 Hölder 不等式, 证毕

为便于理解,以q=1, n=2为例, $||x||_1 \le 1$,不妨只考虑该图像在第一象限部分,

更一般地,由 $H\ddot{o}lder$ 不等式,当 $q = \frac{p}{p-1}$,即 $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ 时,可得 $z^{\top}x \leq ||x||_p ||z||_q$ 。因此该对偶 范数性质可以理解为范数视角下的 $H\ddot{o}lder$ 不等式。

习题 2. 矩阵的范数主要包括三种主要类型:诱导范数,元素形式范数和 Schatten 范数。诱导范数又称矩阵空间上的算子范数 (operator norm),常用的诱导范数为 p 范数,定义如下

$$||A||_p = \sup_{\|x\|_p \neq 0} \frac{||Ax||_p}{\|x\|_p} = \sup_{\|x\|_p = 1} ||Ax||_p$$

注:矩阵的诱导范数是由向量范数诱导而来的,向量中的每个元素诱导为了每个列向量 (基)。 (1) 设 $A = (a_{ij}) \in C^{m \times n}$, 证明 I 范数为列和范数,无穷范数为行和范数

$$||A||_{\infty} = \max_{1 \le i \le m} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|, \ ||A||_{1} = \max_{1 \le j \le n} \sum_{i=1}^{m} |a_{ij}|$$

元素形式范数即矩阵按列排成向量,然后采用向量范数的定义得到的矩阵范数,一般称 lo 范数。

$$l_p : ||A||_p = \sqrt[p]{\sum_{i,j} |a_{ij}|^P}$$

(2) 试比较 11 范数

$$l_1: ||A||_1 = \sum_{i,j} |a_{ij}|^1$$

与诱导范数的关系

解。(1)

$$\begin{split} &A = (a, \dots, a_n) \\ &\|Ax\|_1 = \|\sum_i a_i x_i\|_1 \\ &\leqslant \sum_i \|a_i x_i\|_1 \\ &= \sum_i \|x_i\| \|a_i\|_1 \\ &\leqslant (\max \|a_i\|_1) \left(\sum_i |x_i|\right) \\ &= \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^m |a_{ij}| \|x\|_1 \\ &\|Ax\|_\infty = \max_i \left|\sum_j a_{ij} x_j\right| \\ &\left|\sum_j a_{ij} x_j\right| \leq \sum_j |a_{ij} x_j| \\ &\leq \sum_j |a_{ij}| \max_j |x_j| \\ &\leq \sum_j |a_{ij}| \max_j |x_j| \\ &\|Ax\|_\infty \leqslant \max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^n |a_{ij}| \|x\|_\infty \end{split}$$

(2) 以11 范数与1范数, 无穷范数为例, 有

$$||X||_1 \le ||X||_1(l1) \le n||X||_1$$

 $||X||_{\infty} \le ||X||_1(l1) \le m||X||_{\infty}$

实际上对于有限维空间上的任何两个(以矩阵、向量为例)范数(满足非负性、齐次性、三角不等式),他们之间都是等价(equivalent)的。范数的等价性(equivalence)定义如下:

定义 0.0.1. 设 $\|\cdot\|_{\alpha}$ 和 $\|\cdot\|_{\beta}$ 是 $R^{m\times n}(R^n)$ 上任意两个范数, 如果存在 $\mu_1, \mu_2 > 0$, 使得 $\mu_1 \|X\|_{\alpha} \leq \|X\|_{\beta} \leq \mu_2 \|X\|_{\alpha}$. $\forall X \in R^{m\times n}(R^n)$

则称范数 $\|\cdot\|_{\alpha}$ 和范数 $\|\cdot\|_{\beta}$ 是等价的。

证: I. 利用范数三角不等式的性质可以证明对于任意一个 $F^{m\times n}$ 上的范数 $\|\cdot\|$, 函数 $\varphi: F^{m\times n} \mapsto R, \varphi(X) = \|X\|$ 在 L_1 范数下是连续的。 $\forall X, Y \in F^{m\times n}$.

$$|\varphi(X) - \varphi(Y)| = |||X|| - ||Y|||$$

$$= ||\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} x_{ij} E_{ij} - \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} y_{ij} E_{ij}||$$

$$= ||\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} (x_{ij} - y_{ij}) E_{ij}|||$$

$$\leq \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} ||(x_{ij} - y_{ij}) E_{ij}|||$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} ||x_{ij} - y_{ij}|| ||E_{ij}|||$$

$$\to 0, X \to Y$$

其中, $E_{ij}\in F^{m\times n}$ 表示只有在第i 行第j 列的元素为l,其他元素都为l0 的矩阵。因此 $\varphi(X)$ 是连续函数。

2. 故 $\varphi(Y;\alpha) = \|Y\|_{\alpha}$ 在有界闭集 $S = \{Y \in F^{m \times n} : \|Y\|_1 = 1\}$ 上连续,又 $\varphi(Y;\alpha)$ 在 S 恒大于零,因此在 S 内必有最大值 $C_{\max} > 0$,最小值 $C_{\min} > 0$,

同理可得 $\varphi(Y;\beta) = ||Y||_{\beta}$ 在 S 内必有最大值 $D_{max} > 0$, 最小值 $D_{min} > 0$ 。 为便于理解、以 $\alpha = \infty$, $F^{2\times 1}$ (向量) 为例、

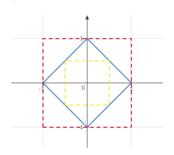


图 1: $\varphi(Y;\infty)$ 在单位范数球 S 上移动

图中蓝色部分为单位范数球 $S=\left\{Y\in F^{2\times 1}:\|Y\|_1=1\right\}, \varphi(Y;\infty)$ 在黄色处取到最小值 $C_{min}=1$

 $\frac{1}{6}$, 在红色处取到最大值 $C_{min}=1$.

3. $\forall X \in F^{m \times n}$. 若 $X = \mathbf{0}$. 则命题显然成立。

若
$$X \neq \mathbf{0}$$
, 令 $Y = \frac{X}{\|X\|_1}$, $\|Y\|_1 = 1$, 因此对 $Y \in S$, 有 $\frac{\|X\|_{\beta}}{\|X\|_{\alpha}} = \frac{\|Y\|_{\beta}}{\|Y\|_{\alpha}} \frac{\|X\|_1}{\|X\|_1} = \frac{\varphi(Y;\alpha)}{\varphi(Y;\beta)} \in \left[\frac{D_{\min}}{C_{\max}}, \frac{D_{\max}}{C_{\min}}\right]$. 令 $\mu_1 = \frac{D_{\min}}{C_{\max}}$, $\mu_2 = \frac{D_{\max}}{C_{\min}}$, 则: $0 < \mu_1 \leq \frac{\|X\|_{\beta}}{\|X\|_{\alpha}} \leq \mu_2$

习题 3. (作为阅读材料, 不计入分数)

矩阵 A 的诱导范数可理解为线性变换 Ax 对向量 x 的最大"拉长倍数"

由 $||A||_p = \sup_{||x||_p=1} ||Ax||_p$,

矩阵 A 的诱导范数也可理解为 x 在单位范数球上运动时 $||Ax||_p$ 的最大值

以下情形可便干理解诱导范数

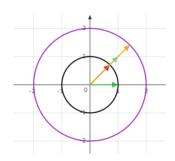


图 2: 诱导范数例 (p=2)

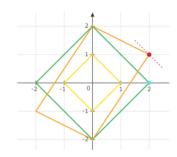


图 3: 诱导范数例 (p=1)

例: 左图为
$$A=\begin{pmatrix}1&1\\1&1\end{pmatrix}$$
 , $p(A)=1$, $p=2$ 时的情形,在 $x=(\sqrt{2}/2,\sqrt{2}/2)$ 时 $\|Ax\|_2$ 取到最大值 2

例: 右图绿线为
$$A=\left(egin{array}{cc}2&0\\0&2\end{array}
ight), p=1$$
 时的情形,在 $x=(1,0)$ 时 $\|Ax\|_1$ 取到最大值 2

例: 右图绿线为
$$A=\begin{pmatrix}2&0\\0&2\end{pmatrix}$$
, $p=1$ 时的情形,在 $x=(1,0)$ 时 $\|Ax\|_1$ 取到最大值 2 例: 右图橙线为 $A=\begin{pmatrix}2&0\\1&2\end{pmatrix}$, $p=1$ 时的情形,在 $x=(1,1)$ 时 $\|Ax\|_1$ 取到最大值 3

(1) 试证明

$$||A||_2 = \sigma_{max} = \sqrt{\lambda \left(A^{\top} A\right)}$$

,其中 σ_{max} 为谱范数,即矩阵 A 的最大奇异值, $\lambda(A^{T}A)$ 表示 $A^{T}A$ 的最大特征值。 证: 即证明对于矩阵 $A_{m \times n}$, 对任意向量 x, 在矩阵 A 的变换 (即 Ax) 后, 其长度不大于 $\sigma_{max} ||x||_2$, $\|P\| \|Ax\|_2 < \sigma_{max} \|x\|_2$

 $A^{T}A$ 是实对称阵,其特征向量两两正交。不妨令 $B = A^{T}A$,特征向量矩阵为 $\lambda = diag(\lambda_1,...,\lambda_n) =$

$$BP = P\lambda \Leftrightarrow B = P\lambda P^{-1} \Leftrightarrow B = P\lambda P^{\top}$$

(称 λ 合同于 B) 假设对一个向量 x, 在矩阵 A 的变换(即 Ax) 后得到 y, 即满足 y = Ax。则 $\|y\|_2^2 = y^\top y = (Ax)^\top (Ax) = x^\top A^\top Ax = x^\top Bx = x^\top P \lambda P^\top x = (P^\top x)^\top \lambda P^\top x$

对于二次型,可以看作是一个二次齐次多项式的图形,而正交矩阵 P 的变换,可以保证变换图形的形状和大小不变,仅仅做了位移、旋转或翻转的变换,类似把物体从一个地方移到另一个地方。(可以想象一个三维坐标系,在坐标系上的点构成的图形通过一个非正交的基表示,现坐标系换了一组标准正交基 P,用这组基变换图形不过是移动 (掰正) 了图形的位置。记 $z=P^{\mathsf{T}}x$,所以 z 不过是一个与 x 一样的(同范数的)向量,只是换了位置,而 $\lambda=diag(\lambda_1,...,\lambda_n)$ 则进行了掰正位置后的放缩。因而

$$\begin{split} |y|^2 &= z^T \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ & \ddots \\ & \lambda_n \end{pmatrix} z = \sum_i \lambda_i z_i^2 \\ &= \sum_i \left(\sqrt{\lambda_i} z_i \right)^2 \le \sum_i \left(\max_j \left(\sqrt{\lambda_j} \right) z_i \right)^2 \\ &= \max \left(\sqrt{\lambda_j} \right)^2 \sum_i z_i^2 = \max \left(\lambda_j \right) |z|^2 == \max \left(\lambda_j \right) |x|^2 \end{split}$$

当且仅当除 $z_{opt\, \max_j(\lambda_j)}$ 以外的其他元素均等于 0 时,该不等式的等号成立。即 $\|Ax\|_2 \leq \sigma_{max} \|x\|_2$, 证毕

(2) 元素形式下矩阵的 l2 范数称为 Frobenius 范数,即

$$l_2: ||A||_F = \sqrt{\sum_{i,j} |a_{ij}|^2}$$

试比较 $||A||_2$ 与 $||A||_F$ 的大小答: $||A||_2 \le ||A||_F$

习题 4. 上题提到矩阵 A 的诱导范数也可理解为 x 在单位范数球上运动时 $\|Ax\|_p$ 的最大值,而对于某些矩阵,x 的巨大变化只能引起 Ax 很小的变化(旋转而非放缩)。反之,对于线性方程组 Ax = b,b(或 A)的微小变化会带来解 x 的巨大变化。这样的矩阵 A(及线性方程组)称

作病态的。如
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.0001 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.0001 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.0001 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2.0001 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

 $\|\delta b\|_{\infty} = \|(2,2)^{\mathrm{T}} - (2,2.0001)^{\mathrm{T}}\|_{\infty} = 0.0001, \|\delta x\|_{\infty} = \|(2,0)^{\mathrm{T}} - (1,1)^{\mathrm{T}}\|_{\infty} = 1$, 方程组解 x 的变化程度是 b 变化程度的 10000 倍,因此称矩阵 A 是病态的。

(1) 试推测什么样的矩阵是病态矩阵, 用矩阵范数表示。

提示: 对线性方程组 Ax=b, 设 A 是精确的, b 有微小的扰动 δb , 新方程组的解为 $x+\delta x$, 即 $A(x+\delta x)=b+\delta b$, 用

$$Ax = b \Rightarrow ||A|| ||x|| \ge ||b||$$

$$A\delta x = \delta b, \delta x = A^{-1}\delta b \Rightarrow ||\delta x|| = ||A^{-1}\delta b|| \le ||A^{-1}|| ||\delta b||$$

证明

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x\|} \le \|A^{-1}\| \|A\| \frac{\|\delta b\|}{\|b\|}$$

解. 对于提示中的证明,将两个不等式相乘即可,故评价矩阵输入误差的敏感性指标为 $k(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|$ (又称条件数)。

以二维向量为例, $A=(a_1,a_2)$ 对 x 的变换 Ax 相当于把 x 从 (I,0),(0,I) 的基换成了 a_1,a_2 的基下表示,而这个变换又可以拆分为旋转,放缩和投影三种效应(通过之后会学到的奇异值分解)。对于 $A=\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ 这样的奇异阵,由于基 (I,I) 与 (I,I) 方向相同,所以 Ax 只能在一个方向移动(没有旋转),同时也可注意到最小特征值为 0 (由于 A 是对称方阵,特征向量两两正交,故特征值与奇异值相等)。

 $A' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.0001 \end{pmatrix}$ 只是在上述共线的基上进行很小的变换,所以基的夹角很小,即使x变化很大,也只能引起Ax很小的变化。同时也可注意到,最小特征值从0变为约0.00005。 实际上,在二范数下,条件数等于最大奇异值与最小奇异值的比。

$$||A||_{2} = \sigma_{max}(A)$$

$$||A^{-1}||_{2} = \sigma_{max}(A^{-1}) = 1/\sigma_{min}(A)$$

$$k(A) = ||A||_{2}||A^{-1}||_{2} = \frac{\sigma_{max}(A)}{\sigma_{min}(A)}$$

其中, $\sigma_{\text{max}}(A)$ 为矩阵 A 的最大奇异值, $\sigma_{\text{min}}(A)$ 为矩阵 A 的最小奇异值。 特殊地,对于对称方阵、特征值与奇异值相等、条件数又可表示为

$$k(A) = ||A||_2 ||A^{-1}||_2 = \frac{\lambda_{max}(A)}{\lambda_{min}(A)}$$

其中, $\lambda_{\max}(A)$ 为矩阵 A 的最大特征值, $\lambda_{\min}(A)$ 为矩阵 A 的最小特征值。