**<一> 运动指示测试：**

**静态测试：使用motion\_voice\_recievetest.py**

**副表格：静态运行测试报告---动作指示.xlsx**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 参数 | | | | 测试结果 | |
| Motion | Direction | Pattern | Stepcount | 预期结果 | 实际结果 |
| 0 | 1~12 | 0 | 0 | 无任何结果 | 符合预期 |
| 0 | 0 | 13~14 | 0 | 无任何结果 | 符合预期 |
| 0 | 0 | 0 | 16~32 | 无任何结果 | 符合预期 |
| 0 | 0 | 13~14 | 16~32 | 无任何结果 | 符合预期 |
| 0 | 1~12 | 13~14 | 0 | 无任何结果 | 符合预期 |
| 0 | 1~12 | 0 | 16~32 | 无任何结果 | 符合预期 |
| 0 | 1~12 | 13~14 | 16~32 | 无任何结果 | 符合预期 |
| 0 | 0 | 0 | 0 | 无任何结果 | 符合预期 |
|  |  |  |  |  |  |
| 1 | 1~12 | 0 | 0 | 方向sheet | 方向sheet |
| 1 | 0 | 13~14 |  | 速度sheet | 速度sheet |
| 1 | 0 |  | 16~32 | 距离sheet | 距离sheet |
| 1 | 1~12 | 13~14 | 0 | 方向速度sheet | 方向速度sheet |
| 1 | 1~12 | 0 | 16~32 | 方向距离sheet | 方向距离sheet |
| 1 | 1~12 | 13~14 | 16~32 | 方向速度距离 | 方向速度距离 |
| 1 | 0 | 13~14 | 16~32 | 速度距离sheet | 速度距离sheet |
| 1 | 0 | 0 | 0 | 0 sheet | 0 sheet |

**<二> 导航**

**静态测试：使用motion\_voice\_recievetest.py**

**副表格：静态运行测试报告---导航.xlsx**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 地点 | 测试结果 | |
| 预期结果 | 实际结果 |
| 门口 | 门口坐标 | 门口坐标 |
| 盆栽 | 盆栽坐标 | 盆栽坐标 |
| 充电 | 充电桩坐标 | 充电桩坐标 |
| 人物 | 人物坐标 | 见表格人物 |
| 工位 | 工位坐标 | 见表格工位 |

**<三> 送东西**

**静态测试：使用motion\_voice\_recievetest.py**

**副表格：静态运行测试报告---导航.xlsx**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 地点 | 测试结果 | |
| 预期结果 | 实际结果 |
| 门口 | 门口坐标 | 门口坐标 |
| 盆栽 | 盆栽坐标 | 盆栽坐标 |
| 充电 | 充电桩坐标 | 充电庄坐标 |
| 人物 | 人物坐标 | 见表格人物 |
| 工位 | 工位坐标 | 见表格工位 |

**<四> 取东西**

**类似送东西**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 地点 | 测试结果 | |
| 预期结果 | 实际结果 |
| 门口 | 门口坐标 | 门口坐标 |
| 盆栽 | 盆栽坐标 | 盆栽坐标 |
| 充电 | 充电桩坐标 | 充电庄坐标 |
| 人物 | 人物坐标 | 见表格人物 |
| 工位 | 工位坐标 | 见表格工位 |