### 哈尔滨工业大学计算机科学与技术学院

# 实验报告

课程名称: 机器学习 课程类型: 选修

实验题目: 多项式拟合正弦函数

学号: 1170300418 姓名: 于新蕊

## 一、实验目的

掌握最小二乘法求解(无惩罚项的损失函数)、掌握加惩罚项(2范数)的损失函数优化、梯度下降法、共轭梯度法、理解过拟合、克服过拟合的方法(如加惩罚项、增加样本)

## 二、实验要求及实验环境

## 实验要求

- 1. 生成数据,加入噪声;
- 2. 用高阶多项式函数拟合曲线;
- 3. 用解析解求解两种loss的最优解(无正则项和有正则项)
- 4. 优化方法求解最优解(梯度下降, 共轭梯度);
- 5. 用你得到的实验数据,解释过拟合。
- 6. 用不同数据量,不同超参数,不同的多项式阶数,比较实验效果。
- 7. 语言不限,可以用matlab,python。求解解析解时可以利用现成的矩阵求逆。梯度下降,共轭梯度要求自己求梯度,迭代优化自己写。不许用现成的平台,例如pytorch,tensorflow的自动微分工具。

## 实验环境

windows64, pycharm, python3.0, anaconda

## 三、设计思想(本程序中的用到的主要算法及数据结构)

## 算法原理

### 最小二乘法求解析解

#### 无正则项

目标函数为:

$$J(\theta) = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^{m} \left( h_{\theta} \left( x^{(i)} \right) - y^{(i)} \right)^{2}$$

$$= \frac{1}{2m} (X\theta - Y)^{T} (X\theta - Y)$$

$$= \frac{1}{2m} (\theta^{T} X^{T} - Y^{T}) (X\theta - Y)$$

$$= \frac{1}{2m} (\theta^{T} X^{T} X \theta - \theta^{T} X^{T} Y - Y^{T} X \theta + Y^{T} Y)$$

我们要最小化 $J(\theta)$ 且 $J(\theta)$ 为凸函数,因此

$$rac{\partial J( heta)}{\partial heta} = rac{1}{2m}ig(2X^TX heta - X^TY - X^TYig) = 0$$

$$\theta = \left(X^T X\right)^{-1} X^T Y$$

有正则项

$$egin{aligned} J( heta) &= rac{1}{2m}ig[(X heta - Y)^T(X heta - Y) + \lambda heta^TE_n hetaig] \ &= rac{1}{2m}ig( heta^TX^TX heta - heta^TX^TY - Y^TX heta + Y^TY + \lambda heta^TE_n hetaig) \end{aligned}$$

那么

$$rac{\partial J( heta)}{\partial heta} = rac{1}{2m}ig(2X^TX heta - X^TY - X^TY + 2En hetaig) = 0$$

即

$$heta = \left(X^TX + \lambda E_n
ight)^{-1} X^TY$$

### 梯度下降法

#### 无正则项

选择一个学习率 $\alpha$ ,迭代次数epcho,每次沿梯度下降最快的方向,即导数方向下降,具体来讲:每次迭代可以表示为 $\theta_j=\theta_j-\alpha\frac{\partial J(\theta)}{\theta_j}$ 。

repeat epcho times{

$$heta_j = heta_j - rac{lpha}{m} \sum_{i=1}^m \left( h_ heta\left(x^{(i)}
ight) - y^{(i)}
ight) x_j^{(i)} \ ext{ }$$
  $for j = 0 \cdots n, ext{ simultaneous update}$ 

用向量的形式可表示为

$$heta = heta - rac{lpha}{m} X^T (X heta - y)$$

#### 有正则项

如果有正则项的话,导数项会多一项,具体变为

repeat epcho times{

$$egin{align} heta_j &= heta_j - rac{lpha}{m} \sum_{i=1}^m (h_ heta(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_j^{(i)} \ heta_j &= heta_j (1 - rac{lpha \lambda}{m}) - rac{lpha}{m} \sum_{i=1}^m (h_ heta(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_j^{(i)} \ ext{for } j = 0 \ \cdots \ n, ext{simultaneous update} \ \end{cases}$$

用向量的形式可表示为

$$tmp = egin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & 1 - rac{lpha\lambda}{m} & \cdots & 0 \ dots & dots & \ddots & dots \ 0 & 0 & \cdots & 1 - rac{lpha\lambda}{m} \end{pmatrix}_{(n+1) imes(n+1)}$$
  $heta = tmp imes heta - rac{lpha}{m} X^T (X heta - y)$ 

另外,加了一个trick,动态改变 $\alpha$ 的值,当cost function增加了的时候代表学习率该减小了。

### 共轭梯度法

共轭梯度法可以解决这一类问题: 求Ax = b的解, 其中A正定。

设 $f(x) = \frac{1}{2}x^TAx - b^Tx$ , f'(x) = Ax - b。所以最小化f(x)的问题等价于求Ax = b的解的问题。

接着我们考虑cost function:

$$egin{aligned} J( heta) &= rac{1}{2m}(X heta-y)^T(X heta-y) \ &= rac{1}{2m}( heta^TX^T-y^T)(X heta-y) \ &= rac{1}{2m}( heta^TX^TX heta-2y^TX heta+y^Ty) \end{aligned}$$

那么设 $A=X^TX$ , $b=X^Ty$ ,那么最小化 $J(\theta)$ 的 $\theta$ 就是 $A\theta=b$ 的解。(注:A一定正定)

共轭梯度法的主要的思想是,梯度下降法每次沿着一个方向下降,并不会朝这个方向走到最低点走到底,这导致梯度下降法收敛很慢。共轭梯度法找出n个共轭正交向量,每次眼这n个方向走到底,使得剩余残差和之前的所有方向向量正交。理论上n次迭代之后就会找到最优解。

但是事实上并不会真的找到最优解,接着迭代cost function还在下降,应该是因为精度的问题。

伪代码:

$$A = X^T X$$
,  $b = X^T y$ 

 $\theta_0 = anv$ 

 $r0 := b - A\theta_0$  ( $r_i$ 为第i次迭代的误差)

d0 := r0 ( $d_i$ 是我们要求的共轭向量,在python实现时别忘copy)

k := 0 (k表示第几次迭代)

repeat

$$lpha_k := rac{r_k^T r_k}{d_k^T A d_k}$$
 (该项为学习率,是求出来的)

$$x_{k+1} := x_k + \alpha_k d_k$$

$$r_{k+1} := r_k - \alpha_k Q d_k$$

如果 $r_{k+1}$ 足够小,则提前退出循环(也就是认为已经找到最优解了)

$$eta_k:=rac{r_{k+1}^Tr_{k+1}}{r_k^Tr_k}\;\;d_{k+1}:=r_{k+1}+eta_kd_k$$
 (Gram-Schmidt过程求 $d_k$ ) $k:=k+1$  end repeat The result is  $x_{k+1}$ 

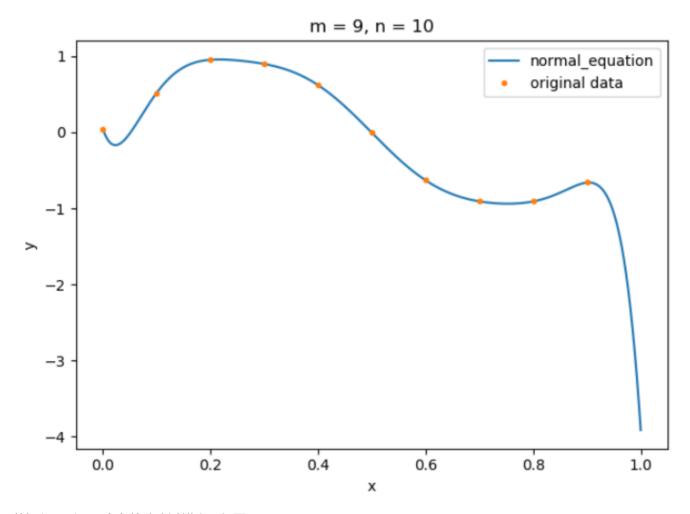
## 算法的实现

利用numpy array中的二维数组进行矩阵的乘法、加法、数乘等操作,按照上述介绍的算法思想来实现代码。具体参见源代码。

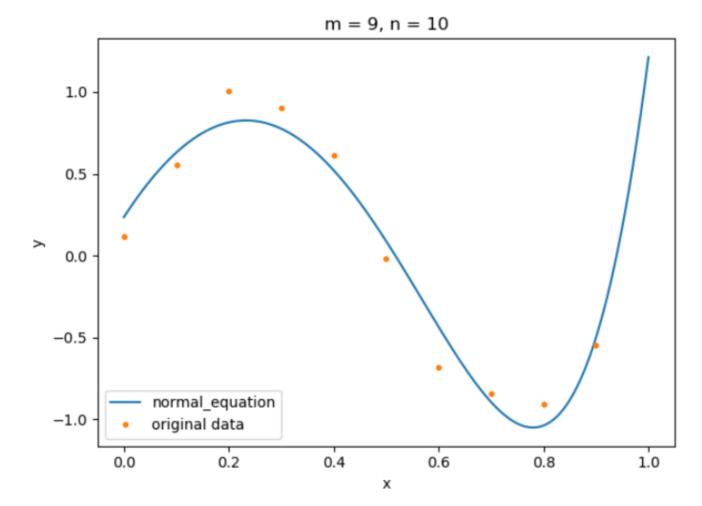
## 四、实验结果与分析

## 最小二乘法求解析解

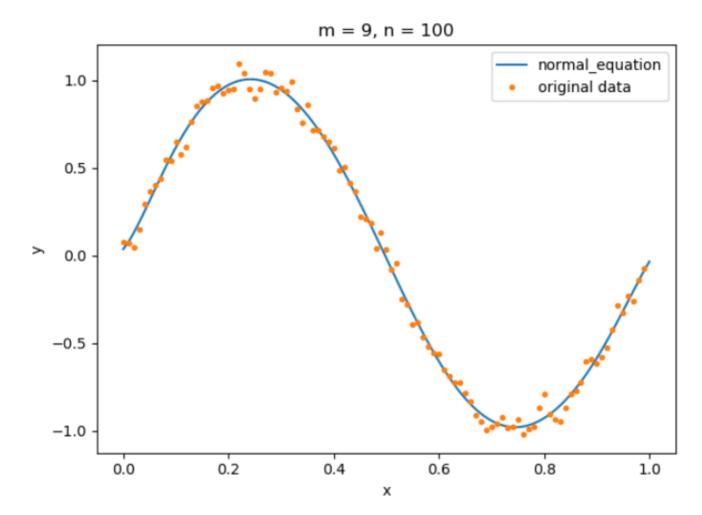
若无正则项,求出来的 $\theta$ 就是满足 $J(\theta)$ 最小的 $\theta$ 。当n和m很接近时,会出现过拟合的现象,如图



若加入正则项,会有效防止过拟合,如图, $\lambda=0.001$ 

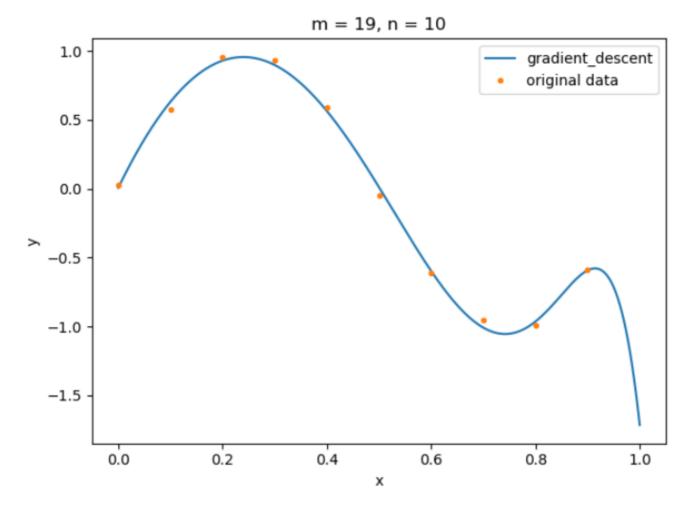


增加样本数量也会防止过拟合, 如图

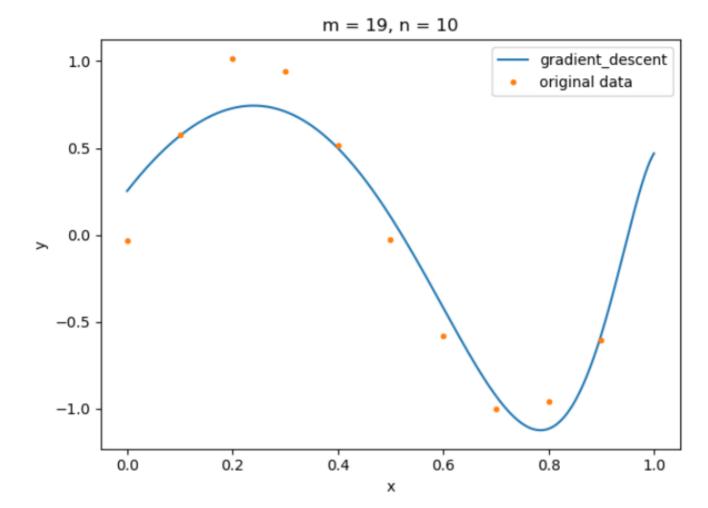


## 梯度下降法

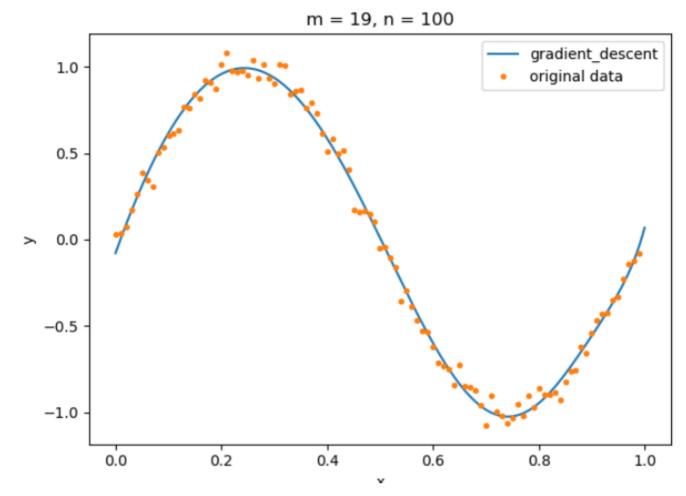
无正则项, 当阶数过大时会出现过拟合现象



有正则项,阶数很大,调参为 $\alpha=1, \lambda=0.003$ 

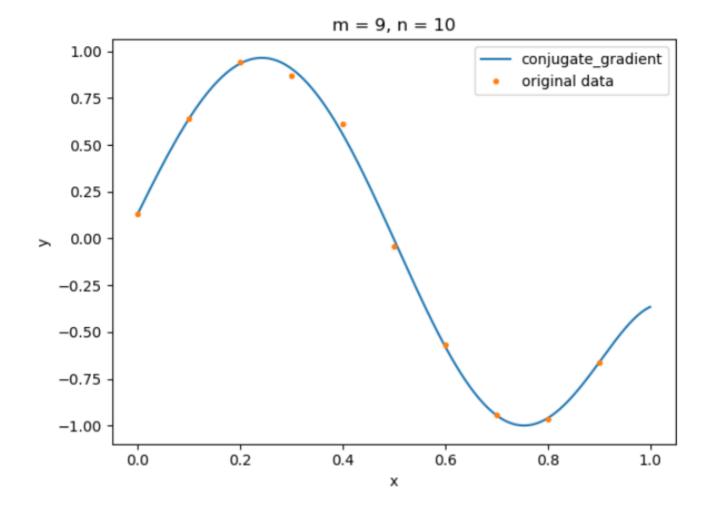


当增加数据样本数量时,拟合效果很好

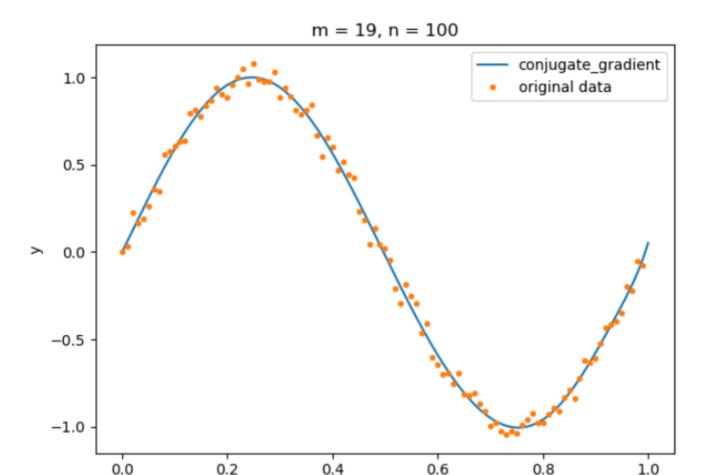


## 共轭梯度法

m=9, n=10



m=19, n=100



## 五、结论

对于最小二乘法求解析解,其代码量小,但是时间复杂度为 $O(n^3)$ ,当样本个数很大时其效率过低,样本个数不大时可以采用这个方法;

Х

对于梯度下降法,我们设置一个迭代次数epoch,时间复杂度就是O(epoch),但是梯度下降法需要自己设置一个参数 $\alpha$ ,参数过大会不收敛,参数过小收敛的会很慢,所以需要多次尝试不同的 $\alpha$ ;

对于共轭梯度法找出n个共轭正交向量,每次眼这n个方向走到底,使得剩余残差和之前的所有方向向量正交。理论上n次迭代之后就会找到最优解,总体来讲,共轭梯度法较为优秀。

## 六、参考文献

吴恩达机器学习(Coursera)

最小二乘法推导

共轭梯度法

## 七、附录:源代码(带注释)

```
def generate_data(m, n, begin=0, end=1):
    """

生成数据
:param m: 多项式阶数
:param n: 训练集大小
```

```
:param begin: 区间起点
   :param end: 区间终点
   :return: x, y, x = (n, m+1), y = (n, 1)
   generate_x = np.arange(begin, end, (end - begin) / n)
   generate_y = np.sin(2 * np.pi * generate_x)
   noise = np.random.normal(0, 0.05, n)
   generate_y = generate_y + noise
   data\_set = np.empty((n, m + 1))
   for i in range(n):
       data_set[i][0] = 1
       for j in range(1, m + 1):
           data_set[i][j] = data_set[i][j - 1] * generate_x[i]
   return data_set, generate_y.reshape(n, 1)
def normal_equation(x, y, _lambda=0):
   正规方程即最小二乘法求解解析解,默认1ambda=0无正则项
   :param x: 矩阵X
   :param y: 列向量y
   :param _lambda: 正则项系数, 默认无正则项
   :return: 系数向量theta
   m = x.shape[1] - 1
   # 正则项为 sigma(theta_i ** 2) i = 1 to m, 与老师讲的二范数略有区别,这个正则项是参考吴恩达讲的的
   regular = np.eye(m + 1)
   regular[0][0] = 0
   theta = np.dot(np.dot(np.linalg.pinv(np.dot(x.T, x) + _lambda * regular), x.T), y)
   print(cost_function(theta, x, y))
   return theta
def cost_function(theta, x, y):
   .....
   计算损失函数
   :param theta: 系数矩阵
   :param x: X矩阵
   :param y: y向量
   :return: 损失函数值
   hx = np.dot(x, theta) - y
   cost = np.sum(np.power(hx, 2)) / (2 * y.size)
   return cost
def gradient_descent(x, y, alpha=0.05, epochs=500000, _lambda=0.0):
   0.00
   梯度下降法
   :param x: X矩阵
   :param y: y向量
   :param alpha: 学习率
   :param epochs: 迭代次数
```

```
:param _lambda: 正则项系数, 默认无正则项
   :return: 系数向量theta
   # 正则项为 sigma(theta_i ** 2) i = 1 to m, 与老师讲的二范数略有区别,这个正则项是参考吴恩达讲的的
   n, m = x.shape
   theta = np.zeros(m).reshape(m, 1)
   cost0 = 100000
   # y1 = np.array([])
   while epochs > 0:
       hx = (np.dot(x, theta) - y).T
       tmp\_theta = (1 - \_lambda * alpha / n) * theta - alpha / n * np.dot(hx, x).T
       theta = tmp\_theta
       epochs -= 1
       cost1 = cost_function(theta, x, y)
       if cost1 > cost0:
           alpha /= 2
       # print(cost1-cost0)
       cost0 = cost1
    return theta
def conjugate_gradient(x_train, y_train, epochs=10000, eps=1e-10):
   共轭梯度法
   :param x_train: X矩阵
   :param y_train: y向量
   :param epochs: 迭代次数
   :param eps: 精度
   :return: 系数向量theta
   m, n = x_{train.shape}
   theta = (np.zeros(n)).reshape(n, 1)
   a = np.dot(x_train.T, x_train)
   b = np.dot(x_train.T, y_train)
   r0 = b - np.dot(a, theta)
   d0 = np.copy(r0)
   for i in range(epochs):
       alpha = np.sum(np.dot(r0.T, r0) / np.dot(np.dot(d0.T, a), d0))
       theta = theta + alpha * d0
       r1 = r0 - alpha * np.dot(a, d0)
       beta = np.sum(np.dot(r1.T, r1) / np.dot(r0.T, r0))
       if np.dot(r1.T, r1) < eps:</pre>
           return theta, i + 1
       d1 = r1 + beta * d0
       d0 = np.copy(d1)
       r0 = np.copy(r1)
       # print(cost_function(theta, x_train, y_train))
   return theta, epochs
```