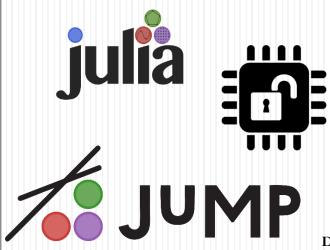
# Tópico

#### LP & MIP

Mar 2019



#### **AUTORES:**

ERIK ALVAREZ JEFFERSON CHÁVEZ



UNIVERSIDADE ESTADUAL DE CAMPINAS

DSEE — Departamento de Sistemas de Energia Elétrica







#### Programación lineal: Formulación



• Cualquier PL puede ser colocado en una forma estándar

Minimizar 
$$c_1x_1 + c_2x_2 + \dots + c_nx_n = v$$
  
sujeito a  $a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$ ,  $a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$ ,  $\vdots$   $\vdots$   $\vdots$   $\vdots$   $\vdots$   $a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$ ,  $x_1 \ge 0$ ,  $x_2 \ge 0$ ,  $\dots$   $x_n \ge 0$ .

- Las constantes  $c_j$ ,  $b_i$  y  $a_{ij}$ ,  $i=1,2,\ldots,m$  &  $j=1,2,\ldots,n$  describen un PL particular
- La forma estándar,  $b_i \ge 0$  para i = 1, 2, ..., m





# Programación lineal (PL): Métodos de solución



$$Min \sum_{i=1}^{n} c_i x_i$$

$$Sujeto a$$

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ji} x_i = b_j, \forall j = 1, ..., m$$

$$x_i \ge 0, \qquad \forall i = 1, ..., n$$

- *Método simplex primal y dual* (SX).
  - Muchas iteraciones simples, moviéndose de un vértice a otro adyacente de la región factible con mejor función objetivo.
  - Eficiente para problemas de tamaño medio.
  - El tiempo computacional depende del número de restricciones al cubo.
- *Método de punto interior* (PI) primal-dual y predictor-corrector
  - Pocas iteraciones computacionalmente costosas por puntos interiores de la región factible
  - Eficiente para problemas de grande tamaño.
  - EL tiempo computacional depende casi linealmente del número de elementos no nulos de la matriz de restricciones.
- *Para un problema convexo:* ambos métodos encuentran una solución óptima o global, no tiene problemas de convergencia.





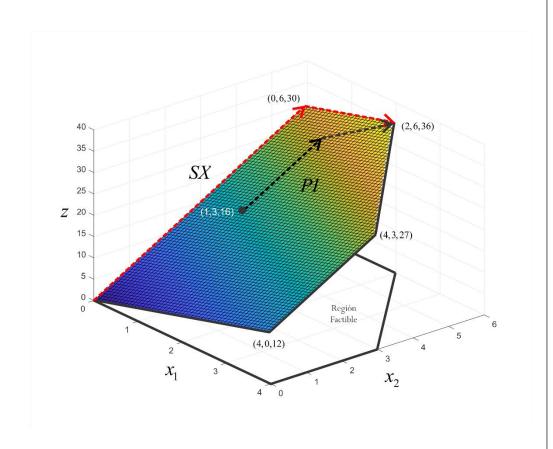
# 🎥 Programación lineal: Forma gráfica



$$\max_{x_1, x_2} z = 3x_1 + 5x_2$$

s.t.

$$x_1 \le 4$$
 $2x_2 \le 12$ 
 $3x_1 + 2x_2 \le 18$ 
 $0 \le x_1, x_2$ 





# Programación entera mixta: Formulación



• Cualquier PL puede ser colocado en una forma estándar

Minimizar 
$$c_1x_1 + c_2x_2 + \dots + c_nx_n = v$$
  
sujeito a  $a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$ ,  $a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$ ,  $\vdots$   $\vdots$   $\vdots$   $\vdots$   $\vdots$   $a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$ ,  $x_1 \ge 0$ ,  $x_2 \ge 0$ ,  $\dots$   $x_n \ge 0$ .

- Las constantes  $c_j$ ,  $b_i$  y  $a_{ij}$ ,  $i=1,2,\ldots,m$  &  $j=1,2,\ldots,n$  describen un PL particular
- La forma estándar,  $b_i \ge 0$  para i = 1, 2, ..., m







$$Min\sum_{i=1}^{n}c_{i}x_{i} + \sum_{i=1}^{n}d_{i}y_{i}$$

Sujeto a

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ji}x_{i} + \sum_{i=1}^{l} e_{ji}y_{i} = b_{j}, \forall j = 1, ..., m$$

$$x_{i} \geq 0, \qquad \forall i = 1, ..., n$$

$$y_{i} \geq 0, \qquad \forall i = 1, ..., l$$

$$x_{i} \in \mathbb{Z}, \qquad \forall i = 1, ..., n$$

- Método de ramificación y limitación (Branch & Bound).
- Método de ramificación y corte (Branch & Cut)
- Método de planos de cortes
- Métodos de descomposición
- Método de enumeración implícita
- Problema no convexo, pueden ser transformados en problemas convexos a través de métodos de relajación
- Todos los métodos encuentran una solución óptima o global
- No tiene problemas de convergencia, tiempo de procesamiento elevados







- Método de ramificación y limitación (Branch & Bound).
  - Es un método de resolución que se basa en la idea de desenvolver una enumeración implícita inteligente de los puntos candidatos a solución óptima entera de un problema, por medio de partición de espacio de soluciones y evaluaciones progresivas de las soluciones.
- Entrega tres procedimientos: aproximación, ramificación (branching) y limitación (bouding)
- El término Branch se refiere a las particiones hechas por el método y el término bound a las nuevas restricciones adicionadas.
- Utiliza el método simplex de forma recurrente en el preceso de obtener la solución óptima.

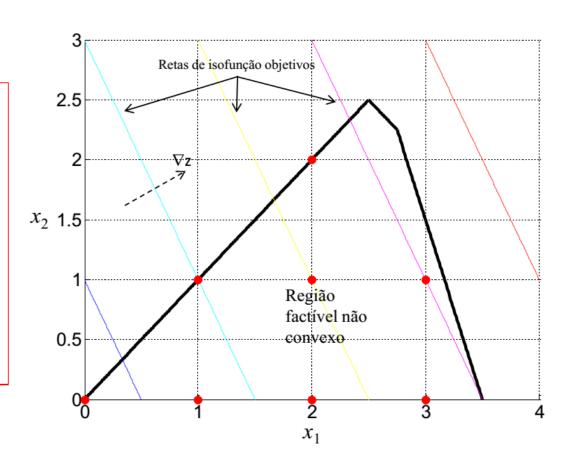






• Método de ramificación y limitación (Branch & Bound)

 $Max \ z = 2x_1 + x_2$ Sujeito a  $x_1 + x_2 \le 5$   $-x_1 + x_2 \le 0$   $6x_1 + 2x_2 \le 21$   $x_1, x_2 \ge 0$   $x_1, x_2 \in \mathbb{Z}$ 









- Ignore las restricciones de integralidad y resuelva el problema de programación lineal relajado (PLIR)
- Si la solución es óptima integral, entonces el problema entero también habrá sido resuelto. El algoritmo termina.
- Sino, el valor v encontrado se transforma en un limitante superior, LS, para el valor óptimo del problema entero.



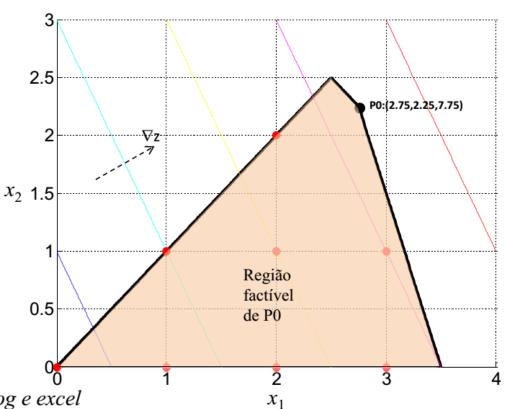




- Método de ramificación y limitación (Branch & Bound)
  - Paso 1: resolver el problema de programación lineal relajado (P0)

.

$$P0 = \begin{cases} Max \ z^{0} = 2x_{1} + x_{2} \\ Sujeito \ a \\ x_{1} + x_{2} \le 5 \\ -x_{1} + x_{2} \le 0 \\ 6x_{1} + 2x_{2} \le 21 \\ x_{1}, x_{2} \ge 0 \end{cases}$$



Resolver usando linprog, bintprog e excel







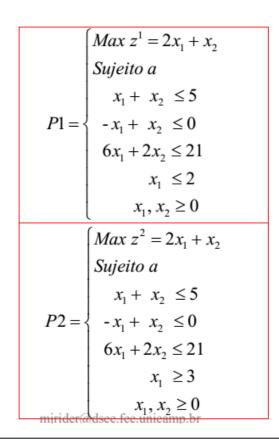
- Si  $x_j^*$ , por ejemplo, no es entera, entonces  $i_1 \le x_j^* \le i_2$ ,  $i_1$  y  $i_2$  enteros no negativos consecutivos;
- Creanse dos nuevos problemas incluyendo el problema entero las restricciones  $x_j \le i_1 \ y \ i_2 \le x_i$  ;
- Se elimina la solución con  $x_j$  no entera y se preserva las soluciones viables enteras del problema original;
- Si mas de una variable es no entera, se ramifica la que presenta parte fraccionaria mas próxima de 0,5.

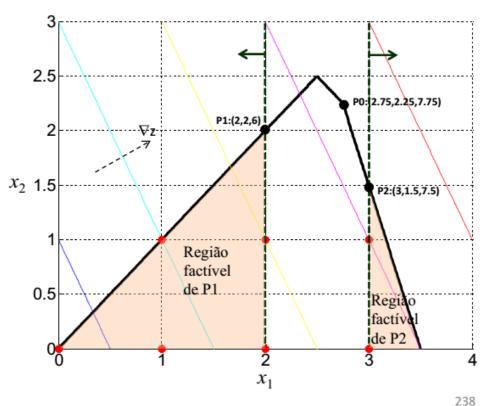






- Método de ramificación y limitación (Branch & Bound)
- Paso 2: Escoger la variable  $x_1$  para dividir y resolver los problemas de PL:  $P1 (P0 + x_1 \le 2) y P2 (P0 + x_1 \ge 3)$ .











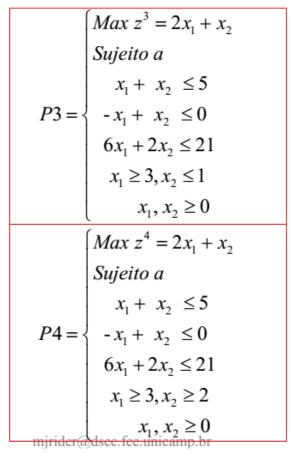
- Las aproximaciones de (P1) y (P2) son:
  - (P1)  $x_1 = 2$ ,  $x_2 = 2$  y v = 6
  - (P2)  $x_1 = 3$ ,  $x_2 = 1.5$  y v = 7.5
- El proceso de ramificación prosigue hasta que una aproximación presente la solución entera.
- El valor  $v^*$  asociado a soluciones enteras se torna una limitante inferior, LI. Así LI=6.
- Los problemas cuyas aproximaciones (integrales o no) poseen valores inferiores a LI son descartados;
- Se actualiza LI siempre que una aproximación presente solución entera con v mayor;
- El método Branch & Bound termina cuando no existen mas problemas ramificados;
- En el ejemplo, la ramificación prosigue con (P2) la variable  $x_2$ , del caso  $1 \le x_2 \le 2$

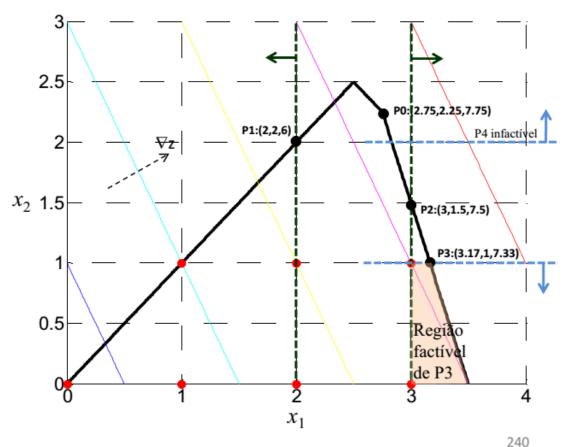






- Método de ramificación y limitación (Branch & Bound)
- Paso 3: Escoger la variable  $x_2$  para dividir y resolver los problemas de PL:  $P3 (P2 + x_2 \le 1) y P4 (P2 + x_2 \ge 2)$ .











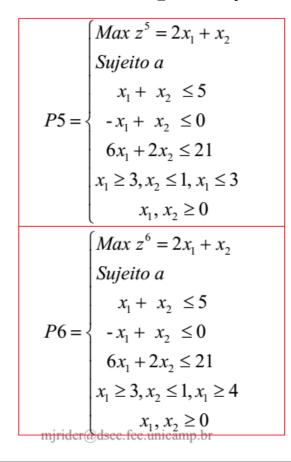
- Las aproximaciones de (P3) y (P4) son:
  - (P3)  $x_1 = 3,17, x_2 = 1 \text{ y } v = 7,33$
  - (P4) Inviable
- La ramificación, algún problema puede no ser viable, ramificaciones de este problema no son posibles;
- Pero todavía no es posible descartar el problema P3.
- La aproximación (P3) no es integral. Una nueva ramificación es necesaria;
- Note que: si existen mas de una aproximación no integrales. Una nueva ramificación es necesaria; se ramifica el problema cuyo valor óptimo v este mas próximo de LS;

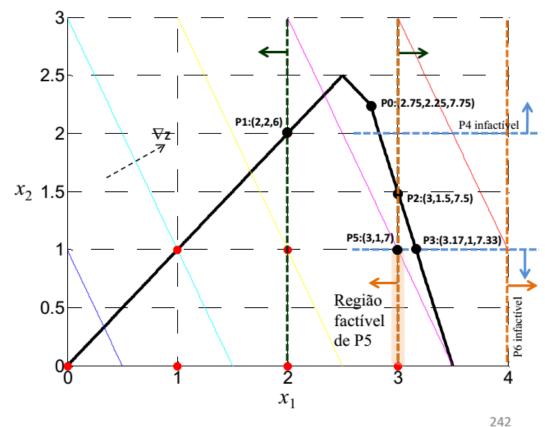






- Método de ramificación y limitación (Branch & Bound)
- Paso 4: Escoger la variable  $x_1$  para dividir y resolver los problemas de PL:  $P5 (P3 + x_1 \le 3) y P6(P3 + x_1 \ge 4)$ .









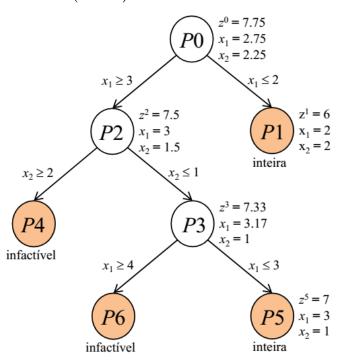


- Las aproximaciones de (P5) y (P6) son:
  - (P5)  $x_1 = 3$ ,  $x_2 = 1$  y v = 7
  - (P6) Inviable
- Se actualiza el limitante inferior para LI = 7
- Como no existen mas problemas a ser ramificados, la solución óptima del problema es  $x_1=3$ ,  $x_2=1$  y v=7





• Árbol Branch and Bound (B&B).



- Enumeración implícita de las soluciones enteras factibles.
  - Utiliza el principio divide y venceras.
  - Divide (ramifica) el conjunto de soluciones en subconjuntos disyuntos cada vez menores
  - Determina (limita) el valor de la mejor solución de cada subconjunto
  - Poda (elimina) la rama del árbol se acota indica que no puede contener la solución óptima







"The new becomes old, and the old becomes new...a life cycle"



