

JUSTIFIQUEU TOTES LES RESPOSTES

- F1.** (a) (1 punt) Demostreu l'afirmació següent si és certa o bé doneu-ne un contraexemple, si és falsa:
Si e_1, e_2, e_3, u són vectors diferents dos a dos d'un espai vectorial E de dimensió 5 i els vectors e_1, e_2, e_3 són linealment independents, aleshores els vectors e_1, e_2, e_3, u són linealment independents.
- (b) (1.5 punts) Sigui E un espai vectorial de dimensió 3. Sabem que $B = \{u_1, u_2, u_3\}$ i $B' = \{v_1, v_2, v_3\}$ són bases de E , i que la matriu de canvi de base de B a B' és

$$P_{B'}^B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Doneu les coordenades dels vectors $u_1 + u_3$, v_2 i $u_1 + v_2$ en cadascuna de les dues bases.

- F2.** (3 punts) En l'espai $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ de les matrius 2×2 , considerem les matrius

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 2 & 9 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, E = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Doneu un subconjunt de $\{A, B, C, D, E\}$ que sigui base de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ i expresseu les matrius que no siguin de la base com a combinació lineal de les matrius de la base donada.
- (b) Calculeu la dimensió del subespai $S = \langle A, B, C \rangle$. Trobeu les equacions que han de satisfer x, y, z, t per tal que la matriu genèrica $\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$ sigui del subespai S .

- F3.** (2.5 punts) Sigui $f = \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'aplicació lineal que en les respectives bases canòniques té matriu associada

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Calculeu la dimensió del nucli i de la imatge de f . Doneu una base del subespai imatge. Determineu si f és injectiva, exhaustiva i/o bijectiva.
- (b) Sigui S el subespai de \mathbb{R}^4 generat pels vectors u, v, w , on $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$, $v = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$, $w = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$.

Doneu una base i la dimensió del subespai $f(S)$. Quina és la dimensió del subespai $\text{Ker } f \cap S$?

- F4.** (2 punts) Sabem que un endomorfisme f de \mathbb{R}^3 tal que la matriu associada en base canònica és

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 2 & 3 & b \\ 2 & 2 & a \end{pmatrix}$$

diagonalitza i que el seu polinomi característic és $p(x) = -(x-1)^2(x-7)$. Deduïu els valors de a i de b . Calculeu una base B formada per vectors propis de f i doneu la matriu associada a f en la base B .

Informacions

- Durada de l'examen: 1h 50minuts.
- S'ha de respondre amb tinta permanent blava o negra.
- Cal lliurar els exercicis per separat.
- No es poden utilitzar ni llibres, ni apunts, ni calculadores, ni mòbils, ni dispositius electrònics que puguin emmagatzemar, emetre o rebre informació.
- Les inverses s'han de calcular amb el mètode de Gauss-Jordan.
- Publicació de les notes i revisió de l'examen: s'informarà en un avís del racó.

Model de solució

F1. (a) (1 punt) Demostreu l'afirmació següent si és certa o bé doneu-ne un contraexemple, si és falsa:

Si e_1, e_2, e_3, u són vectors diferents dos a dos d'un espai vectorial E de dimensió 5 i els vectors e_1, e_2, e_3 són linealment independents, aleshores els vectors e_1, e_2, e_3, u són linealment independents.

Solució. És fals. Per exemple, si $E = \mathbb{R}^5$, e_1, e_2, e_3 són 3 vectors diferents de la base canònica i $u = e_1 + e_2$, aleshores e_1, e_2, e_3, u són vectors diferents dos a dos, però són linealment dependents perquè u és combinació lineal de e_1, e_2, e_3 .

(b) (1.5 punts) Sigui E un espai vectorial de dimensió 3. Sabem que $B = \{u_1, u_2, u_3\}$ i $B' = \{v_1, v_2, v_3\}$ són bases de E , i que la matriu de canvi de base de B a B' és

$$P_{B'}^B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Doneu les coordenades dels vectors $u_1 + u_3$, v_2 i $u_1 + v_2$ en cadascuna de les dues bases.

Solució.

La matriu $P = P_{B'}^B$ té per columnes les coordenades dels vectors u_1, u_2 i u_3 en la base $\{v_1, v_2, v_3\}$. La inversa de P és $P^{-1} = P_B^{B'}$, i té per columnes les coordenades dels vectors v_1, v_2 i v_3 en la base $\{u_1, u_2, u_3\}$. Calculem P^{-1} amb el mètode de Gauss-Jordan:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 \leftarrow F_3 - F_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \leftarrow F_2 + F_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \xrightarrow{F_1 \leftarrow F_1 - 2F_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 & -2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 \leftarrow \frac{1}{3}F_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 & -2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1/3 & 0 & 1/3 \end{pmatrix}$$

Per tant, $P^{-1} = P_B^{B'} = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -2 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1/3 & 0 & 1/3 \end{pmatrix}$

Aleshores

$$(u_1 + u_3)_B = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ ja que } u_1 + u_3 = 1 \cdot u_1 + 0 \cdot u_2 + 1 \cdot u_3$$

$$(u_1 + u_3)_{B'} = (u_1)_{B'} + (u_3)_{B'} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ (suma de les columnes 1a i 3a de } P)$$

$$(v_2)_B = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ (segona columna de } P^{-1})$$

$$(v_2)_{B'} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ ja que } v_2 = 0 \cdot v_1 + 1 \cdot v_2 + 0 \cdot v_3$$

$$(u_1 + v_2)_B = (u_1)_B + (v_2)_B = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ ((} v_2)_B \text{ és la segona columna de } P^{-1})$$

$$(u_1 + v_2)_{B'} = (u_1)_{B'} + (v_2)_{B'} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ ((} u_1)_{B'} \text{ és la primera columna de } P)$$

Solució alternativa. És evident que

$$(u_1 + u_3)_B = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ perquè } u_1 + u_3 = 1 \cdot u_1 + 0 \cdot u_2 + 1 \cdot u_3 \text{ i que}$$

$$(v_2)_{B'} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ perquè } v_2 = 0 \cdot v_1 + 1 \cdot v_2 + 0 \cdot v_3.$$

D'altra banda, a la columna i , $i \in \{1, 2, 3\}$, de la matriu donada hi ha les coordenades del vector u_i en la base B' . Per tant, $u_1 + u_3 = (v_1 + v_3) + (-3v_2 + 3v_3) = v_1 - 3v_2 + 4v_3$, d'on deduïm

$$(u_1 + u_3)_{B'} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix},$$

i $u_1 + v_2 = (v_1 + v_3) + v_2 = v_1 + v_2 + v_3$, d'on deduïm

$$(u_1 + v_2)_{B'} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Només falta calcular $(v_2)_B$ i $(u_1 + v_2)_B$. Observem que si restem dues vegades la primera columna a la segona columna, només la segona coordenada és diferent de zero, concretament

$$(u_2 - 2u_1)_{B'} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = (v_2)_{B'}.$$

Per tant, $v_2 = u_2 - 2u_1 = (-2) \cdot u_1 + 1 \cdot u_2 + 0 \cdot u_3$, d'on deduïm

$$(v_2)_B = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

i aleshores $u_1 + v_2 = u_1 + (u_2 - 2u_1) = -u_1 + u_2 = (-1) \cdot u_1 + 1 \cdot u_2 + 0 \cdot u_3$, d'on deduïm

$$(u_1 + v_2)_B = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Resumint:

vector	$u_1 + u_3$	v_2	$u_1 + v_2$
coord. en base B	$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$
coord. en base B'	$\begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

F2. (3 punts) En l'espai $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ de les matrius 2×2 , considerem les matrius

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 2 & 9 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, E = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Doneu un subconjunt de $\{A, B, C, D, E\}$ que sigui base de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ i expresseu les matrius que no siguin de la base com a combinació lineal de les matrius de la base donada.

Solució. La dimensió de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ és 4. Per tant, és suficient donar 4 matrius linealment independents del conjunt $\{A, B, C, D, E\}$. Escrivim les coordenades de les matrius donades en la base canònica de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ per columnes i fem transformacions elementals per files fins arribar a una matriu reduïda equivalent:

$$\begin{aligned}
M &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & 9 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 3 & 1 & 1 \\ -1 & 4 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{\substack{F_2 := F_2 - 3F_1 \\ F_4 := F_4 + F_1}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 3 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{F_2 \leftrightarrow F_4} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 3 & 0 & -2 \end{pmatrix} \\
&\xrightarrow[\sim]{\substack{F_3 := F_3 - F_2 \\ F_4 := F_4 - F_2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{F_4 := -\frac{1}{3}F_4} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\
&\xrightarrow[\sim]{\substack{F_1 := F_1 - F_4 \\ F_2 := F_2 - F_4}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{F_2 := -\frac{1}{3}F_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{F_1 := F_1 + F_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

Les matrius que corresponen a les columnes dels pivots formen una base, és a dir, $\{A, B, D, E\}$ és una base de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$. A més, a la 3a columna hi ha els coeficients de l'expressió de C com a combinació lineal de la base donada, és a dir, $C = 3A + B$.

- (b) Calculeu la dimensió del subespai $S = \langle A, B, C \rangle$. Trobeu les equacions que han de satisfer x, y, z, t per tal que la matriu genèrica $\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$ sigui del subespai S .

Solució. Hem vist a l'apartat anterior que A, B són linealment independents i que C és combinació lineal de A i B . Per tant, $S = \langle A, B, C \rangle = \langle A, B \rangle$ i $\dim S = \dim \langle A, B \rangle = 2$. Una matriu $M = \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$ és de S si $\text{rang}(A, B, M) = 2$. Fem transformacions elementals a la matriu que té A, B, M per columnes:

$$M = \begin{pmatrix} 1 & -1 & x \\ 3 & 0 & y \\ 0 & 3 & z \\ -1 & 4 & t \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{\substack{F_2 := F_2 - 3F_1 \\ F_4 := F_4 + F_1}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & x \\ 0 & 3 & y - 3x \\ 0 & 3 & z \\ 0 & 3 & t + x \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{\substack{F_3 := F_3 - F_2 \\ F_4 := F_4 - F_2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & x \\ 0 & 3 & y - 3x \\ 0 & 0 & z - (y - 3x) \\ 0 & 0 & t + x - (y - 3x) \end{pmatrix}.$$

El rang d'aquesta matriu és 2 si i només si $z - (y - 3x) = 0$ i $t + x - (y - 3x) = 0$, és a dir, si i només si x, y, z, t satisfan el sistema d'equacions lineals homogeni:

$$\begin{cases} 3x - y + z = 0 \\ 4x - y + t = 0 \end{cases}$$

F3. (2.5 punts) Sigui $f = \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'aplicació lineal que en les respectives bases canòniques té matriu associada

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Calculeu la dimensió del nucli i de la imatge de f . Doneu una base del subespai imatge. Determineu si f és injectiva, exhaustiva i/o bijectiva.

Solució. Sabem que $\dim \text{Im} f = \text{rang} A$ i $\dim \ker f = \dim \mathbb{R}^4 - \text{rang} A = 4 - \text{rang} A$. Per calcular el rang de A fem transformacions elementals per files fins arribar a una matriu escalonada equivalent,

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{\substack{F_2 := F_2 - 3F_1 \\ F_3 := F_3 + 2F_1}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 3 & -3 \\ 0 & 1 & -3 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{\substack{F_2 := -F_2 \\ F_3 := F_3 + F_2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \quad (1)$$

Per tant, $\text{rang} A = 2$, de manera que $\dim \text{Im} f = 2$ i $\dim \ker f = 2$. Una base de la imatge està formada per dues columnes linealment independents de la matriu A . Una possible base seria, doncs, la formada per les columnes 2a i 4a, que són columnes no proporcionals:

$$\left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

L'aplicació f no pot ser bijectiva, ja que els espais de sortida i d'arribada tenen dimensió diferent, 4 i 3. Serà exhaustiva si $\dim \operatorname{Im} f = 3$ i injectiva, si $\dim \operatorname{Ker} f = 4$, i ja hem vist que no es compleix cap de les dues condicions. Per tant, f no és ni injectiva, ni exhaustiva, ni bijectiva.

- (b) Sigui S el subespai de \mathbb{R}^4 generat pels vectors u, v, w , on $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$, $v = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$, $w = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$.

Doneu una base i la dimensió del subespai $f(S)$. Quina és la dimensió del subespai $\operatorname{Ker} f \cap S$?

Solució. Sabem que si $S = \langle u, v, w \rangle$, aleshores $f(S) = \langle f(u), f(v), f(w) \rangle$. Calculem les imatges dels vectors u, v, w amb la matriu associada:

$$f(u) = A \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad f(v) = A \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad f(w) = A \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\text{Per tant, } f(S) = \langle f(u), f(v), f(w) \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

$$\text{Per tant, } \dim f(S) = 1 \text{ i una base de } f(S) \text{ és } \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}.$$

Finalment, veurem que $\dim(\operatorname{Ker} f \cap S) = 1$.

Observem que $\dim(\operatorname{Ker} f \cap S) \geq 1$, ja que $\operatorname{Ker} f \cap S$ conté com a mínim un vector no nul, concretament el vector u , que per hipòtesi és de S i, a més, $u \in \operatorname{Ker} f$, perquè $f(u)$ és el vector zero.

El subespai $\operatorname{Ker} f \cap S$ és un subespai de $\operatorname{Ker} f$ i de S . Hem vist que $\dim \operatorname{Ker} f = 2$ i, d'altra banda, $\dim S = 2$, ja que $S = \langle u, v, w \rangle = \langle u, v \rangle$, perquè $w = u + v$, i els vectors u i v són independents, perquè no són proporcionals.

Sabem que si F és subespai de G i $\dim F = \dim G$, aleshores $F = G$. Per tant, si $\dim(\operatorname{Ker} f \cap S) = 2$, seria $\operatorname{Ker} f \cap S = S = \operatorname{Ker} f$, i ja hem vist que $S \neq \operatorname{Ker} f$, perquè el vector $v \in S$ no és del nucli. Per tant, ha de ser $\dim(\operatorname{Ker} f \cap S) = 1$.

Solució alternativa per calcular $\dim \operatorname{Ker} f \cap S$. El nucli es la solució del sistema homogeni que té per matriu de coeficients qualsevol matriu equivalent per files a A , per exemple, de (1) deduïm que és solució de:

$$\begin{cases} x - z + t = 0 \\ y - 3z + 3t = 0 \end{cases}$$

Tal com hem justificat abans, $\dim S = 2$ i una base de S és $\{u, v\}$. Per tant, un vector genèric de \mathbb{R}^4 és de S si i només si el rang de la matriu que té per columnes u, v i el vector genèric és 2. Imposem que aquest rang sigui 2:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & x \\ 3 & 0 & y \\ 0 & 3 & z \\ -1 & 4 & t \end{pmatrix} \xrightarrow[F_4 := F_4 + F_1]{F_2 := F_2 - 3F_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & x \\ 0 & 3 & y - 3x \\ 0 & 3 & z \\ 0 & 3 & t + x \end{pmatrix} \xrightarrow[F_4 := F_4 - F_2]{F_3 := F_3 - F_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & x \\ 0 & 3 & y - 3x \\ 0 & 0 & z - (y - 3x) \\ 0 & 0 & t + x - (y - 3x) \end{pmatrix}.$$

El rang d'aquesta matriu és 2 si i només si $z - (y - 3x) = 0$ i $t + x - (y - 3x) = 0$. Per tant, el vector

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \text{ és de } S \text{ si i només si } x, y, z, t \text{ satisfan el sistema d'equacions lineals homogeni:}$$

$$\begin{cases} 3x - y + z = 0 \\ 4x - y + t = 0 \end{cases}$$

El subespai $\operatorname{Ker} f \cap S$ està definit per les equacions que defineixen els vectors de $\operatorname{Ker} f$ i S :

$$\begin{cases} x - z + t = 0 \\ y - 3z + 3t = 0 \\ 3x - y + z = 0 \\ 4x - y + t = 0 \end{cases}$$

La dimensió de $\text{Ker } f \cap S$ serà, doncs, el nombre de graus de llibertat d'aquest sistema, o sigui:

$$\begin{aligned} \dim(\text{Ker } f \cap S) &= 4 - \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & 3 \\ 3 & -1 & 1 & 0 \\ 4 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 4 - \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & 3 \\ 0 & -1 & 4 & -3 \\ 0 & -1 & 4 & -3 \end{pmatrix} \\ &= 4 - \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 4 - 3 = 1. \end{aligned}$$

F4. (2 punts) Sabem que un endomorfisme f de \mathbb{R}^3 tal que la matriu associada en base canònica és

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 2 & 3 & b \\ 2 & 2 & a \end{pmatrix}$$

diagonalitza i que el seu polinomi característic és $p(x) = -(x-1)^2(x-7)$. Deduïu els valors de a i de b . Calculeu una base B formada per vectors propis de f i doneu la matriu associada a f en la base B .

Solució. Les arrels del polinomi característic són 1 i 7 de multiplicitat 2 i 1, respectivament. Per tant, f diagonalitza si i només la dimensió de l'espai propi E_1 és 2. La dimensió d'aquest espai és $\dim E_1 = 3 - \text{rang}(A - \text{Id})$, per tant, f diagonalitza si i només si $\text{rang}(A - \text{Id}) = 1$. Calculem el rang de la matriu $A - \text{Id}$:

$$\begin{pmatrix} 3-1 & 2 & 2 \\ 2 & 3-1 & b \\ 2 & 2 & a-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & b \\ 2 & 2 & a-1 \end{pmatrix} \xrightarrow[F_3 := F_3 - F_1]{F_2 := F_2 - F_1} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & b-2 \\ 0 & 0 & a-3 \end{pmatrix},$$

i el rang d'aquesta matriu és 1 si i només si $b-2 = a-3 = 0$. Per tant, f diagonalitza si i només si $a = 3$ i $b = 2$.

Aleshores, si $a = 3$ i $b = 2$, la dimensió dels espais propis serà, $\dim E_1 = 2$ i $\dim E_7 = 1$. Per a trobar una base de vectors propis, resollem els sistemes homogenis que tenen per matriu de coeficients $A - \text{Id}$ i $A - 7 \cdot \text{Id}$, tenint en compte que $a = 3$ i $b = 2$.

Base de E_1 .

$$A - \text{Id} = \begin{pmatrix} 3-1 & 2 & 2 \\ 2 & 3-1 & 2 \\ 2 & 2 & 3-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

El sistema té 2 graus de llibertat. Solució en forma paramètrica: $z = -x - y$, $x, y \in \mathbb{R}$,

$$\left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ -x-y \end{pmatrix} : x, y \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} : x, y \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Una base de E_1 és $\{u_1, u_2\}$, on $u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ i $u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Base de E_7 .

$$\begin{aligned} A - 7\text{Id} &= \begin{pmatrix} 3-7 & 2 & 2 \\ 2 & 3-7 & 2 \\ 2 & 2 & 3-7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 2 & 2 \\ 2 & -4 & 2 \\ 2 & 2 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow[F_3 := F_3 + F_2]{F_1 \leftarrow F_1/2} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 2 & -4 & 2 \\ 2 & 2 & -4 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow[F_3 := F_3 + F_2]{F_2 := F_2 + F_1} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 0 & -3 & 3 \\ 0 & 3 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow[F_3 := F_3 + F_2]{F_2 := -\frac{1}{3}F_2 + F_1} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &\equiv \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

El sistema té 1 grau de llibertat. Solució en forma paramètrica: $x = z, y = z$, $x, y \in \mathbb{R}$,

$$\left\{ \begin{pmatrix} z \\ z \\ z \end{pmatrix} : z \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ z \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} : z \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Una base de E_1 és $\{u_3\}$, on $u_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

El conjunt $B = \{u_1, u_2, u_3\}$ és, doncs, una base de \mathbb{R}^3 formada per vectors propis de f . La matriu associada a f en la base B és la matriu diagonal que té a la diagonal els valors propis 1, 1, 7, ja que u_1, u_2, u_3 són vectors propis de valor propi 1, 1, 7, respectivament:

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}.$$

Solució alternativa per trobar els valors de a i b . Calculem el polinomi característic tenint en compte les dades del problema. D'una banda,

$$\begin{aligned} p_f(x) &= -(x-1)^2(x-7) = -(x^2-2x+1)(x-7) = -(x^3-2x^2+x-7x^2+14x-7) \\ &= -x^3+9x^2-15x+7 \end{aligned}$$

i d'altra banda

$$\begin{aligned} p_f(x) &= \det(A - x \cdot \text{Id}) = \det \begin{pmatrix} 3-x & 2 & 2 \\ 2 & 3-x & b \\ 2 & 2 & a-x \end{pmatrix} \\ &= (3-x)^2(a-x) + 4b + 8 - 2b(3-x) - 4(3-x) - 4(a-x) \\ &= -x^3 + (a+6)x^2 - (6a+9)x + 9a + 4b + 8 - 6b + 2bx - 12 + 4x - 4a + 4x \\ &= -x^3 + (a+6)x^2 + (2b-6a-1)x + 5a - 2b - 4. \end{aligned}$$

Si igualem els coeficients del terme de grau 2, obtenim $a+6=9$, d'on deduïm $a=3$. I si ara igualem els termes independents, obtenim $7=5 \cdot 3 - 2b - 4$, d'on deduïm $b=2$.