

```

    }

    public void receive(int num) {
        if (num < 1) {
            return;
        }
        Node cur = new Node(num);
        headMap.put(num, cur);
        tailMap.put(num, cur);
        if (tailMap.containsKey(num - 1)) {
            tailMap.get(num - 1).next = cur;
            tailMap.remove(num - 1);
            headMap.remove(num);
        }
        if (headMap.containsKey(num + 1)) {
            cur.next = headMap.get(num + 1);
            tailMap.remove(num);
            headMap.remove(num + 1);
        }
        if (headMap.containsKey(lastPrint + 1)) {
            print();
        }
    }

    private void print() {
        Node node = headMap.get(++lastPrint);
        headMap.remove(lastPrint);
        while (node != null) {
            System.out.print(node.num + " ");
            node = node.next;
            lastPrint++;
        }
        tailMap.remove(--lastPrint);
        System.out.println();
    }
}

```

设计一个没有扩容负担的堆结构

【题目】

堆结构一般是使用固定长度的数组结构来实现的。这样的实现虽然足够经典，但存在扩容的负担，比如不断向堆中增加元素，使得固定数组快耗尽时，就不得不申请一个更大的固定数组，然后把原来数组中的对象复制到新的数组里完成堆的扩容，所以，如果扩容时堆中的元素个数为 N ，那么扩容行为的时间复杂度为 $O(N)$ 。请设计一种没有扩容负担的

堆结构，即在任何时刻有关堆的操作时间复杂度都不超过 $O(\log N)$ 。

【要求】

1. 没有扩容的负担。
2. 可以生成小根堆，也可以生成大根堆。
3. 包含 `getHead` 方法，返回当前堆顶的值。
4. 包含 `getSize` 方法，返回当前堆的大小。
5. 包含 `add(x)` 方法，即向堆中新加元素 x ，操作后依然是小根堆/大根堆。
6. 包含 `popHead` 方法，即删除并返回堆顶的值，操作后依然是小根堆/大根堆。
7. 如果堆中的节点个数为 N ，那么各个方法的时间复杂度为：

`getHead`: $O(1)$ 。

`getSize`: $O(1)$ 。

`add`: $O(\log N)$ 。

`popHead`: $O(\log N)$ 。

【难度】

将 ★★★★★

【解答】

本题的设计方法有很多，本书提供的方法实际上是实现了完全二叉树结构，并含有堆的调整过程。二叉树的节点类型如下，比经典的二叉树节点多一条指向父节点的 `parent` 指针：

```
public class Node<K> {
    public K value;
    public Node<K> left;
    public Node<K> right;
    public Node<K> parent;

    public Node(K data) {
        value = data;
    }
}
```

本书实现的堆结构叫 `MyHeap` 类，`MyHeap` 中有四个重要的组成部分。

- `head`: `Node` 类型的变量，表示当前堆的头节点。

- last: Node 类型的变量, 表示当前堆的堆尾节点, 也就是最后一排的最右节点。
- size: 整型变量, 表示当前堆的大小。
- comp: 继承了 Comparator 接口的比较器类型的变量。在构造 Myheap 实例时由用户定义, 通过定义堆中元素的比较方式, 自然可以将堆实现成大根堆或小根堆。comp 变量是在构造时一经设定就不能更改。

所有堆的操作在执行时, 变量 head、last 和 size 都能够正确更新是 MyHeap 类实现的重点。其中 getHead 方法和 getSize 方法是很容易实现的, 就是直接取值返回即可。那么接下来就重点介绍 add 方法和 popHead 方法的实现细节。

add 方法的实现。如果想要把元素 value 加入到堆中, 首先生成二叉树节点类型的实例, 即 new Node<value 的类型>(value), 假设生成的节点为 newNode。把 newNode 加到二叉树上的具体过程如下:

1. 如果 size==0, 说明当前的堆没有节点, 三个变量简单赋值即可:

```
if (size == 0) {
    head = newNode;
    last = newNode;
    size++;
    return;
}
```

2. 如果 size>0, 说明当前的堆有节点, 此时想要加上 newNode 的困难在于, 不知道 newNode 应该加到二叉树的什么位置。此时利用 last 的位置来找到 newNode 应该加的位置。

- 1) last 具体在堆中的什么位置特别关键, 具体有如下三种情况:

情况一, last 是当前层的最后一个节点, 也就是当前层已经满, 无法再加新的节点, 那么 newNode 应该加在新一层最左的位置。

情况二, 如果 last 是 last 父节点的左孩子, 那么 newNode 应该加在 last 父节点的右孩子的位置。

情况三, 如果 last 既不是情况一, 也不是情况二, 则参见图 9-7。

图 9-7 代表情况三, 即当前层并没有添加满, 但是 last 的父节点 (比如图中的 D 节点) 已经添加满, 此时需要一个向上寻找的过程。先以 last 作为当前节点, 然后看看当前节点是不是当前节点的父节点的左孩子, 如果不是, 就一直向上。比如图 9-7 中的节点 I, 它不是其父节点的左孩子, 那么向上寻找开始, 节点 D 成为当前节点。此时发现节点 D 是其父节点 (即节点 B) 的左孩子, 此时寻找结束。新节点 newNode 应该加在节点 B 的右子树的最左节点的左孩子的位置上, 即节点 E 的左孩子位置。下面再举一例, 如图 9-8 所示。

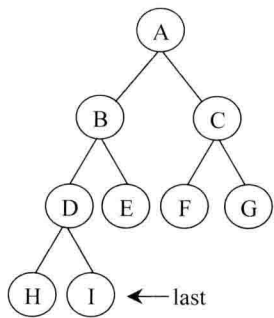


图 9-7

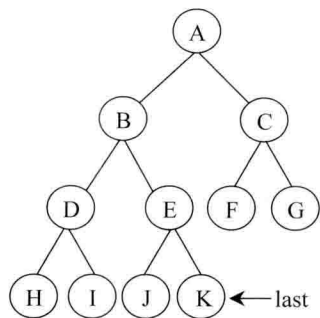


图 9-8

图 9-8 中 last 节点是节点 K，如何找到 newNode 应该加的位置呢？和图 9-7 的方式相同，也是往上寻找的过程。开始时当前节点为节点 K，发现它不是其父节点（E）的左孩子，那么节点 E 变成当前节点，发现也不是其父节点（B）的左孩子，那么节点 B 变成当前节点，发现节点 B 是其父节点 A 的左孩子，此时向上的过程停止。新节点 newNode 应该加在节点 A 的右子树的最左节点的左孩子的位置上，即节点 F 的左孩子位置。

- 2) 加完 newNode 之后，newNode 就成为新的 last，令 last=newNode，同时 size++。
- 3) 此时的 last 节点就是新加节点，虽然加在了二叉树上，但还没有经历建堆的调整过程。比如，如果整个堆是大根堆，而新加节点的值又很大，按道理，这个节点应该经历向上交换的过程，所以最后应该从 last 节点向上经历堆的调整过程，即 heapInsert 过程。同时需要特别注意的是，在交换的过程中，last 和 head 的值可能会变化，如图 9-9 所示。

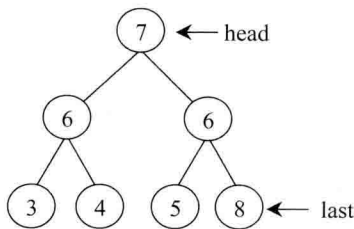


图 9-9

假设加上新节点（值为 8 的节点）之后的完全二叉树如图 9-9 所示，很明显，last 节点需要往上调整的过程。调整之后的二叉树应该为图 9-10。

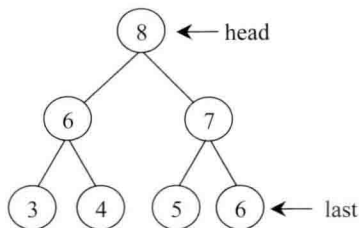


图 9-10

如果在经历调整之后，新加的节点最后没有占据头节点的位置，那么 `head` 的值当然是不用改变的，但如果最后占据了头节点的位置，则 `head` 的值应该调整，比如图 9-10 中 `head` 的值应该变为节点 8。同理，如果在经历调整时发现，新加的节点并不比它的父节点大，说明新加的节点不需要向上移动，那么 `last` 的值当然还是新加的节点，但如果新加的节点需要向上移动，比如图 9-10，那么 `last` 的值也需要调整，应该设为新加的节点的父节点（图 9-10 中的节点 6）。只有 `head` 和 `last` 在调整的每一步都正确地更新，整个设计才能不出错。具体请参看如下代码中 `MyHeap` 类实现的 `heapInsertModify` 方法。

`popHead` 方法的实现。删除堆顶节点并返回堆顶的值，具体过程如下：

1. 如果 `size==0`，说明当前堆为空，直接返回 `null`，也不需要任何调整。
2. 如果 `size==1`，说明当前堆里只有一个节点，返回节点值并将堆清空，即如下代码：

```

Node<K> res = head;
if (size == 1) {
    head = null;
    last = null;
    size--;
    return res.value;
}

```

3. 如果 `size>1`，把当前堆顶节点记为 `res`，把最后一个元素（`last`）放在堆顶位置作为新的头，同时从头部开始进行堆的调整，使其继续是大根/小根堆，最后返回 `res.value` 即可。话虽如此，但是这个过程还是要保证 `head` 和 `last` 的正确更新，具体细节如下：

1) 先把堆中最后一个节点（`last`）和整个堆结构断开，记为 `oldLast`。因为 `oldLast` 要放在头节点的位置，所以 `last` 的值应该变成 `oldLast` 节点之前的那个节点，同样有三种情况。

情况一，如果 `oldLast` 在断开之前是其所在层的最左节点，那么在断开之后，`last` 应该变为上一层的最右节点。

情况二，如果 `oldLast` 在断开之前是 `oldLast` 的父节点的右孩子，那么在断开之后，`last`

应该变为 oldLast 的父节点的左孩子。

情况三，除情况一和情况二外，还有一种情况，如图 9-11 所示。

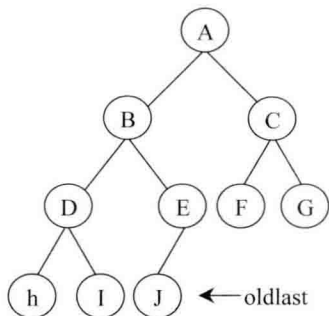


图 9-11

图 9-11 代表了情况三，即 oldLast 并不是当前层的最左节点，也不是其父节点的右孩子，此时需要一个向上寻找的过程。先以 oldLast 作为当前节点，然后看当前节点是不是当前节点的父节点的右孩子，如果不是，就一直向上。比如，图 9-11 中的节点 J，它不是其父节点的右孩子，那么向上寻找开始，节点 E 成为当前节点，此时发现节点 E 是其父节点（即节点 B）的右孩子，寻找结束。last 节点应该设成节点 B 的左子树的最右节点（即节点 I）。我们再举一例，如图 9-12 所示。

图 9-12 中的 oldLast 节点是节点 L，如何设置 last 节点的值呢？和图 9-11 的方式相同，也是往上寻找的过程。开始时当前节点为节点 L，发现它不是其父节点（F）的右孩子，那么节点 F 变成当前节点，发现也不是其父节点（C）的右孩子，那么节点 C 变成当前节点，发现节点 C 是其父节点 A 的右孩子，此时向上的过程停止。Last 节点应该设成节点 A 的左子树的最右节点，即节点 K。步骤 1）的具体过程请参看 MyHeap 类实现的 popLastAndSetPreviousLast 方法。

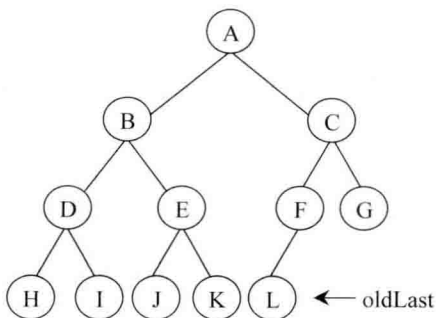


图 9-12

2) 断开 `oldLast` 节点后, 堆中的元素少了一个, 所以 `size` 减 1。如果 `size` 在减 1 之后有 `size==1`, 说明一开始堆的大小为 2, 断开 `oldLast` 之后堆中只剩一个头节点。那么此时令 `oldLast` 作为新的头节点, 并返回旧的头节点的值即可, 代码如下:

```
Node<K> res = head;
Node<K> oldLast = popLastAndSetPreviousLast();
if (size == 1) {
    head = oldLast;
    last = oldLast;
    return res.value;
}
```

3) 如果断开 `oldLast` 节点后, `size` 依然大于 1。那么将 `oldLast` 设成新的头节点, 然后从堆顶开始往下调整堆结构, 即 `heapify` 的过程, 此时依然要注意 `head` 和 `last` 可能改变的情况, 因为调整的过程中新的头节点 (即 `oldLast`) 还可能会移动, 使得 `head` 和 `last` 位置上的节点发生变化, 具体过程请参看 `MyHeap` 类实现的 `heapify` 方法。

`MyHeap` 类的设计就介绍完了, 与经典堆结构是一个数组结构不同的是, `MyHeap` 类是一个完全二叉树结构, 所以两个相邻节点在交换位置时的处理会更复杂, 都考虑彼此的拓扑关系, 才能做到正确地进行交换。具体请参看 `MyHeap` 类实现的 `swapClosedTwoNodes` 方法。当然也可以不进行结构上的交换, 而只是交换两个节点的值, 即 `Node.value`。

`add` 和 `popHead` 方法的所有操作都是在完全二叉树的一条或两条路径上进行的操作, 所以每一个操作的代价都是完全二叉树的高度级别, 一个节点数为 N 的完全二叉树高度为 $O(\log N)$, 所以 `add` 和 `popHead` 方法的时间复杂度为 $O(\log N)$ 。`MyHeap` 类的全部实现如下:

```
public class MyHeap<K> {
    private Node<K> head; // 堆头节点
    private Node<K> last; // 堆尾节点
    private long size; // 当前堆的大小
    private Comparator<K> comp; // 大根堆或小根堆

    public MyHeap(Comparator<K> compare) {
        head = null;
        last = null;
        size = 0;
        comp = compare; // 基于比较器决定是大根堆还是小根堆
    }

    public K getHead() {
        return head == null ? null : head.value;
    }

    public long getSize() {
```

```
        return size;
    }

    public boolean isEmpty() {
        return size == 0 ? true : false;
    }

    // 添加一个新节点到堆中
    public void add(K value) {
        Node<K> newNode = new Node<K>(value);
        if (size == 0) {
            head = newNode;
            last = newNode;
            size++;
            return;
        }
        Node<K> node = last;
        Node<K> parent = node.parent;
        // 找到正确的位置并插入到新节点
        while (parent != null && node != parent.left) {
            node = parent;
            parent = node.parent;
        }
        Node<K> nodeToAdd = null;
        if (parent == null) {
            nodeToAdd = mostLeft(head);
            nodeToAdd.left = newNode;
            newNode.parent = nodeToAdd;
        } else if (parent.right == null) {
            parent.right = newNode;
            newNode.parent = parent;
        } else {
            nodeToAdd = mostLeft(parent.right);
            nodeToAdd.left = newNode;
            newNode.parent = nodeToAdd;
        }
        last = newNode;
        // 建堆过程及其调整
        heapInsertModify();
        size++;
    }

    public K popHead() {
        if (size == 0) {
            return null;
        }
        Node<K> res = head;
        if (size == 1) {
            head = null;
            last = null;
            size--;
            return res.value;
        }
    }
}
```



```

    }
    Node<K> oldLast = popLastAndSetPreviousLast();
    // 如果弹出堆尾节点后, 堆的大小等于1的处理
    if (size == 1) {
        head = oldLast;
        last = oldLast;
        return res.value;
    }
    // 如果弹出堆尾节点后, 堆的大小大于1的处理
    Node<K> headLeft = res.left;
    Node<K> headRight = res.right;
    oldLast.left = headLeft;
    if (headLeft != null) {
        headLeft.parent = oldLast;
    }
    oldLast.right = headRight;
    if (headRight != null) {
        headRight.parent = oldLast;
    }
    res.left = null;
    res.right = null;
    head = oldLast;
    // 堆 heapify 过程
    heapify(oldLast);
    return res.value;
}

// 找到以 node 为头的子树中, 最左的节点
private Node<K> mostLeft(Node<K> node) {
    while (node.left != null) {
        node = node.left;
    }
    return node;
}

// 找到以 node 为头的子树中, 最右的节点
private Node<K> mostRight(Node<K> node) {
    while (node.right != null) {
        node = node.right;
    }
    return node;
}

// 建堆及调整的过程
private void heapInsertModify() {
    Node<K> node = last;
    Node<K> parent = node.parent;
    if (parent != null && comp.compare(node.value, parent.value) < 0) {
        last = parent;
    }
    while (parent != null && comp.compare(node.value, parent.value) < 0) {
        swapClosedTwoNodes(node, parent);
    }
}

```

```
        parent = node.parent;
    }
    if (head.parent != null) {
        head = head.parent;
    }
}

// 堆 heapify 过程
private void heapify(Node<K> node) {
    Node<K> left = node.left;
    Node<K> right = node.right;
    Node<K> most = node;
    while (left != null) {
        if (left != null && comp.compare(left.value, most.value) < 0) {
            most = left;
        }
        if (right != null && comp.compare(right.value, most.value) < 0) {
            most = right;
        }
        if (most != node) {
            swapClosedTwoNodes(most, node);
        } else {
            break;
        }
        left = node.left;
        right = node.right;
        most = node;
    }
    if (node.parent == last) {
        last = node;
    }
    while (node.parent != null) {
        node = node.parent;
    }
    head = node;
}

// 交换相邻的两个节点
private void swapClosedTwoNodes(Node<K> node, Node<K> parent) {
    if (node == null || parent == null) {
        return;
    }
    Node<K> parentParent = parent.parent;
    Node<K> parentLeft = parent.left;
    Node<K> parentRight = parent.right;
    Node<K> nodeLeft = node.left;
    Node<K> nodeRight = node.right;
    node.parent = parentParent;
    if (parentParent != null) {
        if (parent == parentParent.left) {
            parentParent.left = node;
        } else {

```

```

        parentParent.right = node;
    }
}
parent.parent = node;
if (nodeLeft != null) {
    nodeLeft.parent = parent;
}
if (nodeRight != null) {
    nodeRight.parent = parent;
}
if (node == parent.left) {
    node.left = parent;
    node.right = parentRight;
    if (parentRight != null) {
        parentRight.parent = node;
    }
} else {
    node.left = parentLeft;
    node.right = parent;
    if (parentLeft != null) {
        parentLeft.parent = node;
    }
}
parent.left = nodeLeft;
parent.right = nodeRight;
}

// 在树中弹出堆尾节点后，找到原来的倒数第二个节点设置成新的队尾节点
private Node<K> popLastAndSetPreviousLast() {
    Node<K> node = last;
    Node<K> parent = node.parent;
    while (parent != null && node != parent.right) {
        node = parent;
        parent = node.parent;
    }
    if (parent == null) {
        node = last;
        parent = node.parent;
        node.parent = null;
        if (node == parent.left) {
            parent.left = null;
        } else {
            parent.right = null;
        }
        last = mostRight(head);
    } else {
        Node<K> newLast = mostRight(parent.left);
        node = last;
        parent = node.parent;
        node.parent = null;
        if (node == parent.left) {
            parent.left = null;
        }
    }
}

```

```
        } else {  
            parent.right = null;  
        }  
        last = newLast;  
    }  
    size--;  
    return node;  
}  
}
```

随时找到数据流的中位数

【题目】

有一个源源不断地吐出整数的数据流，假设你有足够的空间来保存吐出的数。请设计一个名叫 `MedianHolder` 的结构，`MedianHolder` 可以随时取得之前吐出所有数的中位数。

【要求】

1. 如果 `MedianHolder` 已经保存了吐出的 N 个数，那么任意时刻将一个新数加入到 `MedianHolder` 的过程，其时间复杂度是 $O(\log N)$ 。
2. 取得已经吐出的 N 个数整体的中位数的过程，时间复杂度为 $O(1)$ 。

【难度】

将 ★★★★★

【解答】

本书设计的 `MedianHolder` 中有两个堆，一个是大根堆，一个是小根堆。大根堆中含有接收的所有数中较小的一半，并且按大根堆的方式组织起来，那么这个堆的堆顶就是较小一半的数中最大的那个。小根堆中含有接收的所有数中较大的一半，并且按小根堆的方式组织起来，那么这个堆的堆顶就是较大一半的数中最小的那个。

例如，如果已经吐出的数为 6, 1, 3, 0, 9, 8, 7, 2。

较小的一半为：0, 1, 2, 3，那么 3 就是这一半的数组组成的大根堆的堆顶。

较大的一半为：6, 7, 8, 9，那么 6 就是这一半的数组组成的小根堆的堆顶。

因为此时数的总个数为偶数，所以中位数就是两个堆顶相加，再除以 2。