

第三章

分治算法

高宏 海量数据计算研究中心



参考材料

«Introduction to Algorithm»

Chapter 6, 7, 8, 9

«Introduction to the Design and Analysis of Algorithm»

Chapter 4





- 3.1 分治算法的原理
- 3.2 整数乘法
- 3.3 基于分治思想的排序算法
- 3.4 Medians and Order Statistics
- 3.5 最邻近点对
- 3.6 凸包问题



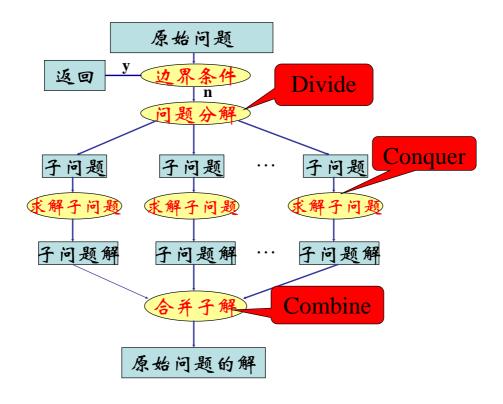
3.1 Divide-and-Conquer 原理

- Divide-and-Conquer算法的设计
- Divide-and-Conquer 算法的分析



Divide-and-Conquer算法的设计

- 设计过程分为三个阶段
 - -Divide: 整个问题划分为多个子问题
 - 注意:分解的这组子问题 $p_1,p_2,...p_m$ 未必一定是相同的子问题,即 p_i 和 p_i 可以是分别完成不同任务的子问题
 - -Conquer: 求解各子问题(递归调用正设计的算法)
 - -Combine:合并子问题的解,形成原始问题的解





Divide-and-Conquer算法的分析

- 分析过程
 - -建立递归方程
 - 求解
- 递归方程的建立方法
 - -设输入大小为n, T(n)为时间复杂性
 - $\leq n < c$, $T(n) = \theta(1)$



-Divide阶段的时间复杂性

- 划分问题为 a 个子问题。
- · 每个子问题大小为n/b。
- •划分时间可直接得到=D(n)
- -Conquer阶段的时间复杂性
 - 递归调用
 - Conquer 时间 = aT(n/b)
- Combine 阶段的时间复杂性
 - 时间可以直接得到=C(n)

最后得到递归方程:

• $T(n) = \theta(1)$

if *n*≤*c*

• T(n)=aT(n/b)+D(n)+C(n) if n>c



举例:最大最小值问题

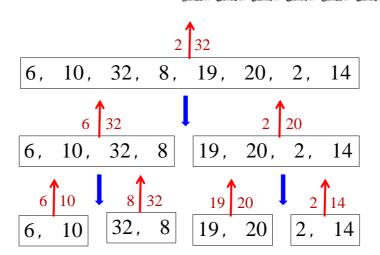
输入: 数组A[1,...,n]

输出: A中的max和min

通常,直接扫描需要2n-2次比较操作 我们给出一个仅需 3n/2-2 次比较操作的算法



基本思想





```
算法MaxMin(A)
输入: 数组A[i,...,j]
输出:数组A[i,...,j]中的\max和\min
1. If j-i+1=1 Then 输出A[i],A[i],算法结束
 2. If j-i+1=2 Then If A[i] < A[j] Then 输出A[i],A[j];
 3.
                       else 输出A[j],A[i];
                       算法结束
 4. k \leftarrow (j-i+1)/2
 5. m_1, M_1 \leftarrow \text{MaxMin}(A[i:k]);
                                         T(1)=0
 6. m_2, M_2 \leftarrow \text{MaxMin}(A[k+1:j]);
                                         T(2)=1
7. m \leftarrow \min(m_1, m_2);
                                         T(n)=2T(n/2)+2
 8. M \leftarrow \max(M_1, M_2);
 9. 输出m,M
```



算法复杂性分析

$$T(1)=0$$
 $T(2)=1$
 $T(n)=2T(n/2)+2$
 $=2(2T(n/2^2)+2)+2=2^2T(n/2^2)+2^2+2$
 $=\dots$
 $=2^{k-1}T(2)+2^{k-1}+2^{k-2}+\dots+2^2+2$
 $=2^{k-1}+2^k-2$
 $=n/2+n-2$
 $=3n/2-2$
与Na we 算法相比,虽然同阶,但系数有所改进



$$T(n) = \theta(1)$$
 if $n \le c$
 $T(n) = aT(n/b) + D(n) + C(n)$ if $n > c$

3.2 整数乘法

优化划分阶段,降低T(n)=aT(n/b)+f(n)中的a



问题定义

输入:n位二进制整数X和Y

输出:X和Y的乘积

通常,计算X*Y时间复杂性为 $O(n^2)$,我们给出一个复杂性为 $O(n^{1.59})$ 的算法。



算法的思想

$$X = A$$
 B $Y = C$ D $XY = (A2^{n/2} + B)(C2^{n/2} + D)$ $= AC2^n + AD2^{n/2} + BC2^{n/2} + BD$ $= AC2^n + ((A-B)(D-C) + AC + BD)2^{n/2} + BD$ 时间复杂性 $T(n) = \theta(1)$ if $n = 1$ $T(n) = 3T(n/2) + O(n)$ if $n > 1$ 使用Master 定理 $T(n) = O(n^{log3}) = O(n^{1.59})$

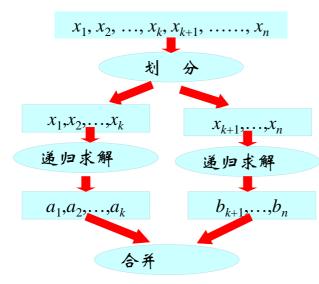


3.3 基于分治的排序算法

- Quicksort Algorithm
- 排序问题的下界



基于分治思想的排序算法



划分的策略

根据某一策略将数据集合划分成两个部分

Mergesort: 中间点 Quicksort: 任选一个划分点x, 利用x的值将数据划分成两部分

合并策略

不同的划分策略对应不同的 合并策略



3.3.1 Quicksort

- Idea of Quicksort
- Quicksort Algorithm
- Correctness Proof
- Performance Analysis
- Randomized Quicksort Algorithms



Idea of Quicksort

- Divide-and-Conquer
 - Divide:
 - Partition A[p..r] into A[p..q] and A[q+1..r].



- $\forall x \in A[p...q], x \leq A[q], \forall y \in A[q+1...r], y > A[q].$
- q is generated by partition algorithm.
- Conquer:
 - Sort A[p...q-1] and A[q+1...r] using quicksort recursively
- Combine:
 - Since A[p...q-1] and A[q+1...r] have been sorted, nothing to do



- 划分A[p..r]
 - 选择元素x作为划分点, x=A[r]
 - -x逐一与其它元素作比较 ;;

算法执行过程中, A被分成4个区域

J				
2	8	7	1	4
i	i			
2	8	7	1	4
i		j		
2 i 2 i 2 i 2	8	7	1	4
i			j	
2	8	7	1	4
	i			j
2	1	7	8	4
	i	<i>i</i> +1		j
2	1	4	8	7



Partition(A, p, r)

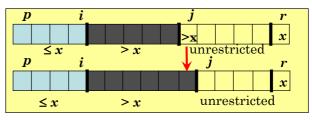
$$x \leftarrow A[r];$$

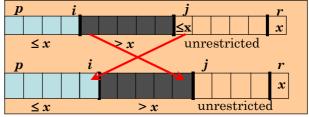
$$i \leftarrow p-1;$$

for
$$j \leftarrow p$$
 to $r-1$

do if
$$A[j] \le x$$

$$i \leftarrow i + 1$$
;





exchange $A[i] \leftrightarrow A[j]$;

exchange $A[i+1] \leftrightarrow A[r]$;

return i+1;

Running time: $\Theta(n)$



Quicksort Algorithm

Quicksort(A,p,r)

If *p*<*r*

Then q=Partition(A, p, r);

Quicksort (A,p,q-1);

Quicksort (A,q+1,r);



Correctness Proof

• Loop Invariant(循环不变量方法)

证明主要结构是循环结构的算法的正确性

循环不变量:数据或数据结构的关键性质 依赖干具体的算法和算法特点

证明分三个阶段

- (1) 初始阶段:循环开始前循环不变量成立
- (2) 循环阶段:循环体每执行一次,循环不变量成立
- (3) 终止阶段: 算法结束后, 循环不变量保证算法正确



• Correctness Proof

定义循环不变量:

At the start of the loop of lines 3-6, for any k

- 1. if $p \le k \le i$, then $A[k] \le x$.
- 2. *if* $i+1 \le k \le j-1$, *then* A[k] > x.
- 3. if k=r, then A[k]=x.

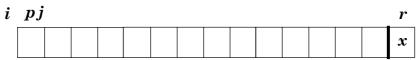
Partition(A, p, r) $x \leftarrow A[r];$

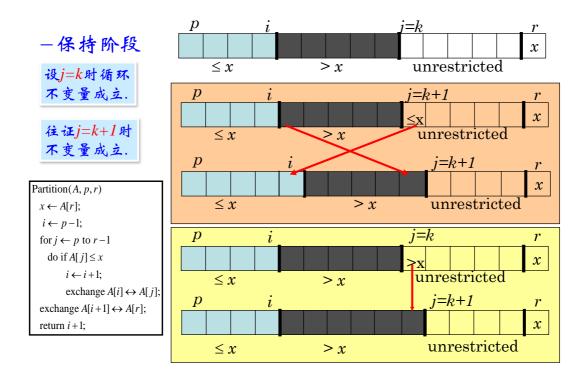
- $i \leftarrow p-1;$
- (3) for $j \leftarrow p$ to r-1
- (4) do if $A[j] \le x$
- $(5) i \leftarrow i+1;$
- 6) exchange $A[i] \leftrightarrow A[j]$; exchange $A[i+1] \leftrightarrow A[r]$; return i+1;

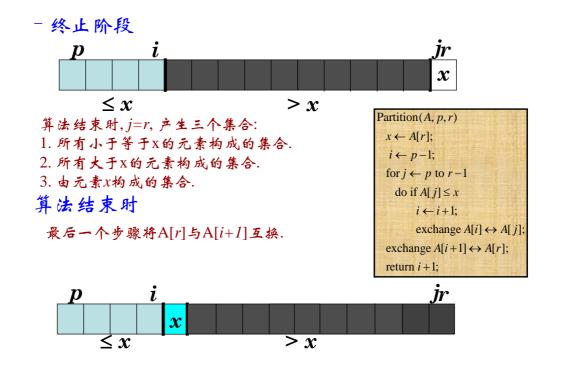


- 初始阶段: j=p

算法迭代前: i=p-1, j=p, 条件 1 和 2 为真. 算法第1行使得条件 3 为真.









- Time complexity of PARTITION: $\theta(n)$
- Best case time complexity of Quicksort
 - Array in partition into 2 equal sets
 - $T(n)=2T(n/2)+\theta(n)$
 - $T(n) = \theta(nlogn)$



- Worst case time complexity of Quicksort
 - Worst Case
 - |A[p..q-1]|=0, |A[q+1..r]|=n-1



- The worst case happens in call to Partition Algorithm
- Worst case time complexity
 - $T(n) = T(0) + T(n-1) + \theta(n) = T(n-1) + \theta(n) = \frac{\theta(n^2)}{n^2}$



What is the average time complexity?

 $T(n) = O(n \log n)$

Why?



- •假如第一次划分后产生两个子序列,第一个子序列包含s个元素,第二个子序列包含n-s个元素
- •一共有n种可能的划分,即 $1 \le s \le n$,每种可能划分产生的概率为1/n
- 平均复杂性 $T(n) = \frac{1}{n} \sum_{s=1}^{n} (T(s) + T(n-s)) + cn$

$$\frac{1}{n}\sum_{s=1}^{n}(T(s)+T(n-s)) = \frac{1}{n}(T(1)+T(n-1)+T(2)+T(n-2)+\dots+T(n)+T(0))$$

力
$$T(0)=0$$
, 有 : $T(n) = \frac{1}{n}(2T(1) + 2T(2) + \dots + 2T(n-1) + T(n)) + cn$

$$nT(n) = 2T(1) + 2T(2) + \dots + 2T(n-1) + T(n) + cn^2$$

$$(n-1)T(n) = 2T(1) + 2T(2) + \dots + 2T(n-1) + cn^{2}$$



用
$$n=n-1$$
代入上式,有:
$$(n-2)T(n-1)=2T(1)+2T(2)+......+2T(n-1)+cn^2$$
用 $n=n-1$ 代入上式,有:
$$(n-2)T(n-1)=2T(1)+2T(2)+......+2T(n-2)+c(n-1)^2$$
两式相減:
$$(n-1)T(n)-(n-2)T(n-1)=2T(n-1)+c(2n-1)$$

$$(n-1)T(n)-nT(n-1)=c(2n-1)$$

$$(n-1)T(n)=nT(n-1)+c(2n-1)$$

$$\frac{T(n)}{n}=\frac{T(n-1)}{n-1}+c(\frac{n+n-1}{n(n-1)})=\frac{T(n-1)}{n-1}+c(\frac{1}{n}+\frac{1}{n-1})$$
遂步地:
$$\frac{T(n-1)}{n-1}=\frac{T(n-2)}{n-2}+c(\frac{1}{n-1}+\frac{1}{n-2})$$
...
$$\frac{T(2)}{2}=\frac{T(1)}{1}+c(\frac{1}{2}+\frac{1}{1})$$



表有 得到:
$$\frac{T(n)}{n} = \frac{T(n-1)}{n-1} + c(\frac{1}{n} + \frac{1}{n-1})$$

$$\frac{T(n-1)}{n-1} = \frac{T(n-2)}{n-2} + c(\frac{1}{n-1} + \frac{1}{n-2})$$
...
$$\frac{T(2)}{2} = \frac{T(1)}{1} + c(\frac{1}{2} + \frac{1}{1})$$

$$\frac{T(n)}{n} = c(\frac{1}{n} + \frac{1}{n-1}) + c(\frac{1}{n-1} + \frac{1}{n-2}) + \dots + c(\frac{1}{2} + \frac{1}{1})$$

$$\frac{T(n)}{n} = c(\frac{1}{n} + \frac{1}{n-1} + \dots + \frac{1}{2}) + c(\frac{1}{n-1} + \frac{1}{n-2} + \dots + \frac{1}{1})$$

$$\frac{T(n)}{n} = c(H_n - 1) + cH_{n-1} = c(H_n + H_{n-1} - 1) = c(2H_n - \frac{n+1}{n})$$

$$T(n) = 2cnH_n - c(n+1) = 2cn\ln n - c(n+1) = O(n\log n)$$



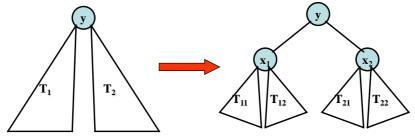
Randomized Quicksort Algorithms

- Randomized-Partition(A, p, r)
 - 1. i := Random(p, r)
 - 2. $A[r] \leftrightarrow A[i]$;
 - 3. Return Partition(A, p, r)
- Randomized-Quicksort(A, p, r)
 - 1. **If** p < r
 - 2. **Then** q := Randomized-Partition(A, p, r);
 - 3. Randomized-Quicksort(A, p, q-1);
 - 4. Randomized-Quicksort(A, q+1, r).



随机快速排序复杂性分析

• 我们可以用树表示算法的计算过程



- 我们可以观察到如下事实:
 - •一个子树的根必须与其子树的所有节点比较
 - 不同子树中的节点不可能比较
 - •任意两个节点至多比较一次



随机快速排序复杂性分析

- 基本概念
 - • $x_{(i)}$ 表示A中Rank为i的元素(第i小元素) 例如, $x_{(I)}$ 和 $x_{(n)}$ 分别是最小和最大元素
 - 随机变量 X_{ij} 定义如下: X_{ij} =1如果 $X_{(i)}$ 和 $X_{(j)}$ 在运行中被比较,否则为 X_{ii} 是 $X_{(i)}$ 和 $X_{(i)}$ 的比较次数
 - 算法的比较次数为 $\sum_{i=1}^{n} \sum_{i>i} X_{ij}$
 - 算法的复杂性为 $T(n)=E[\sum_{i=1}^{n}\sum_{j>i}X_{ij}]=\sum_{i=1}^{n}\sum_{j>i}E[X_{ij}]$



随机快速排序复杂性分析

$$T(n) = E\left[\sum_{i=1}^{n} \sum_{j>i} X_{ij}\right] = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j>i} E[X_{ij}]$$

- 计算*E*[X_{ii}]
 - 设 p_{ij} 为 $x_{(i)}$ 和 $x_{(j)}$ 在运行中被比较的概率,则 $E[X_{ij}]=p_{ij}\times 1+(1-p_{ij})\times 0=p_{ij}$

关键问题成为求解Pii



随机快速排序复杂性分析

•求解pii

- • Z_{ij} = $\{x_{(i)}, x_{(i+1)}, ..., x_{(j)}\}$ 是 $x_{(i)}$ 和 $x_{(j)}$ 之间元素集合, Z_{ii} 在同一棵子树时, $x_{(i)}$ 和 $x_{(i)}$ 才可能比较.
- •x(i)和x(i)在执行中被比较,需满足下列条件:
 - Z_{ii}在同一棵子树,且
 - 当x(i)或x(j)被选为划分点
- ullet $oldsymbol{Q}_{ii}$ 在同一棵子树 $oldsymbol{T}$ 中的概率为 $oldsymbol{p}$
- •一棵子树所有点等可能地被选为划分点, 所以 $x_{(i)}$ 或 $x_{(i)}$ 被选为划分点的概率 = 2/|T|=2/(j-i+1).
- $x_{(i)}$ 和 $x_{(j)}$ 被进行比较的概率: $p_{ii} = p \times (2/(j-i+1)) \le 2/(j-i+1)$



随机快速排序复杂性分析

• 现在我们有

$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j>i} E[X_{ij}] = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j>i} p_{ij} \le \sum_{i=1}^{n} \sum_{j>i} \frac{2}{j-i+1}$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \sum_{k=1}^{n-i} \frac{2}{k+1} \le \sum_{i=1}^{n} \sum_{k=1}^{n-i} \frac{2}{k}$$

$$\le 2 \sum_{i=1}^{n} \sum_{k=1}^{n} \frac{1}{k} = 2nH_n = O(n \log n)$$

定理. 随机排序算法的期望时间复杂性为O(nlogn)



3.3.2 排序问题的下界



问题的下界

- 问题的下界(lower bound of a problem)
 - 是用于解决该问题的任意算法所需要的最小时间复杂度
 - 问题难度的一种度量
 - 如果问题可由一个具有较低时间复杂性的算法解决,则该问题是 简单的;否则是困难的
 - 通常指: 最坏情况下界
- 问题的下界是不唯一的
 - 例如. $\Omega(1)$, $\Omega(n)$, $\Omega(n\log n)$ 都是排序的下界
 - 只有 $\Omega(n\log n)$ 是有意义的
 - 下界应尽可能地高,达到上限
 - 下界的分析都是经过严格理论分析和证明,而非纯粹猜测



问题的下界的意义

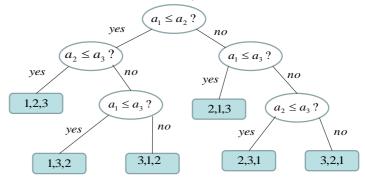
- 如果一个问题的最高下界是 $\Omega(n\log n)$ 而当前最好算法的时间复杂性是 $O(n^2)$.
 - 我们可以寻找一个更高的下界.
 - 我们可以设计更好的算法.
 - 下界和算法都是可以改进的.
- 如果一个问题的下界是 $\Omega(n\log n)$ 且算法的时间复杂性是 $\Omega(n\log n)$,那么这个算法是最优的



排序的下界

- 通常,基本操作是比较和交换的排序算法可以 用一个二叉次策树描述
 - 通过忽略比较以外的细节来抽象表示比较排序算法
 - 每个内节点表示一个比较操作 $a_i \leq a_i$;
 - 所有被排序元素的全排列是树的叶节点;

对于特定输入数据集的排序过程,对应于从树的根结点到叶子节点的 一条路径







- n个元素有n!种不同排列
- 其排序过程对应于一个高度为h, 具有n!个叶子节点的二叉决策树 .
- 由于高度为h的二叉树至多有2h个叶子节点
- 则有2^h≥n!

$$n! = \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n$$

 $p: h \ge \lg(n!) = \Omega(n \lg n)$

排序的下界是: $\Omega(n\log n)$



3.4 Medians and Order Statistics

- Decrease and Conquer原理
- Selection Problem

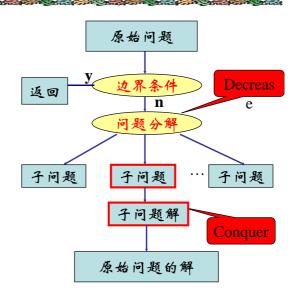


Decrease and Conquer 原理

原始问题划分为若 干子问题,将原始 计算问题转化为其 中某一个子问题的 计算问题

例如: 折半查找 $T(n)=T(\lfloor n/2 \rfloor)+1$

非常有效的一种方 法,通常用于解决 优化问题





Decrease and Conquer 原理

- 与Divide-and Conquer的不同
 - 一分治方法: 递归求解每一个子问题, 然后通过合并各个子问题的解最后得到原始问题的解
 - 减治方法: 仅通过求解某一个子问题的解得到原始 问题的解



Medians and Order Statistics

• The i^{th} order statistic problem

- Input: set S of n (distinct) elements, and a number i.
- Output: element *x* in *S* that is greater than exactly *i-1* elements in *S*.
- Special order statistics
 - The I^{st} order statistic is the *minimum* in S
 - The n^{th} order statistic is the maximum in S
 - The *median* in *S* is at
 - -(n+1)/2 when n is odd
 - -n/2 and n/2+1 when n is even



Selection Problem

Problem

- Input: set A of n (distinct) elements, and a number k.
- Output: element x in A that is greater than exactly k-l elements in A, i.e the kth smallest element.

The straightforward algorithm:

step 1: Sort the n elements

step 2: Locate the k^{th} element in the sorted list.

Time complexity: $O(n \log n)$



Algorithm of Selection Problem

Main Idea

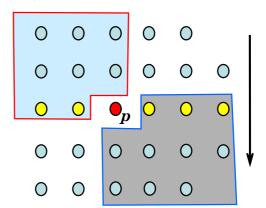
- $-S=\{a_1, a_2, ..., a_n\}$
- Let p ∈ S, use p to partition S into 3 subsets S_1 , S_2 , S_3 :
 - $S_1 = \{ a_i \mid a_i < p, 1 \le i \le n \}$
 - $S_2 = \{ a_i \mid a_i = p, 1 \le i \le n \}$
 - $S_3 = \{ a_i \mid a_i > p, 1 \le i \le n \}$
- 3 cases:
 - If $|S_I| > k$, then the k^{th} smallest element of S is in S_I , prune away S_2 and S_3 .
 - if $|S_1| + |S_2| > k$, then p is the k^{th} smallest element of S.
 - Else, the k^{th} smallest element of S is the $(k |S_1| |S_2|)$ -th smallest element in S_3 , prune away S_1 and S_2 .



Algorithm of Selection Problem

• How to select *p*?

- The *n* elements are divided into $\lceil \frac{n}{5} \rceil$ subsets (Each subset has 5 elements.)
- Sort each subset
- Find the element p which is the median of the medians of the $\lceil n/5 \rceil$ subsets





Algorithm of Selection Problem

算法步骤:

Step 1: Divide S into $\lceil n/5 \rceil$ subsets. Each subset contains five elements. Add some dummy ∞ elements to the last subset if n is not a net multiple of S.

Step 2: Sort each subset of elements.

Step 3: Find the element p which is the median of the medians of the $\lceil n/5 \rceil$ subsets.

<u>Step 4:</u> Partition S into S_1 , S_2 and S_3 , which contain the elements less than, equal to, and greater than p, respectively.

Step 5: If $|S_1| \ge k$, then discard S_2 and S_3 and solve the problem that selects the k^{th} smallest element from S_1 during the next iteration;

else if $|S_1| + |S_2| \ge k$ then p is the k^{th} smallest element of S;

otherwise, let $k' = k - |S_1| - |S_2|$, solve the problem that selects the k''^{th} smallest element from S_3 during the next iteration.



Performance Analysis

算法步骤:

O(n)

Step 1: Divide S into |n/5| subsets. Each subset contains five elements. Add some dummy ∞ elements to the last subset if n is not a net multiple of S.

Step 2: Sort each subset of elements. O(n)

Step 3: Find the element p which is the median of the medians of the $\lceil n/5 \rceil$ subsets. $\mathbf{T}(n/5)$

Step 4: Partition S into S_1 , S_2 and S_3 , which contain the elements less than, equal to, and greater than p, respectively. O(n)

Step 5: If $|S_I| \ge k$, then discard S_2 and S_3 and solve the problem that selects the k^{th} smallest element from S_I during the next iteration;

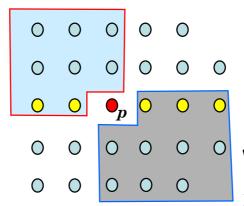
else if $|S_1| + |S_2| \ge k$ then p is the k^{th} smallest element of S;

otherwise, let $k' = k - |S_1| - |S_2|$, solve the problem that selects the k'^{th} smallest element from S_3 during the next iteration.



Each 5-element subset is sorted in non-decreasing sequence.

At least 1/4 of S known to be less than or equal to p



At least 1/4 of S known to be greater than or equal to p.



Performance Analysis

算法步骤:

O(n)

Step 1: Divide S into $\lceil n/5 \rceil$ subsets. Each subset contains five elements. Add some dummy ∞ elements to the last subset if n is not a net multiple of S.

Step 2: Sort each subset of elements. O(n)

Step 3: Find the element p which is the median of the medians of the $\lceil n/5 \rceil$ subsets. $\mathbf{T}(n/5)$

Step 4: Partition S into S_1 , S_2 and S_3 , which contain the elements less than, equal to, and greater than p, respectively. O(n)

Step 5: If $|S_I| \ge k$, then discard S_2 and S_3 and solve the problem that selects the k^{th} smallest element from S_I during the next iteration;

else if $|S_1| + |S_2| \ge k$ then p is the k^{th} smallest element of S; T(3n/4)

otherwise, let $k' = k - |S_1| - |S_2|$, solve the problem that selects the k''^{th} smallest element from S_3 during the next iteration.



• 算法复杂性分析

$$\begin{split} T(n) &= T(3n/4) + T(n/5) + O(n) \\ \text{Let } T(n) &= a_0 + a_1 n + a_2 n^2 + \dots \;, a_1 \neq 0 \\ T(3n/4) &= a_0 + (3/4) a_1 n + (9/16) a_2 n^2 + \dots \\ T(n/5) &= a_0 + (1/5) a_1 n + (1/25) a_2 n^2 + \dots \\ T(3n/4 + n/5) &= T(19n/20) = a_0 + (19/20) a_1 n + (361/400) a_2 n^2 + \dots \\ T(3n/4) &+ T(n/5) \leq a_0 + T(19n/20) \\ \Rightarrow T(n) \leq cn + T(19n/20) \end{split}$$



$$\Rightarrow T(n) \le cn + T(19n/20)$$

$$\le cn + (19/20)cn + T((19/20)^{2}n)$$

$$\vdots$$

$$\le cn + (19/20)cn + (19/20)^{2}cn + \dots + (19/20)^{p}cn + T((19/20)^{p+1}n) ,$$

$$(19/20)^{p+1}n \le 1 \le (19/20)^{p}n$$

$$= \frac{1 - (\frac{19}{20})^{p+1}}{1 - \frac{19}{20}}cn + b$$

$$\le 20 \ cn + b$$

$$= O(n)$$



Time complexity analysis

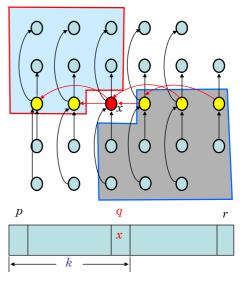
 The number of elements that greater than the partition element x is at least

$$3\left(\left\lceil \frac{1}{2} \left\lceil \frac{n}{5} \right\rceil \right\rceil - 2\right) \ge \frac{3n}{10} - 6$$

 Thus, in the worst case, the number of elements that great than the x is at most

$$n$$
-((3 n /10)-6) =7 n /10+6.

- Similarly, the number of elements that less than the x is also at most $\frac{7n}{10+6}$





- 1. Divide n elements in A into $\lceil n/5 \rceil$ groups of 5 elements each, at most one group has $(n \mod 5)$ elements.
- 2. Find median of each group by sorting first. O(n)
- 3. Use Select recursively to find the median x of the $\lceil n/5 \rceil$ medians. In case of having two medians, take the lower.
- 4. Exchange *x* with the last element in *A* and apply Partition subroutine. Let *k* be the number of elements on the low side of the partition including *x*.
- 5. If i = k, return x. Otherwise, use Select recursively to find the i^{th} smallest element on the low side if $i \le k$, or the $(i k)^{th}$ smallest element on the high side if i > k.

$$T(n) \le \begin{cases} \theta(1) & \text{if } n \le 140\\ T(\lceil n/5 \rceil) + T(7n/10 + 6) + O(n) & \text{if } n > 140 \end{cases}$$



Now we have

$$T(n) \le \begin{cases} \theta(1) & \text{if } n \le 140\\ T(\lceil n/5 \rceil) + T(7n/10 + 6) + O(n) & \text{if } n > 140 \end{cases}$$

- Using inductive method, we can prove $T(n) \le cn$ for some c and n > 140 (Homework).
- Thus, the worst case time complexity is T(n)=O(n).



$$T(n) = \theta(1)$$
 if $n \le c$
 $T(n) = aT(n/b) + D(n) + C(n)$ if $n > c$

3.5 Finding the closest pair of points

优化combine 阶段,降低T(n)=aT(n/b)+f(n)中的f(n)



问题定义

输入: Euclidean空间上的n个点的集合Q

输出: $A, B \in Q$,

 $Dis(A, B) = Min\{Dis(P_i, P_i) | P_i, P_i \in Q\}$

 $Dis(P_i, P_j)$ 是Euclidean 距 寓: 如果 $P_i = (x_i, y_i), P_j = (x_j, y_j),$ 则

$$Dis(P_i, P_j) = \sqrt{(x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2}$$



一维空间算法

- 利用排序的算法
 - 算法
 - 把Q中的点排序



- 通过有序集合的线性扫描找出最近点对
- 时间复杂性
 - T(n)=O(nlogn)



一维空间算法(续)

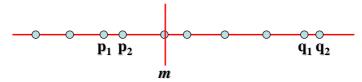
• Divide-and-conquer算法

边界条件:

1. 如果Q中仅包含2个点,则返回这个点对;

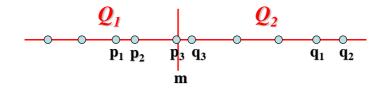
Divide:

2. 求Q中点的中位数m;





3. 用Q中点坐标中位数m把Q划分为两个大小相等的子集合 Q_1 = $\{x \in Q \mid x \leq m\}, \ Q_2$ = $\{x \in Q \mid x > m\}$

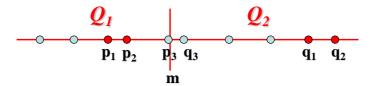


Conquer:

4. 递归地在 Q_1 和 Q_2 中找出最接近点对 (p_1, p_2) 和 (q_1, q_2)



Merge:



5. 在 (p_1, p_2) 、 (q_1, q_2) 和某个 (p_3, q_3) 之间选择最接近点对(x, y),其中 p_3 是 Q_1 中最大点, q_3 是 Q_2 中最小点。

(x, y)是Q中最接近点对



• 时间复杂性

- -Divide阶段需要O(n)时间
- Conquer 阶段需要2T(n/2) 时间
- -Merge阶段需要O(n)时间
- 递归方程

$$T(n) = O(1) n = 2$$

$$T(n) = 2T(n/2) + O(n) \qquad n \ge 3$$

- 用Master定理求解T(n)

$$T(n) = O(n\log n)$$



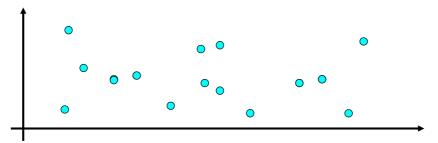
二维空间算法

• Divide-and-conquer算法

Assume: Q中点已经分别接X坐标和Y坐标排序后存储在X和Y中.

边界 条件:

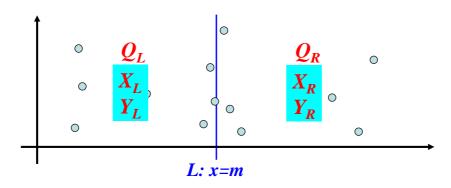
1. 如果Q中仅包含3个点,则返回最近点对,结束;

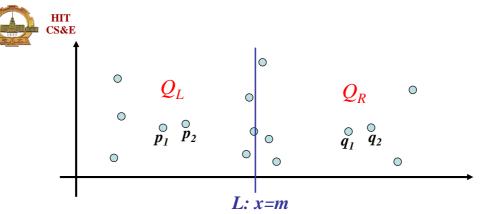




Divide:

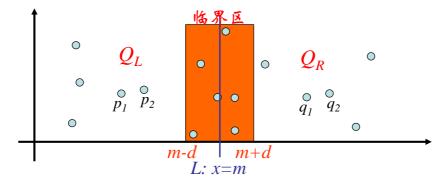
- 2. 计算Q中各点x-坐标的中位数m;
- 3. 用垂线L: $x=m \times Q$ 划分成两个大小相等的子集 $\Phi Q_L \to Q_R$, $Q_L \to \Delta L \Delta L$, 中点在 $L \Delta L \Delta L$,
- 4. 把X划 分为 X_L 和 X_R ; 把Y划 分为 Y_L 和 Y_R ;





Conquer:

- 5. 递归地在 Q_L , Q_R 中找出最近点对: $(p_1, p_2) \in Q_L$, $(q_1, q_2) \in Q_R$
- 6. $d=\min\{Dis(p_1, p_2), Dis(q_1, q_2)\};$



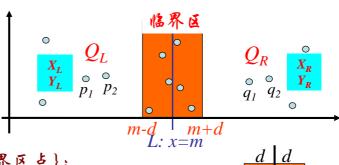
Merge:

- 1. 在临界区查找距离小于d的最近点对 $(p_l, q_r), p_l \in Q_L, q_r \in Q_R;$
- 2. 若找到,则 (p_1, q_r) 是临界区中最近点对,否则 (p_1, p_2) 和 (q_1, q_2) 中距离最小者为Q中最近点对.

关键是 (p_1,q_r) 的搜索方法及其搜索时间



•时间复杂性 O(6n)=O(n)



L

- (p₁, q_r)搜索算法
 - 1. $Q'_L = Q_L \{ 非临界区点 \};$ $Q'_R = Q_R - \{ 非临界区点 \};$
 - 2. For $\forall p(x_p, y_p) \in Q'_L$ Do
 - 3. For $\forall q(x_q, y_q) \in Q'_R \ (y_p d \le y_q \le y_p + d)$ Do *这样点至多6个*\
 - 4. If Dis(p, q) < d
 - 5. Then d=Dis(p, q), 记录(p, q);
 - 6. 如果d发生过变化,与最后的d对应的点对即为 (p_l,q_r) , 否则不存在 (p_l,q_r) .



• 时间复杂性

- -Divide阶段需要O(n)时间
- Conquer 阶段需要2T(n/2)时间
- -Merge阶段需要O(n)时间
- 递归方程

$$T(n) = O(1) \qquad \qquad n \le 3$$

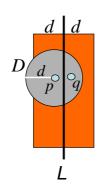
$$T(n) = 2T(n/2) + O(n) \qquad n > 3$$

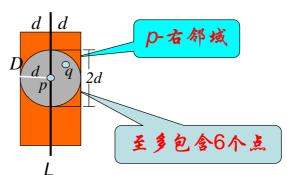
- 用 Master 定 理 求 解 T(n)

$$T(n) = O(n\log n)$$

(p_l, q_r) 的搜索时间:

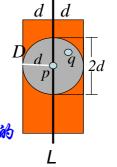
- 若(p, q)是最近点对而且 $p \in Q_L, q \in Q_R,$ dis(p, q) < d, (p, q)只能在下图的区域D.
- -若p在分割钱L上,包含(p,q)的区域D最大,嵌子d×2d的矩形(p-右邻域)中,此下图所示.







定理1. 对于左临界区中的每个点p, p-右邻域中至多包含6个点。



2d/3		
2d/3		u v
2d/3		
Ĺ	d/2	d/2

若p-右邻域中点数大子6, 由鴿巢原理,至少有一个矩形中有两个点. 设名u、v, 则 $(x_u-x_v)^2+(y_u-y_v)^2\leq (d/2)^2+(2d/3)^2=25d^2/36$

 $(x_u - x_v)^2 + (y_u - y_v)^2 \le (d/2)^2 + (2d/3)^2 = 25d^2/36$ 即 $Dis(u, v) \le 5d/6 < d$, **与** d 的 定义矛盾。



Assume:

Q中点已经分别校x坐标和y坐标排序后存储在X和Y中.

- 1. X=按x排序Q中点;
- 2. Y=接y排序Q中点;
- 3. FindCPP(X, Y).

时间复杂性= $O(n\log n)$ +T(FindCPP)= $O(n\log n)$

扩展到三维空间或更高维空间如何?



3.6 Finding the convex hull



问题定义

输入: 平面上的n个点的集合Q输出: CH(Q): Q 的 convex hull

Q的convex hull是一个最小凸多边形P,Q的点或者在P上或者在P内

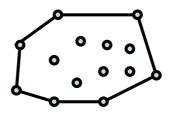
凸多边形P是具有如下性质多边形: 连接P内任意两点的边都在P内

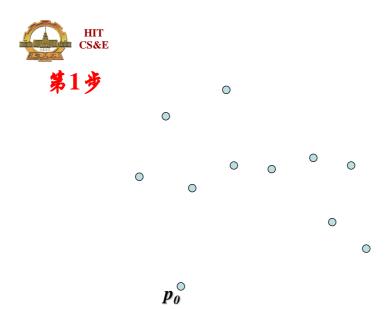


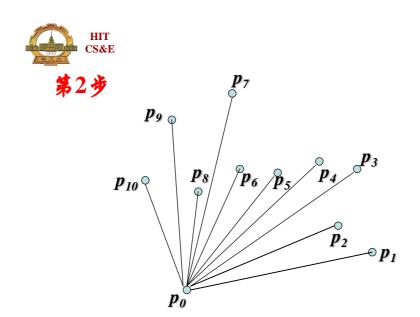
Graham-Scan算法

\$ SA PART OF THE P

- 基本思想
 - 当沿着Convex hull逆时针漫游时,总是向左转
 - -在极坐标系下按照极角大小排列,然后逆时针 方向漫游点集,去除非Convex hull顶点(非左 转点)。

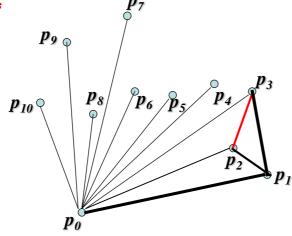




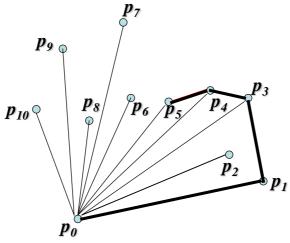




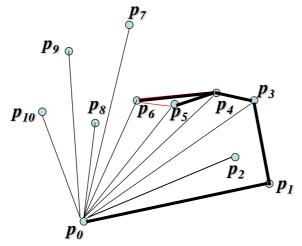




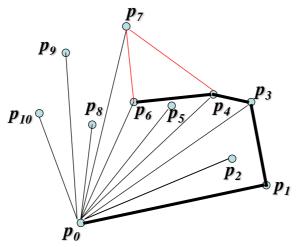




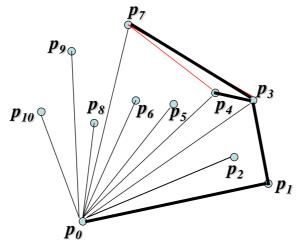




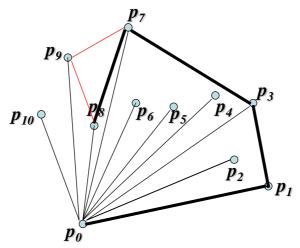




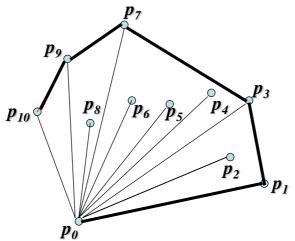












算法Graham-Scan(Q) /* 栈S从底到顶存储按逆时针 方向排列的CH(Q)顶点*/ **p**8/ 1. 求Q中y-坐标值最小的点 p_0 ; p_{10} 2. 按照与 p_0 极角(逆时针方向) 大小排序Q中其余点, 结果为<p₁, p₂, ..., p_n>; 3. Push p_0 , p_1 , p_2 into S; 4. FOR i=3 TO n DO While Next-to-top(S)、Top(S)和 p_i 形成非左移动 Do 5. 6. Pop(S);7. $Push(p_i, S);$ 8. Rerurn S.



• 时间复杂性T(n)

- 1. 求Q中y-坐标值最小的点 p_0 ;
- 2. 按照与 p_0 极角(逆时针方向) 大小排序Q中共余点, 结果为 $< p_1, p_2, ..., p_n >$;
- 3. Push p_0 , p_1 , p_2 into S;
- 4. **FOR** i=3 TO n DO
- 5. **While** Next-to-top(S)、Top(S) 和p_i形成非左移动 **Do**
- 6. $\operatorname{Pop}(S)$;
- 7. Push (p_i, S) ;
- 8. Rerurn S.

- 第1步需要O(n)时间
- 第2步需要O(nlogn)时间
- 第3步需要O(1)时间
- 第4-7步需要O(n)时间
 - 因为每个点至多进栈 一次出栈一次,每次 需要常数计算时间
- $T(n) = O(n \log n)$



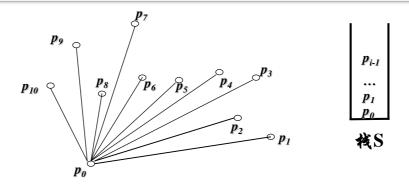
• 正确性分析

定理. 设n个二维点的集合Q是Graham-Scan算法的输入, $|Q| \ge 3$,算法结束时,栈S中旬底到顶存储CH(Q)的顶点(按照逆时针顺序).

证明:使用循环不变量方法

Loop invariant

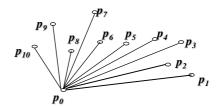
在处理第i个顶点之前, 栈S中旬底到顶存储 $CH(Q_{i-1})$ 的顶点.



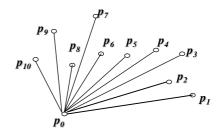
循环不变量 在处理第i个顶点之前, 棋S旬底到顶存储 $CH(Q_{i,j})$ 的顶点.

Proof by induction

- Initialization: (第3步)
 - 处理i=3之前. 栈S中包含了 $Q_{i-1}=Q_2=\{p_0,p_1,p_2\}$ 中的顶点,这三个点形成了一个CH. 循环不变量为真.
- Maintenance:
 - •设在处理第 $i(i\geq 3)$ 个顶点之前,循环不变量为真,即: 栈S 中自底到顶存储 $\mathrm{CH}(Q_{i-1})$ 的顶点.
 - 往证: 算法执行5~7步之后,栈S中自底到顶存储CH(Q;)的顶点.



- 往证: 算法执行5~7步后,栈S中自底到顶存储CH(Q;)的顶点
 - $-5\sim6$ 步while循环执行结束后,第7步将 p_i 压入栈之前,设栈顶元素为 p_j ,次栈顶元素为 p_k ,则此时,<mark>栈中包含了与for循环的第j轮迭代后相同的顶点,即CH(Q_j)</mark>,循环不变量为真.
 - 执行第7步之后, p_i 入栈,则栈S中包含了 $CH(Q_i \cup \{p_i\})$ 中的顶点,且这些点仍按逆时针顺序,自底向上出现在栈中.即: $CH(Q_i \cup \{p_i\}) = CH(Q_i)$
 - 对于任意一个在第i轮迭代中被弹出的栈顶点 p_t , 设 p_r 为紧靠 p_t 的次栈 顶点, p_t 被弹出当且仅当 p_r 、 p_t 、 p_i 构成非左移动。因此, p_t 不是 $\frac{\mathrm{CH}(Q_i)}{\mathrm{O}(Q_i)}$ 的一个顶点,即 $\frac{\mathrm{CH}(Q_i-\{p_t\})=\mathrm{CH}(Q_i)}{\mathrm{O}(Q_i-\{p_t\})}$ 。
 - 设 P_i 为for循环第i轮迭代中被弹出的所有点的集合,则有 $CH(Q_i-P_i)=CH(Q_i)$
 - 又 $Q_i P_i = Q_i \cup \{p_i\}$, 故有 $CH(Q_i \cup \{p_i\}) = CH(Q_i P_i) = CH(Q_i)$
 - 即得到: 一旦将 p_i 压入栈后, 栈S中恰包含 $CH(Q_i)$ 中的顶点, 且按照逆时针顺序, 自底向上排列。



- Termination:

• i=n+1,栈S中旬底到顶存储 $CH(Q_n)$ 的顶点,算法正确. 证 毕.



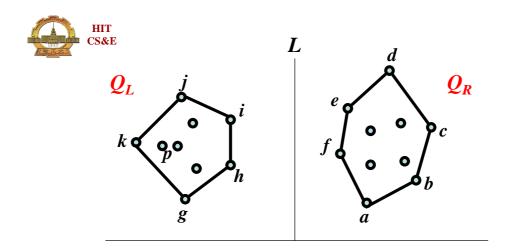
Divide-and-conquer算法

边界条件:(时间复杂性为O(1))

- 1. 如果|Q|<3, 算法停止;
- 2. 如果|Q|=3, 按照逆时针方向输出CH(Q)的顶点;

Divide:(使用O(n)算法求中值)

1. 选择一个垂直于x-轴的直线把Q划分为基本相等的两个集合 Q_L 和 Q_R , Q_L 在 Q_R 的左边;



Conquer: (时间复杂性为2T(n/2))

1. 递归地为 Q_L 和 Q_R 构造 $CH(Q_L)$ 和 $CH(Q_R)$;

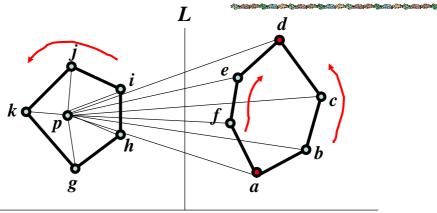


Merge:

我们先通过一个例子来看Merge的思想

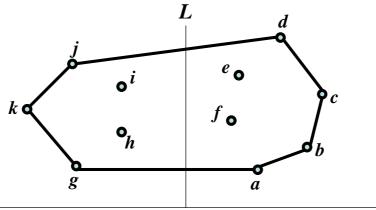


Merge实例



3个序列: <g, h, i, j, k>, <a, b, c, d>, <f, e> 合并以后: <g, h, a, b, f, c, e, d, i, j, k>





Graham-Scan on $\langle g, h, a, b, f, c, e, d, i, j, k \rangle$



Merge:(时间复杂性为O(n))

- 1. 找一个 Q_L 的内点p;
- 2. 在 $CH(Q_R)$ 中找与p的极角最大和最小顶点u和v;
- 3. 构造如下三个点序列:
 - (1) 按逆时针方向排列的 $CH(Q_L)$ 的所有顶点,
 - (2) 接逆时针方向排列的 $CH(Q_R)$ 从u到v的顶点,
 - (3) 按顺时针方向排列的 $CH(Q_R)$ 从u到v的顶点;
- 4. 合并上述三个序列;
- 5. 在合并的序列上应用Graham-Scan.



时间复杂性

- Preprocessing 阶段
 - -0(1)
- Divide阶段(使用O(n)算法求中值)
 - -O(n)
- Conquer 阶段
 - -2T(n/2)
- Merge 阶段
 - -O(n)



时间复杂性

- 总的时间复杂性 T(n)=2T(n/2)+O(n)
- 使用Master定理T(n)= O(nlogn)



3.7 快速傅里叶变换



问题定义

输入: $a_0, a_1, ..., a_{n-1}$, a_i 是实数, $(0 \le i \le n-1)$

输出: $A_0, A_1, ..., A_{n-1}$, 使得,

$$A_j = \sum_{k=0}^{n-1} a_k e^{\frac{2\pi i j k}{n}}$$

其中:

- (2) $0 \le j \le n-1$
- (3) e是自然对数的底数
- (4) $i=\sqrt{-1}$ 是虚数单位

蛮力法利用定义计算每个 A_j , 时间复杂度为 $\Theta(n^2)$



算法的数学基础

$$\begin{split} A_{j} &= \sum_{k=0}^{n-1} a_{k} e^{\frac{2\pi i j k}{n}} \quad \Leftrightarrow_{w_{n}} = e^{\frac{2\pi i}{n}}, \qquad \overrightarrow{\exists} : \quad A_{j} = \sum_{k=0}^{n-1} a_{k} w_{n}^{jk} \\ A_{j} &= a_{0} + a_{1} w_{n}^{j} + a_{2} w_{n}^{2j} + a_{3} w_{n}^{3j} + a_{4} w_{n}^{4j} + \dots + a_{n-2} w_{n}^{(n-2)j} + a_{n-1} w_{n}^{(n-1)j} \\ &= (a_{0} + a_{2} w_{n}^{2j} + a_{4} w_{n}^{4j} + \dots + a_{n-2} w_{n}^{(n-2)j}) \\ &\quad + (a_{1} w_{n}^{j} + a_{3} w_{n}^{3j} + a_{5} w_{n}^{5j} + \dots + a_{n-1} w_{n}^{(n-1)j}) \\ &= (a_{0} + a_{2} w_{n}^{2j} + a_{4} w_{n}^{4j} + \dots + a_{n-2} w_{n}^{(n-2)j}) \\ &\quad + w_{n}^{j} (a_{1} + a_{3} w_{n}^{2j} + a_{5} w_{n}^{4j} + \dots + a_{n-1} w_{n}^{(n-2)j}) \end{split}$$



算法的数学基础



分治算法过程

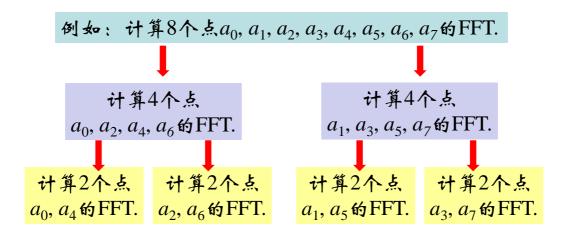
划分:将输入拆分成 a_0,a_2,\ldots,a_{n-2} 和 a_1,a_3,\ldots,a_{n-1} .

递归求解: 递归计算 $a_0,a_2,...,a_{n-2}$ 的变换 $B_0,B_1,...,B_{n/2-1}$ 递归计算 $a_1,a_3...,a_{n-1}$ 的变换 $C_0,C_1,...,C_{n/2-1}$

合并: 根据 $A_j = B_j + C_j \cdot W_n^{\ j} (j < n/2)$ 和 $A_j = B_{j-n/2} + C_{j-n/2} \cdot W_n^{\ j} (n/2 \le j < n-1)$ 依次求得 $A_0, A_1, \ldots, A_{n-1}$.



分治算法过程



HIT CS&E

算法及复杂性分析

```
算法FFT(a_0, a_2, ..., a_{n-1}, n)
输入: a_0, a_1, ..., a_{n-1}, n=2^k
输出: a_0,a_1,\ldots,a_{n-1}的傅里叶变换A_0,\ldots,A_{n-1}
1. W \leftarrow \exp(2\pi i/n);
                                                   T(n)=\theta(1)
                                                                                   If n=2
2. If (n=2) Then
                                                   T(n)=2T(n/2)+\theta(n)
                                                                                  If n>2
       A_0 \leftarrow a_0 + a_1;
       A_1 \leftarrow a_0 - a_1;
                                                    T(n) = \theta(n \log n)
5. 输出A<sub>0</sub>,A<sub>1</sub>,算法结束;
6. B_0, B_1, ..., B_{n/2-1} \leftarrow \text{FFT}(a_0, a_2, ..., a_{n-2}, n/2);
7. C_0, C_1, \dots, C_{n/2-1} \leftarrow \text{FFT}(a_1, a_3, \dots, a_{n-1}, n/2);
8. For j=0 To n/2-1
       A_i \leftarrow B_i + C_j \cdot W^j;
10. A_{j+n/2} \leftarrow B_j + C_j \cdot W^{j+n/2};
11.输出A_0,A_1,...,A_{n-1},算法结束;
```



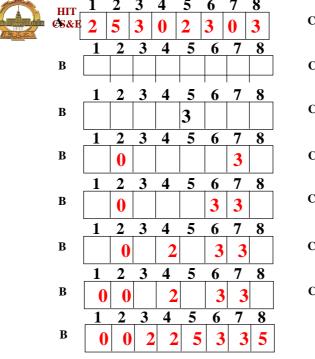
3.8 Sorting in Linear Time

- Counting Sort Algorithm
- Radix Sort Algorithm
- Bucket Sort Algorithm



Counting Sort

- Input: A[1..n], $0 \le A[i] \le k$ for $1 \le i \le n$
- Output: B[1..n]=sorted A[1..n]
- Idea
 - Use C[0..k] to compute the position of each A[i]
 - Put each A[i] for i=n to I into B[C[A[i]]]



0	1	2	3	4	5
2	0	2	3	0	1
2	1	2	3	4 7	5
	2	4	7	7	5 8 5 8
0	1	2	3	4	5
2	2	4	6	7	
0	1	2	3	4	5
1	2	4	6	7	5 8 5 8
0	1	2	3	4	5
1	2	4	5	7	8
0	1	2	3	4	5
1	2	3	3 5	7	8 5 8
0	1	2	3	4	5
0	2	3	3 5	7	8



Algorithm

```
for i \leftarrow 0 to k
do C[i] \leftarrow 0;
for j \leftarrow 1 to length[A]
C: 0, 0, 0, 0, 0, 0
do C[A[j]] \leftarrow C[A[j]] + 1;
for i \leftarrow 1 to k
C: 2, 0, 2, 3, 0, 1
do C[i] \leftarrow C[i] + C[i-1];
for j \leftarrow length[A] downto 1
C: 2, 2, 4, 7, 7, 8
C[A[j]] \leftarrow A[j]
C[A[j]] \leftarrow C[A[j]] - 1;
C: 2, 2, 4, 6, 7, 8
```



Time complexity

for
$$i \leftarrow 0$$
 to k
do $C[i] \leftarrow 0$;
for $j \leftarrow 1$ to $length[A]$
do $C[A[j]] \leftarrow C[A[j]] + 1$;
for $i \leftarrow 1$ to k
do $C[i] \leftarrow C[i] + C[i-1]$;
for $j \leftarrow length[A]$ downto 1
do begin
$$B[C[A[j]]] \leftarrow A[j];$$

$$C[A[j]] \leftarrow C[A[j]] - 1$$
;

Time Complexity=O(n+k)



- Property of Counting Sort
 - Counting sort doesn't sort in place
 - Counting sort is stable
 - That is, the same values appear in the output array in the same order as they do in the input array.
 - Problems
 - A[i] must be integer.
 - *k* should be small



Radix Sort Algorithm

- Idea of Radix sort algorithm
 - Use stable sort algorithm
 - Sort the *n d*-digit elements from the lowest digit to the highest digit

329		720		720		329
457		355		329		355
657		436		436		436
839		457		839		457
436	,	657	,	355	,	657
720		329		457		720
355		839		6 57		839
		- 1		1		



• Radix sort algorithm

```
Ininput: Array A, each element is a number of d digit.

Radix - Sort(A, d)

for i \leftarrow 1 to d do

use a stable sort to sort array A on digit i;
```

- Time complexity of Radix sort algorithm
 - Using Counting sort algorithm, 0≤A[i]≤k
 - The time complexity is O(d(n+k))
- · Problems



- Extension of Radix sort
 - Input: *n b*-binary-digit number, any r≤b
 - Radix sort can sort these numbers in $\Theta((b/r)(n+2^r))$
 - -Why
 - View each number as $d = \lceil b/r \rceil$ digits of r bits each.
 - Each digit is an integer in the range 0 to $2^{r}-1$
 - Use counting sort with $k=2^r-1$
 - How about b=500, r=100?



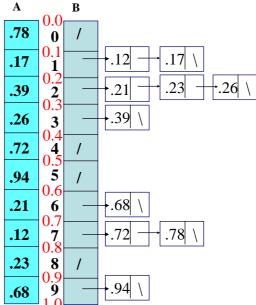
Bucket Sort

Assumption of Bucket Sort

Input is elements uniformly distributed in [0, 1)

· Idea of Bucket Soot

- Divide [0, 1) into *n* equalsized bucket
- Distribute the input into the n bucket
- Sort the numbers in each bucket
- List all the sorted numbers in each bucket in order

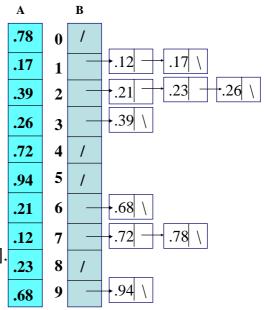




• Bucket Sort Algorithm

Bucket-Sort(*A*)

- 1. n=length[A];
- 2. For i=1 To n Do
- 3. Insert A[i] into list $B[\lfloor nA[i] \rfloor]$;
- 4. For i=0 To n-1 Do
- 5. Sort list B[i] with insert sort;
- 6. concatenate lists B[0], ..., B[n-1].





Time complexity

- Let the random variable $n_i = |B[i]|$
- The time complexity:

$$T(n) = \Theta(n) + \sum_{i=0}^{n-1} O(n_i^2)$$

- Since $E[n_i^2]=2-1/n$ (Homewok)

$$E[T(n)] = \Theta(n) + \sum_{i=0}^{n-1} E[O(n_i^2)]$$

= $\Theta(n) + O(n(2-1/n)) = \Theta(n)$