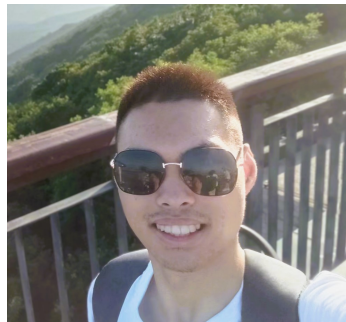


# 林涛

个人主页: <https://lintao.online>  
邮箱: [lintao012@163.com](mailto:lintao012@163.com) | 电话: 13606513346



## 教育背景

昆明理工大学

人工智能创新班

本科: 人工智能

预计 2026 年毕业 | 大三在读

## 链接

GitHub:// @123pyLeo

researchgate :// @Tao Lin

## 自我介绍

我热爱人工智能行业

掌握相关编程语言

目前研究包括目标检测和低层次视觉

热衷于学习新技术

期待未来能参与多模态技术与具身智能

的研究探索

## 专业技能

• C/C++ • Python

• Latex • Git

## 主要课程

• 人工智能程序设计 92

• 人工智能数学基础 93

• 数据库与数据仓库 93

• 机器学习与数据挖掘 93

## 所获荣誉

• 甲/乙/丙等奖学金 • 创新创业奖学金

## 科研经历

基于 YOLOv8-LSD 的道路病害检测模型

EI 会议 | 一作

2023.12 - 2024.3

- 本项目针对现有路面病害检测算法在复杂场景下对微小损伤识别能力不足的问题, 基于 YOLOv8 算法进行改进, 提出 YOLOv8-LSD 算法。该算法引入可变形注意力机制, 使模型能够动态调整注意力焦点, 更精确地关注图像中的关键区域; 结合大分离卷积核注意力模块, 增强模型对路面细节的识别能力; 引入空间和通道重构卷积模块, 优化特征提取和表示。实验结果表明, YOLOv8-LSD 算法在路面病害检测任务中取得了一定的性能提升。

基于固有频率先验的无监督阴影去除网络 (FASR-NET)

ICME(CCF-B) 在投 | 一作

2024.8 - 2024.12

- 本项目提出了一种无监督的频率感知阴影去除网络 (FASR-Net), 旨在解决阴影去除因几何、光照和环境因素导致的难题。该网络利用阴影区域固有频率特性, 其小波注意力下采样模块 (WADM) 结合了小波图像分解和可变形注意力机制来增强阴影细节。同时引入频率损失、亮度-色度损失和对齐损失等新的损失函数以精确还原无阴影图像。在 AISTD 和 SRD 数据集上的实验结果表明, FASR-Net 在关键阴影去除指标上的性能优于现有无监督方法。

## 比赛项目

IFLYTEK A.I. 开发者大赛 [大模型图像风格迁移挑战赛]

决赛第三名 | 个人

本项目基于 finlay-liu 的图像风格迁移挑战赛 baseline, 使用 U-Net 和 ResNet18 (ImageNet 预训练)。通过 SSIM 和 MSE Loss 优化, 训练包括预热学习率和冻结编码器两个阶段, 最终排名第三。

睿抗机器人开发者大赛 (RAICOM) [算法调优] 国家一等奖 | 队长

本项目为基于 EfficientNet-B7 的遥感图像分类任务。首先使用预训练的 EfficientNet-B7 模型, 并通过修改分类层以适应遥感图像。通过组合损失函数 (交叉熵损失和标签平滑损失) 优化模型, 训练过程中采用 Adam 优化器和学习率调度器 (StepLR) 动态调整学习率, 最终获得国家一等奖。

全国大学生数学建模竞赛 国家二等奖 | 队长

全球校园人工智能算法精英大赛 国家二等奖 | 队长

中国高校智能机器人创意大赛 国家三等奖 | 队长

中国机器人及人工智能大赛 国家三等奖 | 队长

中国大学生计算机设计大赛 国家三等奖 | 队长

睿抗机器人开发者大赛 (RAICOM) [智能生活创意设计]

国家三等奖 | 队长

睿抗机器人开发者大赛 (RAICOM) [人工智能创意设计]

国家三等奖 | 队长