

10-B2

高级搜索树

B-树：结构

邓俊辉

deng@tsinghua.edu.cn

妻子好合，如鼓瑟琴；兄弟既翕，和乐且湛

等价变换

❖ R. Bayer & E. McCreight , 1970

平衡的多路搜索树

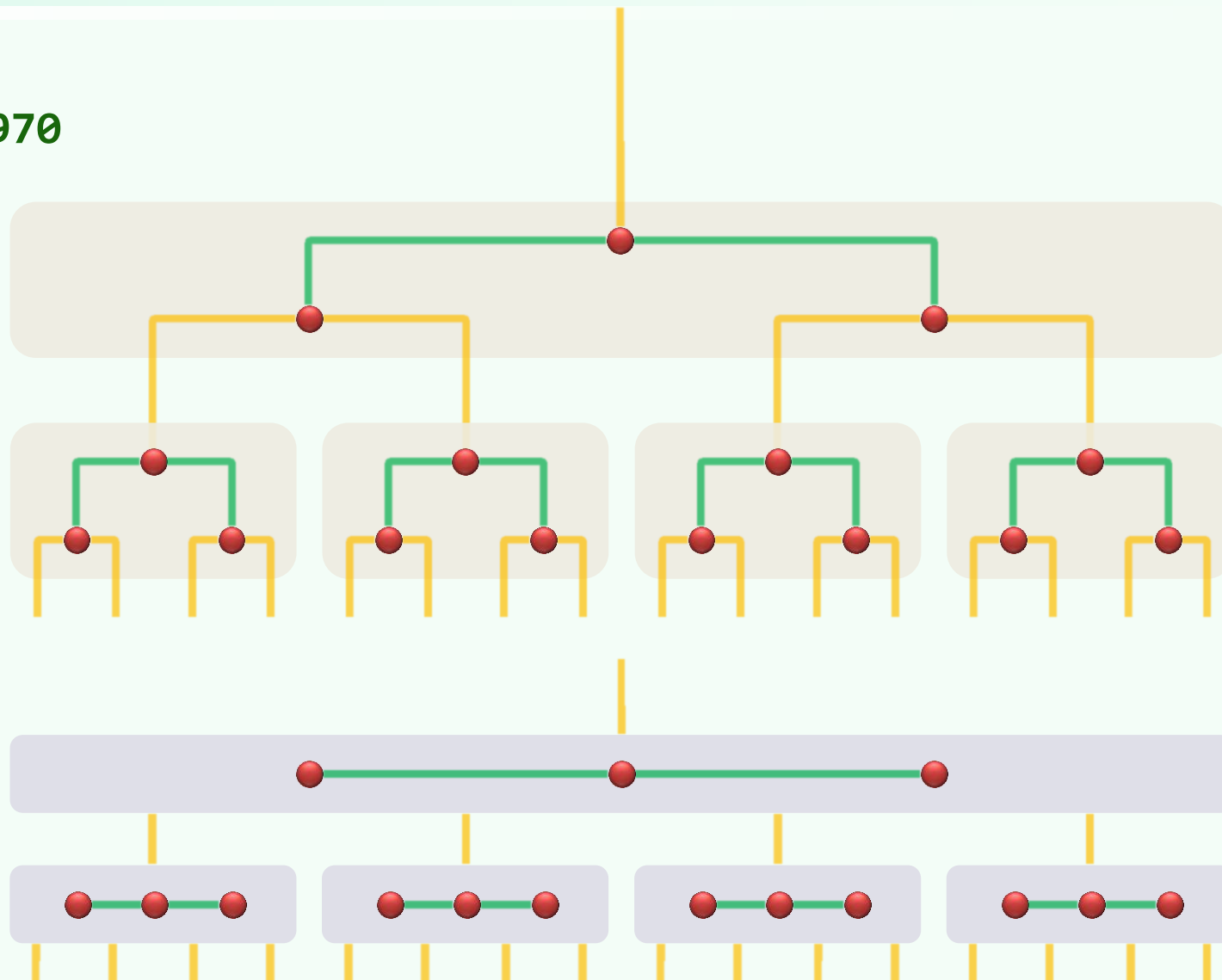
❖ 每 d 代合并为超级节点

- $m = 2^d$ 路

- $m-1$ 个关键码

❖ 逻辑上与BBST完全等价

既如此，B-树之意义何在？

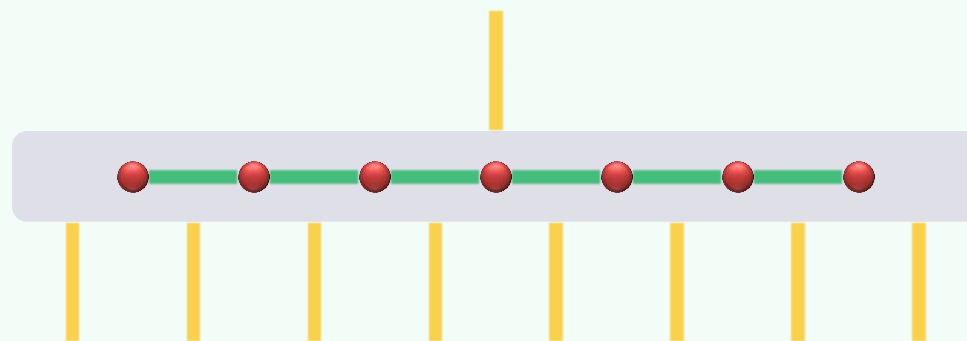


I/O优化

❖ **多级**存储系统中使用B-树，可针对**外部**查找，大大减少I/O次数

❖ 难道，AVL还不够？比如，若有 $n = 1G$ 个记录...

- 每次查找需要 $\log_2 10^9 \approx 30$ 次I/O操作
- 每次只读出**单个**关键码，得不偿失



❖ B-树又能如何？

- 充分利用外存对**批量访问**的高效支持，将此特点转化为优点
- 每下降一层，都以**超级节点**为单位，读入**一组**关键码

❖ 具体多大一组？视磁盘的数据块大小而定， $m = \#keys / pg$

- 比如，目前多数数据库系统采用 $m = 200 \sim 300$

❖ 回到上例，若取 $m = 256$ ，则每次查找只需 $\log_{256} 10^9 \leq 4$ 次I/O

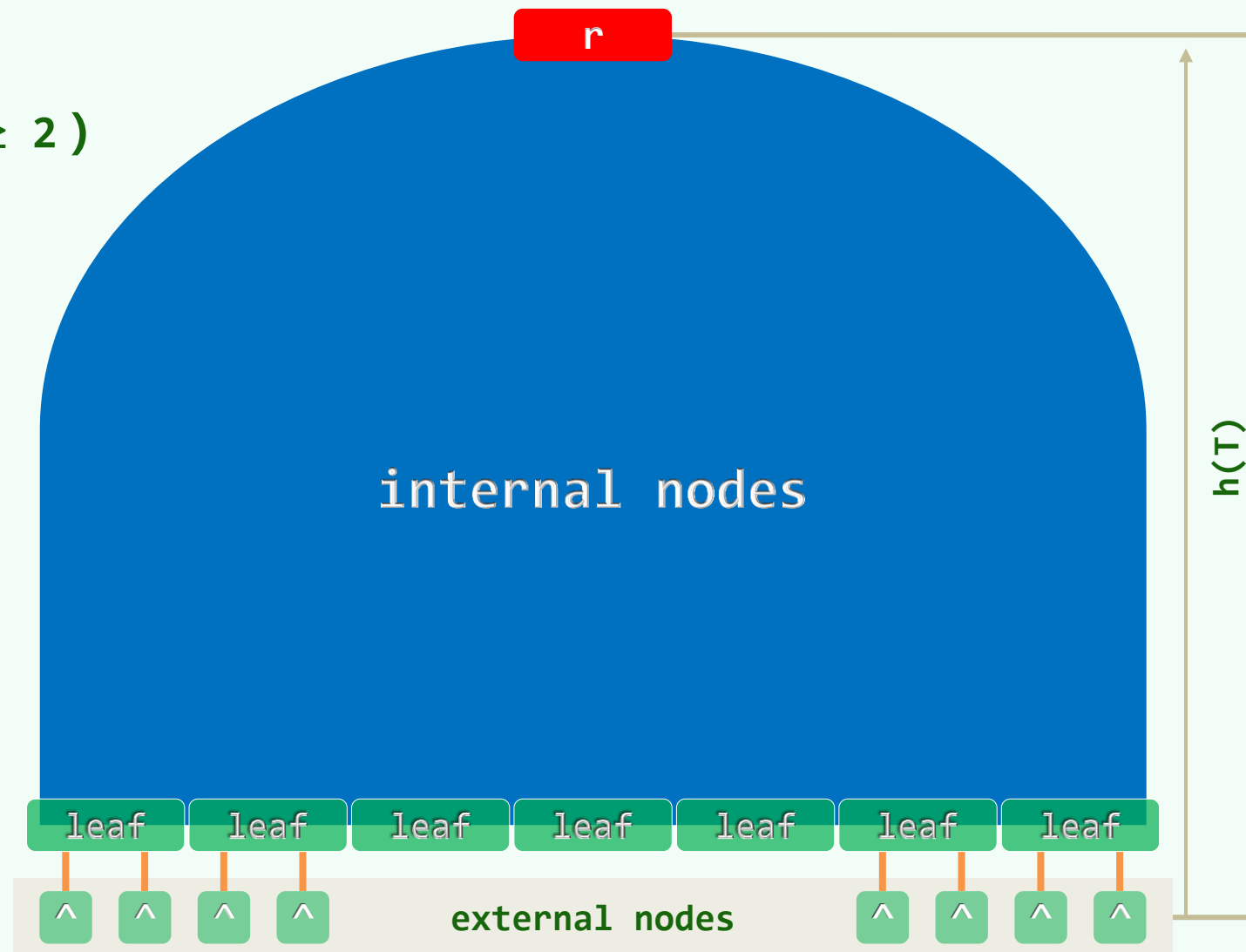
外部节点 + 叶子

❖ 所谓**m阶B-树**，即**m路平衡搜索树** ($m \geq 2$)

❖ **外部节点**的深度统一相等

约定以此深度作为树高 h

❖ **叶节点**的深度统一相等 ($h-1$)



内部节点

❖ 各含 $n \leq m-1$ 个关键码：

$$K_1 < K_2 < K_3 < \cdots < K_n$$

❖ 各有 $n+1 \leq m$ 个分支：

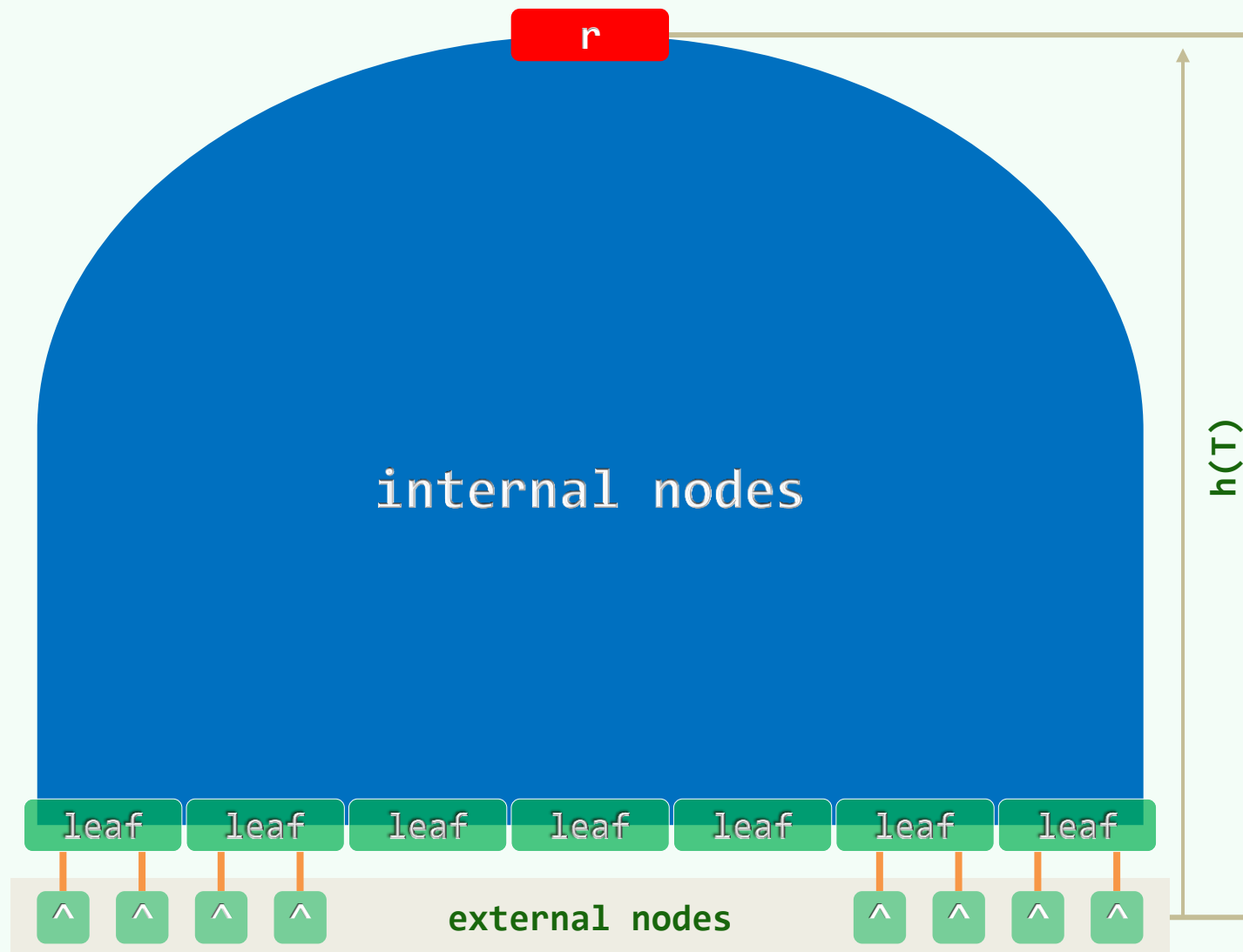
$$A_0, A_1, A_2, A_3, \dots, A_n$$

❖ 反过来，分支数也不能太少

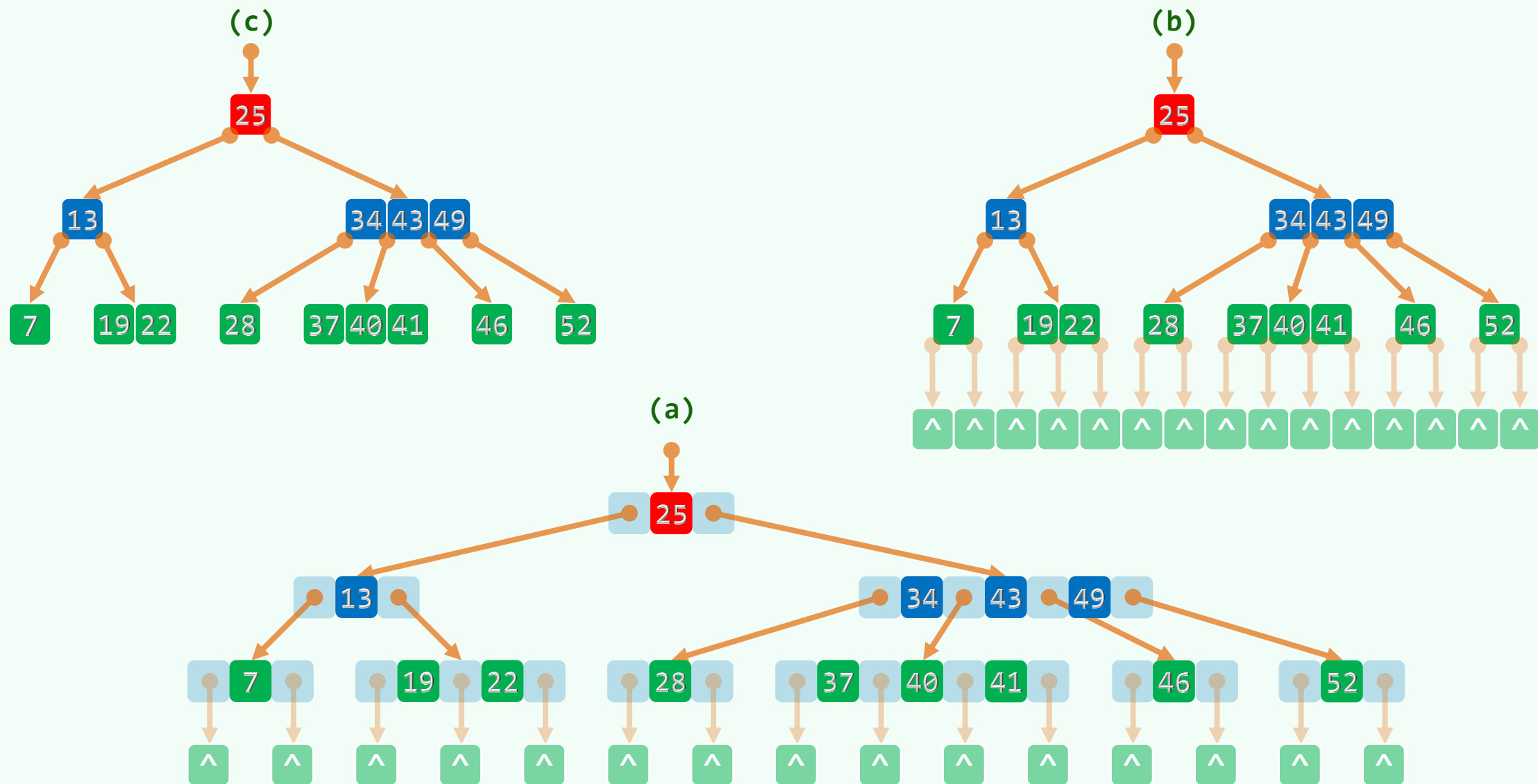
- 树根： $2 \leq n+1$
- 其余： $\lceil m/2 \rceil \leq n+1$

❖ 故亦称作 $(\lceil m/2 \rceil, m)$ -树

- (3,5)-树
- (9,18)-树
- ...



紧凑表示



实例

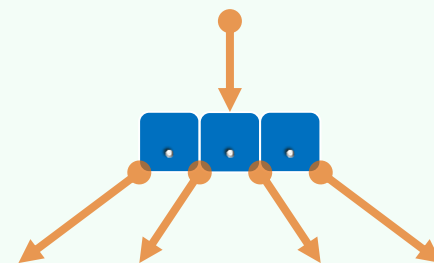
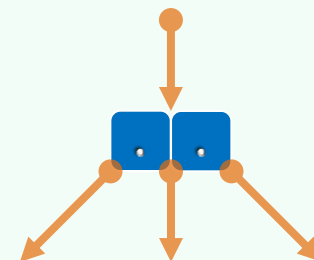
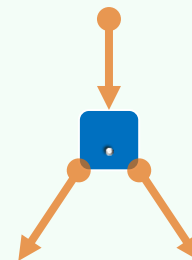
❖ $m = 3$: 2-3-树, $(2,3)$ -树, 最简单的B-树 // J. Hopcroft, 1970

- 各 (内部) 节点的分支数, 可能是2或3
- 各节点所含key的数目, 可能是1或2

❖ $m = 4$: 2-3-4-树, $(2,4)$ -树

- 各节点的分支数, 可能是2、3或4
- 各节点所含key的数目, 可能是1、2或3

❖ 留意把玩4阶B-树, 稍后对于理解红黑树大有裨益



BTNode

❖ template <typename T> struct BTNode { //B-树节点

BTNodePosi(T) parent; //父

Vector<T> **key**; //关键码 (总比孩子少一个)

Vector< BTNodePosi(T) > **child**; //孩子

BTNode() { parent = NULL; child.insert(0, NULL); }

BTNode(T e, BTNodePosi(T) lc = NULL, BTNodePosi(T) rc = NULL) {

parent = NULL; //作为根节点 , 而且初始时

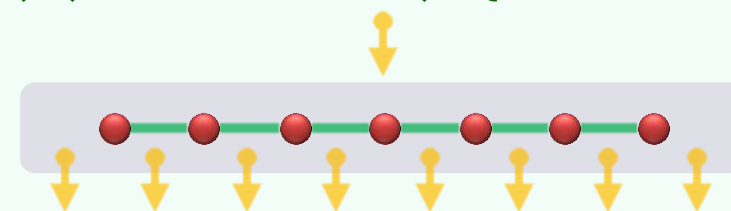
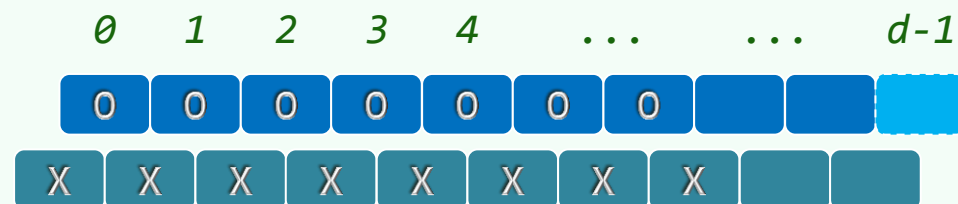
key.insert(0, e); //仅一个关键码 , 以及

child.insert(0, lc); child.insert(1, rc); //两个孩子

if (lc) lc->parent = this; if (rc) rc->parent = this;

}

};



BTree

```
❖ #define BTreeNodePosi(T) BTreeNode<T>* //B-树节点位置

❖ template <typename T> class BTree { //B-树
    protected:
        int _size; int _order; BTreeNodePosi(T) _root; //关键码总数、阶次、根
        BTreeNodePosi(T) _hot; //search()最后访问的非空节点位置
        void solveOverflow( BTreeNodePosi(T) ); //因插入而上溢后的分裂处理
        void solveUnderflow( BTreeNodePosi(T) ); //因删除而下溢后的合并处理
    public:
        BTreeNodePosi(T) search(const T & e); //查找
        bool insert(const T & e); //插入
        bool remove(const T & e); //删除
};
```