联系信箱: <u>admin@embeddedlinux.org.cn</u>
Forum: <u>http://www.embeddedlinux.org.cn/</u>

# 第二十二章 SPI(串行外围设备接口)

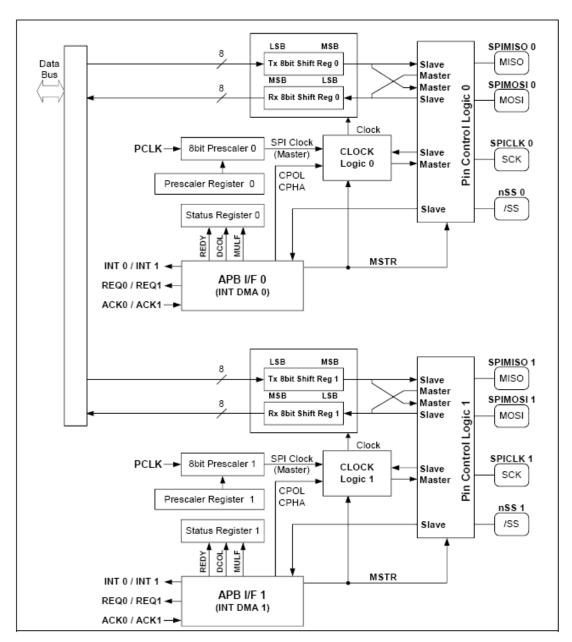
# 22.1 概述

S3C2440A的 SPI 接口可以接口串行数据传输。S3C2440A包括两个 SPI 接口,每个接口分别有两个8位的数据移位器用于发送和接收。在SPI 发送期间,数据同时发送(串行移出)和接收(串行移入)。在某个频率下的8位串行数据由相应的控制寄存器设置决定。如果你仅想发送,接收数据可以保持缄默。另外如果你只想接收,你应该发送缄默数据1。

# 22.2 特点

- 支持两个通道的 SPI
- 兼容 SPI 协议(2.11 版本)
- 8 位发送移位寄存器
- 8 位接收移位寄存器
- 8 位预定标器
- 查询,中断和 DMA 传输模式
- 容忍 5V 输入,除 nSS

### 22.3 模块图



联系信箱: admin@embeddedlinux.org.cn

Forum: http://www.embeddedlinux.org.cn/

Figure 22-1 SPI Block Diagram

# 22.4 SPI 操作

使用 SPI 接口,S3C2440A 可以和外部设备接收发送 8 位数据。一个串行时钟线来同步两个用于信息移位和采用的数据线。当 SPI 是主机时,传输频率通过设定 SPPREn 寄存器的相应位来控制。你可以修改其频率来调节波特率数据寄存器的值。如果 SPI 是从属,其他的主机提供时钟。当程序员写字节数据到 SPTDATn 寄存器时,SPI 发送接收操作会同时开始。在这种情况下,在写字节数据到 SPTDATn 之前,nSS 应该被激活。

## 22.4.1 编程步骤

当一个字节的数据写入 SPTDATn 寄存器,如果 ENSCK、SPCONn 寄存器的 MSTR 被置位,SPI 开始发送。你可以使用一个典型的编程步骤来操作 SPI 卡。

联系信箱: admin@embeddedlinux.org.cn

Forum: http://www.embeddedlinux.org.cn/

对 SPI 模块编程,按照一下基本步骤

- (1) 时钟波特率预定标器寄存器(SPPREn)
- (2) 设置 SPCONn 来合理配置 SPI 模块
- (3) 写数据 0xFF 到 SPTDATn10 次,目的是初始化 MMC 或 SD 卡。
- (4) 设置一个 GPIO 引脚, 其作为 nSS, 低电平是激活 MMC 或 SD 卡。
- (5) 发送数据->检查传输准备标志(REDY=1)的状态, 然后写数据到 SPTDATn
- (6) 接收数据(1): SPCONn 的 TAGD 位是无效=normal mode ->写 0xFF 到 SPTDATn, 然后确认 REDY 置 1, 然后从读缓存读取数据
- (7) 接收数据(2): SPCONn 的 TAGD 位是有效= Tx Auto Garbage Data mode ->确认 REDY 置 1,然后从读缓存读取数据(然后自动开始传输)
- (8) 设置一个 GPIO 引脚, 其作为 nSS, 高电平是解除激活 MMC 或 SD 卡。

#### 22.4.2 SPI 传输格式

S3C2440A 支持 4 种不同格式来传输数据。如图 22-2 所示对于 SPICLK 的四种波形。

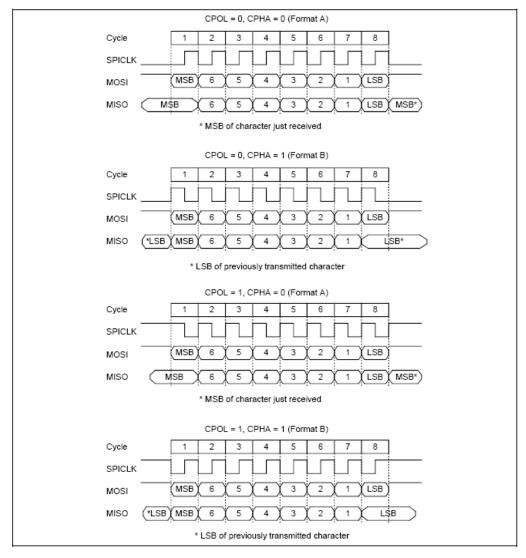


Figure 22-2 SPI Transfer Format

S3C2440A 中文 Datasheet 第二十二章 SPI(SPI 串行外围总线设备接口) 联系信箱: admin@embeddedlinux.org.cn

Forum: http://www.embeddedlinux.org.cn/

### 22.4.3 对于 DMA 的发送步骤

- (1) SPI 配置为 DMA 模式
- (2) DMA 作相应配置
- (3) SPI 请求 DMA 服务
- (4) DMA 发送 1 个字节数据到 SPI
- (5) SPI 发送数据到卡
- (6) 返回步骤 3 直到 DMA 计数器为 0
- (7) SPI 配置 SMOD 位为中断或查询模式

#### 22.4.4 对于 DMA 的接收步骤

- (1) SPI 配置为有 SMOD 位的 DMA 开始和 TAGD 位置 1
- (2) DMA 做相应的配置
- (3) SPI 从卡接收 1 个字节的数据
- (4) SPI 请求 DMA 服务
- (5) DMA从SPI接收数据
- (6) 知道写数据 0xFF 到 SPTDATn
- (7) 返回步骤 4 直到 DMA 计数为 0
- (8) SPI 配置为有 SMOD 位的查询模式和清除 TAGD 位
- (9) 如果 SPSTAn 的 READY 标志置位,则读最后一个字节数据
- 注: 总的接收数据=DMA TC 值+查询模式下的最后数据(步骤9) 第一个 DMA 接收数据是无效的,用户可以忽略掉。

# Forum: http://www.embeddedlinux.org.cn/

联系信箱: <u>admin@embeddedlinux.org.cn</u>

(1) SPI 控制寄存器 (SPCONn)

22.5 SPI 特殊寄存器

- (2) SPI 状态寄存器 (SPSTAn)
- (3) SPI 引脚控制寄存器(SPPINn)
- (4) SPI 波特率预定标器寄存器 (SPPREn)
- (5) SPI 发送数据寄存器 (SPTDATn)
- (6) SPI 接收数据寄存器 (SPRDATn)

#### 22.5.1SPI 控制寄存器

#### SPI CONTROL REGISTER (SPCONn)

寄存器	地址	读写	描述	复位值
SPCON0	0x59000000	R/W	SPI通道 0 控制寄存器	0x00
SPCON1	0x59000020	R/W	SPI通道 1 控制寄存器	0x00

SPCONn	位	描述	初始值
SPI Mode Select	[6:5]	决定SPTDAT如何读写	00
(SMOD)		00 = 查询模式 01 = 中断模式	
		10 = DMA模式 11 = reserved	
SCK Enable	[4]	决定SCK是否使能(仅对主机)	0
(ENSCK)		0 = 无效 1 = 有效	
Master/Slave	[3]	决定主从模式	0
Select (MSTR)		0=从 1=主	
		Note: 在从模式下,应该留有时间给主机初始化发送接收	
Clock Polarity	[2]	决定高态有效或低态有效时钟	0
Select (CPOL)		0 = 高态有效 1 = 低态有效	
Clock Phase	[1]	从两个基本不同的传输格式中选一	0
Select (CPHA)		0 = 格式 A1 = 格式 B	
Tx Auto Garbage	[0]	决定是否需要正在接收的数据	0
Data mode enable		0 = normal mode 1 = Tx auto garbage data mode	
(TAGD)		注: 在正常模式下,如果你仅想接收数据,你可以改传输	
		无效数据 0xFF	

#### 22.5.2 SPI 状态寄存器

#### **SPI STATUS REGISTER (SPSTAn)**

寄存器	地址	读写	描述	复位值
SPSTA0	0x59000004	R/W	SPI通道 0 状态寄存器	0x01
SPSTA1	0x59000024	R/W	SPI通道 1 状态寄存器	0x01

联系信箱: admin@embeddedlinux.org.cn

Forum: http://www.embeddedlinux.org.cn/

SPCONn	位	描述	初始值
保留	[7:3]		
Data Collision	[2]	如果当传输在过程中且通过读SPSTAn清除,写SPTDAT	0
Error Flag (DCOL)		或读SPRDATn,则该标志置位。	
		0: 不检测 1: 冲突错误检测	
Multi Master Error	[1]	如果当SPI配置为主机时nSS信号为低态有效,该标志置	0
Flag (MULF)		位。 0: 不检测 1: 多主机错误检测	
Transfer Ready	[0]	该位是指SPTDATn或SPRDATn准备发送或接收。写数据	1
Flag (REDY)		到SPTDATn该位自动清除。	
		0: 不准备 1: 数据接收发送准备	

#### 22.5.3 SPI 引脚控制寄存器

#### SPI PIN CONTROL REGISTER (SPPINn)

当 SPI 系统使能,除 nSS 外引脚的方向由 SPCONn 寄存器的 MSTR 位控制。nSS 的方向始终为输入。

当 SPI 为主机时, nSS 引脚用于检测多主机错误,提供 SPPIN 的 ENMUL 位是激活的,其他 GPIO 应该用于选择从设备。

如果 SPI 配置为从设备, nSS 引脚用来选择 SPI 为另一个主设备的从设备。

寄存器	地址	读写	描述	复位值
SPPIN0	0x59000008	R/W	SPI通道 0 引脚控制寄存器	0x00
SPPIN1	0x59000028	R/W	SPI通道 1 引脚控制寄存器	0x00

SPPINn	位	描述	初始值
保留	[7:3]		
Multi Master error	[2]	当SPI系统是主设备,nSS引脚用作输入来侦测多主机错	0
detect Enable		误	
(ENMUL)		0:无效(通用目的) 1:多主机错误侦测使能	
保留	[1]	保留	0
Master Out Keep	[0]	决定MOSI驱动或当 1 个字节发送完成时释放(仅对主	1
(KEEP)		机)	
		0:释放 1:驱动先前电平	

SPIMISO(MISO)和 SPIMOSI(MOSI)数据引脚是用来接收和发送串行数据。当 SPI配置为主设备,SPIMISO(MISO)是主数据输入线,SPIMOSI(MOSI)是主数据输出线,SPICLK(SCK)是时钟输出线。当 SPI 为从设备,这些引脚翻转角色。在一个多主机系统中,SPICLK(SCK)、SPIMISO(MISO)和 SPIMOSI(MOSI)引脚分别捆绑配置成组。当另一个 SPI 设备工作在主设备状态并选择 S3C2440A SPI 为从设备,一个主 SPI 将经历多主机错误。当错误被检测时,接下来的措施被立即执行。但是如果你想检测这个错误,你必须预先设置 SPPINn 的 ENMUL 位。

(1) 在从模式下 SPCONn 的 MSTR 位被强制设置为 0 来操作

联系信箱: <u>admin@embeddedlinux.org.cn</u> 第二十二章 SPI(SPI串行外围总线设备接口) Forum: http://www.embeddedlinux.org.cn/

(2) SPSTAn 的 MULF 标志置位,且产生 SPI 中断。

#### 22.5.4 SPI 波特率预定标器寄存器

#### SPI BAUD RATE PRESCALER REGISTER (SPPREn)

寄存器	地址	读写	描述	复位值
SPPRE0	0x5900000C	R/W	SPI通道 0 波特率预定标器寄存	0x00
			現	
SPPRE1	0x5900002C	R/W	SPI通道 1 波特率预定标器寄存	0x00
			器	

SPPREn	位	描述	初始值
Prescaler Value	[7:0]	决定SPI时钟率	0x00
		波特率= PCLK /2 / (Prescaler的值+1)	

#### 注:波特率应该小于 25MHz。

#### 22.5.5 SPI 发送数据寄存器

#### **SPI TX DATA REGISTER (SPTDATn)**

寄存器	地址	读写	描述	复位值
SPTDAT0	0x59000010	R/W	SPI通道 0 发送数据寄存器	0x00
SPTDAT1	0x59000030	R/W	SPI通道 1 发送数据寄存器	0x00

SPTDATn	位	描述	初始值
Tx Data Register	[7:0]	该区域包含通过SPI通道发送的数据	0x00

#### 22.5.6 SPI 接收数据寄存器

#### SPI RX DATA REGISTER (SPRDATn)

寄存器	地址	读写	描述	复位值
SPRDAT0	0x59000014	R/W	SPI通道 0 接收数据寄存器	0xFF
SPRDAT1	0x59000034	R/W	SPI通道 1 接收数据寄存器	0xFF

SPRDATn	位	描述	初始值
Rx Data Register	[7:0]	该区域包含通过SPI通道接收到的数据	0xFF