

一、用动态规划方法手工求解以下问题：

有 8 万元的投资可以投给 3 个项目，每个项目在不同投资数额下（以万元为单位）的利润如下表。

项目 \ 投资额 盈利	0	1	2	3	4	5	6	7	8
项目 1	0	5	15	40	80	90	95	98	100
项目 2	0	5	15	40	60	70	73	74	75
项目 3	0	4	26	40	45	50	51	52	53

请安排投资计划，使总的利润最大。

写出你所设的状态变量、决策变量、状态转移方程与递推关系式，和手工求解的详细步骤及结果。

答：

假设现在总共有a万元，计划分配给n个项目使用。 u_i 为分配给第i个项目的资金数量（万元）， $g_i(u_i)$ 为第i个项目得到资金后提供的利润值（万元）。

那么问题为：如何确定各项目的投资金额，使得总利润最大。有以下式子：

$$\max Z = \sum_{i=1}^n g(u_i) \text{ 其中 } \begin{cases} \sum_{i=1}^n u_i \leq a \\ 0 \leq u_i \leq a, i = 1, 2, \dots, n \end{cases}$$

因此假设： $f_k(X)$ 表示以数量X的投资金额分配给前k个项目所得到的最大利润值。因此动态规划求解问题就是求解 $f_n(a)$ 的问题。

当 $k = 1$ 时， $f_1(x) = g_1(x)$

当 $1 \leq k \leq n$ 时，其递推关系式如下：

u_k 为分配给第i个项目的资金数量($0 \leq u_k \leq X$)，此时有 $x_{k-1} = X - u_k$ 的资金投资前k-1个项目，假如采用最优策略，则前k-1个项目最大利润为 $f_{k-1}(X - u_k)$ ，因此总利润为：

$$g_k(u_k) + f_{k-1}(X - u_k)$$

所以根据动态规划的最优化原理，有：

$$f_k(X) = \max_{0 \leq u_k \leq X} \{g_k(u_k) + f_{k-1}(X - u_k)\}$$

其中 $k = 2, 3, \dots, n$ 表示总共有n个项目，而按照题目要求这里 u_k 为整数。

综上所述：

状态变量： x_k 表示分配给前1, ..., k个项目的投资总金额

决策变量： u_k 表示投资给第k项目的金额

状态转移方程： $x_{k+1} = x_k + u_{k+1}$

递推关系式：

$$\begin{cases} f_k(X) = \max_{0 \leq u_k \leq X} \{g_k(u_k) + f_{k-1}(X - u_k)\} & k = 2, 3, \dots, n \\ f_1(x) = g_1(x) & k = 1 \end{cases}$$

针对本题有 $X = 8$ ， $n = 3$ ，求 $f_3(8)$ 的值。

手工求解的详细步骤：

1. 一开始当 $k = 1$ 时, $f_1(x) = g_1(x)$

$f_1(0) = 0; f_1(1) = 5; f_1(2) = 15; f_1(3) = 40; f_1(4) = 80; f_1(5) = 90; f_1(6) = 95; f_1(7) = 98;$
 $f_1(8) = 100.$

x_1	0	1	2	3	4	5	6	7	8
$f_1(x_1)$	0	5	15	40	80	90	95	98	100

2. 当 $k = 2$ 时

$$f_2(0) = \max\{g_2(0) + f_1(0)\} = 0 + 0 = 0;$$

$$f_2(1) = \max\begin{cases} g_2(0) + f_1(1) \\ g_2(1) + f_1(0) \end{cases} = \max\begin{cases} 0 + 5 \\ 5 + 0 \end{cases} = 5;$$

$$f_2(2) = \max\begin{cases} g_2(0) + f_1(2), \\ g_2(1) + f_1(1), \\ g_2(2) + f_1(0) \end{cases} = \max\begin{cases} 0 + 15 \\ 5 + 5 \\ 15 + 0 \end{cases} = 15;$$

$$f_2(3) = \max\begin{cases} g_2(0) + f_1(3) \\ g_2(1) + f_1(2) \\ g_2(2) + f_1(1) \\ g_2(3) + f_1(0) \end{cases} = \max\begin{cases} 0 + 40 \\ 5 + 15 \\ 15 + 5 \\ 40 + 0 \end{cases} = 40;$$

$$f_2(4) = \max\begin{cases} g_2(0) + f_1(4) \\ g_2(1) + f_1(3) \\ g_2(2) + f_1(2) \\ g_2(3) + f_1(1) \\ g_2(4) + f_1(0) \end{cases} = \max\begin{cases} 0 + 80 \\ 5 + 40 \\ 15 + 15 \\ 40 + 5 \\ 60 + 0 \end{cases} = 80;$$

$$f_2(5) = \max\begin{cases} g_2(0) + f_1(5) \\ g_2(1) + f_1(4), \\ g_2(2) + f_1(3) \\ g_2(3) + f_1(2), \\ g_2(4) + f_1(1), \\ g_2(5) + f_1(0) \end{cases} = \max\begin{cases} 0 + 90 \\ 5 + 80 \\ 15 + 40 \\ 40 + 15 \\ 60 + 5 \\ 70 + 0 \end{cases} = 90;$$

$$f_2(6) = \max\begin{cases} g_2(0) + f_1(6) \\ g_2(1) + f_1(5) \\ g_2(2) + f_1(4) \\ g_2(3) + f_1(3) \\ g_2(4) + f_1(2) \\ g_2(5) + f_1(1) \\ g_2(6) + f_1(0) \end{cases} = \max\begin{cases} 0 + 95 \\ 5 + 90 \\ 15 + 80 \\ 40 + 40 \\ 60 + 15 \\ 70 + 5 \\ 73 + 0 \end{cases} = 95;$$

$$f_2(7) = \max\begin{cases} g_2(0) + f_1(7) \\ g_2(1) + f_1(6) \\ g_2(2) + f_1(5) \\ g_2(3) + f_1(4) \\ g_2(4) + f_1(3) \\ g_2(5) + f_1(2) \\ g_2(6) + f_1(1) \\ g_2(7) + f_1(0) \end{cases} = \max\begin{cases} 0 + 98 \\ 5 + 95 \\ 15 + 90 \\ 40 + 80 \\ 60 + 40 \\ 70 + 15 \\ 73 + 5 \\ 74 + 0 \end{cases} = 120;$$

$$f_2(8) = \max\begin{cases} g_2(0) + f_1(8) \\ g_2(1) + f_1(7) \\ g_2(2) + f_1(6) \\ g_2(3) + f_1(5) \\ g_2(4) + f_1(4) \\ g_2(5) + f_1(3) \\ g_2(6) + f_1(2) \\ g_2(7) + f_1(1) \\ g_2(8) + f_1(0) \end{cases} = \max\begin{cases} 0 + 100 \\ 5 + 98 \\ 15 + 95 \\ 40 + 90 \\ 60 + 80 \\ 70 + 40 \\ 73 + 15 \\ 74 + 5 \\ 75 + 0 \end{cases} = 140.$$

x_2	0	1	2	3	4	5	6	7	8
$f_2(x_2)$	0	5	15	40	80	90	95	120	140

3. 当k = 3时，只需要求解 $f_3(8)$

$$f_3(8) = \max \left\{ \begin{array}{l} g_3(0) + f_2(8) \\ g_3(1) + f_2(7) \\ g_3(2) + f_2(6) \\ g_3(3) + f_2(5) \\ g_3(4) + f_2(4) \\ g_3(5) + f_2(3) \\ g_3(6) + f_2(2) \\ g_3(7) + f_2(1) \\ g_3(8) + f_2(0) \end{array} \right\} = \max \left\{ \begin{array}{l} 0 + 140 \\ 4 + 120 \\ 26 + 95 \\ 40 + 90 \\ 45 + 80 \\ 50 + 40 \\ 51 + 15 \\ 52 + 5 \\ 53 + 0 \end{array} \right\} = 140$$

x_1	0	1	2	3	4	5	6	7	8
$f_1(x_1)$	0	5	26	40	80	90	106	120	140

最终结果为：给项目1投资4万元，项目2投资4万元，项目3不投资，将获得最大利润140万元。

二、用动态规划方法编程求解下面的问题：

一凸 8 边形 P 的顶点顺时针为 $\{v_1, v_2, \dots, v_8\}$ ，任意两顶点间的线段的权重由矩阵 D 给出。若 v_i 与 v_j 是 P 上不相邻的两个顶点，则线段 $v_i v_j$ 称为 P 的一条弦。求 P 的一个弦的集合 T ，使得 T 中所有的弦恰好将 P 分割成互不重叠的三角形，且各三角形的权重之和为最小（一个三角形的权重是其各边的权重之和）。

$$D = \begin{matrix} & \begin{matrix} v_1 & v_2 & v_3 & v_4 & v_5 & v_6 & v_7 & v_8 \end{matrix} \\ \begin{matrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ v_5 \\ v_6 \\ v_7 \\ v_8 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 0 & 14 & 25 & 27 & 10 & 11 & 24 & 16 \\ & 0 & 18 & 15 & 27 & 28 & 16 & 14 \\ & & 0 & 19 & 14 & 19 & 16 & 10 \\ & & & 0 & 22 & 23 & 15 & 14 \\ & & & & 0 & 14 & 13 & 20 \\ & & & & & 0 & 15 & 18 \\ & & & & & & 0 & 27 \\ & & & & & & & 0 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

要求：写出递推关系式、伪代码和程序相关说明，并分析时间复杂性。（请遵守第一节课提出的有关 assignment 的要求：提交的可执行程序必须能够输出结果，源代码必须可编译等等）

答：

凸多边形的最优三角剖分有最优子结构性质。可以用反证法来证明：

假如凸多边形 $\{v_0, v_1, \dots, v_{n-1}\}$ 的三角权值之和为 c ，而 $\{v_0, v_1, \dots, v_k\}$ 凸多边形划分的三角权值之和为 a ， $\{v_k, v_{k+1}, \dots, v_{n-1}\}$ 凸多边形划分的三角权值之和为 b ，三角形 $\{v_0 v_k v_{n-1}\}$ 的权值之和为函数 $\text{getWeight}(0, k, n-1)$ 的结果，即返回三条边的权值之和，那么

$$c = a + b + \text{getWeight}(0, k, n-1)$$

因此只需要证明如果 c 是最优的，则 a 和 b 一定是最优的（即原问题包含子问题的最优子结构）。

反证法：

如果 a 不是最优的，那么 $\{v_0, v_1, \dots, v_k\}$ 的三角部分一定存在一个最优解 a' ，并且 $a' \leq a$ ，那么有 $a' + b + \text{getWeight}(0, k, n-1) < c$ ，即 c 不是最优解，这与假设 c 是最优的条件矛盾，因此如果 c 是最优的，则 a 和 b 一定是最优的结果。

因此做如下几个定义：

- N 的值表示凸多边形 $\{v_0, v_1, \dots, v_{n-1}\}$ 的点数。
- 二维数组 $\text{Weight}[i][j]$ ($0 \leq i < j < N$) 表示凸多边形点 v_i 到 v_j 的权值，该权重由题目给出。
- 定义二维数组 $\text{bestWeight}[i][j]$ ($0 \leq i < j < N$) 表示凸多边形 $\{v_0, v_1, \dots, v_{n-1}\}$ 最优三角决策结果对应的权重之和，初始化为 0。因此我们要计算的结果为凸多边形 $\text{bestWeight}[0][N-1]$ 的最优三角决策结果之和。
注意：这里初始化的条件为 $i=j$ 和 $i+1=j$ 时候 $\text{bestWeight}[i][j] = 0$ ，因为这时候凸多边形变成点或者一条直线，没有三角决策存在。
- 定义二维数组 $\text{bestPoint}[i][j] = k$ ($0 \leq i < j < N, i < k < j$) 为保存决策过程中以边 $v_i v_j$ 为三角一边，在点 v_i 和 v_j 中间的最优决策点 v_k 的数值。
- 定义函数 $\text{getWeight}(i, k, j)$ 返回以 $v_i v_k v_j$ 三个点的三角形权重之和。

因此综上所述，可以得到递推关系式为：

$$\text{bestWeight}[i][j] = \begin{cases} 0 & (j-i) \leq 1 \\ \min\{\text{bestWeight}[i][k] + \text{bestWeight}[k][j] + \text{getWeight}(i, k, j)\} & (i < k < j) \end{cases}$$

核心伪代码为:

MinWeightTriangulation(int n)

//首先初始化, 先初始化**bestWeight** [n-1][n-1]因为后面循环初始化不到

```
1 bestWeight[n-1][n-1] ← 0;
2 for i ← 0 to n-1
3     bestWeight[i][i] ← 0;
4     bestWeight[i][i+1] ← 0;
//scale代表子问题的规模大小, 例如子问题 {V0, V1, V2} 的规模为2, 子问题 {V0, V1...V5} 的规模为5
5 for scale ← 2 to n
    //求解子问题的最后一个为n-scale-1, 例如scale=2, 最后一个子问题为i=6, j+8, {V6, V7, V8}
6     for i ← 0 to n-scale
            // j 代表当前以 Vi 为起点的子问题的后边界 Vj
7             j = i + scale;
            //先处理 k = i+1的情况, 这是为了有一开始的初值方便对比
8             bestWeight[i][i] = bestWeight[i][i+1] + bestWeight[i+1][j] + GetWeight(i, i+1, j)
9             bestpoint[i][j] = i+1;
            //有了基准值之后, 可以开始循环处理k=i+2的情况
10            for k ← i+2 to j
11                temp = bestWeight[i][k] + bestWeight[k][j] + GetWeight(i, k, j)
12                if temp < bestWeight[i][j]
13                    bestWeight[i][j] = temp
14                    bestpoint[i][j] = k
15 return bestWeight[0][n - 1]
```

可运行的源代码放在后面, 现在先来分析下算法的空间复杂度和时间复杂度:

算法空间复杂度为 $O(n^2)$, 时间复杂度为 $O(n^3)$ 。

分析如下:

算法有**bestWeight**和**bestpoint**两个数组分别保存决策过程最佳的权重值和中间点的结果, 还有一个保存权重的**weight**数组, 空间上复杂度 $3 \times N^2$, 即算法空间复杂度为 $O(n^2)$, n 为点的个数。其次时间复杂度可以从伪代码中看到处理子问题规模从 $2 \rightarrow n$ 一层循环, 内部处理相同规模子问题个数从 $0 \rightarrow n - \text{scale}$ 第二层循环, 再内部处理子问题最佳中间点解, 总共三层循环, 时间复杂度为 $O(n^3)$ 。

程序相关说明:

- 在源代码中主要有这几个函数

//计算 V_i, V_k, V_j 组成的三角形的权重之和

int GetWeight(int i, int k, int j);

//自底向上动态规划计算 n 变形最优三角形的权值之和

int MinWeightTriangulation(int n);

//打印凸多边形 $\{V_i, \dots, V_j\}$ 的最优三角剖分结果

void Traceback(int i, int j);

- 程序采用C++代码, 在VS2015编辑环境中运行, 查看运行EXE结果请查看路径

\Assignment_1\ConsoleApplication1\Release\ConsoleApplication1.exe的执行结果

运行结果如下所示:

答案最佳结果为277

最优三角剖分结构为:

$V_0 - V_1 - V_7 = 44$

$V_1 - V_2 - V_7 = 42$

$V_2 - V_3 - V_7 = 43$

$V_3 - V_4 - V_6 = 50$

$V_4 - V_5 - V_6 = 42$

$V_3 - V_6 - V_7 = 56$

E:\HJP\研究生\算法设计与分析\Assignment_1\ConsoleApplication1\Release\ConsoleApplication1.exe

凸多边形权重矩阵为:

```
0 14 25 27 10 11 24 16
14 0 18 15 27 28 16 14
25 18 0 19 14 19 16 10
27 15 19 0 22 23 15 14
10 27 14 22 0 14 13 20
11 28 19 23 14 0 15 18
24 16 16 15 13 15 0 27
16 14 10 14 20 18 27 0
```

动态规划算法计算结果: 277

最优三角剖分结构为:

```
V0 -- V1 -- V7 = 44
V1 -- V2 -- V7 = 42
V2 -- V3 -- V7 = 43
V3 -- V4 -- V6 = 50
V4 -- V5 -- V6 = 42
V3 -- V6 -- V7 = 56
```

bestPoint[i][j] 记录与 Vi、Vj 构成三角形第三个顶点 Vk 为:

```
-1 -1 1 1 2 4 1 1
-1 -1 -1 2 2 2 2 2
-1 -1 -1 -1 3 4 4 3
-1 -1 -1 -1 -1 4 4 6
-1 -1 -1 -1 -1 -1 5 6
-1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 6
-1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1
-1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1
```

请按任意键继续. . .

源代码运行界面:

```
74 for (int i = 0; i < n - 1; i++) {
75     bestweight[i][i] = bestweight[i][i + 1] = 0;
76 }
77
78 //scale代表子问题的规模大小, 例如子问题 {V0,V1,V2} 的规模为2, 子问题 {V0,V1...V5} 的规模为5
79 for (int scale = 2; scale < n; scale++) {
80     //求解子问题的最后一个为n-scale-1, 例如scale=2, 最后一个子问题为i=6, j=8, {V6,V7,V8}
81     for (int i = 0; i < n - scale; i++) {
82         // j 代表当前以 Vi 为起点的子问题的后边界 Vj
83         int j = i + scale;
84
85         //先处理 k = i+1 的情况, 这是为了有一开始的初值方便对比
86         bestweight[i][j] = bestweight[i][i + 1] + bestweight[i + 1][j];
87         bestpoint[i][j] = i + 1;
88
89         //有了基准值之后, 可以开始循环处理k=i+2的情况
90         for (int k = i + 2; k < j; k++) {
91             int temp = bestweight[i][k] + bestweight[k][j] + GetWeight(i, k, j);
92             if (temp < bestweight[i][j]) {
93                 bestweight[i][j] = temp;
94                 bestpoint[i][j] = k;
95             }
96         }
97     }
98 }
```

输出

显示输出来源(S): 调试

"ConsoleApplication1.exe" (Win32): 已加载 "C:\Windows\System32\kernel.appcore.dll", 无法查找或打开 PDB 文件。

线程 0x2340 已退出, 返回值为 0 (0x0)。

线程 0x1818 已退出, 返回值为 0 (0x0)。

线程 0x238c 已退出, 返回值为 0 (0x0)。

线程 0x2320 已退出, 返回值为 0 (0x0)。

程序 "[10916] ConsoleApplication1.exe" 已退出, 返回值为 0 (0x0)。

错误列表 输出

行 92 列 1 字符 1 OVR

源代码如下：

```
#include "stdafx.h"
#include<iostream>
#include<vector>
using namespace std;

const int N = 8; //八边形

//权值函数
vector<vector<int>> weight = {
    { 0, 14, 25, 27, 10, 11, 24, 16 },
    { 14, 0, 18, 15, 27, 28, 16, 14 },
    { 25, 18, 0, 19, 14, 19, 16, 10 },
    { 27, 15, 19, 0, 22, 23, 15, 14 },
    { 10, 27, 14, 22, 0, 14, 13, 20 },
    { 11, 28, 19, 23, 14, 0, 15, 18 },
    { 24, 16, 16, 15, 13, 15, 0, 27 },
    { 16, 14, 10, 14, 20, 18, 27, 0 }};

//初始化存储数组
vector<int> tempweight(N, 0);
vector<int> temppoint(N, -1);
// bestweight[i][j] 记录凸子多边形 {Vi, ..., Vj} 三角剖分的最优权值。
vector<vector<int>> bestweight(N, tempweight);
// bestpoint[i][j] 记录与 Vi、Vj 构成三角形第三个顶点 Vk 。
vector<vector<int>> bestpoint(N, tempoint);

//计算Vi,Vk,Vj组成的三角形的权重之和
int GetWeight(int i, int k, int j);

//自底向上动态规划计算n边形最优三角形的权值之和
int MinWeightTriangulation(int n);

//打印凸子多边形 {Vi, ..., Vj} 的最优三角剖分结果
void Traceback(int i, int j);

int main() {
    cout << "凸多边形权重矩阵为: " << endl;
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        for (int j = 0; j < N; j++) {
            cout << weight[i][j] << " ";
        }
        cout << endl;
    }
    cout << endl;
    cout << "动态规划算法计算结果: " << MinWeightTriangulation(N) << endl;
    cout << endl;
    cout << "最优三角剖分结构为: " << endl;
    Traceback(0, N - 1);
    cout << endl;

    cout << "bestPoint[i][j] 记录与 Vi、Vj 构成三角形第三个顶点 Vk 为: " << endl;
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        for (int j = 0; j < N; j++) {
            cout << bestpoint[i][j] << "\t";
        }
        cout << endl;
    }

    system("pause");
```

```

        return 0;
    }

    int GetWeight(int i, int k, int j)
    {
        return weight[i][k] + weight[k][j] + weight[i][j];
    }

    int MinWeightTriangulation(int n)
    {
        //对动态规划数组初始化,这里初始化其实可以不做,前面已经初始化过了
        bestweight[n - 1][n - 1] = 0; //下面初始化会漏掉[n-1][n-1]点
        for (int i = 0; i < n - 1; i++) {
            bestweight[i][i] = bestweight[i][i + 1] = 0;
        }

        //scale代表子问题的规模大小,例如子问题{V0,V1,V2}的规模为2,子问题{V0,V1...V5}的规模为
5
        for (int scale = 2; scale < n; scale++) {
            //求解子问题的最后一个为n-scale-1,例如scale=2,最后一个子问题为
            i=6, j=8, {V6,V7,V8}
            for (int i = 0; i < n - scale; i++) {
                // j 代表当前以 Vi 为起点的子问题的后边界 Vj
                int j = i + scale;

                //先处理 k = i+1的情况,这是为了有一开始的初值方便对比,这里也可以选择
                初始化最大值9999
                bestweight[i][j] = bestweight[i][i + 1] + bestweight[i + 1][j] +
                GetWeight(i, i + 1, j);
                bestpoint[i][j] = i + 1;

                //有了基准值之后,可以开始循环处理k=i+2的情况
                for (int k = i + 2; k < j; k++) {
                    int temp = bestweight[i][k] + bestweight[k][j] + GetWeight(i,
                    k, j);

                    if (temp < bestweight[i][j]) {
                        bestweight[i][j] = temp;
                        bestpoint[i][j] = k;
                    }
                }
            }
        }

        //返回右上角的最佳数值。
        return bestweight[0][n - 1];
    }

    void Traceback(int i, int j)
    {
        //注意回溯查找的返回条件,i+1=j表示中间没有任何点存在,bestpoint[i][j]内部的值为出始化
-1
        if (i+1 == j)
            return;
        Traceback(i, bestpoint[i][j]);
        cout << "V" << i << " -- V" << bestpoint[i][j] << " -- V" << j << " = " <<
        GetWeight(i, bestpoint[i][j], j) << endl;
        Traceback(bestpoint[i][j], j);
    }

```


