

單元 1 遞迴

* 迴圈 v.s. 遞迴 → 鏡子的原理, 較精簡

* Recursive Functions

階乘、最大公因數、搜尋、費氏數列、組合數、河內塔

1. binary search → divide and conquer 分而擊之

2. 倒印字串 → ① 字串減 1 ② size > 0

```
void F (string s, int size) {  
    if (size > 0) {  
        cout << s.substr (size - 1, 1);    輸出最後一個字元  
        F (s, size - 1);    遞迴呼叫  
    }  
}
```

3. 最大公因數

```
法 1: int gcd1 (int x, int y) {  
    if (y == 0) return x;  
    else if (y > x) return gcd1 (x, y % x);  
    else return gcd1 (y, x % y);  
}
```

```
法 2: int gcd2 (int x, int y) {  
    if (! (x % y)) return y;  
    else return gcd2 (y, x % y);  
}
```

$x=9, y=6$
$\text{gcd}(6, 3) = 3$
$x=6, y=3$
$\text{gcd}(3, 0) = 3$
$x=3, y=0$
return 3

4. 河內塔

Tower (count, source, goal, spare) {

if (count == 1) Move a disk from source to goal

else {

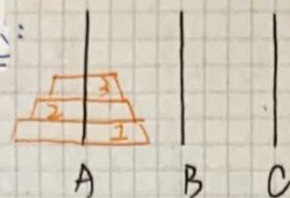
Tower (count-1, source, spare, goal);

Tower (1, source, goal, spare);

Tower (count-1, spare, goal, source);

}

圖示:



遞迴樹狀圖:

Tower (3, A, C, B) → 搬動最大的盤子

↓
step 4

Tower (2, A, B, C)

Tower (2, C, B, A)

↓
step 2

↓
step 6

Tower (1, A, C, B)

Tower (1, C, B, A)

Tower (1, B, A, C)

Tower (1, A, C, B)

↓
step 1

↓
step 3

↓
step 5

↓
step 7

單元2 抽象化

* simple ADT's: Grocery List, Appointment book, Sphere (球)

* Attributes (屬性) & Behaviors (運算)

* class of object (called instance)

→ Attribute: data members

→ Behaviors: methods

* 3个主要方法

① 封装 ② 繼承 ③ 多載

多載: subclass用class的函式
(若連變數都相同稱覆載)

ex: 繼承 class Color: public Sphere
父類別: Sphere → Color是Sphere的一種。
子類別: Color (subclass)
* private: only class can use class Rational }
protect: subclass " protect:
public: all " public:

* 運算合約: Purpose, Assumptions, Input, output

1. Modularity 模組化 ① 高內聚 ② 低耦合

每個函式僅量做單一一件事, 且彼此不要回傳太多資訊
(功能性抽象化: 描述 & 實作分開)

* ADT List Operations (Grocery List)

建構 - 解構 - 是否為空 - 計算字數 - 插入 - 刪除 - 檢索

alist.createList()

... 建構 alist

alist.insert(1, milk, success)

... 插入 milk 在位置 1

alist.insert(2, eggs, success)

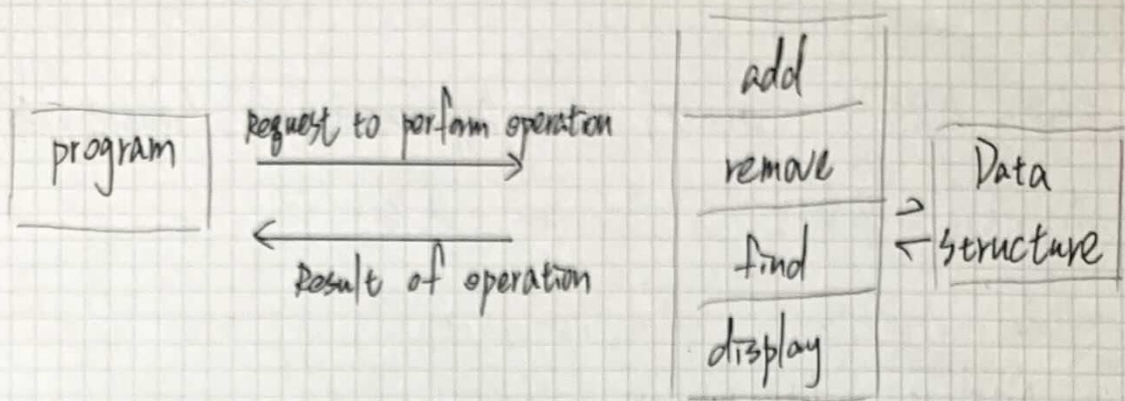
... 插入 eggs 在位置 2

alist.Remove(3, success)

... 刪除位置 3 的資料

☆ 後面位置資料前移

* wall of ADT operations



* class 的 constructor 概念
 class 在宣告時要做的事
 預設建構

```
class Sphere() {
```

public:

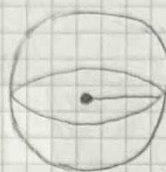
```
    Sphere();
```

...

private:

...

```
} // class
```



程式執行此後，會在記憶體建構一個空間存 Sphere 這個型別，就跟用 int 一樣

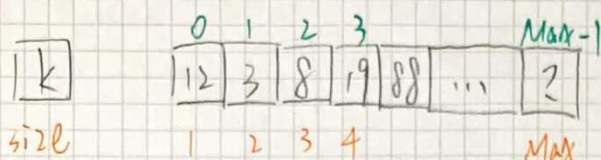
* Sphere::Sphere() → 表示這個 class 中的這個 function

* classes 需要 destructor (解構)，以免記憶體用太多

* Sphere::Sphere() → 使用 class 裡的此函式

Sphere::Sphere(double initialRadius) → 使用 class 裡的此函式且有設定預設值

* An Array-Based ADT List



Array index → 底層實作: 陣列索引

ADT List position → 高階描述: 串列位置

* Reverse the entire list

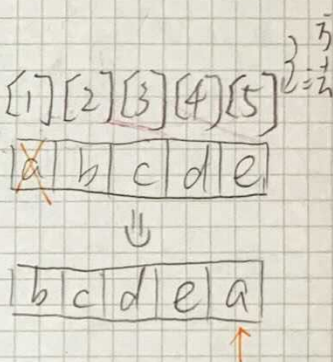
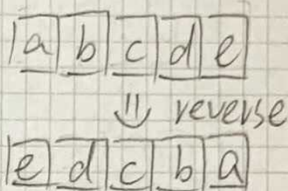
ReverseList (in alist: List, out source: boolean)

for ($i=1$ to $alist.getlength()-1$) {

抓出來 $alist.retrieve(i, data[i], success);$

刪掉 $alist.remove(i, success);$

插入 $alist.insert(alist.getlength-i+2, ...);$



單元3 鏈結串列

* Array → 需移動資料 / Linked list → 不需移動資料 (動態陣列)

* 改掛勾: Pointer

指標 = 門牌, $(int^*)P$ 表示指定的門牌號碼(P)指向一個大小為int的房子. 在記憶體中就有一個門牌號碼(由P存)的空房子

int x; // 配置一個新房子

not same (指向別人而已) $P = \&x$; // $\&x$ = 房子x的門牌

500
x, P=500

自己擁有房子 $P = \text{new int}$; // 申請一棟大小為int的新房子 (動態配置)
↳ 若沒此程序, P只是門牌, 經過此程序後才會有自己的房子

✓ delete p; // 歸還房子

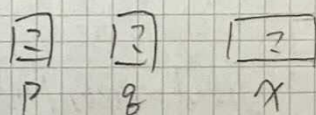
✓ P = NULL; // 徹底忘記門牌

又有後者會 memory leak! (受黑洞)

more clear!

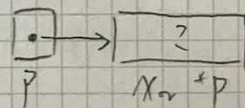
(a) 申請空白門牌

int *p, *q;
int x;



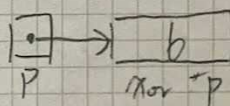
(b) 抄寫別人門牌

P = &x;



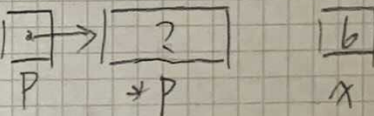
(c) 鳩占鵲巢

*P = 6;



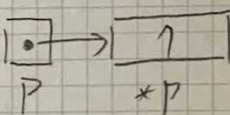
(d) 緊急配置

P = new int;



(e) 堆放家當

*P = 7;



順序不可調換

* 動態配置陣列

int arraysize = 50;

double * anArray = new double [arraysize]; // 要一個 double 大小 (16) 空間 50 個

* 陣列名稱 = 指標 anArray[2] = *(anArray + 2)

* 搬家. double * oldArray = anArray // 50 個 (舊資料)

anArray = new double [3 * arraysize]; // 150 個 (新空間)

若 anArray 想要留有舊資料, 需一一搬家

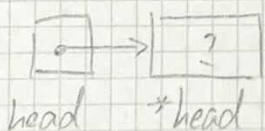
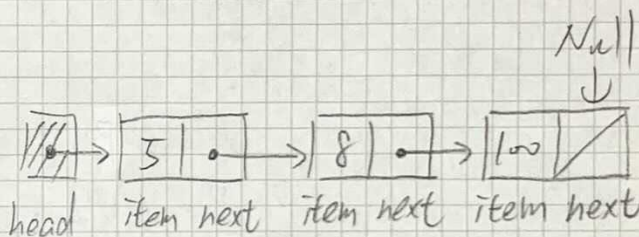
⇒ for (int i = 0; i < arraysize; ++i)

anArray[i] = oldArray[i];

delete [] oldArray; // 歸還所有房子

* 指標做鏈結串列

```
struct Node {
    int item;
    Node *next;
};
```



head = new Node



head = NULL

~ 被遺忘 (memory leak)
記得 delete