

RT-Thread 线上宣讲会

主办单位:







社区介绍

2010

2006 启动RT-Thread项目 发布0.1.0内核版本

发布0.3.0版本 具备RT-Thread基础的雏 形,包括文件系统,网络 协议栈, 命令行等

发布2.0.0版本 类Android的低资源占用 2018.10

发布4.0版本 多核、小程序 **20**20

即将发布 微内核版本

2006

2010 2009

2011

2014

2015

2015

2018

2020

2009

发布0.2.4版本 引入轻型TCP/IP协议 栈

2014

发布1.2.0版本 完成《编程指南手册》 增加msh组件等

2011

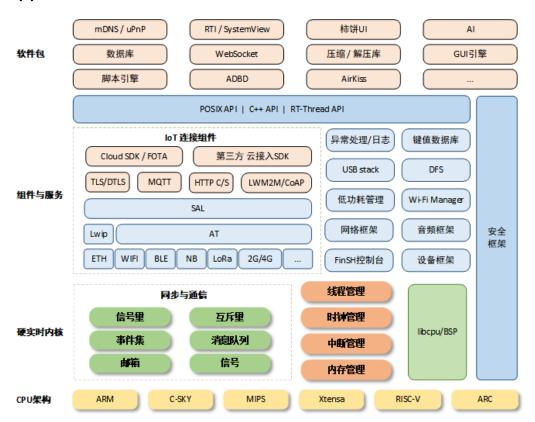
发布1.0.0版本 经过稳定性测试, 具备 完备 的RTOS特性 便利的基于scons构建工 具

2017

发布3.0版本 全面启动IoT OS战 略



社区介绍



https://github.com/RT-Thread/rt-thread





APACHE LICENSE, VERSION 2.0

ւ;

社区介绍



项目介绍

RT-Thread社区开放8个项目需求,见下:

- 在树莓派4上用 RT-Thread 实现在线语音识别
- 在树莓派4上用 RT-Thread 实现目标检测
- 在树莓派4上用RT-Thread 实现TensorflowLite Micro移植
- 面向RISC-V的RT-Thread系统
- 龙芯2K上的RT-Thread系统
- 龙芯2K上的Linux/RT-Thread双系统
- 在乐鑫 ESP32 上用 RT-Thread 实现语音唤醒和控制功能
- 基于 RT-Thread 实现双目视觉拍摄系统

÷Ċ

在树莓派4上用 RT-Thread 实现在线语音识别

项目描述:

树莓派4提供了1.5GHz的4核A72 ARM处理器,同时还包括WiFi/BT,千兆以太网,双HDMI输出,CSI接口camera等。 树莓派4提供了一个理想的嵌入式AI平台,可用于各种AI应用场景。

本项目目标是在树莓派4上用RT-Thread实现一个在线语音识别应用,可以通过网络连接树莓派上的 web server 并上传声音文件,将声音文件发送到云端识别服务转成文字,在网页上显示识别结果。

项目难度:中

项目社区**导师:杨**武;**导师联**系方式:<u>yangwu@rt-thread.com</u>

- 有一定的外设驱动实现功底,包括GMAC驱动
- 熟悉网络编程, 理解TCP/IP原理、掌握Socket编程接口
- 对AI算法,深度学习有一定的经验

÷Ċ

在树莓派4上用 RT-Thread 实现目标检测

项目描述:

树莓派4提供了1.5GHz的4核A72 ARM处理器,同时还包括WiFi/BT,千兆以太网,双HDMI输出,CSI接口camera等。 树莓派4提供了一个理想的嵌入式AI平台,可用于各种AI应用场景。

本项目目标是在树莓派4上用RT-Thread**实现**一个目标检测应用,可以通过树莓派上的MIPI-CSI Camera 获取画面,并对画面中的目标物体进行检测。

项目难度:高

项目社区导师:杨武;导师联系方式:yangwu@rt-thread.com

- 有一定的外设驱动实现功底,包括摄像头驱动
- 有一定的图像处理基础知识
- 对AI算法,深度学习有一定的经验,掌握云端AI服务的使用流程;

Ċ

在树莓派4上用RT-Thread 实现TensorflowLite Micro移植

项目描述:

树莓派4提供了1.5GHz的4核A72 ARM处理器,同时还包括WiFi/BT,千兆以太网,双HDMI输出,CSI接口camera等。 树莓派4提供了一个理想的嵌入式AI平台,可用于各种AI应用场景。TensorflowLite Micro 是面象微控制器级别的设备裁剪定制版本的 Tensorflow Lite,具有良好的跨平台设计和较为完善的单元测试。

本**项**目目**标**是在**树**莓派4上将TensorflowLite Micro移植到RT-Thread系**统**中,并**顺**利运行自的演示**应**用。

项目难度:中

项目社区**导师:陈**晨毅;**导师联**系方式:<u>lebhoryi@rt-thread.com</u>

- 有较好的 C++ 功底
- 有较好的操作系统理解
- 对AI算法,深度学习有一定的了解;

面向RISC-V的RT-Thread系统

项目描述:

QEMU中已**经**包含的基本的RISC-V模**拟**,例如sifive_u、riscv32/64_virt的模**拟**。RT-Thread**对**于RISC-V的移植主要局限于machine mode的方式,本**项**目目标是**实现**RISC-V的user-mode支持及**对应**的基本外**设**功能,它**们**包括:

- 支持MMU操作, 页管理器;
- 用户态的系统调用;
- 任务切换时,对用户态上下文支持;
- 基本的系统外设支持, 例如文件系统, 网络, LCD等

项目难度:高

项目社区导师:邵进春;导师联系方式:<u>shaojinchun@rt-thread.com</u>

- 熟悉RISC-V 32/64的体系架构
- 熟悉MMU
- 使用GDB连接QEMU进行调试





龙芯2K上的RT-Thread系统

项目描述:

龙芯2K1000处理器是面向网络安全领域及移动智能终端领域的双核处理器芯片。龙芯2K1000处理器集成两个GS264处理器核,芯片外围接口包括两路PCIE2.0、一路SATA2.0、4路USB2.0、两路DVO、64位DDR2/3及其它多种接口,可以满足中低端网络安全应用领域需求,并为其扩展应用提供相应接口。当前RT-Thread系统只支持龙芯2K1000的基本外设(中断处理、串口、定时器等),基本的MIPS64支持。

本项目目标是实现龙芯2K1000下更多的外设支持:

SATA/SSD**驱动**,并**对**接FAT文件系**统**;千兆网卡**驱动**,并**对**接网**络协议栈**;

项目难度:高

项目社区**导师:赵辅**金; **导师联**系方式:<u>zhaofujin@rt-thread.com</u>

- 对SATA、GMAC外设都相对熟悉
- 对网络协议栈有一定的了解;

龙芯2K上的Linux/RT-Thread双系统

项目描述:

龙芯2K1000**处**理器是面向网**络**安全**领**域及移**动**智能**终**端**领**域的双核**处**理器芯片。**龙**芯 2K1000**处**理器集成两个GS264**处**理器核,芯片外**围**接口包括两路PCIE2.0、一路SATA2.0、 4路USB2.0、两路DVO、64位DDR2/3及其它多种接口,可以**满**足中低端网**络**安全**应**用**领**域 需求,并**为**其扩展**应**用提供相**应**接口。**龙**芯2K1000包含了两个核,当前RT-Thread系**统**只 支持**龙**芯2K1000的基本外**设**(中断**处**理、串口、定**时**器等),基本的MIPS64支持。

本项目的目标是把两个核都独立使用起来,包括一个核心执行Linux系统,一个核心执行 RT-Thread。双方通过OpenAMP的方式进行通信。

项目难度:高

项目社区导师:赵辅金;导师联系方式:zhaofujin@rt-thread.com

- 对Linux有一定的内核编程经验,内核模块编程等;
- 对OpenAMP有一定的了解;

在乐鑫 ESP32 上用 RT-Thread 实现语音唤醒和控制功能

项目描述:

乐鑫 ESP32 系列芯片提供了一个或两个可以**单**独控制的 CPU 内核,**时钟频**率可**调**,最高可达240 MHz。同**时还**包括 WIFI/BLE 双模,支持多种低功耗运行模式,具**备**低噪声放大器,I2S,高速 SPI,以太网等外**设**接口。是一款理想的嵌入式物**联**网芯片,可用于各类物**联**网**应**用**场**景。

项目目标:在乐鑫 ESP32 上用 RT-Thread **实现语**音**唤**醒和控制功能。可以通**过语**音**唤**醒,并识别外部语音指令进行相关操作,如统计 RT-Thread 内部运行任务资源,控制外设 LED 灯,播**报语**音等。项目需要在 esp-idf 框架下完成 RT-Thread 系统移植适配,确保任务调度,内存分配,进程通信等功能运行正常。并结合 esp-adf 语音开发框架,完成语音**唤**醒和控制相关功能要求。

项目难度:高

项目社区导师:陈勇;导师联系方式:<u>chenyong@rt-thread.com</u>

- 了解 esp-idf, esp-adf 软件框架开发;
- 了解 rt-thread 的内核移植;
- 对于语音识别有一定的了解和开发经验。



Ċ

基于RT-Thread 实现双目视觉拍摄系统

项目描述:

RT-Thread 操作系**统实现**了 USB 基础协议栈,为 USB 摄像头的数据传输提供了基础的支持,双目拍摄系统拍摄同一场景的左、右两幅视点图像,并结合算法将左右图像进行合并。RT-Thread 和双目拍摄二者结合之后可以应用于各种视觉领域。

项目目标:本项目目标是使用 RT-Thread 系统,完善 USB Host 协议栈,通过 USB Hub 连接两个独立的 USB 相机实现双目拍摄系统,并顺利进行双目图像的拍摄与合并。

项目难度:高

项目社区**导师:**李想;**导师联**系方式:<u>lixiang@rt-thread.com</u>

- 有一定编程基础和项目经验
- 熟悉 RT-Thread 操作系统
- 对 USB Host 相对熟悉
- 有 USB 摄像头调试经验

问答环节

详细项目查看地址:https://www.rt-thread.org/news/174.html

微信公众号:RTThread



感谢



欢迎关注暑期2020活动官网