Python徒手实现识别手写数字—图像识别算法(K最近邻)

写在前面

这一段的内容可以说是最难的一部分之一了,因为是识别图像,所以涉及到的算法会相比之前的来说比较困难,所以我尽量会讲得清楚一点。

而且因为在编写的过程中,把前面的一些逻辑也修改了一些,将其变得更完善了,所以一切以本篇的为准。当然,如果想要直接看代码,代码全部放在我的GitHub中,所以这篇文章主要负责讲解,如需代码请自行前往GitHub。

本次大纲

上一次写到了数据库的建立,我们能够实时的将更新的训练图片存入CSV文件中。所以这次继续往下走,该轮到识别图片的内容了。

首先我们需要从文件夹中提取出需要被识别的图片test.png,并且把它经过与训练图片相同的处理得到1x10000大小的向量。因为两者之间存在微小的差异,我也不是很想再往源代码之中增加逻辑了,所以我就直接把增加待识别图片的函数重新写一个命名为GetTestPicture,内容与GetTrainPicture类似,只不过少了"增加图片名称"这一个部分。

之后我们就可以开始进行正式图片识别内容了。

主要是计算待识别图片与所有训练图片的距离。当两个图片距离越近的时候,说明他们越相似,那么他们很有可能写的就是同一个数。所以利用这个原理,我们可以找出距离待识别图像最近的几个训练图片,并输出他们的数字 分别是几。比如说我想输出前三个,前三个分别是3,3,9,那就说明这个待识别图片很有可能是3.

之后还可以对每一个位置加个权重,具体的就放在下一次再讲,本节内容已经够多了。

(第一篇文章之中我说过利用图片洞数检测。我尝试了一下,认为有些不妥,具体原因放在本文末。)

MAIN代码

所以直接把主要代码放上来,逻辑相对来说还是比较清晰的

```
import os
import OperatePicture as OP
import OperateDatabase as OD
import PictureAlgorithm as PA
import csv
##Essential vavriable 基础变量
#Standard size 标准大小
N = 100
#Gray threshold 灰度阈值
color = 200/255
#读取原CSV文件
reader = list(csv.reader(open('Database.csv', encoding = 'utf-8')))
del reader[0]
     (num目录下的所有文件名
fileNames = os.listdir(r"./num/")
#对比fileNames与reader,
                               增的图片newFileNames
newFileNames = OD.NewFiles(fileNames, reader)
print('New pictures are: ', newFileNames)
#得到newFilesNames对应的矩阵
pic = OP.GetTrainPicture(newFileNames)
OD.SaveToCSV(pic, newFileNames)
pic = OD.Combination(reader, pic)
#得到待识别图片
testFiles = os.listdir(r"./test/"
testPic = OP.GetTestPicture(testFiles)
#计算每一个待识别图片的可能分类
result = PA.CalculateResult(testPic, pic)
for item in result:
    for i in range(n):
        print('第'+str(i+1)+'个向量为'+str(item[i+n])+',距离为'+str(item[i]))
```

相比上一篇文章的内容,本篇文章里只增加了下面的的一段代码,即得到待识别图片名称、得到待识别图片向量、计算分类。

下面我们将着重讲解CalculateResult函数的内容,即识别图片的算法。

算法内容

算法大致讲解

我们在大纲之中已经简单介绍过了,所以我就直接把复制过来,并且再添加一些内容。

假设我们在二维平面上有两个点\$A=(1,1)\$和\$B=(5,5)\$,我现在再放一个点\$C=(2,2)\$,那么请问,\$C\$点离哪一个更近?

学过初中数学的都会知道肯定是离\$A\$点更近。所以我们换一种说法,我们现在有两个类A和B、A类中包括了点\$(1, 1)\$.8类中包括了点\$(5, 5)\$、所以对于点\$(2, 2)\$、它可能属于哪一类?

因为这个点离A类的点更近一点,所以它可能属于A类。这就是结论。那么对于3维空间,A类是点\$(1, 1, 1)\$和B类是\$(5, 5, 5)\$,那么对于点\$(2, 2, 2)\$肯定也是属于A类。

可以看出,我们这里是将**两个点的距离**来作为判断属于哪一类的标准。那么对于我们将图片拉成的1xn维向量,他实际上投影到n维空间上就是一个点,所以我们将训练向量分成10类,分别代表十个数字,那么被识别数字靠近哪一个类,那说明它有可能属于这一个类。

那么我们这里可以假设对于被识别向量,列出距离他最近的前十个向量分别属于哪一类别,然后根据名次加上一个权重,并计算出一个值。该值代表了可能是属于哪一个类,因此这就是我们得出的最终的一个结果——被识别手 运教令图上的值

以上是第一篇文章中的内容,下面我着重讲一下数学方面的内容。

考虑到某些地方不能够输入数学公式(或不方便输入),我还是把这一段内容贴成图片出来。

```
假设存在两个 n 推向量 A_{1\times n} , B_{1\times n} , 可以写成 A_{1\times n} = \begin{bmatrix} A_1 & A_2 & A_3 & \dots & A_n \end{bmatrix}^{\mathsf{T}} 与 B_{1\times n} = \begin{bmatrix} B_1 & B_2 & B_3 & \dots & B_n \end{bmatrix}^{\mathsf{T}} 所以在 n 推立向内,我们可以考虑两个问量的调点之间的距离 d 或者两个向量於例的。我为 d = \sqrt{(A_1 - B_1)^2 + (A_2 - B_2)^2 + \dots + (A_n - B_n)^2} d = \sqrt{(A_1 - B_1)^2 + (A_2 - B_2)^2 + \dots + (A_n - B_n)^2} 或者用来角来表示为 \theta = \arccos\left(\frac{|A|^2 + |B|^2 - |A - B|^2}{2|A||B|}\right) 所以两个向量之间的比较或是通过 d d \rho 。当这两个值越小的时候说明越感受(两个图片被像)。基立的中低越小的时候说明越感受(两个图片被像)。基立的中低键则基础(两个图片经本作像)
```

之后直接挑出前几个离被识别图片最近的向量数字,基本上这几个数字就是被识别图片的数字了。但这样做未免有些简单,所以下一篇文章我会再深入一下,这张先讲计算距离的内容。

主代码

下面的代码中文件夹test用来存放待识别图片,并通过函数GetTestPicture来得到图片向量,之后和训练图片pic一起放进计算距离的函数CalculateResult中计算每一个待识别向量和其他所有图片向量的距离。

```
#得到待识别图片
testFiles = os.listdir(r"./test/")
testPic = OP.GetTestPicture(testFiles)
#计算每一个待识别图片的可能分类
result = PA.CalculateResult(testPic, pic)
for item in result:
    for i in range(n):
        print('第'+str(i+1)+'个向量为'+str(item[i+n])+',距离为'+str(item[i]))
```

函数CalculateResult在文件PictureAlgorithm.py中,这个文件里面包含了两个函数为CalculateDistance函数和CalculateResult函数,代表识别图片所用到的算法。

函数CalculateResult

这个函数的逻辑比较简单,也没什么好说的,主要的联系就是这个计算距离的CalculateDistance函数。

函数CalculateDistance

函数中我导入了四个参数:被识别向量test,训练向量train,与训练向量对应的每个向量对应代表的数字num,想要导出的前n个距离最近的向量。

```
def CalculateDistance(test, train, num, n):
    '''計算每个图片前市相似图片'''
    #前个放距离。后个放数字
    dis = np.zeros(2*n*len(test)).reshape(len(test), 2*n)
    for i, item in enumerate(test):
        #计算出每个训练图片与该特识别图片的距离
        itemDis = np.sqrt(np.sum((item-train)**2, axis=1))
        #对距离进行排序,找出前n个
        sortDis = np.sort(itemDis)
        dis[i, 0:n] = sortDis[0:n]
        for j in range(n):
            #找到前几个在原矩阵中的位置
            maxPoint = list(itemDis).index(sortDis[j])
            #找到num对应位置的数字,存入dis中
            dis[i, j+n] = num[maxPoint]
        return dis
```

首先建立一个行数为test内被识别向量数量,列数为2*n的矩阵,每一行前n个放距离,后n个放数字。之后针对每一个被识别向量进行循环。

首先直接计算每个训练图片与该识别图片的距离,直接可以用一行代码表示

```
itemDis = np.sqrt(np.sum((item-train)**2, axis=1))
```

这一行代码就是上文中的算法过程,我个人觉得还是比较复杂的,可以详细的拆开看一下,我这里不细讲了。下面的内容就是开始排序并且找到距离最近的前几个向量。

这里的逻辑是:先排序,找到距离最小的前n个,存入矩阵。找到前n个在原矩阵中的位置,并找到对应位置上num的数字,存入dis的后n个。

这样子就相当于完成了所有内容,返回dis即可。

实际测试

我自己动手写了一些数字,如图所示。所以实际上我们的数据库还是比较小的。

所以我又写了一个数字作为待识别图像,通过程序运行以后,我们的以直接输出前十个最相似的向量:

```
第1个向量为2.0,距离为33.62347223932534
第2个向量为2.0,距离为35.64182105224185
第3个向量为2.0,距离为38.69663119274146
第4个向量为2.0,距离为43.52904133387693
第5个向量为2.0,距离为43.69029199677604
第6个向量为1.0,距离为43.730883339256714
```

第7个向量为6.0,距离为44.94800943845918 第8个向量为2.0,距离为45.033283944455924 第9个向量为4.0,距离为45.43926712996951 第10个向量为7.0,距离为45.64893989116544

之后我又依次从1-9试了一遍,我自己手写的数字全部识别正确,可以看出准确率还是挺高的。所以做到这一步相当于已经完成度很高了。

所以我就试了一下从网上找的图片,发现几乎没有正确的了。说明我们的数据库还是太小,只认得我的字体。不过话说这样,也可以做一个字体识别的程序。

所以如果要提高准确率,那么扩大图库是必须的。这一次就到这里。

总结

所有源代码我都放在了我的GitHub中,如果有兴趣的话可以去看看。

到这里就相当于算法内容写完了,比较简单,只用了一个类似于K最近邻的算法。

下一篇文章将会讲一个给前n个排名加权的想法,这样来提高准确度。

所以这一次就先到这里为止,谢谢。

如果喜欢的话,麻烦点一个喜欢和关注一下噢,谢谢~