我P4部分由于不太能理解文档给出的博客文章,遂自己在csdn上找了一篇<u>【大作业-05】手把手教你使用YOLOV5训练自己的目标检测模型-口罩检测-视频教程 搭建yolo目标检测的环境.使用yolo-air模块来做实验-CSDN博客</u>自学视觉识别内容,而本文章所采用的是yolov5进行模型训练

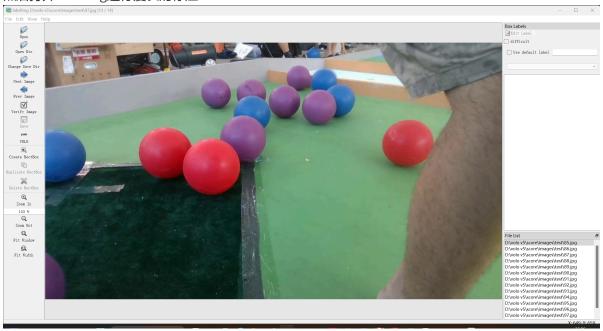
按照文章内容,进行python3.8虚拟环境的配置,我选择下载的是12.1版本的CUDA和对应版本的pythouch,在下载CUDA时,因电脑已有一些部分插件导致安装失败,在取消这些后成功安装



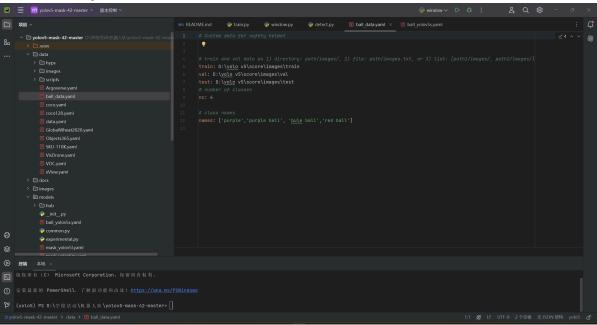
在安装好这些后在我的虚拟环境下的终端界面输入pip install labelimg -i https://mirror.baidu.com/pypi/simple下载labelimg用于标准数据集照片。并在创建好的volo v5路径下创建score文件夹,并在其中创建以下文件夹结构,在images下的test,train和val文件夹中以1:8:1的比例分配数据集中的图片



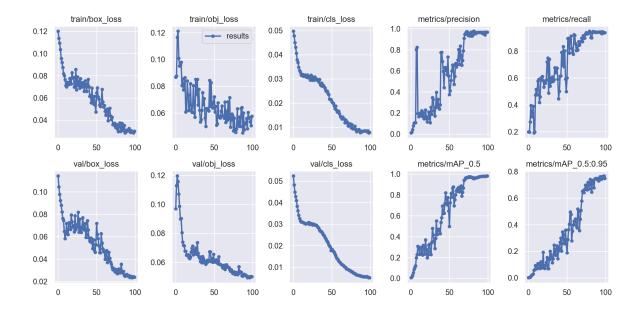
然后打开labelimg进行漫长的标注

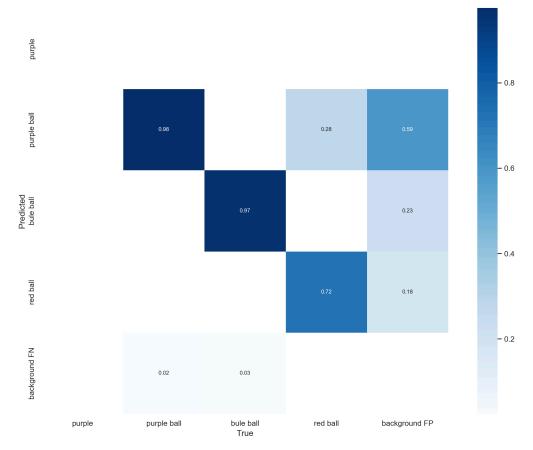


在标注完后,根据上面所提的博客文章所下载好的文件,按照我训练的模型所拥有的标记数,和路径进行修改所提供的yaml文档



一切准备好后,在终端输入python train.py --data ball_data.yaml --cfg ball_yolov5s.yaml --weights pretrained/yolov5s.pt --epoch 100 --batch-size 4 --device cpu开始跑模型,中途遇到因 NumPy 的 np.int已被弃用,要将所提供的文档中所有np.int修改为int,最后成功跑好模型,并按照预设训练了99次 得到以下结果





(因为在标注时候失误创建了一个purple标签,并未删除)可以看到训练模型的结果较为理想,对紫球和蓝球都有很高的识别率,而红球或许是因为数据集中的红球样本较少,识别率仅有72%,以上即为我首次尝试视觉识别的全过程。

