2.5 EDA技术与HDL语言

- 2.5.1 数字电路的发展与EDA技术
- 2.5.2 EDA设计基本流程
- 2.5.3 用Verilog HDL语言的基本结构

2.5.1 EDA技术发展的背景(1)

电路集成度不断提高

- -摩尔定律
- SSI→MSI→LSI→VLSI→ULSI→SOC (System On Chip)
- -集成度用等效门数目(NAND)或晶体管数目来衡量
- -特征尺寸:手机的CPU采用7nm工艺
- -PLD和ASIC已经成为当前数字系统设计的主流

2.5.1 EDA技术发展的背景(2)

计算机硬件的发展

- CPU主频加快、内存增大,原来只能在工作站上运行的设计软件可在PC上运行,使设计软件更加普及

计算机软件的发展

- -经历CAD、CAE、EDA三个阶段
- EDA软件功能逐步强大,成为普遍的工具,全方位、大幅度地提高硬件设计效率

数字集成电路水平与计算机软硬件的发展相互促进

2.5.1 EDA技术发展的背景(3)

自下而上的设计方法

- 从最底层(元件)开始,在最高层(系统)结束
- -通用元器件→构成小功能模块→整个硬件系统

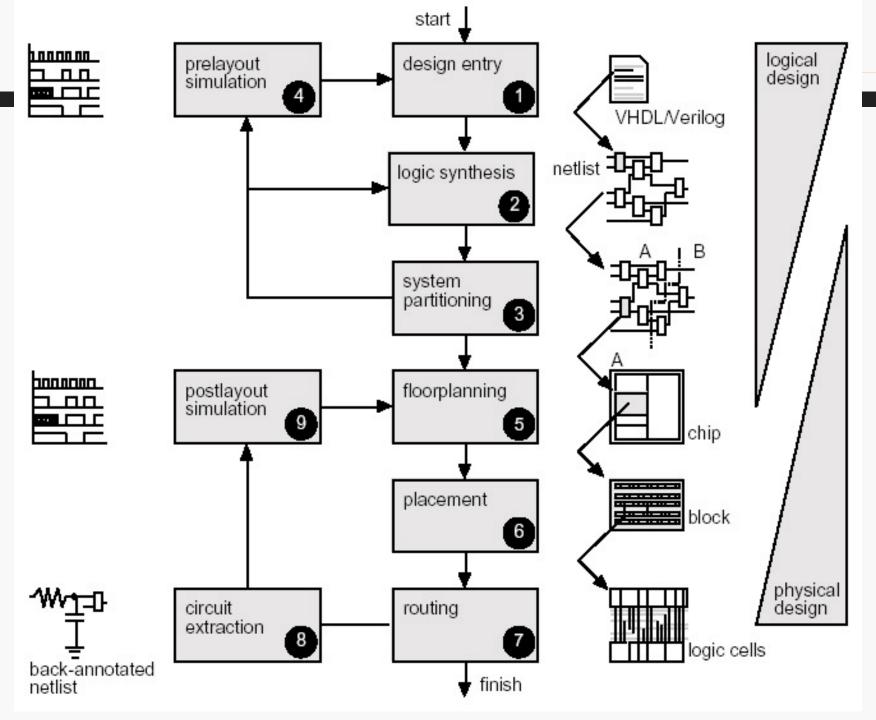
自上而下的设计方法

- -系统总体功能要求→划分若干功能单元→划为基本执行单元→...→EDA元件库中的基本元件
- -多个设计者同时参与
- -功能模块的重用

2.5.1 EDA技术发展的背景(4)

EDA技术

- -采用HDL进行设计
- 高层的综合和优化
- -功能仿真和时序仿真
- -并行工程
- -开放性和标准性
- -包括:系统设计、电路设计、综合、仿真、版图设计、 PCB板设计等多方面的功能



2.5.2 EDA设计流程(1)

逻辑设计

- -设计输入(Design Entry):原理图和HDL语言两种方式
- -逻辑综合(Logic Synthesis):生成网表文件,描述逻辑单元及其之间的连线
- 系统划分(System Partition):将一个大的系统分成多个模块,每个模块由不同的ASIC芯片完成
- -布局前仿真(Prelayout Simulation):也叫**功能仿真**,验 证设计的功能是否正确

2.5.2 EDA设计流程(2)

物理设计

- -设计输入平面规划:在芯片上安排放置网表中的模块
- -布局(Placement):确定每个模块中每个单元的位置
- -布线(Routing):连接模块和单元
- -参数提取(Extraction):确定连线的电阻、电容参数
- -布局后仿真(Postlayout simulation):也叫**时序仿真**, 在加入布局/布线所增加的各种电学参数后,再次检查系 统仍能否正常工作

2.5.2 EDA设计流程——输入方法

原理图输入

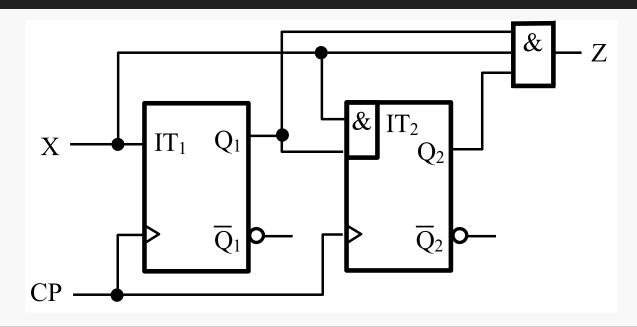
- 使用元件符号和连线等描述
- -综合的效率高
- -可读性不强、移植性不强、设计大规模的数字系统时显得 繁琐
- -一般用于顶层设计时各模块之间的连接通用

HDL输入

- -逻辑描述功能强,可读性强、国际标准,便于移植
- -综合效率相对较低

HDL与原理图的关系类似于高级语言与汇编语言

2.5.2 EDA设计流程——输入方法



```
if(clk'event and clk='1') then
  if(x=1) then count4 := count4 + 1;
  else count4 := count4 - 1; end if;
  if(count4 = 3) then    z := '1';
  else    z := '0'; end if;
end if;
```

2.5.2 EDA设计流程——输入方法

HDL的特点

- 良好的可读性,容易理解。
- 抽象表示电路的行为和结构;
- 与硬件独立,一个设计可用于不同的硬件结构,不必了解 过多的硬件细节;
- 支持设计的重复使用;
- 有丰富的软件支持HDL的综合和仿真,提高设计效率;
- 更方便地向ASIC过渡。

2.5.2 EDA设计流程——HDL与计算机语言的区别

运行基础

- 计算机语言是在CPU + RAM构建的平台上运行的指令
- -HDL设计的是由逻辑门、触发器组成的数字电路

执行方式

- 计算机语言基本上以串行的方式执行
- -HDL在总体上是以**并行**方式工作

验证方式

- 计算机语言重点关注于**变量、寄存器值的变化**
- -HDL要实现严格的时序逻辑关系

间隔符

- -分隔文本,可以使文本错落有致,便于阅读与修改
- -包括空格符(\b)、TAB键(\t)、换行符(\n)及换页符

注释符

- 改善程序的可读性,编译时不起作用
- -多行注释符: /* --- */
- -单行注释符:以//开始到行尾结束为注释文字

标识符

- 给对象(如模块名、电路的输入与输出端口、变量等)取名 所用的字符串。**命名规范与C语言要求相同**。
- -clk、counter8、_net、bus_A

关键词

- Verilog语言规定的特殊字符串,用来定义语言的结构,约 100个
- -如:module、endmodule、input、output、wire、reg、and等。关键词都是**小写**,关键词不能作为标识符使用符。

逻辑值

- -表示数字逻辑电路的逻辑状态作用
- -4种基本逻辑状态: 0、1、X(x)、Z(z)

常量

- 整数型、实数型、字符串型
- 整数型,可用二进制、八进制、十进制和十六进制表示,表示形式: <位宽><进制><数字>符。
 - -如:8'b01010011,8'h53,83(默认32位的十进制数)
- x与z:每个字符所代表的位宽取决于所用进制
- 下划线:用来分隔数的表达以提高程序可读性
 - -16'b0011101001010001
 - -16'b0011_1010_0101_0001
- 用paramter关键词定义常量

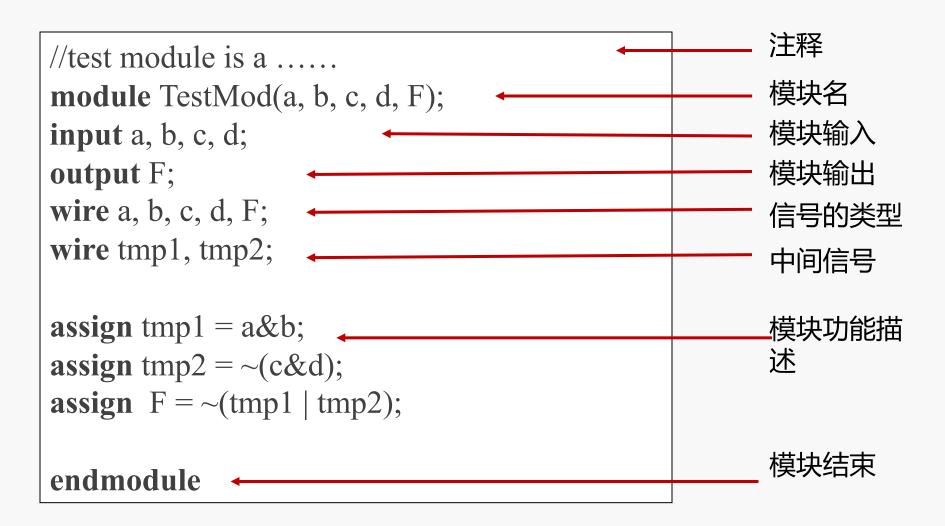
变量

- wire型
 - -用assign赋值的组合逻辑信号,输入输出信号默认为wire型
- reg型
 - -在always块内被赋值的任何信号都必须定义成reg型
 - -注意:reg型并不一定就是触发器的输出
- 总线变量的定义方式
 - -wire/reg [n-1:0] 变量名1,变量名2,...,变量名m
 - -wire/reg[7:0] Data, wire[3:0] Addr;

运算符

- 算术运算符: +、 -、*、/、%
- 赋值运算符: <=、=
- 关系运算符:>、<、>=、<=
- 等式运算符:==、!=、===、!==
- 逻辑运算符:&&、∥、!
- 位运算符: &、|、~、^(异或)、^~(同或)
- 缩减运算符: &、~&、|、~|、^、~^
- 条件运算符:?
- 移位运算符: <<、>>,用0来填补空出的位。
- · 拼接运算符: 分, 将多个信号拼接起来进行操作
- ・优先级别

2.5.3 Verilog的基本语法(2)—基本结构



2.5.3 Verilog的基本语法(2)—基本结构

- 模块由两部分组成
 - -模块的接口
 - 模块的功能描述
- 模块的端口
 - -module 模块名(口1,口2,口3,...)
- ·端口的I/O形式
 - -输入口:input
 - -输出口:output
 - -双向口(输入/输出口):inout
 - -input[信号宽度-1:0] 端口名1,端口名2;

2.5.3 Verilog的基本语法(2)—基本结构

有3种方式描述逻辑功能:

- 数据流方式描述——用assign语句 assign a=b&c;
- 行为方式描述——用always语句 always @ (b or c)

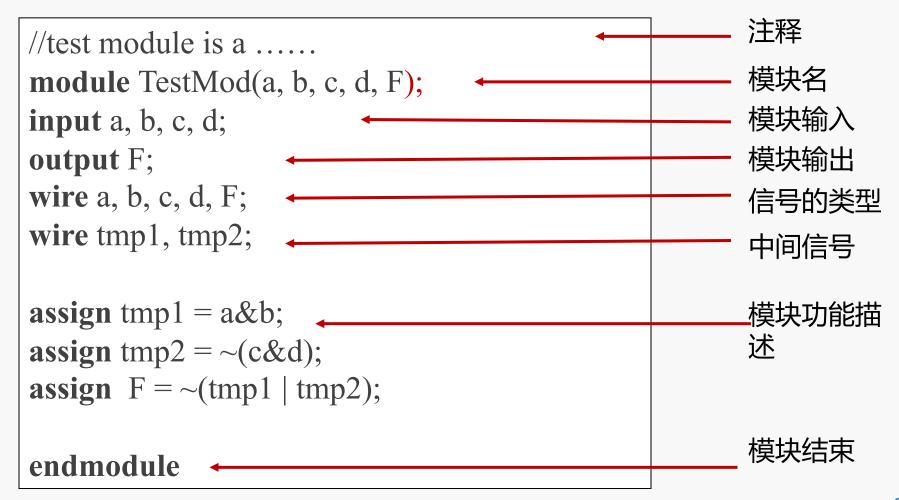
begin

a = b&c;

end

• 结构化描述——用元件例化 and ul(c,a,b);

1、数据流方式描述



1、数据流方式描述(简化)

```
// TestMod is a ...... 使用assi gn赋值语 module TestMod(a, b, c, d, F); 号的变量类型默认
// TestMod is a ......
                                  |为wi re类型
input a, b, c, d;
output F;
                     默认为wire型,可以不需要
//wire a, b, c, d, F;
//wire tmp1, tmp2; 省却中间变量,功能描述可简写为一行
//assign tmp1 = a\&b;
//assign tmp2 = \sim (c\&d);
//assign F = \sim (tmp1 \mid tmp2);
assign F = \sim ((a\&b) | (\sim (c\&d)));
endmodule
```

2、行为方式描述

在always块内定义 的任何信号都必须 被定义为reg类型

```
// TestMod is a .....

module TestMod(a, b, c, d, F);
input a, b, c, d;
output F;
reg tmp1, tmp2;
reg F;
```

```
always@(a or b or c or d)
begin

tmp1 = a\&b;

tmp2 = \sim(c\&d);

F = \sim(tmp1 \mid tmp2);
end
```

endmodule

简化

```
// TestMod is a ......
module TestMod(a, b, c, d, F);
input a, b, c, d;
output F;
reg F;
always@(a or b or c or d)
  F = \sim ((a\&b) \mid (\sim (c\&d)));
endmodule
```

3、元件例化方式描述

```
// TestMod is a ......
   module TestMod(a, b, c, d, F);
   input a, b, c, d;
   output F;
   wire tmp1, tmp2;
与
   and ul(tmp1, a, b); //assign tmp1 = a\&b;
   nand u2(tmp2, c, d); //assign tmp2 = \sim(c&d);
   nor u3(F, tmp1, tmp2); //assign F = \sim (tmp1 \mid tmp2);
   endmodule
```