

第5章 波动

§ 5.1 简谐波

§ 5.2 波动方程与波速

§ 5.3 波的能量

§ 5.4 惠更斯原理 反射与折射

§ 5.5 波的叠加 波的干涉和驻波

§ 5.6 声波与声强级

§ 5.7 多普勒效应

§ 5.8 波的色散及非线性波简介

2018年4月23日

1

第五章 波动

波动：振动的传播（振动状态的传播）

机械波：机械振动在媒质中的传播
(弹性波) (声波、水波、地震波) } 经典波
电磁波： $E(t)$ 、 $B(t)$ 在空间的传播
(无线电波、光波、X射线)
概率波：描述微观粒子的波动

各种波的本质不同，具有不同的性质，但是都具有波动的共同特征。

①波长、频率、波速；②能量的传播；
③反射、折射；④干涉、衍射

2018年4月23日

2

§ 5.1 简谐波

一、波的基本概念

机械波（弹性波）：一群质点，以弹性力相联系。其中一个质点在外力作用下振动，引起其他质点也相继振动。波源

- ①机械波传播的只是相位(或振动状态)，介质中各质元并未“随波逐流”，在自己平衡位置附近振动。
- ②沿波的传播方向，各质元的相位依次落后。
- ③波源振动一个周期，波向前传播一个完整波形。波动伴随着能量的传播。

电磁波既可在媒质内传播，也可在真空中传播。

2018年4月23日

3

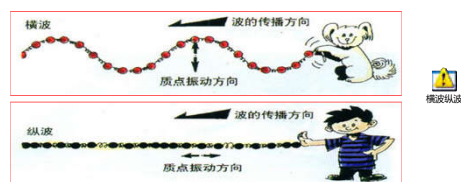
简谐波：波源的简谐振动形式的传播。

横波：振动方向与传播方向（波速方向）垂直。

外形上有波峰和波谷，如：弦线上的波。

纵波：振动方向与传播方向（波速方向）一致。

纵波传播时，介质的密度发生变化，如声波。



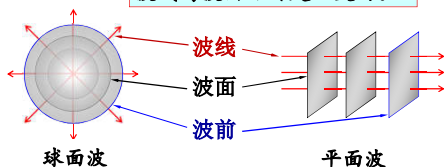
2018年4月23日

4

二、波的几何描述

- ①波线：表示波传播方向的射线。
- ②波面：同相位各点所组成的面（等相面）。
- ③波前：离波源最远即最前方的波面。

在均匀且各向同性的媒体中，波线与波面始终是正交的。



2018年4月23日

5

三、波函数

已知某点的振动情况，欲求该振动所到之处的振动情况。

波函数：各质点位移随时间与空间的变化规律用数学形式表示。

已知平衡位置在 O 处质元的振动函数为 $\xi_o(t, 0) = f(t)$ 当波沿着 x 轴正向传播时，因为 O 的振动状态传到 x 处要经过 $\Delta t = x/u$ 的时间

$$\xi(t, x) = f[t - x/u]$$

- 沿正向传播 $\xi(t, x) = f\left(t - \frac{x}{u}\right)$
- 沿反向传播 $\xi(t, x) = f\left(t + \frac{x}{u}\right)$

波函数 ξ 表示 x 处的质元在 t 时刻相对于平衡位置的位移。

传播速度（正值）

2018年4月23日

6

四、简谐波

已知 x_0 处质元作简谐振动并沿着 x 轴正向传播

$$\xi_{x_0} = A \cos(\omega t + \varphi_0)$$

$$\xi(x, t) = \xi_{x_0}(t - \frac{x - x_0}{u})$$

$$\xi(x, t) = A \cos[\omega(t - \frac{x - x_0}{u}) + \varphi_0]$$

—沿着 x 轴正向传播的平面简谐波的波函数。

$$\xi(x, t) = \xi_{x_0}(t + \frac{x - x_0}{u})$$

已知 x_0 处的振动，反向传播求平衡位置在 x 处质元振动

$$\xi(x, t) = A \cos[\omega(t + \frac{x - x_0}{u}) + \varphi_0]$$

为了方便，常令 $x_0 = 0$ —沿着 x 轴反向传播的平面简谐波的波函数。

2018年4月23日

7

五、波的特征量

一、波速

在 x 处的质点， t 时刻的相位 $\varphi = \omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi_0$ 当 φ 一定，确定相位所在的位置 x 和时间 t 的关系

$$x = ut - u \frac{(\varphi - \varphi_0)}{\omega} \Rightarrow \frac{dx}{dt} = u$$

波速—由媒质的性质决定

波速(相速度): 某一相位沿波线方向的移动速度。

振动速度、振动加速度(区分)

$$v(x, t) = \frac{\partial \xi}{\partial t} = -A\omega \sin[\omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi_0]$$

此为平衡位置在 x 处的质点 t 时刻的振动速度

$$a = \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = -A\omega^2 \cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi_0]$$

振动加速度

2018年4月23日

8

二、周期和频率

与波源有关，与媒质无关

波的周期和频率即波源振动的周期和频率。

周期 $\sim T = 2\pi/\omega$ 频率 $\sim \nu = \omega/2\pi$ 

波的频率即单位时间内通过传播方向上某一点的完整波的个数——波的时间周期性。

三、波长—确定时刻的空间周期

振动状态相同的两点间的最近距离—简谐波同一波线上相位差 2π 。波长 $\sim \lambda = uT = 2\pi \frac{u}{\omega}$ 波数 $\sim k = 2\pi/\lambda$ 波数在 2π 长度内波形曲线含有的“完整波”个数。

2018年4月23日

9

四、简谐波的不同表示式

$$\xi(x, t) = A \cos[\omega(t \mp \frac{x - x_0}{u}) + \varphi_0]$$

时间

$$\xi(x, t) = A \cos[2\pi(\nu t \mp \frac{x - x_0}{\lambda}) + \varphi_0]$$

频率

$$\xi(x, t) = A \cos[2\pi(\frac{t}{T} \mp \frac{x - x_0}{\lambda}) + \varphi_0]$$

周期

$$\xi(x, t) = A \cos[\omega t \mp k(x - x_0) + \varphi_0]$$

相位

通常 x_0 选在 O 点 $x_0=0$ 方便

$$\text{波数 } k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{\omega}{u}$$

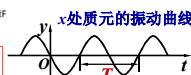
$$\omega = 2\pi\nu = \frac{2\pi}{T}$$

$$\lambda = uT = 2\pi \frac{u}{\omega}$$

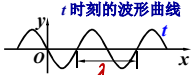
2018年4月23日

10

五、波函数的物理意义

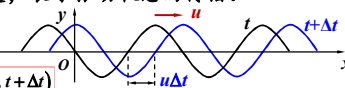
① x 不变， t 可变：表示 x 处质点的振动方程： $y = y(t)$ ② t 不变， x 可变：表示 t 时刻，各质元离开平衡

位置的位移与质元平衡

位置坐标的关系： $y = y(x)$ ③ x 、 t 均可变，表示振动状态的传播：

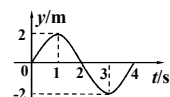
$$\Delta x = u\Delta t$$

$$y(x, t) = y(x + \Delta x, t + \Delta t)$$



2018年4月23日

11

例1：一平面简谐波沿 x 轴负向传播，波速 $u=10\text{m/s}$ ， $x=0$ 处质点的振动曲线如图，则波函数为(B)

$$\text{A. } y = 2 \cos(\frac{\pi}{2}t + \frac{\pi}{20}x + \frac{\pi}{2})$$

$$\varphi = \pm \frac{\pi}{2} \left. \begin{array}{l} \varphi = -\frac{\pi}{2} \\ \nu > 0 \end{array} \right\}$$

$$\text{B. } y = 2 \cos(\frac{\pi}{2}t + \frac{\pi}{20}x - \frac{\pi}{2})$$

负向传播取加号

$$\text{C. } y = 2 \sin(\frac{\pi}{2}t + \frac{\pi}{20}x + \frac{\pi}{2})$$

$$A = 2$$

$$\text{D. } y = 2 \sin(\frac{\pi}{2}t + \frac{\pi}{20}x - \frac{\pi}{2})$$

$$\omega = \frac{2\pi}{4} = \frac{\pi}{2}$$

$$k = \frac{\omega}{u} = \frac{\pi}{20}$$

2018年4月23日

12

例2 已知一个平面简谐波的波函数由下式确定~

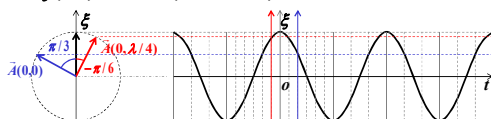
$$\xi(t, x) = A \cos[\omega(t - x/u) + \pi/3]$$

求: $x = \lambda/4$ 点的振动表达式, 并画出振动曲线。

解: $\varphi = -\omega \frac{x}{u} + \frac{\pi}{3} = -\frac{2\pi}{\lambda} \cdot \frac{\lambda}{4} + \frac{\pi}{3} = -\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{3} = -\frac{\pi}{6}$

$$\xi(t, \lambda/4) = A \cos(\omega t - \pi/6) \quad \text{纵轴向左平移 } \pi/6$$

$$\xi(t, 0) = A \cos(\omega t + \pi/3) \quad \text{纵轴向右平移 } \pi/3$$



2018年4月23日

13

2018年4月23日

14

例3 已知波函数 $\xi = 0.02 \cos(10\pi t + 6\pi y)$ (SI)

试求: (1) T 、 λ 、 u 、传播方向;

解: (1) 比较沿 y 向传播的平面简谐波标准式

$$\left. \begin{aligned} \xi(y, t) &= A \cos[2\pi(\frac{t}{T} \mp \frac{y}{\lambda}) + \varphi_0] \\ \xi(y, t) &= 0.02 \cos(10\pi t + 6\pi y) \end{aligned} \right\}$$

波沿 y 负方向传播 $A = 0.02\text{m}$

$$\begin{aligned} \frac{2\pi}{T} &= 10\pi \Rightarrow T = 0.2\text{s} \\ \frac{2\pi}{\lambda} &= 6\pi \Rightarrow \lambda = \frac{1}{3}\text{m} \end{aligned} \Rightarrow u = \frac{\lambda}{T} = 1.67\text{ms}^{-1}$$

2018年4月23日

15

例3 已知波函数 $\xi = 0.02 \cos(10\pi t + 6\pi y)$ (SI)

试求: (2) 波谷经过原点的时刻;

(3) $t = 6\text{s}$ 时各波峰的位置。

解: (2) 原点 O 处质点的振动方程为 $\xi = 0.02 \cos 10\pi t$

当波谷经过 O 点时, $-0.02 = 0.02 \cos(10\pi t)$

质点 O 的相位为 $10\pi t = (2k+1)\pi \quad k=0, \pm 1, \pm 2, \dots$

波谷经过 O 点的时刻 $t = (2k+1)/10 \quad k=0, 1, 2, \dots$

(3) $\xi(y, 6) = 0.02 \cos(60\pi + 6\pi y)$

波峰位置处应满足 $0.02 = 0.02 \cos(6\pi y)$

$$6\pi y = 2k\pi \Rightarrow y = \frac{k}{3} \quad k=0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

2018年4月23日

16

2018年4月23日

17

2018年4月23日

18

§ 5.2 波动方程与波速

一、波动方程

①一维波动方程: $\xi(t, x) = f(t \mp x/u)$

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = f''(t \mp \frac{x}{u}) \quad \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = \frac{1}{u^2} f''(t \mp \frac{x}{u})$$

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = \frac{1}{u^2} \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \quad \text{一维波动方程} \quad \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} + \omega^2 \xi = 0 \quad \text{简谐振动方程}$$

如果是简谐振动的传播, 简谐波的波函数就是波动方程的解。

②三维波动方程: $\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \xi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \xi}{\partial z^2} = \frac{1}{u^2} \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2}$

2018年4月23日

19

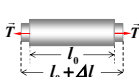
二、物质的弹性

①弹性限度: 能使物体的形状、体积发生变化并能够完全复原的外力作用限度。对应弹性形变。

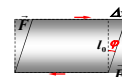
②应力: 作用在截面上的力与截面面积之比。

$$\text{应力} = F/S$$

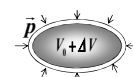
③应变: 物体在应力作用下其长度、形状或体积的变化与其原始数值之比。常见类型有:



$$\text{线应变} = \frac{\Delta l}{l_0}$$



$$\text{切应变} = \frac{\Delta x}{l_0}$$



$$\text{体应变} = \frac{\Delta V}{V}$$

2018年4月23日

20

三、胡克定律: 在弹性限度内, 应力和应变成正比。该比值称为弹性模量。

①弹性绳上的横波: $u = \sqrt{T/\eta}$ $\begin{cases} T \sim \text{绳的张力} \\ \eta \sim \text{绳的线密度} \end{cases}$ ②固体棒中的纵波: $u = \sqrt{Y/\rho}$ $\begin{cases} Y \sim \text{杨氏弹性模量} \\ \rho \sim \text{体密度} \end{cases}$
 $Y = (F/S)/(\Delta l/l_0)$ $k \sim \text{弹性系数}$
 $F = (YS/l_0)\Delta l = k\Delta l \rightarrow k \propto (1/l_0)$ ③固体内部的横波: $u = \sqrt{G/\rho}$ $\begin{cases} G \sim \text{切变弹性模量} \\ \rho \sim \text{体密度} \end{cases}$
 $G = (F/S)/(\Delta x/l_0)$ $Y > G \rightarrow u_{纵} > u_{横}$ ④流体内部的声波: $u = \sqrt{K/\rho_0}$ $\begin{cases} K \sim \text{体积弹性模量} \\ \rho_0 \sim \text{原密度} \end{cases}$
 $K = -\Delta P/(\Delta V/V_0)$

2018年4月23日

21

紧弦中的横波

弦中的张力为 T , 沿切线方向, 质元垂直方向振动。设弦的总长度为 1。

$$a_{\Delta x} = \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \approx \left(\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \right)_1 \approx \left(\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \right)_2 \Rightarrow ma = (\eta \Delta x) \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = f_{2,t} - f_{1,t}$$

$$\eta \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = \frac{1}{\Delta x} (T \sin \theta_2 - T \sin \theta_1) \quad \sin \theta \rightarrow \tan \theta = \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \right)$$

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = \frac{T}{\eta} \frac{(\partial \xi / \partial x)_2 - (\partial \xi / \partial x)_1}{\Delta x} \Rightarrow \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = \frac{T}{\eta} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = u^2 \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2}$$

$$u = \sqrt{\frac{T}{\eta}} \quad \text{弦上横波波速} \quad \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = u^2 \left(\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \xi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \xi}{\partial z^2} \right)$$

2018年4月23日

22

长杆中的纵波

设质心坐标为 x , 加速度为 a , 质元水平方向振动。设杆的总长度为 1。

$$a_{\Delta x} = \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \approx \left(\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \right)_1 \approx \left(\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \right)_2 \Rightarrow ma = (\rho S \Delta x) \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = F_2 - F_1$$

$$\rho \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = \frac{1}{\Delta x} \left(\frac{F_2}{S} - \frac{F_1}{S} \right) \quad \frac{F_1}{S} = Y \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \right)_1, \quad \frac{F_2}{S} = Y \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \right)_2$$

$$\rho \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = Y \frac{(\partial \xi / \partial x)_2 - (\partial \xi / \partial x)_1}{\Delta x} \Rightarrow \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = \frac{Y}{\rho} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = u^2 \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2}$$

$$u = \sqrt{\frac{Y}{\rho}} \quad \text{杆中纵波波速} \quad \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = u^2 \left(\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \xi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \xi}{\partial z^2} \right)$$

2018年4月23日

23