

Standard Code Library

Your TeamName

Your School

August 20, 2022

Contents

开始	2
定义	2
取消流同步	2
整数读写	2
二维计算几何	2
点向量基本运算	3
位置关系	3
多边形	3
求多边形面积	3
判断点是否在多边形内	4
凸包	4
凸包直径·平面最远点对	4
平面最近点对	4
圆	5
三点垂心	5
最小覆盖圆	5
图论	6
存图	6
最短路	6
Dijkstra	6
LCA	6
连通性	7
有向图强联通分量	7
二分图匹配	7
匈牙利算法求二分图无权最大匹配	7
KM 算法求二分图带权最大匹配	8
数据结构	9
STL	9
小跟堆	9
整数哈希	9
二维树状数组	9
堆式线段树	10
小根堆	11
Treap	11
字符串	13
KMP	13
扩展 KMP(Z 函数)	14
AC 自动机	14
杂项	15
整数哈希	15
GCC 位运算	16
对拍	16
fread/fwrite 实现的读写类	17

开始

定义

```
1  #include<bits/stdc++.h>
2  using namespace std;
3
4  typedef long long LL;
5  typedef __int128 LLL;
6  typedef unsigned u32;
7  typedef unsigned long long u64;
8  typedef long double LD;
9  typedef pair<int,int> pii;
10 typedef pair<LL,LL> pll;
11
12 #define pln putchar('\n')
13 #define For(i,a,b) for(int i=(a),(i##i)=(b);i<=(i##i);++i)
14 #define Fodn(i,a,b) for(int i=(a),(i##i)=(b);i>=(i##i);--i)
15
16 const int M=1000000007,INF=0x3f3f3f3f;
17 const long long INFLL=0x3f3f3f3f3f3f3f3fLL;
18 const int N=1000009;
```

取消流同步

此时混用 `iostream` 和 `cstdio` 会寄

```
1 ios::sync_with_stdio(0);cin.tie(0);
```

整数读写

`read()` 读有符号数极限数据可能溢出未定义行为 `write()` 最长能写 `__int128`

```
1  template <typename T>
2  bool read(T &x) {
3      x = 0; char c = getchar(); int f = 1;
4      while (!isdigit(c) && (c != '-') && (c != EOF)) c = getchar();
5      if (c == EOF) return 0;
6      if (c == '-') f = -1, c = getchar();
7      while (isdigit(c)) { x = x * 10 + (c & 15); c = getchar(); }
8      x *= f; return 1;
9  }
10
11 template <typename T, typename... Args>
12 bool read(T &x, Args &...args) {
13     bool res = 1;
14     res &= read(x);
15     res &= read(args...);
16     return res;
17 }
18
19 template <typename T>
20 void write(T x) {
21     if (x < 0) x = -x, putchar('-');
22     static char sta[55];
23     int top = 0;
24     do sta[top++] = x % 10 + '0', x /= 10; while (x);
25     while (top) putchar(sta[--top]);
26 }
```

二维计算几何

- Point 直接支持整型和浮点型
- 部分函数可以对整型改写
- 多边形 (凸包) 按逆时针存在下标 `1..n`

点向量基本运算

```
1  template <typename T>
2  struct Point {
3      T x, y;
4      Point() {}
5      Point(T u, T v) : x(u), y(v) {}
6      Point operator+(const Point &a) const { return Point(x + a.x, y + a.y); }
7      Point operator-(const Point &a) const { return Point(x - a.x, y - a.y); }
8      Point operator*(const T &a) const { return Point(x * a, y * a); }
9      T operator*(const Point &a) const { return x * a.x + y * a.y; }
10     T operator%(const Point &a) const { return x * a.y - y * a.x; }
11     double len() const { return hypot(x, y); }
12     double operator^(const Point &a) const { return (a - (*this)).len(); }
13     double angle() const { return atan2(y, x); }
14     bool id() const { return y < 0 || (y == 0 && x < 0); }
15     bool operator<(const Point &a) const { return id() == a.id() ? (*this) % a > 0 : id() < a.id(); }
16 };
17 typedef Point<double> point;
18
19 #define sqr(x) ((x) * (x))
20 const point O(0, 0);
21 const double PI(acos(-1.0)), EPS(1e-8);
22 inline bool dcmp(const double &x, const double &y) { return fabs(x - y) < EPS; }
23 inline int sgn(const double &x) { return fabs(x) < EPS ? 0 : ((x < 0) ? -1 : 1); }
24 inline double mul(point p1, point p2, point p0) { return (p1 - p0) % (p2 - p0); }
```

位置关系

```
1  inline bool in_same_seg(point p, point a, point b) {
2      if (fabs(mul(p, a, b)) < EPS) {
3          if (a.x > b.x) swap(a, b);
4          return (a.x <= p.x && p.x <= b.x && ((a.y <= p.y && p.y <= b.y) || (a.y >= p.y && p.y >= b.y)));
5      } else return 0;
6  }
7
8  inline bool is_right(point st, point ed, point a) {
9      return ((ed - st) % (a - st)) < 0;
10 }
11
12 inline point intersection(point s1, point t1, point s2, point t2) {
13     return s1 + (t1 - s1) * (((s1 - s2) % (t2 - s2)) / ((t2 - s2) % (t1 - s1)));
14 }
15
16 inline bool parallel(point a, point b, point c, point d) {
17     return dcmp((b - a) % (d - c), 0);
18 }
19
20 inline double point2line(point p, point s, point t) {
21     return fabs(mul(p, s, t) / (t - s).len());
22 }
23
24 inline double point2seg(point p, point s, point t) {
25     return sgn((t - s) * (p - s)) * sgn((s - t) * (p - t)) > 0 ? point2line(p, s, t) : min((p ^ s), (p ^ t));
26 }
```

多边形

求多边形面积

```
1  inline double area(int n, point s[]) {
2      double res = 0;
3      s[n + 1] = s[1];
4      for (int i = 1; i <= n; ++i)
5          res += s[i] % s[i + 1];
6      return fabs(res / 2);
7  }
```

判断点是否在多边形内

- 特判边上的点
- 使用了 $a[1] \dots a[n+1]$ 的数组

```
1 inline bool in_the_area(point p, int n, point area[]) {
2     bool ans = 0; double x;
3     area[n + 1] = area[1];
4     for (int i = 1; i <= n; ++i) {
5         point p1 = area[i], p2 = area[i + 1];
6         if (in_same_seg(p, p1, p2)) return 1; //特判边上的点
7         if (p1.y == p2.y) continue;
8         if (p.y < min(p1.y, p2.y)) continue;
9         if (p.y >= max(p1.y, p2.y)) continue;
10        ans ^= (((p.y - p1.y) * (p2.x - p1.x) / (p2.y - p1.y) + p1.x) > p.x);
11    }
12    return ans;
13 }
```

凸包

- Andrew 算法
- $O(n \log n)$
- 可以应对凸包退化成直线/单点的情况但后续旋转卡壳时应注意特判
- 注意是否应该统计凸包边上的点

```
1 inline bool pcmp1(const point &a, const point &b) { return a.x == b.x ? a.y < b.y : a.x < b.x; }
2
3 inline int Andrew(int n, point p[], point ans[]) { //ans[] 逆时针存凸包
4     sort(p + 1, p + 1 + n, pcmp1);
5     int m = 0;
6     for (int i = 1; i <= n; ++i) {
7         while (m > 1 && mul(ans[m - 1], ans[m], p[i]) < 0) --m; //特判凸包边上的点
8         ans[++m] = p[i];
9     }
10    int k = m;
11    for (int i = n - 1; i >= 1; --i) {
12        while (m > k && mul(ans[m - 1], ans[m], p[i]) < 0) --m; //特判凸包边上的点
13        ans[++m] = p[i];
14    }
15    return m - (n > 1); //返回凸包有多少个点
16 }
```

凸包直径·平面最远点对

- 旋转卡壳算法
- $O(n)$
- 凸包的边上只能有端点，否则不满足严格单峰
- 凸包不能退化成直线，调用前务必检查 $n \geq 3$
- 使用了 $a[1] \dots a[n+1]$ 的数组

```
1 inline double Rotating_Caliper(int n, point a[]) {
2     a[n + 1] = a[1];
3     double ans = 0;
4     int j = 2;
5     for (int i = 1; i <= n; ++i) {
6         while (fabs(mul(a[i], a[i + 1], a[j])) < fabs(mul(a[i], a[i + 1], a[j + 1]))) j = (j % n + 1);
7         ans = max(ans, max((a[j] ^ a[i]), (a[j] ^ a[i + 1])));
8     }
9     return ans;
10 }
```

平面最近点对

- 分治 + 归并

- $O(n \log n)$

```

1 namespace find_the_closest_pair_of_points {
2     const int N = 200010; //maxn
3     inline bool cmp1(const point &a, const point &b) { return a.x < b.x || (a.x == b.x && a.y < b.y); }
4     inline bool operator>(const point &a, const point &b) { return a.y > b.y || (a.y == b.y && a.x > b.x); }
5
6     point a[N], b[N];
7     double ans;
8     inline void upd(const point &i, const point &j) { ans = min(ans, i ^ j); }
9
10    void find(int l, int r) {
11        if (l == r) return;
12        if (l + 1 == r) {
13            if (a[l] > a[r]) swap(a[l], a[r]);
14            upd(a[l], a[r]); return;
15        }
16        int mid = (l + r) >> 1;
17        double mx = (a[mid + 1].x + a[mid].x) / 2;
18        find(l, mid); find(mid + 1, r);
19        int i = l, j = mid + 1;
20        for (int k = l; k <= r; ++k) b[k] = a[(j > r) || (i <= mid && a[j] > a[i]) ? (i++) : (j++)];
21        for (int k = l; k <= r; ++k) a[k] = b[k];
22        int tot = 0;
23        for (int k = l; k <= r; ++k) if (fabs(a[k].x - mx) <= ans) {
24            for (int j = tot; j >= 1 && (a[k].y - b[j].y <= ans); --j) upd(a[k], b[j]);
25            b[++tot] = a[k];
26        }
27    }
28
29    //接口
30    inline double solve(int n, point ipt[]){
31        ans = 0x3f3f3f3f3f3f3f3f; //max distance
32        for (int i = 1; i <= n; ++i) a[i] = ipt[i];
33        sort(a + 1, a + 1 + n, cmp1);
34        find(1, n);
35        return ans;
36    }
37 }

```

圓

三点垂心

```

1 inline point geto(point p1, point p2, point p3) {
2     double a = p2.x - p1.x;
3     double b = p2.y - p1.y;
4     double c = p3.x - p2.x;
5     double d = p3.y - p2.y;
6     double e = sqr(p2.x) + sqr(p2.y) - sqr(p1.x) - sqr(p1.y);
7     double f = sqr(p3.x) + sqr(p3.y) - sqr(p2.x) - sqr(p2.y);
8     return {(f * b - e * d) / (c * b - a * d) / 2, (a * f - e * c) / (a * d - b * c) / 2};
9 }

```

最小覆盖圆

- 随机增量 $O(n)$

```

1 inline void min_circlefill(point &o, double &r, int n, point a[]) {
2     mt19937 myrand(20011224); shuffle(a + 1, a + 1 + n, myrand); //越随机越难 hack
3     o = a[1];
4     r = 0;
5     for (int i = 1; i <= n; ++i) if ((a[i] ^ o) > r + EPS) {
6         o = a[i];
7         r = 0;
8         for (int j = 1; j < i; ++j) if ((o ^ a[j]) > r + EPS) {
9             o = (a[i] + a[j]) * 0.5;
10            r = (a[i] ^ a[j]) * 0.5;
11            for (int k = 1; k < j; ++k) if ((o ^ a[k]) > r + EPS) {
12                o = geto(a[i], a[j], a[k]);
13                r = (o ^ a[i]);

```

```

14     }
15     }
16 }
17 }

```

图论

存图

- 前向星
- 注意边数开够

```

1 int Head[N], Ver[N*2], Next[N*2], Ew[N*2], Gtot=1;
2 inline void graphinit(int n) {Gtot=1; for(int i=1; i<=n; ++i) Head[i]=0;}
3 inline void edge(int u, int v, int w=1) {Ver[++Gtot]=v; Next[Gtot]=Head[u]; Ew[Gtot]=w; Head[u]=Gtot;}
4 #define go(i,st,to) for (int i=Head[st], to=Ver[i]; i; i=Next[i], to=Ver[i])

```

最短路

Dijkstra

- 非负权图

```

1 namespace DIJK{//适用非负权图 满足当前 dist 最小的点一定不会再被松弛
2     typedef pair<long long,int> pii;
3     long long dist[N];{//存最短路长度
4     bool vis[N];{//记录每个点是否被从队列中取出 每个点只需第一次取出时扩展
5     priority_queue<pii,vector<pii>,greater<pii> >pq;{//维护当前 dist[] 最小值及对应下标 小根堆
6
7     inline void dijk(int s,int n){//s 是源点 n 是点数
8         while(pq.size())pq.pop();for(int i=1;i<=n;++i)dist[i]=INFL,vis[i]=0;//所有变量初始化
9         dist[s]=0;pq.push(make_pair(0,s));
10        while(pq.size()){
11            int now=pq.top().second;pq.pop();
12            if(vis[now])continue;vis[now]=1;
13            go(i,now,to){
14                const long long relx(dist[now]+Ew[i]);
15                if(dist[to]>relx){dist[to]=relx;pq.push(make_pair(dist[to],to));};//松弛
16            }
17        }
18    }
19 }

```

LCA

- 倍增求 lca
- 数组开够

```

1 namespace LCA_Log{
2     int fa[N][22],dep[N];
3     int t,now;
4     void dfs(int x){
5         dep[x]=dep[fa[x][0]]+1;
6         go(i,x,to){
7             if(dep[to])continue;
8             fa[to][0]=x;for(int j=1;j<=t;++j) fa[to][j]=fa[fa[to][j-1]][j-1];
9             dfs(to);
10        }
11    }
12
13    //初始化接口
14    inline void lcainit(int n,int rt){//记得初始化全部变量
15        now=1;t=0;while(now<n)++t,now<<=1;
16        for(int i=1;i<=n;++i)dep[i]=0,fa[i][0]=0;
17        for(int i=1;i<=t;++i)fa[rt][i]=0;
18        dfs(rt);
19    }
20 }

```

```

21 //求 lca 接口
22 inline int lca(int u,int v){
23     if(dep[u]>dep[v])swap(u,v);
24     for(int i=t;~i;--i)if(dep[fa[v][i]]>=dep[u])v=fa[v][i];
25     if(u==v)return u;
26     for(int i=t;~i;--i)if(fa[u][i]!=fa[v][i])u=fa[u][i],v=fa[v][i];
27     return fa[u][0];
28 }
29 }

```

连通性

有向图强联通分量

- tarjan $O(n)$

```

1 namespace SCC{
2     int dfn[N],clk,low[N];
3     bool ins[N];int sta[N],tot; //栈 存正在构建的强连通块
4     vector<int>scc[N];int c[N],cnt;//cnt 为强联通块数 scc[i] 存放每个块内点 c[i] 为原图每个结点属于的块
5     void dfs(int x){
6         dfn[x]=low[x]=(++clk);//low[] 在这里初始化
7         ins[x]=1;sta[++tot]=x;
8         go(i,x,to){
9             if(!dfn[to]){dfs(to);low[x]=min(low[x],low[to]);} //走树边
10            else if(ins[to])low[x]=min(low[x],dfn[to]); //走返祖边
11        }
12        if(dfn[x]==low[x]){ //该结点为块的代表元
13            ++cnt;int u;
14            do{u=sta[tot--];ins[u]=0;c[u]=cnt;scc[cnt].push_back(u);}while(x!=u);
15        }
16    }
17    inline void tarjan(int n){ //n 是点数
18        for(int i=1;i<=cnt;++i)scc[i].clear();//清除上次的 scc 防止被卡 MLE
19        for(int i=1;i<=n;++i)dfn[i]=ins[i]=0;tot=clk=cnt=0; //全部变量初始化
20        for(int i=1;i<=n;++i)if(!dfn[i])dfs(i);
21        for(int i=1;i<=n;++i)c[i]+=n; //此行 (可以省略) 便于原图上加点建新图 加新点前要初始化 Head[]=0
22    }
23 }

```

二分图匹配

匈牙利算法求二分图无权最大匹配

- 复杂度 $O(nm)$

```

1 #include<bits/stdc++.h>
2 using namespace std;
3 namespace Hungary{
4     const int N=1000009;
5     //图中应储存左部到右部的边 左点编号 1..n 右点编号 1..m
6     int Head[N],Ver[N*2],Next[N*2],Gtot=1; //注意边数开够
7     inline void graphinit(int n){Gtot=1;for(int i=1;i<=n;++i)Head[i]=0;}
8     inline void edge(int u,int v){Ver[++Gtot]=v,Next[Gtot]=Head[u],Head[u]=Gtot;}
9     #define go(i,st,to) for(int i=Head[st],to=Ver[i];i; i=Next[i],to=Ver[i]) //st 是左点, to 是 st 能到达的右点
10
11     int match[N],vis[N]; //右点的匹配点和访问标记
12
13     bool dfs(int x){ //x 是左点
14         go(i,x,to){if(!vis[to]){
15             vis[to]=1;
16             if(!match[to]||dfs(match[to])){
17                 match[to]=x;return 1;
18             }
19         }
20         return 0;
21     }
22
23     inline int ask(int n,int m){ //左点数和右点数 返回最大匹配数
24         for(int i=1;i<=m;++i)match[i]=0;int res=0;

```



```

25     for(int i=1;i<=n;++i){
26         for(int j=1;j<=m;++j)vis[j]=0;
27         res+=dfs(i);
28     }
29     return res;
30 }
31 }

```

KM 算法求二分图带权最大匹配

- 要求该图存在完美匹配该算法将最大化完美匹配的权值和
- 复杂度 $O(n^3)$
- naive 的写法复杂度为 $O((n^2)m)$ 在完全图上会退化至 $O(n^4)$ luogu P6577

```

1  #include<bits/stdc++.h>
2  using namespace std;
3  namespace KM{
4      const int N=509;
5      const long long INFLL=0x3f3f3f3f3f3f3f3fll;//注意 INF 应足够大 至少远大于  $n*n*Max\{W\}$ 
6
7      int n;//左右点数均为 n 标号均为 1..n
8      int w[N][N];//邻接矩阵存边权
9      bool r[N][N];//记录 i j 之间是否有边连接 完全图/非 0 权图则不必要
10
11     inline void init(){//记得重写初始化
12         int m;scanf("%d",&m);
13         for(int i=1;i<=m;++i){
14             int u,v,wt;scanf("%d%d",&u,&v,&wt);
15             w[u][v]=wt;r[u][v]=1;
16         }
17     }
18
19     long long la[N],lb[N],upd[N];//左右顶标 每个右点对应的最小 delta 要开 longlong
20     int last[N];//每个右点对应的回溯右点
21     bool va[N],vb[N];
22     int match[N];//每个右点对应的左匹配点
23     bool dfs(int x,int fa){
24         va[x]=1;
25         for(int y=1;y<=n;++y){if(r[x][y]&&!vb[y]){
26             const long long dt=la[x]+lb[y]-w[x][y];
27             if(dt==0){//相等子图
28                 vb[y]=1;last[y]=fa;
29                 if(!match[y]||dfs(match[y],y)){
30                     match[y]=x;
31                     return 1;
32                 }
33             }else if(upd[y]>dt){//下次 dfs 直接从最小 delta 处开始
34                 upd[y]=dt;
35                 last[y]=fa;//用 last 回溯该右点的上一个右点以更新增广路
36             }
37         }
38         return 0;
39     }
40
41     inline void KM(){
42         for(int i=1;i<=n;++i){//初始化顶标
43             la[i]=-INFLL;lb[i]=0;
44             for(int j=1;j<=n;++j){if(r[i][j])la[i]=max(la[i],(long long)w[i][j]);}
45         }
46         for(int i=1;i<=n;++i){//尝试给每一个左点匹配上右点 匹配失败则扩展相等子图重试至成功
47             memset(va,0,sizeof va);//注意复杂度
48             memset(vb,0,sizeof vb);
49             memset(last,0,sizeof last);
50             memset(upd,0x3f,sizeof upd);
51             int st=0;match[0]=i;//给起点 i 连一个虚右点 标号为 0
52             //不断尝试将右点 st 从已有的匹配中解放 以获得增广路
53             while(match[st]){//当 st 到达非匹配右点直接退出
54                 long long delta=INFLL;
55                 if(dfs(match[st],st))break;//st 的左点匹配到了新的右点则退出

```

```

56         for(int j=1;j<=n;++j)
57             if(!vb[j]&&upd[j]<delta){//下次从最小的 delta 处开始 DFS
58                 delta=upd[j];
59                 st=j;
60             }
61         for(int j=1;j<=n;++j){//将交错树上的左顶标加 delta 右顶标减 delta 使更多的边转为相等边
62             if(va[j])la[j]-=delta;
63             if(vb[j])lb[j]+=delta;
64             else upd[j]-=delta;//小问题： 这里在干啥 每次修改顶标后重新计算 upd 是否可行
65         }
66         vb[st]=1;
67     }
68     while(st){//更新增广路
69         match[st]=match[last[st]];
70         st=last[st];
71     }
72 }
73
74 long long ans=0;
75 for(int i=1;i<=n;++i)ans+=w[match[i]][i];
76 printf("%lld\n",ans);
77 for(int i=1;i<=n;++i)printf("%d%c",match[i]," \n"[i==n]);
78 }
79 //signed main(){init();KM();return 0;}
80 }

```

数据结构

STL

小跟堆

```
1 priority_queue<vector<int>, int, greater<int> > q;
```

整数哈希

```

1 #include<bits/stdc++.h>
2 #include <ext/pb_ds/assoc_container.hpp>
3 #include <ext/pb_ds/hash_policy.hpp>
4 using namespace std;
5 typedef unsigned long long u64;
6
7 struct Neal {
8     static u64 A(u64 x) {
9         x += 0x9e3779b97f4a7c15;
10        x = (x ^ (x >> 30)) * 0xbf58476d1ce4e5b9;
11        x = (x ^ (x >> 27)) * 0x94d049bb133111eb;
12        return x ^ (x >> 31);
13    }
14    u64 operator()(u64 x) const{
15        static const u64 C = chrono::steady_clock::now().time_since_epoch().count();
16        return A(x + C);
17    }
18 };
19
20 unordered_map<int, int, Neal> HASH1;
21
22 __gnu_pbds::gp_hash_table<int, int, Neal> HASH2;

```

二维树状数组

- LOJ135 区间修改 + 区间查询单次操作复杂度 \log^2 空间复杂度 N^2
- 对原数组差分 $S(n,m) = \sum \sum A_{ij}$ 用树状数组维护差分数组 A_{ij} 转化为单点修改
- 区间查询 $SS(n,m) = \sum \sum S(i,j)$ 推式子转化为单点查询问题
- $SS(n,m) = \sum \sum \sum A_{ij} = (n+1)*(m+1)*\sum A_{ij} - (n+1)*\sum j A_{ij} - (m+1)*\sum i A_{ij} + \sum ij A_{ij}$

```

1 //省略了文件头
2 const int N=2051;
3 int n,m;
4 struct dat{
5     LL c,cx,cy,cxy;
6     void operator+=(const dat&a){c+=a.c;cx+=a.cx;cy+=a.cy;cxy+=a.cxy;}
7 }c[N][N];
8
9 inline void add(int a,int b,int k){
10     const dat d={k,k*a,k*b,k*a*b};
11     for(int i=a;i<=n;i+=(i&(-i)))
12         for(int j=b;j<=m;j+=(j&(-j)))c[i][j]+=d;
13 }
14
15 inline LL f(int a,int b){
16     dat r={0,0,0,0};
17     for(int i=a;i>0;i--=(i&(-i)))
18         for(int j=b;j>0;j--=(j&(-j)))r+=c[i][j];
19     return (a+1)*(b+1)*r.c-(b+1)*r.cx-(a+1)*r.cy+r.cxy;
20 }
21
22 signed main(){
23     read(n,m);
24     int op;while(read(op))if(op==1){
25         int a,b,c,d,k;read(a,b,c,d,k);
26         add(a,b,k);add(c+1,b,-k);add(a,d+1,-k);add(c+1,d+1,k);
27     }else{
28         int a,b,c,d;read(a,b,c,d);
29         printf("%lld\n",f(c,d)-f(a-1,d)-f(c,b-1)+f(a-1,b-1));
30     }
31     return 0;
32 }

```

堆式线段树

- 区间求和区间修改
- 空间估算
- 所有数组务必初始化

```

1 struct SegmentTree_Heap{
2     #define TreeLen (N<<2) //N
3     #define lc(x) ((x)<<1)
4     #define rc(x) ((x)<<1|1)
5     #define sum(x) (tr[x].sum) //
6     #define t(x) (t[x]) //
7
8     struct dat{
9         LL sum;
10         /* 满足结合律的基本运算 用于合并区间信息 */
11         dat operator+(const dat&brother){
12             dat result;
13             result.sum=sum+brother.sum;
14             return result;
15         }
16     }tr[TreeLen];
17     LL t[TreeLen]; //lazy tag
18
19     /* 单区间修改 */
20     inline void change(const int&x,const int&l,const int&r,const LL&d){
21         tr[x].sum=tr[x].sum+d*(r-l+1);
22         t[x]=t[x]+d;
23     }
24
25     inline void pushup(int x){tr[x]=tr[lc(x)]+tr[rc(x)];}
26
27     inline void pushdown(int x,const int&l,const int&r,const int&mid){
28         if(t(x)){ // 区间修改注意细节
29             change(lc(x),l,mid,t(x));
30             change(rc(x),mid+1,r,t(x));
31             t(x)=0;

```

```

32     }
33 }
34
35 void build(int x,int l,int r){
36     t(x)=0;    // 记得初始化
37     if(l==r){
38         sum(x)=0;
39         return;
40     }
41     int mid=(l+r)>>1;
42     build(lc(x),l,mid);
43     build(rc(x),mid+1,r);
44     pushup(x);
45 }
46
47 void add(int x,int l,int r,const int&L,const int&R,const LL&d){
48     if(L<=l&&r<=R){
49         change(x,l,r,d);
50         return;
51     }
52     int mid=(l+r)>>1;pushdown(x,l,r,mid);
53     if(L<=mid)add(lc(x),l,mid,L,R,d);
54     if(R>mid)add(rc(x),mid+1,r,L,R,d);
55     pushup(x);
56 }
57
58 LL ask(int x,int l,int r,const int&L,const int&R){
59     if(L<=l&&r<=R)return sum(x);
60     int mid=(l+r)>>1;pushdown(x,l,r,mid);
61     LL res=0;
62     if(L<=mid)res=(res+ask(lc(x),l,mid,L,R));
63     if(mid<R)res=(res+ask(rc(x),mid+1,r,L,R));
64     return res;
65 }
66 };

```

小根堆

```

1 namespace MyPQ{
2     typedef int pqdat;    ////
3     pqdat q[N];
4     int tot;
5     void up(int x){
6         while(x>1)
7             if(q[x]<q[x/2]){
8                 swap(q[x],q[x/2]);
9                 x/=2;
10            }else return;
11    }
12    void down(int x){
13        int ls=x*2;
14        while(ls<=tot){
15            if(ls<tot&&q[ls+1]<q[ls])++ls;
16            if(q[ls]<q[x]){
17                swap(q[x],q[ls]);x=ls;ls=x*2;
18            }else return;
19        }
20    }
21    void push(pqdat x){q[++tot]=x;up(tot);}
22    pqdat top(){return q[1];}
23    void pop(){if(!tot)return;q[1]=q[tot--];down(1);}
24    void pop(int k){if(!tot)return;q[k]=q[tot--];up(k);down(k);}
25 }

```

Treap

```

1 #include<bits/stdc++.h>
2 using namespace std;
3 const int N=2000007,INF=(1ll<<30)+7;
4

```

```

5 //Treap 维护升序多重集
6 //支持操作：数 <-> 排名 查询某数前驱后继
7 //操作数 x 可以不在集合中
8 //x 的排名：集合中 <x 的数的个数 +1
9 //排名 x 的数：集合中排名 <=x 的数中的最大数
10 //x 的前驱 比 x 小的最大数
11
12 struct treap{//所有点值不同 用副本数实现多重集
13     int l,r;
14     int v,w;//v 是数据 w 是维护堆的随机值
15     int num,sz;//num 是该点副本数 sz 是该子树副本总数
16 }tr[N];int tot,rt;//tr[0] 始终全 0 使用范围 tr[1..n]
17 #define lc(x) tr[x].l
18 #define rc(x) tr[x].r
19 #define sz(x) tr[x].sz
20 #define num(x) tr[x].num
21 #define val(x) tr[x].v
22 #define wt(x) tr[x].w
23
24 inline int New(int x){
25     val(++tot)=x; wt(tot)=rand();
26     num(tot)=sz(tot)=1; return tot;
27 }
28
29 inline void upd(int p){sz(p)=sz(lc(p))+sz(rc(p))+num(p);}
30
31 inline void build(){//初始化 INF 和-INF 两个点
32     srand(time(0));
33     rt=1;tot=2;
34     rc(1)=2;val(1)=-INF;wt(1)=rand();num(1)=1;sz(1)=2;
35     val(2)=INF;wt(2)=rand();num(2)=1;sz(2)=1;
36 }
37
38 //调用时记得减一 askrk(rt,x)-1
39 int askrk(int p,int x){//当前子树中查询 x 的排名
40     if(p==0)return 1;//说明某子树所有数均比 x 大
41     if(x==val(p))return sz(lc(p))+1;
42     return x<val(p)?askrk(lc(p),x):askrk(rc(p),x)+sz(lc(p))+num(p);
43 }
44
45 //调用时记得加一 kth(rt,++rank)
46 int kth(int p,int rk){//当前子树中查询排名 rk 的数
47     if(p==0)return INF;//说明集合大小 <rk
48     if(sz(lc(p))>=rk)return kth(lc(p),rk);
49     rk-=sz(lc(p))+num(p);
50     return (rk>0)?kth(rc(p),rk):val(p);
51 }
52
53 inline void zig(int &p){//与左子节点交换位置
54     int q=lc(p);lc(p)=rc(q);rc(q)=p;
55     upd(p);p=q;upd(p);
56 }
57
58 inline void zag(int &p){//与右子节点交换位置
59     int q=rc(p);rc(p)=lc(q);lc(q)=p;
60     upd(p);p=q;upd(p);
61 }
62
63 //insert(rt,x)
64 void insert(int &p,int x){//当前子树中插入 x
65     if(p==0){p=New(x);return;}//x 首次插入
66     if(x==val(p)){++num(p);++sz(p);return;}
67     if(x<val(p)){
68         insert(lc(p),x);
69         if(wt(p)<wt(lc(p)))zig(p);//维护大根堆
70     }else{
71         insert(rc(p),x);
72         if(wt(p)<wt(rc(p)))zag(p);//维护大根堆
73     }
74     upd(p);
75 }

```

```

76 //erase(rt,x)
77 void erase(int &p,int x){//当前子树中删除一个 x
78     if(p==0)return;//已经无需删除
79     if(val(p)==x){//如果找到了 x 的位置
80         if(num(p)>1){//无需删点
81             --num(p);--sz(p);return;//如果有多个 x 维护副本数即可
82         }
83         if(lc(p)||rc(p)){//该点不是叶子节点 则不断向下调整至叶子节点
84             if(rc(p)==0||wt(lc(p))>wt(rc(p)))zig(p),erase(rc(p),x);//由于 rand() 的值域 & 大根堆的实现 故省略左子树为空的判断
85             else zag(p),erase(lc(p),x);
86             upd(p);
87         }else p=0;//是叶子节点则直接删除
88         return;
89     }
90 }
91 x<val(p)?erase(lc(p),x):erase(rc(p),x);upd(p);
92 }
93
94 int askpre(int x){
95     int id=1;//-INF 若没有前驱则返回-INF
96     //尝试自顶向下寻找 x 则 x 的前驱有两种情况
97     //1) 未找到 x 或 x 没有左子树 则前驱在搜索路径上
98     //2) 前驱是 x 的左子树中最大值 即 x 的左子树一直向右走
99     int p=rt;
100     while(p){
101         if(x==val(p)){//找到 x
102             if(lc(p)){p=lc(p);while(rc(p))p=rc(p);id=p;}
103             break;
104         }
105         if(val(p)<x&&val(p)>val(id))id=p;//每经过一个点尝试更新前驱
106         p=(val(p)>x?lc(p):rc(p));//找 x
107     }
108     return val(id);
109 }
110
111 int asknxt(int x){
112     int id=2;//INF
113     int p=rt;
114     while(p){
115         if(x==val(p)){
116             if(rc(p)){p=rc(p);while(lc(p))p=lc(p);id=p;}
117             break;
118         }
119         if(val(p)>x&&val(p)<val(id))id=p;
120         p=(val(p)>x?lc(p):rc(p));
121     }
122     return val(id);
123 }

```

字符串

KMP

```

1 //luogu P3375
2 #include <bits/stdc++.h>
3 using namespace std;
4 const int N = 1000009;
5
6 char s1[N], s2[N];
7 int fail[N], n, m;
8
9 signed main() {
10     scanf("%s%s", s1 + 1, s2 + 1);
11     n = strlen(s1 + 1);
12     m = strlen(s2 + 1);
13
14     //fail[1] = 0;
15     for (int i = 2, j = 0; i <= m; ++i) {
16         while (j != 0 && s2[j + 1] != s2[i]) j = fail[j];
17         if (s2[j + 1] == s2[i]) ++j;

```

```

18     fail[i] = j;
19 }
20
21 int p = 0;
22 for (int i = 1; i <= n; ++i) {
23     while (p != 0 && s2[p + 1] != s1[i]) p = fail[p];
24     if (s2[p + 1] == s1[i]) ++p;
25
26     if (p == m) {
27         printf("%d\n", i - p + 1);
28         p = fail[p];
29     }
30 }
31
32 for (int i = 1; i <= m; ++i) printf("%d ", fail[i]);
33 return 0;
34 }

```

扩展 KMP(Z 函数)

```

1 //luogu 5410
2 #include <bits/stdc++.h>
3 using namespace std;
4 const int N = 20000009;
5
6 char t[N], p[N];
7 int n, m, z[N], mc[N];
8
9 signed main() {
10     scanf("%s%s", t + 1, p + 1);
11     n = strlen(t + 1);
12     m = strlen(p + 1);
13
14     z[1] = m;
15     for (int i = 2, l = 0, r = 0; i <= m; ++i) {
16         z[i] = ((r < i) ? 0 : min(r - i + 1, z[i - l + 1]));
17         while (z[i] <= m - i && p[i + z[i]] == p[z[i] + 1]) ++z[i];
18         if (i + z[i] - 1 > r) l = i, r = i + z[i] - 1;
19     }
20
21     for (int i = 1, l = 0, r = 0; i <= n; ++i) {
22         mc[i] = ((r < i) ? 0 : min(r - i + 1, z[i - l + 1]));
23         while (mc[i] <= n - i && mc[i] < m && t[i + mc[i]] == p[mc[i] + 1])
24             ++mc[i];
25         if (i + mc[i] - 1 > r) l = i, r = i + mc[i] - 1;
26     }
27
28     unsigned long long u = 0, v = 0;
29     for (int i = 1; i <= m; ++i) u ^= (i * (z[i] + 1ull));
30     for (int i = 1; i <= n; ++i) v ^= (i * (mc[i] + 1ull));
31     printf("%llu\n%llu\n", u, v);
32     return 0;
33 }

```

AC 自动机

```

1 #include<bits/stdc++.h>
2 using namespace std;
3 const int N=1000009;
4
5 //洛谷 P3808 AC 自动机 (简单版)
6 int n;
7 char s[N];
8 struct AC{
9     struct dat{
10         int tp[26],fail,ed;
11         void init(){memset(tp,0,sizeof tp);fail=ed=0;}
12     }tr[N];int tot;
13     void init(){for(int i=0;i<=tot;++i)tr[i].init();tot=0;}
14 }

```

```

15 void insert(char*s){//C 风格字符串 下标从 1 开始
16     int p=0;
17     for(int i=1;s[i]!=0;++i){//C 风格字符串 下标从 1 开始
18         int&tp=tr[p].tp[s[i]-'a'];
19         if(tp==0)tp=(++tot);
20         p=tp;
21     }
22     ++tr[p].ed;
23 }
24
25 void build(){//先 insert 所有模式串 然后 build
26     queue<int>q;
27     for(int i=0;i<26;++i)if(tr[0].tp[i])q.push(tr[0].tp[i]);
28     while(q.size()){
29         dat&now=tr[q.front()];q.pop();
30         for(int i=0;i<26;++i){
31             int&tp=now.tp[i];
32             if(tp)tr[tp].fail=tr[now.fail].tp[i],q.push(tp);
33             else tp=tr[now.fail].tp[i];//路径压缩
34         }
35     }
36 }
37
38 int ask(char*s){//C 风格字符串 下标从 1 开始
39     int p=0,res=0;
40     for(int i=1;s[i]!=0;++i){//C 风格字符串 下标从 1 开始
41         p=tr[p].tp[s[i]-'a'];
42         for(int j=p;tr[j].ed!=-1;j=tr[j].fail)res+=tr[j].ed,tr[j].ed=-1;
43     }
44     return res;
45 }
46 }ac;
47
48 signed main(){
49     scanf("%d",&n);
50     for(int i=1;i<=n;++i){
51         scanf("%s",s+1);
52         ac.insert(s);
53     }
54     ac.build();
55     scanf("%s",s+1);
56     printf("%d\n",ac.ask(s));
57     return 0;
58 }

```

杂项

整数哈希

```

1 #include<bits/stdc++.h>
2 #include<ext/pb_ds/assoc_container.hpp>
3 #include<ext/pb_ds/hash_policy.hpp>
4 using namespace std;
5 using namespace __gnu_pbds;
6
7 //https://codeforces.com/blog/entry/62393
8
9 struct custom_hash {
10     static uint64_t splitmix64(uint64_t x) {
11         // http://xorshift.di.unimi.it/splitmix64.c
12         x += 0x9e3779b97f4a7c15;
13         x = (x ^ (x >> 30)) * 0xbf58476d1ce4e5b9;
14         x = (x ^ (x >> 27)) * 0x94d049bb133111eb;
15         return x ^ (x >> 31);
16     }
17
18     size_t operator()(uint64_t x) const {
19         static const uint64_t FIXED_RANDOM = chrono::steady_clock::now().time_since_epoch().count();
20         return splitmix64(x + FIXED_RANDOM);
21     }

```



```

22 };
23
24 unordered_map<long long, int, custom_hash> safe_map;
25 gp_hash_table<long long, int, custom_hash> safe_hash_table;

```

GCC 位运算

需要 gcc 编译器

- `int __builtin_ffs (unsigned int x)` 返回 `x` 的最后一位 1 的是从后向前第几位, 比如 7368 (1110011001000) 返回 4。
- `int __builtin_clz (unsigned int x)` 返回前导的 0 的个数。
- `int __builtin_ctz (unsigned int x)` 返回后面的 0 的个数, 和 `__builtin_clz` 相对。
- `int __builtin_popcount (unsigned int x)` 返回二进制表示中 1 的个数。
- `int __builtin_parity (unsigned int x)` 返回 `x` 的奇偶校验位, 也就是 `x` 的 1 的个数模 2 的结果。

此外, 这些函数都有相应的 `unsigned long` 和 `unsigned long long` 版本, 只需要在函数名后面加上 `l` 或 `ll` 就可以了, 比如 `int __builtin_clzll`。

来源 <https://blog.csdn.net/yuer158462008/article/details/46383635>

对拍

for windows

```

1  #include<bits/stdc++.h>
2  using namespace std;
3
4  //输入文件  input.in
5  //正确的程序名  ac.cpp  ac.exe  ac.out
6  //待验证的程序名  wa.cpp  wa.exe  wa.out
7
8  void gen(){//生成 INPUT 内的数据
9      FILE *op=fopen("input.in","w");
10     //mt19937 RAND(time(nullptr));
11     //uniform_int_distribution<int>(1,100)(RAND);//范围内均匀随机整数
12     //fprintf(op,"%d\n",233);
13     fclose(op);
14 }
15
16 bool check(){//比较 ac.out 和 wa.out 的内容 一致则返回 0 否则返回非 0
17     return system("fc wa.out ac.out");
18 }
19
20 int main(){
21     system("g++ wa.cpp -o wa.exe");
22     system("g++ ac.cpp -o ac.exe");
23     while(1){
24         gen(); int st,ed;
25
26         st=clock();
27         system("ac.exe < input.in > ac.out");
28         ed=clock();
29         printf("ac cost %lld ms\n",(ed-st)*1000ll/CLOCKS_PER_SEC);
30
31         st=clock();
32         system("wa.exe < input.in > wa.out");
33         ed=clock();
34         printf("wa cost %lld ms\n",(ed-st)*1000ll/CLOCKS_PER_SEC);
35
36         if(check()){
37             puts("Wrong Answer");
38             system("pause");
39             return 0;
40         }
41     }

```

```

42     return 0;
43 }

```

fread/fwrite 实现的读写类

没用

```

1  #include <bits/stdc++.h>
2  using namespace std;
3
4  struct MY_IO {
5      #define MAXSIZE (1 << 20) //缓冲区大小 不小于 1 << 14
6      inline bool isdigit(const char &x) {return x >= '0' && x <= '9';} //字符集 看情况改
7      inline bool blank(const char &c) { return c == ' ' || c == '\n' || c == '\r' || c == '\t'; }
8
9      char buf[MAXSIZE + 1], *p1, *p2, pbuf[MAXSIZE + 1], *pp;
10     MY_IO() : p1(buf), p2(buf), pp(pbuf) {}
11     ~MY_IO() { fwrite(pbuf, 1, pp - pbuf, stdout); }
12
13     char gc() {
14         if (p1 == p2) p2 = (p1 = buf) + fread(buf, 1, MAXSIZE, stdin);
15         return p1 == p2 ? EOF : *p1++;
16     }
17
18     void pc(const char &c) {
19         if (pp - pbuf == MAXSIZE) fwrite(pbuf, 1, MAXSIZE, stdout), pp = pbuf;
20         *pp++ = c;
21     }
22
23     template <typename T>
24     bool read(T &x) {
25         x = 0; char c = gc(); int f = 1;
26         while (!isdigit(c) && (c != '-') && (c != EOF)) c = gc();
27         if (c == EOF) return 0;
28         if (c == '-') f = -1, c = gc();
29         while (isdigit(c)) { x = x * 10 + (c & 15); c = gc(); }
30         x *= f; return 1;
31     }
32
33     template <typename T, typename... Args>
34     bool read(T &x, Args &...args) {
35         bool res = 1;
36         res &= read(x);
37         res &= read(args...);
38         return res;
39     }
40
41     int gets(char *s) {
42         char c = gc();
43         while (blank(c) && c != EOF) c = gc();
44         if (c == EOF) return 0;
45         int len = 0;
46         while (!blank(c) && c != EOF) *s++ = c, c = gc(), ++len;
47         *s = 0; return len;
48     }
49
50     void getc(char &c) { for (c = gc(); blank(c) && c != EOF; c = gc()); }
51
52     template <typename T>
53     void write(T x) {
54         if (x < 0) x = -x, putchar('-');
55         static char sta[55];
56         int top = 0;
57         do sta[top++] = x % 10 + '0', x /= 10; while (x);
58         while (top) putchar(sta[--top]);
59     }
60
61     template <typename T>
62     void write(T x, const char &Lastchar) {write(x); pc(Lastchar);}
63
64     void puts(char *s) {while ((*s) != 0)pc(*s++);}

```

```

65
66     int getline(char *s){
67         char c = gc(); int len = 0;
68         while (c != '\n' && c != EOF)*s++ = c, c = gc(), ++len;
69         *s = 0; return len;
70     }
71
72     void putline(char *s){ while ((*s) != 0) pc(*s++); pc('\n');}
73 } IO;
74
75 #define read IO.read    //读一个/多个整数
76 #define write IO.write  //写一个整数
77 #define gc IO.gc       //getchar()
78 #define pc IO.pc       //putchar()
79 #define gets IO.gets    //读一个指定字符集的 C 风格字符串 到 s[0..len-1] 返回 len
80 #define getc IO.getc    //读一个指定字符集的字符
81 #define puts IO.puts    //写一个 C 风格字符串
82 #define getl IO.getline //读一行
83 #define putl IO.putline //写一个 C 风格字符串并换行

```