

Estructura de Computadores Tema 3: Traducción de Programas (cont)

Agustín Fernández

Departament d'Arquitectura de Computadors

Facultat d'Informàtica de Barcelona

Universitat Politècnica de Catalunya



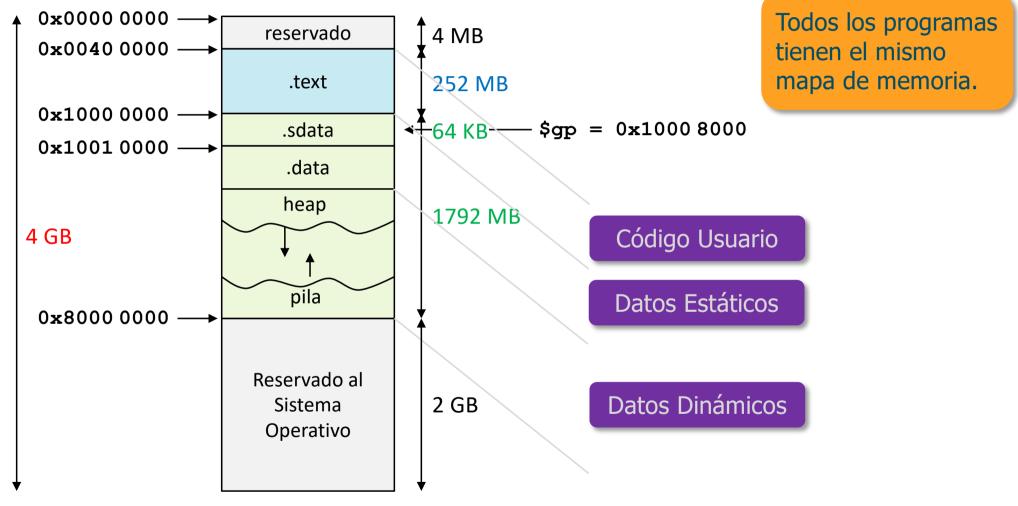


Índice

- **...**
- Estructura de la Memoria
- □ Compilación, ensamblado, enlazado y carga

EC: Tema 3: Traducción de Programas (cont)

Estructura de la Memoria en MIPS



EC: Tema 3: Traducción de Programas (cont)

Almacenamiento Estático

- □ La sección .data
 - Tamaño fijo para cada programa
 - o Guarda las variables globales de C. Las definidas fuera de cualquier función.
 - o Ocupan el mismo lugar durante toda la ejecución del programa.

```
int v[5];
int a[3] = {1, 2, 3};
short b = -5;
char c = 'a';

void main() {
    ...
}
```

```
.data
.align 2
v: .space 20
a: .word 1, 2, 3
b: .half -5
c: .byte 'a'

.text
main:
...
MIPS
```

Almacenamiento Estático

- □ Acceso a variables globales de la sección .data
 - Necesitamos cargar la dirección en un registro, usamos "3 instrucciones"

```
la $t0, etiquetaVarGlobal
lw $t1, 0($t0)
```

1a es una macro que se
traduce a 2 instrucciones

- ☐ La sección .sdata (small data)
 - Tamaño: 2¹⁶ bytes (64 KB) [Muy pequeño]
 - Se utiliza para guardar variables globales en C
 - El registro \$gp (global pointer) apunta a una posición fija al medio de .sdata
 - Podemos acceder a las variables globales con 1 instrucción, a offsets<2¹⁵ del \$gp

```
lw $t1, offsetVarGlobal($gp)
```

Almacenamiento Dinámico

Almacenamiento dinámico: La variable ocupa un espacio de memoria temporal

- La sección Pila (stack)
 - Guarda el Bloque de Activación de las subrutinas: variables locales y registros seguros.
 - Crece hacia direcciones bajas
 - o Crece/decrece dinámicamente. Reservar/Liberar espacio al inicio/final de las subrutinas.

```
int func(void) {
   int v[50];
   char x[100];
   ...
}
```

```
Variables
Locales

Registros
Salvados

BLOQUE de
ACTIVACIÓN
```

```
func:
   addiu $sp,$sp,-tamBA

...

addiu $sp,$sp,tamBA
   jr $ra
```

Almacenamiento Dinámico

Almacenamiento dinámico: La variable ocupa un espacio de memoria temporal

- La sección . heap
 - o Guarda las variables que se crean y destruyen explícitamente.
 - Crece hacia direcciones altas
 - Reservar/Liberar espacio con llamadas al SO: malloc() y free()

```
int main(void) {
  int *ptr, numB;
  ...
  numB = 1000*sizeof(int);
  ptr = malloc(numB);
  ...
  free(ptr);
}
```

```
ptr = malloc(numB);
if (ptr == NULL)
  error&exit

free(ptr);
```

¡CONTROL de ERRORES!

ptr = NULL;

¿Dónde se almacenan las diferentes variables?

```
Global, datos estáticos
int gvec[100]; ——
int *pvec;
int f() {
                                               Local, datos dinámicos, estarán
  int lvec[100]; -
                                               en el BA de f en la pila
                                               Global, datos dinámicos,
  pvec = malloc(1000); ____
                                               reservamos espacio del heap
  pvec[9] = gvec[9] + 1vec[9];
                                               Liberamos espacio en la pila
int q() {
  free (pvec) ; _____
                                              Liberamos espacio en el heap
```

UPC

Examen final Jun/2022 P5 (1 punto)

En un programa MIPS les dades que s'utilitzen poden situar-se en 4 llocs ben diferenciats: .data, .heap, pila i registres.

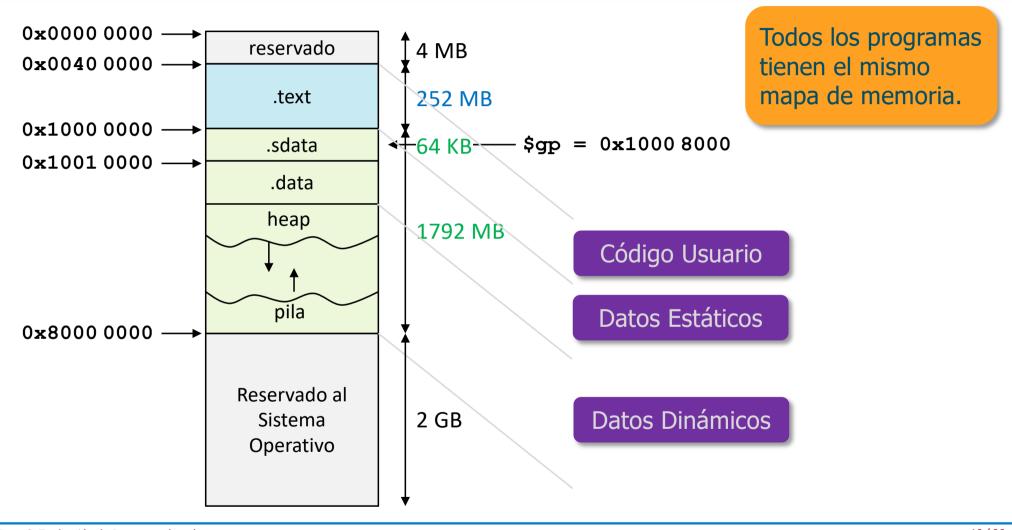
Donat el següent programa escrit en C:

```
int VG[100];
int *pG, sum;
int Test() {
   int VL[100];
   int *pL,*pD;
   pD = malloc(400);
}
```

On són (.data, heap, pila o registres) les variables següents, suposant que els accessos indicats es fan dins la rutina Test?

```
... = VG[5]:
\dots = pL;
= *(pD+20);
... = VL[6];
\dots = pD;
    = sum;
\dots = pG;
```

Estructura de la Memoria en MIPS



UPC -

10 / 26

Compilación, Ensamblado, Enlazado y Carga

Pasos a seguir para ejecutar un programa:

Compilación

Traduce un código fuente escrito en un Lenguaje de Alto Nivel a Ensamblador.

□ Ensamblado

o Traduce de un código escrito en Ensamblador a Lenguaje Máquina (fichero objeto).

■ Enlazado

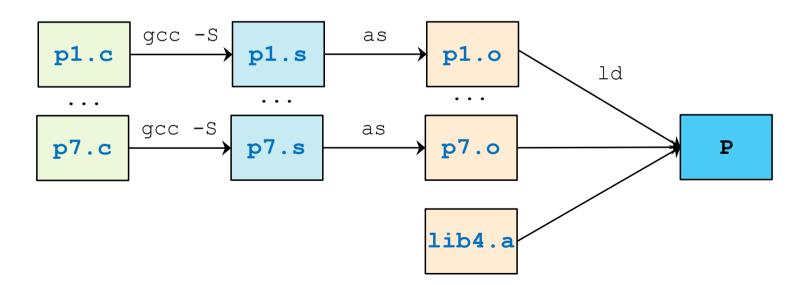
 Normalmente en una aplicación tenemos múltiples ficheros objeto. El enlazador (linker) se encarga de generar un único fichero ejecutable. A veces al enlazador se le llama montador.

□ Carga

 Para ejecutar un programa hay que copiar en memoria el fichero ejecutable, de eso se encarga el cargador (loader) que es una parte del Sistema Operativo.

Compilación Separada

- ☐ Estructurar el código en diversos módulos:
 - Facilita la gestión de proyectos complejos y fomenta la reutilización de código (libraries)
 - Sólo requiere compilación parcial cuando se modifica un módulo.
- □ Los módulos (ficheros) se pueden compilar y ensamblar por separado.
- □ Los diferentes módulos se enlazan para generar el fichero ejecutable.



EC: Tema 3: Traducción de Programas (cont)

¿Qué puede haber en un file.s?

```
.data
...
.text
```

```
.data
    .globl b
a: .word -1
b: .space 400
c: .half 3,4,5
```

- ☐ En file.s se puede:
 - Acceder a: a, b, c
 - Llamar a las subrutinas: f1, f2, f3
- ☐ La etiqueta b, es global, accesible desde otros módulos.
- □ Las subrutinas f1, f3 son globales, se pueden llamar desde otros módulos.
- □ En file.s usamos la etiqueta d, y llamamos a g1 (no están definidas en file.s), han de estar declaradas como globales en otros módulos.

```
.text
.globl f1,f3
f1: ...
    jr $ra
f2: ...
    la $a0,b
    jal f1
    jr $ra
f3: ...
    la $a0,d
    jal q1
    jr $ra
```

Ensamblado (en 2 pasadas)

Primera Pasada

- Expandir Macros
- ☐ Generar una tabla de símbolos con la dirección de cada etiqueta
 - No pueden ser direcciones definitivas, son relativas (desplazamientos, offsets)
 a la sección dónde está definida la etiqueta.
- □ Generar una **tabla de símbolos globales** para las etiquetas declaradas con la directiva .**glob1**

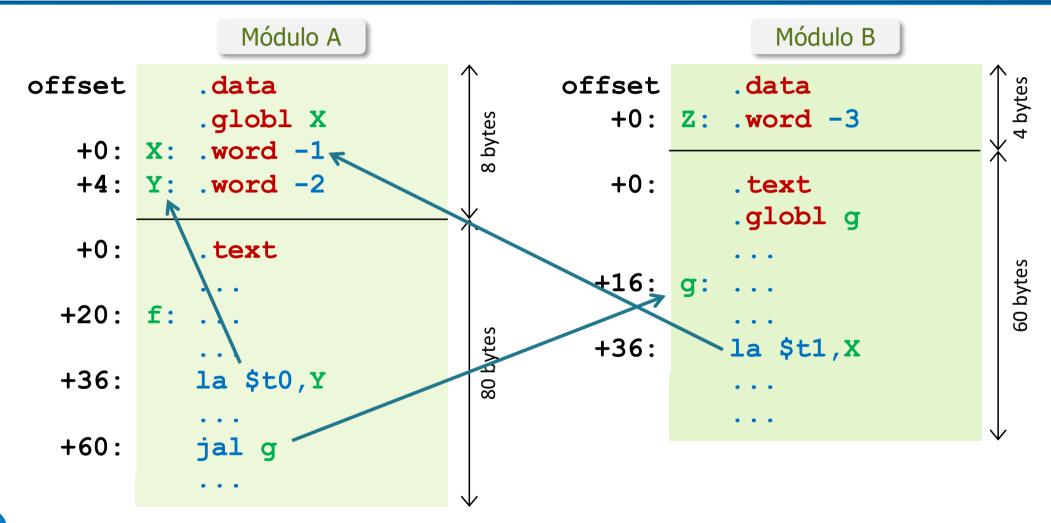
Ensamblado (en 2 pasadas)

Segunda Pasada, codificar instrucciones en Lenguaje Máquina

- □ Las instrucciones que utilizan direcciones relativas al PC (bne, beq)
 - Codificar con el offset que figura en la tabla de símbolos
- □ Las instrucciones que utilizan direcciones absolutas (la, j, jal)
 - Codificar provisionalmente con un cero, lo resolverá el enlazador (reubicación).
 - Si la etiqueta ESTÁ en la tabla de símbolos:
 - ✓ Añadir la instrucción a una Lista de Reubicación, especificando posición, tipo, dirección provisional
 - Si la etiqueta NO ESTÁ (p.e. porque está en la tabla de símbolos globales de otro módulo):
 - ✓ Añadir la instrucción a una Lista de Referencias Externas no Resueltas

Ensamblado (en 2 pasadas)

- □ Al acabar el ensamblado el fichero objeto resultante (xxx. o) en UNIX contiene:
 - Cabecera (una especie de índice del fichero)
 - Código Máquina (sección . text)
 - Datos Estáticos Globales (sección .data)
 - Lista de Reubicación
 - ✓ Posición de la instrucción, tipo y dirección provisional
 - Tabla de Símbolos Globales
 - Lista de Referencias no Resueltas
 - o Información de depuración (debugging): p.e. números de línea del código fuente



Módulo A

```
data
   .globl X
X: .word -1
Y: .word -2
   .text
f:
   la $t0,Y
   jal g
```

Módulo B

```
.data
Z: .word -3

.text
.globl g

...

la $t1,X

...
```

Símbolos globales Símbolos etiquetados con .globl, son visibles [utilizables] desde todos los módulos. En el ejemplo: x y g

Módulo A

```
data
   .globl X
X: .word -1
Y: .word -2
   .text
   la $t0,Y
   jal g
```

Módulo B

```
.data
Z: .word -3

.text
.globl g
...
g: ...
la $t1,X
...
...
```

Referencias que NO se pueden resolver

- En el módulo A, la llamada a g
- En el módulo B, el acceso a x

No se pueden resolver porque están definidas en otro módulo (referencias cruzadas) y no tenemos ni idea de dónde están.

Módulo A

```
data
   .globl X
X: .word -1
Y: .word -2
   .text
   la $t0,Y
   jal g
```

Módulo B

```
.data
Z: .word -3

.text
.globl g
...
g: ...
la $t1,X
...
```

Reubicación

El acceso a y en el módulo A es a una variable conocida. Pero, la dirección definitiva de y no se sabrá hasta que se genere el ejecutable. La dirección de y hay que reubicarla.

Ensamblado Módulo A

Módulo A

```
offset
           .data
           .globl X
   +0: X: .word -1
   +4: Y: .word -2
   +0:
           .text
  +20: f:
           la $t0,Y
  +36:
  +60:
           jal g
```

Lista de Reubicación:

8 bytes

80 bytes

- posición +36 (text), tipo la, offset +4 (data)
 Símbolos Globales
- posición +0 (data), label="X"
 Referencias NO resueltas
- posición +60 (text), tipo jal, label="g"

Ensamblado Módulo B

Lista de Reubicación:

•

Símbolos Globales

• posición +16 (text), label="g"

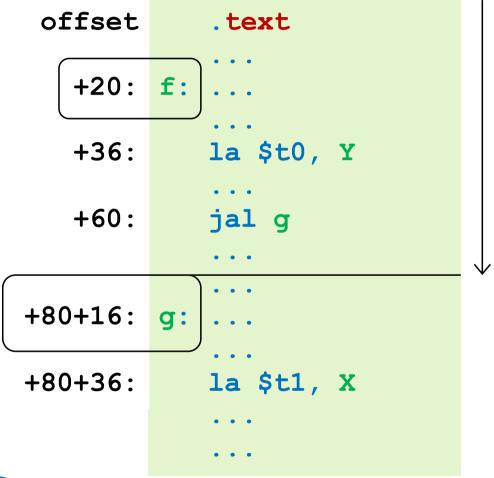
Referencias NO resueltas

posición +36 (text), tipo la, label="X"

Módulo B

Enlazado (o Montaje o "Linkado")

- 1. Buscar, en cascada, los ficheros necesarios ya sean del programa, o del sistema (libraries)
- 2. Concatenar el código y los datos de los módulos
 - Anotando el desplazamiento de cada sección
 - Asignando direcciones definitivas a las etiquetas en las tablas de símbolos



```
@inicio código = 0x0040 0000

@inicio datos = 0x1001 0000

offset .data
+0: X: .word -1
+4: Y: .word -2
+8+0: Z: .word -3
```

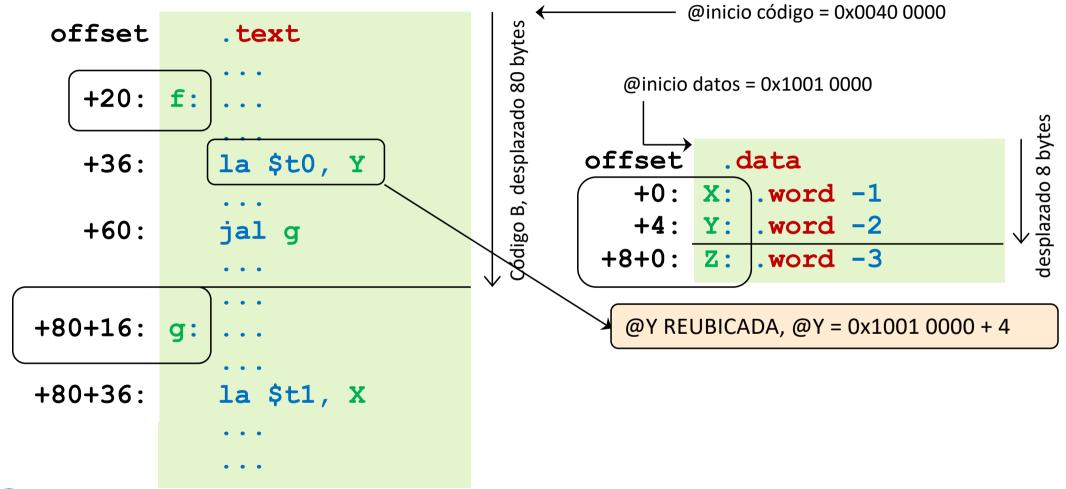
Concatenar código y datos de los módulos

Enlazado (o Montaje o "Linkado")

- 1. Buscar, en cascada, los ficheros necesarios ya sean del programa, o del sistema (libraries)
- 2. Concatenar el código y los datos de los módulos
 - Anotando el desplazamiento de cada sección
 - Asignando direcciones definitivas a las etiquetas en las tablas de símbolos
- 3. Reubicar instrucciones con direcciones absolutas
 - o Dirección definitiva = Dirección inicial (0x00400000 [código] o 0x10010000 [datos]) +
 - + Desplazamiento de la Sección +
 - + Offset provisional dentro de su sección

Lista de Reubicación:

posición +36 (text), tipo la, offset +4 (data)



Enlazado (o Montaje o "Linkado")

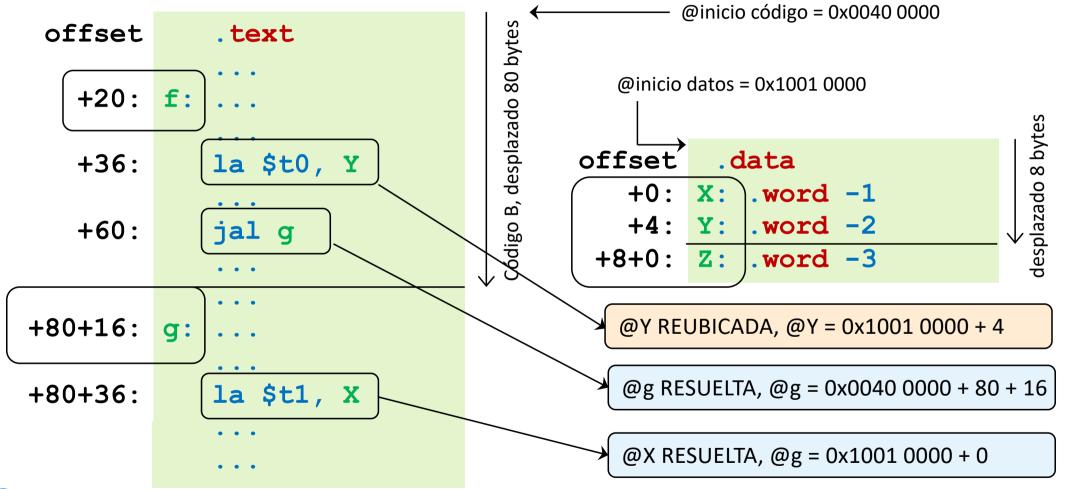
- 1. Buscar, en cascada, los ficheros necesarios ya sean del programa, o del sistema (libraries)
- 2. Concatenar el código y los datos de los módulos
 - Anotando el desplazamiento de cada sección
 - Asignando direcciones definitivas a las etiquetas en las tablas de símbolos
- 3. Reubicar instrucciones con direcciones absolutas
 - Dirección definitiva = Dirección inicial (0x0040 0000 o 0x1001 0000) +
 - + Desplazamiento de la Sección +
 - + Offset provisional dentro de su sección
- 4. Resolver **Referencias NO Resueltas** (cruzadas)
 - Consultando las direcciones definitivas en la Tabla de Símbolos

Módulo A
Referencias NO resueltas
• posición +60 (text), tipo jal, label="g"

Módulo B Referencias NO resueltas

posición +36 (text), tipo la, label="X"





Enlazado (o Montaje o "Linkado")

- 1. Buscar, en cascada, los ficheros necesarios ya sean del programa, o del sistema (libraries)
- 2. Concatenar el código y los datos de los módulos
 - Anotando el desplazamiento de cada sección
 - Asignando direcciones definitivas a las etiquetas en las tablas de símbolos
- 3. Reubicar instrucciones con direcciones absolutas
 - Dirección definitiva = Dirección inicial (0x0040 0000 o 0x1001 0000) +
 - + Desplazamiento de la Sección +
 - + Offset provisional dentro de su sección
- 4. Resolver **Referencias NO Resueltas** (cruzadas)
 - Consultando las direcciones definitivas en la Tabla de Símbolos
- 5. Escribir el fichero ejecutable en disco
 - Estructura similar al fichero objeto



Carga en Memoria

Comando de invocación del programa

```
> filtrador fileIN.bmp fileOUT.bmp
```

- o **filtrador**, es el fichero ejecutable.
- o fileIN.bmp fileOUT.bmp, son los dos parámetros de entrada al programa.
- □ ¿Qué le llega al ejecutable?, 2 variables:
 - o int argc, en este caso valdría 3.

```
argc: .word 3
```

 char *argv[], es un vector de punteros a char, en este caso un vector con 3 posiciones y la siguiente información:

```
x1: .asciiz "filtrador"
x2: .asciiz "fileIN.bmp"
x3: .asciiz "fileOUT.bmp"
argv: .word x1, x2, x3
void main(int argc, char *argv[]
...
}
```



Carga en Memoria

- □ El loader del SO es el encargado de cargar el programa en Memoria
 - 1. Lee la cabecera del ejecutable para determinar el tamaño de las secciones.
 - 2. Reserva espacio en Memoria Principal
 - 3. Copia el código y los datos del fichero en Memoria (en el tema 7, veremos que no es necesario copiarlo todo).
 - 4. Copia en la pila los parámetros del main ()
 - 5. Inicializa los registros, dejando el \$sp apuntando a la cima de la pila.
 - 6. Salta a la rutina **startup ()** (el montador la incluye en el ejecutable).
- □ ¿Qué hace **startup()**?
 - 1. Pasa los parámetros al main () (en los registros \$a0 y \$a1) [argc y argv].
 - 2. Llama a la rutina main ()
 - 3. Cuando main () retorna, startup () invoca la rutina exit () del SO para liberar los recursos asignados al programa.





Estructura de Computadores Tema 3: Traducción de Programas (cont)

Agustín Fernández

Departament d'Arquitectura de Computadors

Facultat d'Informàtica de Barcelona

Universitat Politècnica de Catalunya



