

# 位相意味論

宇田津 孝介

JAIST

November 20, 2022

- ① 近傍意味論とは何か
- ② 近傍意味論の形式的定義
- ③ 近傍意味論によるモデルの例
- ④ 位相空間上で近傍意味論
- ⑤ 位相意味論における認識論理の解釈

- 普通の様相論理の到達可能関係を, より一般化させたもの
  - 普通の様相論理の関係は, 可能世界から可能世界へ到達するような関係であるのに対し,  
近傍意味論の関係は, 可能世界から可能世界の集合へ到達するような関係である.
- 非正規な様相論理にも扱うことができる

近傍意味論における可能世界  $w$  の**近傍**とは,  $w$  から到達可能な可能世界の集合のことである.

- 近傍意味論における  $w$  の「近傍」は,  $w$  を含んでいなくてもよい.
- 位相空間  $X$  における  $x$  の「近傍」は,  $x$  を含む  $X$  の部分集合全てである.

# 近傍意味論の形式的定義 (1/2)

## Definition (言語)

論理式  $\varphi$  は以下のように定義される.

$$\varphi := p \mid \perp \mid \top \mid \neg\varphi \mid (\varphi \wedge \psi) \mid (\varphi \vee \psi) \mid (\varphi \rightarrow \psi) \mid (\varphi \leftrightarrow \psi) \mid \Box\varphi \mid \Diamond\varphi \quad (p \in \mathbf{At})$$

$\mathbf{At}$  は原子論理式の集合.

## Definition

Neighborhood model  $\mathcal{M} = \langle W, N, V \rangle$  は, 以下の  $W, N, V$  からなる 3 つ組である.

- $W$  は空でない可能世界の集合
- $N : W \rightarrow \mathcal{P}(\mathcal{P}(W))$  は neighborhood function.
- $V : \mathbf{At} \rightarrow \mathcal{P}(W)$  は付置関数.
  - $\mathbf{At}$  は原子論理式の集合.

### Definition

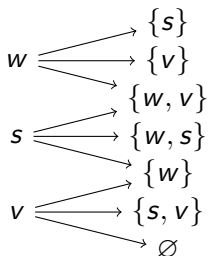
Neighborhood model  $\mathcal{M}$  と任意の可能世界  $w \in W$  に対して, 論理式  $\varphi$  の真理値は以下のように帰納的に定義される. :

- ①  $\mathcal{M}, w \models p \iff w \in V(p) \quad (p \in \mathbf{At}).$
- ②  $\mathcal{M}, w \not\models \perp.$
- ③  $\mathcal{M}, w \models \top.$
- ④  $\mathcal{M}, w \models \neg\varphi \iff \mathcal{M}, w \not\models \varphi.$
- ⑤  $\mathcal{M}, w \models (\varphi \wedge \psi) \iff \mathcal{M}, w \models \varphi \text{ and } \mathcal{M}, w \models \psi.$
- ⑥  $\mathcal{M}, w \models (\varphi \vee \psi) \iff \mathcal{M}, w \models \varphi \text{ or } \mathcal{M}, w \models \psi.$
- ⑦  $\mathcal{M}, w \models \Box\varphi \iff \llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} \in N(w).$
- ⑧  $\mathcal{M}, w \models \Diamond\varphi \iff W - \llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} \notin N(w).$

ただし,  $\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} = \{w \mid \mathcal{M}, w \models \varphi\}$  である.

## 近傍意味論の例 (1/2)

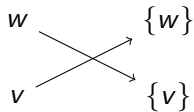
- $W = \{w, s, v\}$
- $N(w) = \{\{s\}, \{v\}, \{w, v\}\}$ .
- $N(s) = \{\{w, v\}, \{w, s\}, \{w\}\}$ .
- $N(v) = \{\{w\}, \{s, v\}, \emptyset\}$ .
- $V(p) = \{w, s\}, V(q) = \{s, v\}$



- $\llbracket p \rrbracket_{\mathcal{M}} = V(p) = \{w, s\} \in N(s)$  より,  $\mathcal{M}, s \models \Box p$ .
- $\llbracket \neg p \rrbracket_{\mathcal{M}} = \{v\} \notin N(s)$  より,  $\mathcal{M}, s \models \Diamond p$ .
- $\llbracket \perp \rrbracket_{\mathcal{M}} = \emptyset \in N(v)$  より,  $\mathcal{M}, v \models \Box \perp$

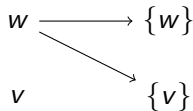
## 近傍意味論の例 (2/2)

$\Box T$  が成り立たない:



$V(w) = \{p\}$  としたとき,

$\Box p \rightarrow \Diamond p$  が成り立たない:



# 近傍を位相空間の近傍にしてみた

近傍意味論の「近傍」を位相空間における「近傍」にするにはどうすれば良いのか？

- 自己を含む集合全てに到達可能であり、かつそれにのみ到達可能であればよい.

## Definition

$W$  が非空集合,  $\mathcal{O} \subset \mathcal{P}(W)$  であるとする. このとき,

$$W \times \mathcal{O} = \{(w, U) \mid w \in W, U \in \mathcal{O}, w \in U\}$$

を **neighborhood situations** といい,  $W, \mathcal{O}$  からなる 2 つ組  $(W, \mathcal{O})$  を **subset space** という.



$K$  は様相演算子  $\Box$  に対応する認識論理の様相演算子である.  
 $K\varphi$  で “ $\varphi$  を知っている” を意味する.

## Definition

位相空間  $(X, \tau)$  (位相構造  $\tau$  を持つ集合  $X$ ) と評価関数  $v: \mathbf{At} \rightarrow \mathcal{P}(X)$  からなる 3 つ組  $\mathcal{M} = (X, \tau, v)$  を **topological model** といい, 様相論理の論理式に対して, 以下の意味論が帰納的に定義される.:

- ①  $\llbracket \perp \rrbracket_{\mathcal{M}} = \emptyset$ .
- ②  $\llbracket p \rrbracket_{\mathcal{M}} = v(p)$ .
- ③  $\llbracket \varphi \wedge \psi \rrbracket_{\mathcal{M}} = \llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} \cap \llbracket \psi \rrbracket_{\mathcal{M}}$ .
- ④  $\llbracket \varphi \vee \psi \rrbracket_{\mathcal{M}} = \llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} \cup \llbracket \psi \rrbracket_{\mathcal{M}}$ .
- ⑤  $\llbracket \neg \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} = X - \llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}}$ .
- ⑥  $\llbracket K\varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} = \text{Int}_{\tau}(\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}})$ .

ただし,  $\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} = \{w \mid \mathcal{M}, w \models \varphi\}$  である.

# どう解釈すれば良いのか

- 位相空間の近傍
  - エージェントが直接観察できる証拠
- 開近傍が有限個の共通部分に関して閉じている
  - エージェントは証拠が有限個であれば、一つの証拠へ組み合わせることができる.
  - 無限個の証拠を、一つの証拠へ組み合わせるほどの能力はない.
- $w \in P$  (命題  $P$  は, 可能世界  $w$  において真) 開集合  $U \subseteq P$ 
  - $P$  を証拠付ける真なる証拠  $U$
- 開集合
  - エージェントが立証可能な特性
- 閉集合
  - エージェントが反証可能な特性
  - $\llbracket \neg \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} = X - \llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}}$

## なぜ $\llbracket K\varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} = \text{Int}_{\tau}(\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}})$ なのか

$\text{Int}_{\tau}(\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}})$  に含まれる可能世界は、 $\neg\varphi$  を真とするような全ての可能世界と区別できるから.

- $\text{Int}_{\tau}(\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}})$  に含まれる現実世界から  $\text{Int}_{\tau}(\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}})$  に含まれない可能世界全てを区別することができるから、「 $\varphi$ を知っている」と言える.
- $Cl_{\tau}(\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}})$  ならば、 $\neg\varphi$  を真とするような可能世界を含む場合もあり得るようになる.  
⇒ 間違った情報を持つことがあり得るようになる.
- 逆に, Stalnaker の “信念” の定義には CI を用いる  
(一般的に, 間違える可能性がある信念は, 良い信念の概念である, とされている.)

### Definition

$$\llbracket B\varphi \rrbracket_{\mathcal{M}} = Cl_{\tau}(\text{Int}_{\tau}(\llbracket \varphi \rrbracket_{\mathcal{M}})).$$

$\varphi$  を知っているとは限らない.

	Stalnaker's Epistemic-Doxastic Axiom	
(K)	$K(\varphi \rightarrow \psi) \rightarrow (K\varphi \rightarrow K\psi)$	Knowledge is additive
(T)	$K\varphi \rightarrow \varphi$	Knowledge implies truth
(KK)	$K\varphi \rightarrow KK\varphi$	Positive introspection for K
(CB)	$B\varphi \rightarrow \neg B\neg\varphi.$	Consistency of belief
(PI)	$B\varphi \rightarrow KB\varphi.$	(Strong) positive introspection of B
(NI)	$\neg B\varphi \rightarrow K\neg B\varphi.$	(Strong) negative introspection of B
(KB)	$K\varphi \rightarrow B\varphi.$	Knowledge implies Belief
(FB)	$B\varphi \rightarrow BK\varphi.$	Full Belief
	Inference Rules	
(MP)	From $\varphi$ and $\varphi \rightarrow \psi$ infer $\psi$	Modus Ponens
(K-nec)	From $\varphi$ infer $K\varphi$	Necessitation