

第四章

Dynamic Programming Algorithms

高宏 计算机科学与技术学院







- 4.1 Elements of Dynamic Programming
- 4.2 Matrix-chain multiplication
- 4.3 Longest Common Subsequence
- 4.4 0/1 Knapsack Problem
- 4.5 The Optimal binary search trees

2019/3/13 ©DB-LAB





Introduction to Algorithms 第15章

15.2, 15.3, 15.4, 15.5

2019/3/13 ©**DB-LAB**

3



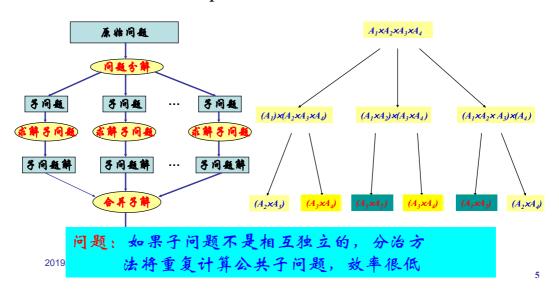
4.1 Elements of Dynamic Programming

Why? What? How?

2019/3/13 ©DB-LAB



• Divide-and-Conquer方法的问题





Why?

• 优化问题

- 问题可能有很多解,每个可能的解都对应有一个值,这个 值通常称为代价
- 优化问题是要在该问题所有可能的解中找到具有最优值(最大/最小)的解,即问题的一个最优解
- 一个问题的最优解不一定是唯一的
- 举例:最短路径,旅行商、任务调度等问题
- 因此我们也可以说:优化问题就是给定一个代价函数,在问题的解空间中搜索具有最小或最大代价的优化解

动态规划是解决优化问题的一种常见方法

2019/3/13 ©DB-LAB



What?

- Dynamic Programming
 - 把原始问题划分成一系列子问题
 - 求解每个子问题仅一次,并将其结果保存在一个表中,以后用到时直接存取,不重复计算,节省计算时间
 - 自底向上地求解子问题
- 适用范围
 - 一类优化问题:可分为多个相关子问题,子问题的解被重复使用

7



How?

- 使用Dynamic Programming的条件
 - 优化子结构
 - 当一个问题的优化解包含了子问题的优化解时,我们说这个问题具有优化子结构。
 - 重叠子问题
 - 在问题的求解过程中,很多子问题的解将被多次使用

2019/3/13

©DB-LAB



How?

- Dynamic Programming算法的设计步骤
 - 分析优化解的结构
 - 递归地定义最优解的代价
 - 递归地划分子问题,直至不可分
 - 自底向上地求解各个子问题
 - 计算优化解的代价并保存之
 - 获取构造最优解的信息
 - 根据构造最优解的信息构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB



4.2 Matrix-chain Multiplication

2019/3/13 ©DB-LAB



问题的定义

• 输入: <A,, A,, ..., A,>, A,是p,-1×p,矩阵

• 输出: 计算 $A_1 \times A_2 \times ... \times A_n$ 的最小代价方法

矩阵乘法的代价/复杂性: 乘法的次数

若A是 $p \times q$ 矩阵,B是 $q \times r$ 矩阵,则 $A \times B$ 的代价是O(pqr)

2019/3/13

©DB-LAB

11



Motivation

- 矩阵链乘法
 - 矩阵乘法满足结合率。
 - 计算一个矩阵链的乘法可有多种方法:

例 域。
$$(A_1 \times A_2 \times A_3 \times A_4)$$

= $(A_1 \times (A_2 \times (A_3 \times A_4)))$
= $((A_1 \times A_2) \times (A_3 \times A_4))$
....
= $((A_1 \times A_2) \times (A_3 \times A_4) \times (A_4))$



- 矩阵链乘法的代价与计算顺序的关系
 - 设 A_1 =10×100矩阵, A_2 =100×5矩阵, A_3 =5×50矩阵 $T((A1\times A2)\times A3)=10\times 100\times 5+10\times 5\times 50=7500$ $T(A1\times (A2\times A3))=100\times 5\times 50+10\times 100\times 50=75000$

结论:不同计算顺序有不同的代价

2019/3/13 ©**DB-LAB**



- 矩阵链乘法优化问题的解空间
 - 设p(n)=计算n个矩阵乘积的方法数

$$-p(n)$$
的递归方程 $(A_1 \times ... \times A_k) \times (A_{k+1} \times ... \times A_{n-1} \times A_n)$

$$p(n) = 1 if n = 1$$

$$p(n) = \sum_{k=1}^{n-1} p(k)p(n-k) if n > 1 (A_1) \times (A_2 \times ... \times A_n) (A_1 \times A_2) \times (A_3 \times ... \times A_n)$$

$$p(n) = \frac{1}{n} C_{2(n-1)}^{n-1} = \Omega(4^n/n^{3/2}) ... (A_1 \times ... \times A_k) \times (A_{k+1} \times ... \times A_n) ... (A_1 \times ... \times A_{n-1}) \times (A_n)$$

如此之大的解空间是无法用枚举方法 求出最优解的!

14



下边开始设计求解矩阵链乘法问题的 Dynamic Programming算法

- 分析优化解的结构
- 递归地定义最优解的代价
- 递归地划分子问题,直至不可分
- 自底向上地求解各个子问题
 - 计算优化解的代价并保存之
 - 获取构造最优解的信息

2019/3/13 • 根据构造最优解的信息构造优化解

15



分析优化解的结构

$$A_{1} \times A_{2} \times A_{3} \times ... \times A_{n} = \begin{cases} (A_{1}) & \times (A_{2} \times ... \times A_{n}) \\ (A_{1} \times A_{2}) & \times (A_{3} \times ... \times A_{n}) \\ ... & \\ (A_{1} \times ... \times A_{k}) \times (A_{k+1} \times ... \times A_{n}) \\ ... & \\ (A_{1} \times ... \times A_{n-1}) \times (A_{n}) \end{cases}$$

如果等式右端所有子问题的最优乘法方案的代价均已知,则 根据等式右端组合子问题的解,取组合方案代价的最小值即可获得解



$$A_1 \times A_2 \times A_3 \times ... \times A_n = \begin{cases} (A_1) & \times (A_2 \times ... \times A_n) \\ (A_1 \times A_2) & \times (A_3 \times ... \times A_n) \\ ... & (A_1 \times ... \times A_k) \times (A_{k+1} \times ... \times A_n) \\ ... & (A_1 \times ... \times A_{n-1}) \times (A_n) \end{cases}$$

$$cost_{1\sim n} = Min = \begin{cases} cost_{1\sim 1} + cost_{2\sim n} + p_0 p_1 p_n \\ cost_{1\sim 2} + cost_{3\sim n} + p_0 p_2 p_n \\ ... \\ cost_{1\sim n} + cost_{k+1\sim n} + p_0 p_k p_n \\ ... \\ cost_{1\sim n-1} + cost_{n\sim n} + p_0 p_{n-1} p_n \end{cases}$$

$$cost_{1\sim n-1} + cost_{n\sim n} + p_0 p_{n-1} p_n$$



$$A_1 \times A_2 \times A_3 \times ... \times A_n = \begin{cases} (A_1) & \times (A_2 \times ... \times A_n) \\ (A_1 \times A_2) & \times (A_3 \times ... \times A_n) \\ ... & (A_1 \times ... \times A_k) \times (A_{k+1} \times ... \times A_n) \\ ... & (A_1 \times ... \times A_{n-1}) \times (A_n) \end{cases}$$

优化子结构:

如果红色方案是代价最小的方案,则该方案中 计算 $A_1 \times ... \times A_k$ 的方案必须是代价最小的方案 计算 A_{k+1} \times ... $\times A_n$ 的方案必须是代价最小的方案

下面用 $A_{i\sim i}$ 表示矩阵链 $A_i \times ... \times A_i$ 相乘



分析优化解的结构

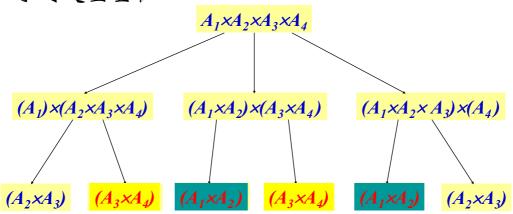
• 优化解的结构

- 若计算 $A_{l\rightarrow n}$ 的优化顺序在k处断开矩阵链,即 $A_{l\rightarrow n}=A_{l\rightarrow k}\times A_{k+l\rightarrow n}$,则在 $A_{l\rightarrow n}$ 的优化顺序中,对应于子问题 $A_{l\rightarrow k}$ 的解必须是 $A_{l\rightarrow k}$ 的优化解,对应于子问题 $A_{k+l\rightarrow n}$ 的解必须是 $A_{k+l\rightarrow n}$ 的优化解.

 $\begin{array}{c} (A_{I}\times...\times A_{k})\times (A_{k+I}\times...\times A_{n-I}\times A_{n})\\ \\ ((A_{I}\times...A_{i})\times (A_{i+I}\times...\times A_{k}))\times ((A_{k+I}\times...A_{j})\times (A_{j+I}\times...\times A_{n}))\\ - 否则,若优化解中给出的子问题<math>A_{I\sim k}$ 的计算顺序不是 $A_{I\sim k}$ 的优化顺序,则一定存在 $A_{I\sim k}$ 的一个计算代价更小的优化顺序:

- $((A_1 \times ... A_r) \times (A_{r+1} \times ... \times A_k))$ $用其替代<math>A_{1 \sim n}$ 的优化解中 $A_{1 \sim k}$ 的计算顺序,将会得到一个计算代价更小的解,则与 $A_{1 \sim n} = A_{1 \sim k} \times A_{k+1 \sim n}$ 是优化顺序相矛盾了。
- 对子问题 A_{k+1} 亦同理。

• 子问题重叠性



2019/3/13

具有子问题重叠性



递归地定义最优解的代价

• 递归求解过程

- 计算子链的最优乘法方案

$$A_{1} \times A_{2} \times A_{3} \times ... \times A_{n} = \begin{cases} (A_{1}) & \times (A_{2} \times ... \times A_{n}) \\ (A_{1} \times A_{2}) & \times (A_{3} \times ... \times A_{n}) \\ ... & \\ (A_{1} \times ... \times A_{k}) \times (A_{k+1} \times ... \times A_{n}) \\ ... & \\ (A_{1} \times ... \times A_{n-1}) \times (A_{n}) \end{cases}$$

- 一般化表示: 即计算 $A_iA_{i+1}...A_i$ 的最优乘法方案



$$A_{i} \times A_{i+1} \times ... \times A_{j} = \begin{cases} (A_{i}) & \times (A_{i+1} \times ... \times A_{j}) \\ (A_{i} \times A_{i+1}) & \times (A_{i+2} \times ... \times A_{j}) \\ ... & (A_{i} \times ... \times A_{k}) \times (A_{k+1} \times ... \times A_{j}) \\ ... & (A_{i} \times ... \times A_{j-1}) \times (A_{j}) \end{cases}$$

$$cost_{i \sim i} + cost_{i+1 \sim j} + p_{i \sim l} p_{i} p_{j}$$

$$cost_{i \sim i+1} + cost_{i+2 \sim j} + p_{i \sim l} p_{i+1} p_{j} \qquad \text{# $+A_{i}$} \oplus p_{i-1} \times p_{i} \text{# $+A_{i}$} \oplus p_{i-1} \times p_{i-1} \times p_{i} \text{# $+A_{i}$} \oplus p_{i-1} \times p_{i-1} \times$$



递归地定义最优解的代价

• 假设

$$-m[i,j] = 计算 $A_{i \sim j}$ 的最小乘法数 $-m[1,n] = 计算 $A_{1 \sim n}$ 的最小乘法数$$$

$$(A_i \dots A_k)(A_{k+1} \dots A_j)$$

考虑到所有的k, 优化解的代价方程为

$$m[i, j] = 0$$
 if $i = j$
 $m[i, j] = min_{i \le k \le j} \{ m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1}p_kp_j \}$ if $i \le j$

2019/3/13 ©DB-LAB

23



递归地划分子问题

 $m[i, j] = min_{i \le k < j} \{ m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1}p_kp_j \}$

m[i,i] m[i,i+1] m[i,j-1] m[i,j]

m[i+1,j]

m[i+2,j]

•••••

m[j,j]

©DB-LAB 2019/3/13



递归地划分子问题

$$m[i, j] = min_{i \le k < j} \{ m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1}p_kp_j \}$$

m[1,1] m[1,2] m[1,3] m[1,4] m[1,5]

m[2,2] m[2,3] m[2,4] m[2,5]

m[3,3] m[3,4] m[3,5]

m[4,4] m[4,5]

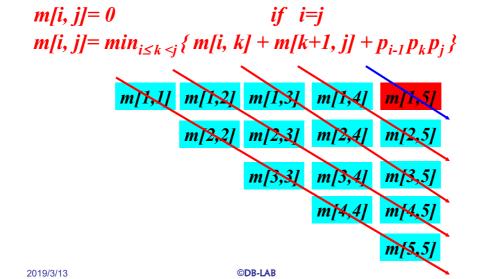
m[5,5]

2019/3/13 ©DB-LAB

25



自底向上计算优化解的代价



```
Matrix-Chain-Order(n)
FOR i=1 TO n DO
                                           m[1,1]
                                                   m[1,2]
                                                           m[1,3]
                                                                   m[1,4]
                                                                           m[1,5]
    m/i, i/=0;
                                                                           m[2,5]
                                                                   m[2,4]
                                                   m[2,2]
                                                           m[2,3]
                                                                           m[3,5]
                                                           m[3,3]
                                                                   m[3,4]
FOR l=2 TO n DO /* 计算/对角线 */
                                                                           m[4,5]
                                                                   m[4,4]
    FOR i=1 TO n-l+1 DO
                                                                           m[5,5]
        j=i+l-1;
        m[i, j] = \infty;
        FOR k←i To j-1 DO /* 计算m[i,j] */
            q=m[i, k]+m[k+1, j]+p_{i-1}p_kp_i
             IF q < m/i, j THEN m/i, j=q;
Return m.
m[i, j] = 0 if i=j
m[i, j] = min_{i \le k \le i} \{ m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1}p_kp_i \}  if i \le j
                                                                               27
```



算法描述

```
m[i, j] = min_{i \le k < j} \{ m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1}p_kp_j \}

• Matrix-Chain-Order(p)

• n = \text{length}(p) - 1;

• FOR i = 1 TO n DO

• m[i, i] = 0;

• FOR l = 2 TO n DO

• FOR i = 1 TO n - l + 1 DO

• j = i + l - 1;

• m[i, j] = \infty;

• FOR k \leftarrow i To j - 1 DO

• q = m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1} \times p_k \times p_j

• Return m and s.
```



获取构造最优解的信息

S[i,j]=k记录 $A_iA_{i+1}...A_i$ 的

时间复杂性: $O(n^3)$

最优划分处在A,与A,+,1

之间

$m[i, j] = min_{i \le k < j} \{ m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1}p_kp_j \}$

- Matrix-Chain-Order(p)
- n = length(p) 1;
- FOR i=1 TO n DO
- m[i, i]=0;
- FOR l=2 TO n DO
- FOR i=1 TO n-l+1 DO
- *j=i+l-1*;
 - $m[i,j]=\infty;$
- FOR $k \leftarrow i$ To j-1 DO
- $q = m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1} \times p_k \times p_i$
- IF q < m/i, j/ THEN m/i, j/=q, s/i, j/=k;
- Return *m* and *s*.

29



构造最优解

Print-Optimal-Parens(s, i, j)

IF j=i

THEN Print "A"i;

ELSE Print "("

S[i,j]记录 $A_i...A_j$ 的最优划分处;

S[i, S[i,j]]记录 $A_i ... A_{s[i,j]}$ 的最优划分处;

S[S[i,j]+I,j]记录 $A_{s[i,j]+I}...A_j$ 的最优划分处.

Print-Optimal-Parens(s, i, s[i, j])

Print-Optimal-Parens(s, s[i, j]+1, j)

Print ")"

调用Print-Optimal-Parens(s, 1, n)即可输出 $A_{l \rightarrow n}$ 的优化计算顺序

2019/3/13



算法复杂性

- 时间复杂性
 - 计算代价的时间
 - (l, i, k)三层循环, 每层至多n-1步
 - $O(n^3)$
 - -构造最优解的时间: O(n)
 - 总时间复杂性为: O(n3)
- 空间复杂性
 - 使用数组m和S
 - 需要空间 O(n²)

Hu, TC; Shing, MT (1982). "Computation of Matrix Chain Products, Part I" Hu, TC; Shing, MT (1984). "Computation of Matrix Chain Products, Part II"

31



4.3 Longest Common Susequence

- 问题定义
- 问题求解
 - 优化解的结构分析
 - 建立优化解的代价递归方程
 - 递归地划分子问题
 - 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
 - 构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB





- 子序列
 - -X=(A, B, C, B, D, B)
 - -W=(B, D, A) 是X的子序列?
 - -Z=(B, C, D, B)是X的子序列?
- 公共子序列
 - -Z是序列X与Y的公共子序列如果Z是X的子序列也是Y的子序列。

2019/3/13

©DB-LAB

33



最长公共子序列 (LCS) 问题

输入: $X = (x_1, x_2, ..., x_m)$, $Y = (y_1, y_2, ..., y_n)$

输出: X与Y的最长公共子序列

©DB-LAB

 $Z=(z_1, z_2, ..., z_k)$

2019/3/13



优化子结构分析

· 第i前缀

$$- 设X = (x_1, x_2, ..., x_n)$$
 是一个序列 则 $X_i = (x_1, ..., x_i)$ 是 X 的第 i 前缀

倒.
$$X=(A, B, D, C, A)$$
, $X_1=(A)$, $X_2=(A, B)$, $X_3=(A, B, D)$

2019/3/13 ©**DB-LAB**

35



• 优化子结构的猜想

$$X = (x_1, x_2, ..., x_m)$$

 $Y = (y_1, y_2, ..., y_n)$

2019/3/13 ©DB-LAB



• 优化子结构

定理1(优化子结构)设 $X=(x_1,...,x_m)$ 、 $Y=(y_1,...,y_n)$ 是两个序列, $LCS_{XY}=(z_1,...,z_k)$ 是X与Y的LCS,我们有:

- (1) 如果 $x_m = y_n$,则 $z_k = x_m = y_n$, $LCS_{XY} = LCS_{X_{m-1}Y_{n-1}} + \langle x_m = y_n \rangle$, $LCS_{X_{m-1}Y_{n-1}}$ 是 X_{m-1} 和 Y_{n-1} 的LCS.
- (2) 如果 $x_m \neq y_n$,且 $z_k \neq x_m$,则 LCS_{XY} 是 X_{m-1} 和Y的LCS,即 $LCS_{XY} = LCS_{Xm-1}Y$
- (3) 如果 $x_m \neq y_n$,且 $z_k \neq y_n$,则 LCS_{XY} 是X与 Y_{n-1} 的LCS,即 $LCS_{XY} = LCS_{XY_{n-1}}$

2019/3/13

©DB-LAI

37



证明:

(1).
$$X = \langle x_1, ..., x_{m-1}, x_m \rangle$$
, $Y = \langle y_1, ..., y_{n-1}, x_m \rangle$, of $z_k = x_m = y_n$ if $LCS_{XY} = LCS_{X_{m-1}Y_{n-1}} + \langle x_m = y_n \rangle$.

设 $Z_k \neq x_m$,则可加 $x_m = y_n$ 到Z,得到一个长为k+1的X与Y的公共序列,与Z是X和Y的LCS矛盾。于是, $Z_k = x_m = y_n$ 。设存在 X_{m-1} 与 Y_{n-1} 的非最长公共子序列 Z_{k-1} ,使得

$$LCS_{XY} = Z_{k-1} + \langle x_m = y_n \rangle$$
,

则由于
$$|Z_{k-I}| < |LCS_{X_{m-I}Y_{n-I}}|$$
,
$$|LCS_{XY} = Z_{k-I} + < x_m = y_n > |< |LCS_{X_{m-I}Y_{n-I}} + < x_m = y_n > |$$
与 LCS_{XY} 是 LCS 矛盾。



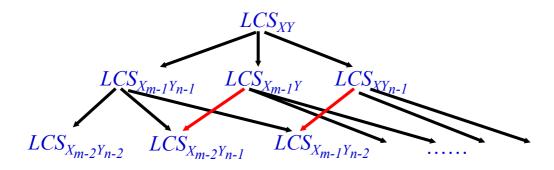
(2) $X = \langle x_1, ..., x_{m-1}, x_m \rangle$, $Y = \langle y_1, ..., y_{n-1}, y_n \rangle$, $x_m \neq y_n$, $z_k \neq x_m$, $y_1 LCS_{XY} = LCS_{X_{m-1}Y}$

由于 $Z_k \neq X_m$, $Z = LCS_{XY}$ 是 X_{m-1} 与Y的公共子序列。 我们来证Z是 X_{m-1} 与Y的LCS。设 X_{m-1} 与Y有一个公共子序列W,W的长大于k,则W也是X与Y的公共子序列,与Z是LCS矛盾。

(3) 证明同(2)。

2019/3/13 ©DB-LAB

• 子问题重叠性



LCS问题具有子问题重叠性

2019/3/13 ©**DB-LAB**



建立LCS长度的递归方程

- $C[i,j] = X_i \rightarrow Y_j$ 的LCS的长度
- · LCS长度的递归方程

$$C[i, j] = 0$$
 if $i=0$ $x_i j=0$
 $C[i, j] = C[i-1, j-1] + 1$ if $i, j>0$ and $x_i = y_j$
 $C[i, j] = Max(C[i, j-1], C[i-1, j])$ if $i, j>0$ and $x_i \neq y_j$

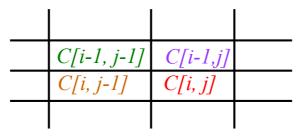
2019/3/13 ©**DB-LAB**



递归划分与自底向上求解

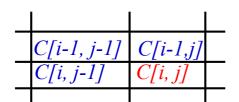
• 基本思想

$$C[i, j] = 0$$
, if $i=0 \ge j=0$
 $C[i, j] = C[i-1, j-1] + 1$ if $i, j>0$ and $x_i = y_j$
 $C[i, j] = Max(C[i, j-1], C[i-1, j])$ if $i, j>0$ and $x_i \ne y_j$



2019/3/13 ©**DB-LAB**

42



自底向上计算优化解代价

• 递归划分子问题与自底向上求解过程

2019/3/13 ©DB-LAB

•
$$C[i, j] = 0$$
, $i=0$ $(j=0)$
• $C[i, j] = C[i-1, j-1] + 1$, $x_i = y_j$
• $C[i, j] = Max(C[i, j-1], C[i-1, j])$, $x_i \neq y_j$

		y_j	B	D	C	\boldsymbol{A}	B	\boldsymbol{A}
i=0	x_i	0	0	0	0	0	0	0
	\boldsymbol{A}	0	0	0	0	1	1	1
	B	0	1	1	1	1	2	2
	\boldsymbol{C}	0	1	1	2	2	2	2
	B	0	1	1	2	2	3	3
	D	0	1	2	2	2	3	3
	\boldsymbol{A}	0	1	2	2	3	3	4
2019/3/13	В	0	1	2	2	3	4	4
		i=0						

44



· 计算LCS长度的算法

- 数据结构

C[0:m,0:n]: C[i,j] 是 X_i 与 Y_j 的LCS的长度 B[1:m,1:n]:B[i,j]记录优化解的信息

2019/3/13 45

- · C[i,j] = 0, i=0 或 j=0• C[i,j] = C[i-1,j-1] + 1, $x_i = y_j$ C[i,j] = Max(C[i,j-1], C[i-1,j]), $x_i \neq y_j$

					-			_
		y_j	B	D	C	\boldsymbol{A}	B	\boldsymbol{A}
	$i=0$ x_i	0	0	0	0	0	0	0
	\boldsymbol{A}	0	↑0	↑0	↑0	X 1	←1	× 1
	В	0	\1	←1	←1	↑ 1	₹ 2	←2
	C	0	↑ 1	↑ 1	\ 2	← 2	↑ 2	↑ 2
	B	0	\ 1	↑ 1	↑2	1 2	\3	←3
	D	0	↑ 1	₹ 2	1 2	1 2	↑3	↑ 3
	\boldsymbol{A}	0	↑ 1	↑2	† 2	\ 3	1 ↑ 3	^ 4
2019/3/	B	0	\1	↑2	† 2	† 3	~ 4	↑ 4
		$\overline{j=0}$						

```
LCS-length(X, Y)
                                             • C[i, j] = 0, i=0 \not x j=0
m \leftarrow \text{length}(X); n \leftarrow \text{length}(Y);
                                             • C[i, j] = C[i-1, j-1] + 1, x_i = y_i
                                             • C[i, j] = Max(C[i, j-1], C[i-1, j]), x_i \neq y_i
For i \leftarrow 0 To m Do
         C[i,0] \leftarrow 0;
For j \leftarrow l To n
                           Do
                                               C[0,0] C[0,1] C[0,2] C[0,3] C[0,4]
         C[0,j] \leftarrow 0;
                                              C[1,0] \xrightarrow{C[1,1]} C[1,2] C[1,3] C[1,4]
For i \leftarrow l To m Do
    For j \leftarrow l To n Do
                                              C[3,0] \frac{C[3,1]}{C[3,2]} \frac{C[3,3]}{C[3,4]}
       If x_i = y_i
       Then C[i,j] \leftarrow C[i-1,j-1]+1;
               B[i,j] \leftarrow "\";
                                                     \boldsymbol{A}
                                                              ↑0 | ↑0
                                                                       10
                                                                           K1
                                                                                      ×1
       Else If C/i-1,j/\geq C/i,j-1/i
                                                     В
                                                                  ←1
                                                                      ←1 | ↑1
              Then C/i,j/\leftarrow C/i-1,j/;
                                                             B[i,j] \leftarrow "\uparrow";
                                                                       1 1 1 2
                                                     D
                                                             ↑1 ▼2
                                                                       ↑2 | ↑2
              Else C[i,j] \leftarrow C[i,j-1];
                                                                           ₹3
                                                             ↑1
                                                                      ↑2
                     B[i,j] \leftarrow "\leftarrow";
                                                              ×1
     Return C and B.
                                                                                               47
```



构造优化解

• 基本思想

- -从B[m, n]开始按指针搜索
- 若B[i,j]=" $\$ ",则 x_i = y_j 是LCS的一个元素
- -如此找到的"LCS"是X与Y的LCS的Inverse

2019/3/13 ©**DB-LAB**



	y_j	В	D	C	A	В	A
x_i	0	0	0	0	0	0	0
A	0	↑ 0	↑ 0	↑ 0	% 1	← 1	™ 1
B	0	× 1	← 1	← 1	↑ 1	X 2	← 2
\boldsymbol{c}	0	1	1 1	^ 2	← 2	† 2	↑ 2
B	0	×	1 1	1 2	1 2	× 3	← 3
D	0	1	x 2	1 2	1 2	† 3	↑ 3
\boldsymbol{A}	0	1	↑ 2	↑ 2	★ 3	↑ 3	× 4
В	0	% 1	↑ 2	↑ 2	↑ 3	× 4	↑ 4

```
Print-LCS(B, X, i, j)

If i=0 or j=0 Then Return;

If B[i,j]=`````

Then Print-LCS(B, X, i-1, j-1); Print x_i;

Else

If B[i,j]=`````

Then Print-LCS(B, X, i-1, j);

Else Print-LCS(B, X, i, j-1).
```

Print-LCS(B, X, n, m)
可打印出X与Y的LCS
n=length(X)
m=length(Y)

```
LCS-length(X, Y)
m \leftarrow \text{length}(X); n \leftarrow \text{length}(Y);
For i \leftarrow 0 To m Do
             C[i,0] \leftarrow 0;
 For j \leftarrow l To n
                                    Do
For j \leftarrow l to n by C[0,j] \leftarrow 0;

For i \leftarrow l To m Do For j \leftarrow l To n Do If x_i = y_i Then C[i,j] \leftarrow C[i-l,j-l] + l; B[i,j] \leftarrow m;
           Else If C[i-1,j] \ge C[i,j-1]
                    Then C[i,j] \leftarrow \check{C}[i-1,j];

B[i,j] \leftarrow "\uparrow";
                    Else C[i,j] \leftarrow C[i,j-1];
                              B[i,j] \leftarrow"
       Return C and B.
                               0
                                        0
                                                0
                     ↑0 | ↑0 |
                                     ↑)
                                             ×1
                                                      ←1
                                                                 ×1
                                              11
                                                       ×2
                                                                 ←2
              0
                             ←1 , ←1
```

1 1 1 2

↑1 **►**2

↑1 **↑**2

№1 ↑2

12 12

↑2 🛰3

<u>↑2</u>

←3

×3

<u>↑</u>3 ↑3

↑3

0

0 📉 🛍

0

D

算法复杂性

- 射间复杂性
 - 计算代价的时间
 - · (i, j)两层循环
 - *O(mn)*
 - 构造最优解的时间: O(m+n)
 - 总时间复杂性为: O(mn)
- 空间复杂性
 - 使用数组C和B
 - 需要空间O(mn)



4.4 0/1 Knapsack Problem

- 问题定义
- 问题求解
 - 优化解的结构分析
 - 建立优化解代价的递归方程
 - 递归地划分子问题
 - 自底向上计算优化解的代价 记录优化解的构造信息
 - ●构造优化解

2019/3/13

©DB-LAB

51



问题的定义

给定n种物品和一个背包,物品i的重量是 w_i ,价值 v_i ,背包承重为C,问如何选择装入背包的物品,使装入背包中的物品的总价值最大?

对于每种物品只能选择完全装入或不装入, 一个物品至多装入一次。

2019/3/13

©DB-LAB



问题的定义

- $\$ \sim : C > 0, w_i > 0, v_i > 0, 1 \le i \le n$

Naïve方法:

每个物品有两种选择: 1(装)或0(不装) n个物品共2ⁿ个装取方案 每个装取方案的计算代价为n 总计算代价为O(n2ⁿ)

53

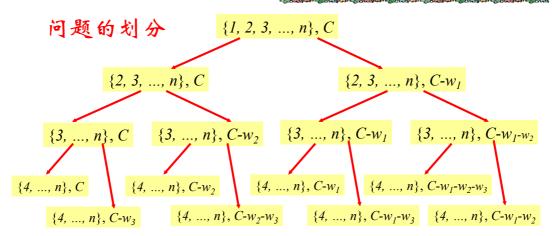


- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB



子问题重叠性



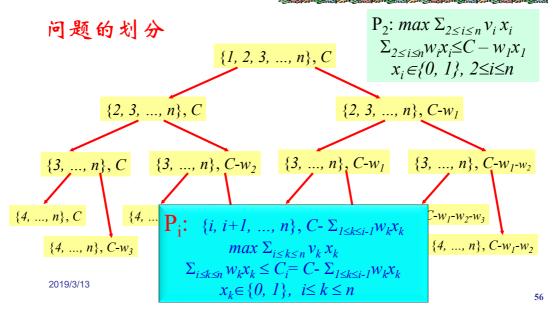
当W,皆为1时,存在大量重叠子问题

2019/3/13 ©DB-LAB

55



问题优化子结构





优化解结构的分析

定理 如果 $S_i=(y_i,y_{i+1},...,y_n)$ 是0-1背包子问题 $P_i=[\{i,i+1,...,n\},C_i=C$ - $\sum_{1\leq k\leq i-1}w_ky_k]$ 的优化解,则 $(y_{i+1},...,y_n)$ 是如下子问题 P_{i+1} 的优化解:

 $\max \sum_{i+1 \le k \le n} v_k x_k$ $\sum_{i+1 \le k \le n} w_k x_k \le C_i - w_i y_i$ $x_k \in \{0, 1\}, i+1 \le k \le n$

证明: 如果 $S_{i+1}=(y_{i+1},...,y_n)$ 不是子问题 P_{i+1} 的优化解,则存在 $S'_{i+1}=(z_{i+1},...,z_n)$ 是 P_{i+1} 的更优解。 $S'_{i}=(y_i,z_{i+1},...,z_n)$ 是问题 P_{i} 之比 S_{i} 更优的解,与 S_{i} 优化矛盾。

57



- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价 记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB



· 定义代价矩阵m

矩阵元素
$$m(i,j)$$
表示子问题 $[(i,i+1,...,n),j]$ 的优化解 $(x_i,x_{i+1},...,x_n)$ 的代价, $m(i,j)=\sum_{i\leq k\leq n}v_kx_k$

•形式地

问题
$$\max \sum_{i \leq k \leq n} v_k x_k$$

$$\sum_{i \leq k \leq n} w_k x_k \leq j$$

$$x_k \in \{0, 1\}, \ i \leq k \leq n$$

的最优解代价为 $m(i,j)=\sum_{i\leq k\leq n}v_kx_k$

2019/3/13

DB-LAB



•递归方程:

$$\begin{split} m(n,j) &= 0, \quad 0 \leq j < w_n \\ m(n,j) &= v_n, \quad j \geq w_n \\ m(i,j) &= m(i+1,j), \ 0 \leq j < w_i \\ m(i,j) &= \max\{m(i+1,j), \ m(i+1,j-w_i) + v_{i}\}, \ j \geq w_i \end{split}$$

60



- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
- 构造优化解



$$m(i, j) = m(i+1, j), 0 \le j < w_i$$

 $m(i, j) = max\{m(i+1, j), m(i+1, j-w_i)+v_i\}, j \ge w_i$
 $m(n, j) = 0, 0 \le j < w_n$
 $m(n, j) = v_n, j \ge w_n$



$$m(i, j) = m(i+1, j), 0 \le j < w_i$$

 $m(i, j) = max\{m(i+1, j), m(i+1, j-w_i)+v_i\}, j \ge w_i$
 $m(n, j) = 0, 0 \le j < w_n$
 $m(n, j) = v_n, j \ge w_n$

m(1,C)

$$m(2, 0) \cdots m(2, w_2-1) m(2, w_2) \cdots m(2, C-1) m(2, C)$$

$$m(3, 0)$$
 ··· $m(3, w_3-1)$ $m(3, w_3)$ ··· $m(3, C-1)$ $m(3, C)$

$$m(4, 0)$$
 ··· $m(4, w_4-1)$ $m(4, w_4)$ ··· $m(4, C-1)$ $m(4, C)$

63



- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价 记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB



$$m(i, j) = m(i+1, j), 0 \le j < w_i$$

 $m(i, j) = max\{m(i+1, j), m(i+1, j-w_i)+v_i\}, j \ge w_i$
 $m(n, j) = 0, 0 \le j < w_n$
 $m(n, j) = v_n, j \ge w_n$

m(2, 0) ... $m(2, w_2-1)$... $m(2, w_2)$... m(2, C-1) ... m(2, C) ... m(3, 0) ... $m(3, w_3-1)$... $m(3, w_3)$... m(3, C-1) ... m(3, C) ... m(4, 0) ... $m(4, w_4-1)$... $m(4, w_4)$... m(4, C-1) ...

```
・算法

(说 w_i-1<C) m(i,j) = m(i+1,j), 0 \le j < w_i

m(i,j) = max\{m(i+1,j), m(i+1,j-w_i)+v_i\}, j \ge w_i

m(n,j) = 0, 0 \le j < w_n

m(n,j) = v_n, j \ge w_n
```

```
For j=0 To w_n-1 Do m[n,j]=0; m(2,0)\cdots m(2,w_2-1)\cdots m(2,w_2)\cdots m(2,C-1)\cdots m(2,C)

For j=w_n To C Do m(3,0)\cdots m(3,w_3-1)\cdots m(3,w_3)\cdots m(3,C-1)\cdots m(3,C)

m[n,j]=v_n; m(4,0)\cdots m(4,w_4-1)\cdots m(4,w_4)\cdots m(4,C-1)\cdots m(4,C)

For j=0 To w_i-1 Do m[i,j]=m[i+1,j];

For j=w_i To C Do m[i,j]=\max\{m[i+1,j],m[i+1,j-w_i]+v_i\};

If C< w_1 Then m[1,C]=m[2,C];

Else m[1,C]=\max\{m[2,C],m[2,C-w_1]+v_1\};
```



```
For j=0 To \min(w_n-l, C) Do m[n, j] = 0;

For j=w_n To C Do m[n, j] = v_n;

For i=n-l To 2 Do For j=0 To \min(w_i-l, C) Do m[i, j] = m[i+l, j];

For j=w_i To C Do m[i, j]=\max\{m[i+l, j], m[i+l, j-w_i]+v_i\};

If C < w_l Then m[l, C]=m[2, C];

Else m[l, C]=\max\{m[2, C], m[2, C-w_l]+v_l\};
```



- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©**DB-LAB**





1. m(1, C)是最优解代价值, 相应解计算如下:

If
$$m(1, C) = m(2, C)$$

Then $x_1 = 0$;
Else $x_1 = 1$;
$$m(i, j)$$

$$m(i+1, j-w_i) \quad m(i+1, j)$$

- 2. 如果 $x_1 = 0$, 由m(2, C)继续构造最优解;
- 3. 如果 $x_1 = 1$, 由 $m(2, C w_1)$ 继续构造最优解.

m(1,*C*)

Homework: 给出构造最优解的详细精确算法 m(3, C-w₁-w₂) | m(3,C-w₁) | m(3,C-w₂) ··· | m(3,C)



- 时间复杂性
 - 计算代价时间
 - *O(Cn)*
 - 构造最优解时间:O(Cn)
 - 总时间复杂性为:O(Cn)
- 空间复杂性
 - 使用数组m
 - 需要空间O(Cn)

算法复杂性





部分背包问题?

2019/3/13 ©DB-LAB

71



4.5 The Optimal Binary Search Trees

- 问题定义
- 问题求解
 - 优化解的结构分析
 - ●建立优化解代价的递归方程
 - 递归地划分子问题
 - 自底向上计算优化解的代价 记录优化解的构造信息
 - ●构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB



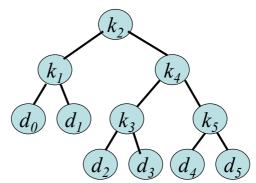
• 二叉搜索树T

- 结点

- $K = \{k_1, k_2, ..., k_n\}$
- $D = \{d_0, d_1, ..., d_n\}$
- d_i 对应区间 (k_i, k_{i+l}) d_0 对应区间 $(-\infty, k_l)$ d_n 对应区间 $(k_m + \infty)$

-附加信息

- ·搜索ki的概率为pi
- •搜索 d_i 的概率为 q_i

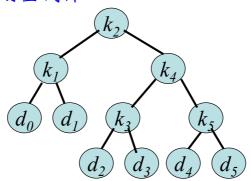


$$\sum_{i=1}^{n} p_i + \sum_{j=0}^{n} q_j = 1$$

73



• 搜索树的期望代价



$$E(T) = \sum_{i=1}^{n} (DEP_{T}(k_{i}) + 1)p_{i} + \sum_{j=0}^{n} (DEP_{T}(d_{i}) + 1)q_{i}$$

_



• 问题的定义

输入: $K=\{k_1, k_2, ..., k_n\}, k_1 \le k_2 \le ... \le k_n$, $P=\{p_1, p_2, ..., p_n\}, p_i$ 为搜索 k_i 的概率 $Q=\{q_0, q_1, ..., q_n\}, q_i$ 为搜索值 d_i 的概率

输出:构造K的二叉搜索树T,最小化

$$E(T) = \sum_{i=1}^{n} (DEP_T(k_i) + 1) p_i + \sum_{j=0}^{n} (DEP_T(d_i) + 1) q_i$$

2019/3/13 ©DB-LAB



- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©**DB-LAB**

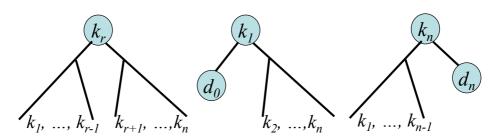
76



优化二叉搜索树结构的分析

• 优化解的结构观察

 $K = \{k_1, k_2, ..., k_n\}$ 的优化解的根必为K中某个 k_r



如果r=1, 左子树仅包含 d_0 如果r=n, 右子树仅包含 d_n

2019/3/13

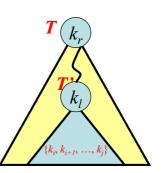


• 优化子结构

定理. 如果优化二叉搜索树T具有包含关键字集合 $\{k_i, k_{i+1}, ..., k_j\}$ 的子树T',则T'是关于关键字集合 $\{k_i, k_{i+1}, ..., k_i\}$ 的子问题的优化解.

证明: 若不然, 必有关键字集 $\{k_i, k_{i+1}, ..., k_j\}$ 子树T", T"的期望搜索代价低于T".

用T"替换T中的T',可以得到一个期望搜索代价比T小的原始问题的二叉搜索树。与T是最优解矛盾.

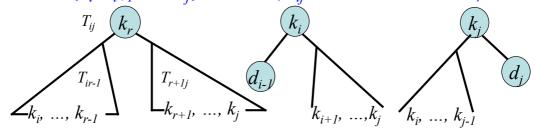


78



• 用优化子结构从子问题优化解构造优化解

 $K=\{k_i, k_{i+1}, ..., k_i\}$ 的优化解 T_{ii} 的根必为K中某个 k_r



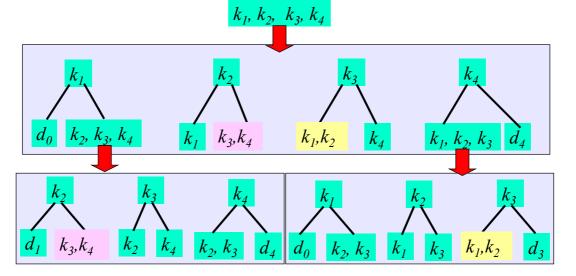
只要对于每个 $k_r \in K$,确定 $\{k_i, ..., k_{r-1}\}$ 和 $\{k_{r+1}, ..., k_j\}$ 的优化解,我们就可以求出K的优化解.

如果r=i, 左子树 $T_{ii-1}=\{k_i,...,k_{i-1}\}$ 仅包含 d_{i-1} 2019/3/1 如果r=j, 右子树 $T_{j+1j}=\{k_{j+1},...,k_j\}$ 仅包含 d_i

79



子问题重叠性





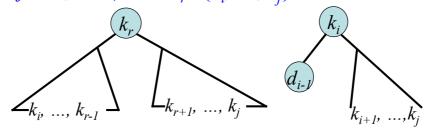
- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©**DB-LAB**



建立优化解的搜索代价递归方程

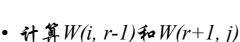
- 令E(i,j)为 $\{k_i, ..., k_i\}$ 的优化解 T_{ii} 的期望搜索代价
 - 当j=i-1 时, T_{ij} 中只有叶结点 d_{i-1} , $E(i, i-1)=q_{i-1}$
 - **j**≥*i* 时,选择一个 k_r ∈ { k_i , ..., k_j }:

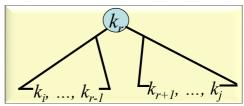


当把左右优化子树放进 T_{ij} 时, 每个结点的深度增加 $E(i,j)=P_r+E(i,r-1)+W(i,r-1)+E(r+1,j)+W(r+1,j)$

82







$$E(LT+1) = \sum_{l=i}^{r-1} (DEP_{\cancel{L}}(k_l) + 2) p_l + \sum_{l=i-1}^{r-1} (DEP_{\cancel{L}}(d_l) + 2) q_l$$

$$E(LT) = \sum_{l=i}^{r-1} (DEP_{\cancel{L}}(k_l) + 1) p_l + \sum_{l=i-1}^{r-1} (DEP_{\cancel{L}}(d_l) + 1) q_l$$

$$W(i,r-1) = E(LT+1) - E(LT) = \sum_{l=i}^{r-1} p_l + \sum_{l=i-1}^{r-1} q_l$$

同理,
$$W(r+1,j) = \sum_{l=r+1}^{j} p_{l} + \sum_{l=r}^{j} q_{l}$$

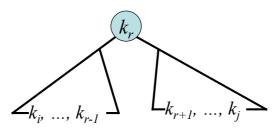
$$W(i,j) = W(i,r-1) + W(r+1,j) + p_r = \sum_{l=i}^{j} p_l + \sum_{l=i-1}^{j} q_l = W(i,j-1) + p_j + q_j$$

$$W(i, i-1) = q_{i-1}$$

 $W(i, j) = W(i, r-1) + W(r+1, j) + p_r = W(i, j-1) + p_j + q_j$

$$E(i, i-1)=q_{i-1}$$

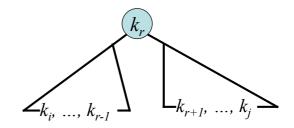
 $E(i, j)=P_r + E(i, r-1) + W(i, r-1) + E(r+1, j) + W(r+1, j)$



$$E(i, j) = E(i, r-1) + E(r+1, j) + W(i, j)$$

2019/3/13





总之

$$W(i, i-1) = q_{i-1,}$$

 $W(i, j) = W(i, j-1) + p_j + q_j$

$$\begin{split} &E(i, i-1) = q_{i-1} \\ &E(i, j) = \min_{i \le r \le j} \left\{ E(i, r-1) + E(r+1, j) + W(i, j) \right\} \quad \text{If } j \ge i \end{split}$$



- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB 86



递归划分子问题

$$E(i, j) = q_{i-1}$$
 If $j = i-1$
 $E(i, j) = \min_{i \le r \le j} \{E(i, r-1) + E(r+1, j) + W(i, j)\}$ If $j \ge i$

$$E(i,i-1)$$
 $E(i,i)$ $E(i,j-1)$ $E(i,j)$

E(i+1, j)

E(i+2, j)

.....

E(j+1, j)

2019/3/13

87



- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB



自下而上计算优化解的代价

$$E(i, j) = q_{i-1}$$
 If $j = i-1$
 $E(i, j) = \min_{i \le r \le j} \{E(i, r-1) + E(r+1, j) + W(i, j)\}$ If $j \ge i$

$$q_0 = E(1,0)$$
 $E(1,1)$ $E(1,2)$ $E(1,3)$ $E(1,4)$
 $q_1 = E(2,1)$ $E(2,2)$ $E(2,3)$ $E(2,4)$
 $q_2 = E(3,2)$ $E(3,3)$ $E(3,4)$
 $q_3 = E(4,3)$ $E(4,4)$

2019/3/13

•
$$W(i, i-1) = q_{i-1}, W(i, j) = W(i, j-1) + p_j + q_j$$

• $W(i, j-1) | W(i, j)$
 $q_0 = W(1,0) | W(1,1) | W(1,2) | W(1,3) | W(1,4)$
 $q_1 = W(2,1) | W(2,2) | W(2,3) | W(2,4)$
 $q_2 = W(3,2) | W(3,3) | W(3,4)$
 $q_3 = W(4,3) | W(4,4)$

2019/3/13



•算法

- •数据结构
 - E[1:n+1; 0:n]: 存储优化解搜索代价
 - W[1: n+1; 0:n]: 存储代价增量
 - Root[1:n; 1:n]: Root(i, j)记录子问题 $\{k_i, ..., k_j\}$ 优化解的根

2019/3/13

91



$$E(i, j) = q_{i-1} \quad If \ j = i-1$$

$$E(i, j) = \min_{i \le r \le i} \{ E(i, r-1) + E(r+1, j) + W(i, j) \} \quad If \ j \ge i$$

$$W(i, i-1) = q_{i-1} \quad W(i, j) = W(i, j-1) + p_i + q_i$$

```
Optimal-BST(p, q, n)

For i=1 To n+1 Do

E(i, i-1) = q_{i-1}; W(i, i-1) = q_{i-1};

For l=1 To n Do

For i=1 To n-l+1 Do

E(l,0) E(l,1) E(l,2) E(l,3) E(l,4)

E(l,2) E(l,3) E(l,4)

E(l,3) E(l,4)

For l=1 To l=1
```



算法的复杂性

- 时间复杂性
 - -(l, i, r)三层循环, 每层循环至多n步
 - 时间复杂性为O(n3)
- 空间复杂性
 - 二个 $(n+1)\times(n+1)$ 数组,一个 $n\times n$ 数组
 - $-O(n^2)$

2019/3/13

93



- 优化解的结构分析
- 建立优化解代价的递归方程
- 递归地划分子问题
- 自底向上计算优化解的代价记录优化解的构造信息
- 构造优化解

2019/3/13 ©DB-LAB



优化解的构造算法?

2019/3/13 ©**DB-LAB**

48