三维CAD建模课程作业

任务

- 1) 定义半边数据结构;
- 2) 基于半边数据结构,实现五个基本欧拉操作;
- 3) 基于欧拉操作,实现扫掠操作(必须允许二维区域带多个内环),并将基于扫掠操作构建的实体模型进行真实感图形显示。

结果展示

以自己名字首字母为例

实体模型:



线框模型:



多孔:



实现的主要功能

- (1)通过课上讲解的知识点以及相关伪代码案例实现了基于B-rep的数据结构
- (2)实现了6个最常用的欧拉操作,以及扫琼操作

```
mvfs():定义一个体、一个面、一个外环、一个点
mev():构造一个新点,同时构造一条连接新点与一给定点的边
mef():构造一条新边,同时构造一个新面
```

kemr():消去环中的一条边,构造一个内环

kfmrh():删除一个面,并将其定义为一个内环,进而在体中构造一个柄,或将两个物体合并一个物体

semv():在给定边上构造一个新点,同时将边分裂为两条边sweep():基于B-rep及相关的欧拉操作进行扫成操作

(3)利用Qt的OpenGL库进行图形绘制,将基于扫琼操作的实体模型进行可视化(可以显示线框模型和实体模型)

(4)支持↑、↓、←、→转向观察等交互操作

使用指南

请将exe文件放置在与输入文件Input.txt文件同级别目录下

输入

• 以文件txt进行输入,具体格式参考input.txt文件

```
1 polygon_num //所有环的数量
2 5
3 point_num
                 //每个环包含点数量及点坐标
4 4 8 6 7 4
6 -20.0 20.0 0.0 //第一个环的点坐标
7
  -20.0 -20.0 0.0
8 50.0 -20.0 0.0
9 50.0 20.0 0.0
10
11 -10.0 10.0 0.0 //第二个环的点坐标
12 -10.0 -10.0 0.0
13 | 10.0 -10.0 0.0
14 10.0 -5.0 0.0
15
   -5.0 -5.0 0.0
16 -5.0 5.0 0.0
17 5.0 5.0 0.0
18 10.0 10.0 0.0
19
20
21 | 15.0 10.0 0.0
                 //第三个环的点坐标
22 | 15.0 -10.0 0.0
23 25.0 -10.0 0.0
24 25.0 -5.0 0.0
   20.0 -5.0 0.0
25
26 | 20.0 10.0 0.0
27
28 30.0 10.0 0.0
                 //第四个环的点坐标
29 30.0 -10.0 0.0
30 40.0 -10.0 0.0
31 42.0 -12.0 0.0
```

```
      32
      44.0 -10.0 0.0

      33
      40.0 -6.0 0.0

      34
      40.0 10.0 0.0

      35
      (/第五个环的点坐标

      37
      32.5 -5.0 0.0

      38
      35.0 -5.0 0.0

      39
      35.0 5.0 0.0

      40
      (/扫成向量
```

- 格式为: 第1行底面的环数量polygon_num (包括外环和所有内环);
- 然后输入每个环的数据,每个环的数据格式为:第1行为1个整数m,表示该环有m个顶点,之后的m行按逆时针(俯视角)顺序每行输入1个点的坐标(浮点数),x、y、z坐标以空格分隔;
- 最后,输入扫掠操作的向量。

输出

采用多种方式的输出

1.图形输出

按↑,↓控制模型绕y轴旋转,按←,→建控制模型绕x轴旋转

鼠标右键唤醒菜单栏

2.控制台txt输出

控制台输出为扫成构造的实体的所有表面及其中的环、组成环的坐标。

开发环境和配置

操作系统: Windows10 x64 集成开发环境: Qt OpenGL

编译器: vs2017

算法详细

详细参考代码

```
1 //mvfs操作,构造一个实体,得到一个面一个点,一个环
2 Solid* mvfs(Point *p)
```

```
//构造一个新点,同时构造一条连接新点与给定点的边
HalfEdge* mev(Point *oldPoint, Point *newPoint, Loop *lp);
//判断v1 点是否在solid中
//建立半边结构,添加到lp中
//判断是否是lp的首条边
//不是第一条边,则先建立he2相关连接
```

```
      1
      //在两给定点间构造一个新边,同时构造一个新面,以及一个外环

      2
      Loop* mef(Point *p1, Point *p2, Loop *lp);

      3
      //外环根据右手法则指向体外

      4
      //将V2为起点的环作为外环(原lp), hel在外环中; V1为起点的环作为内环(newLp), he2在内环中

      5
      //返回的为内环
```

```
1 //消去环中的一条边,构造一个内环(innerLp),原环为外环(lp)
2 Loop* kemr(Point *p1, Point *p2, Loop *lp);
3 //删除边,分四种情况 边在中间、末尾、顶端、单边
```

```
1 //删除一个面,将其定义为另一个面的内环,在体中构造一个柄/或将两物体合并
2 void kfmrh(Loop *OuterLp ,Loop *InnerLp);
3 //先判断环是否正确
4 //删除面,分四种情况
```

```
//Sweeping Operation
void sweeping (Face *face ,Point *sweepPoint);
//平移扫成操作,轨迹线为一条直线,轨迹线为原点和给定的扫描点组成的直线
//遍历每个lp
//遍历每个lp
```

项目结构

✓ CAD_PROJ_FINAL □ □□ 引用 □ 外部依赖项 ✓ □ 头文件 □ □ euler.h □ HalfEdge.h ✓ □ wight //t