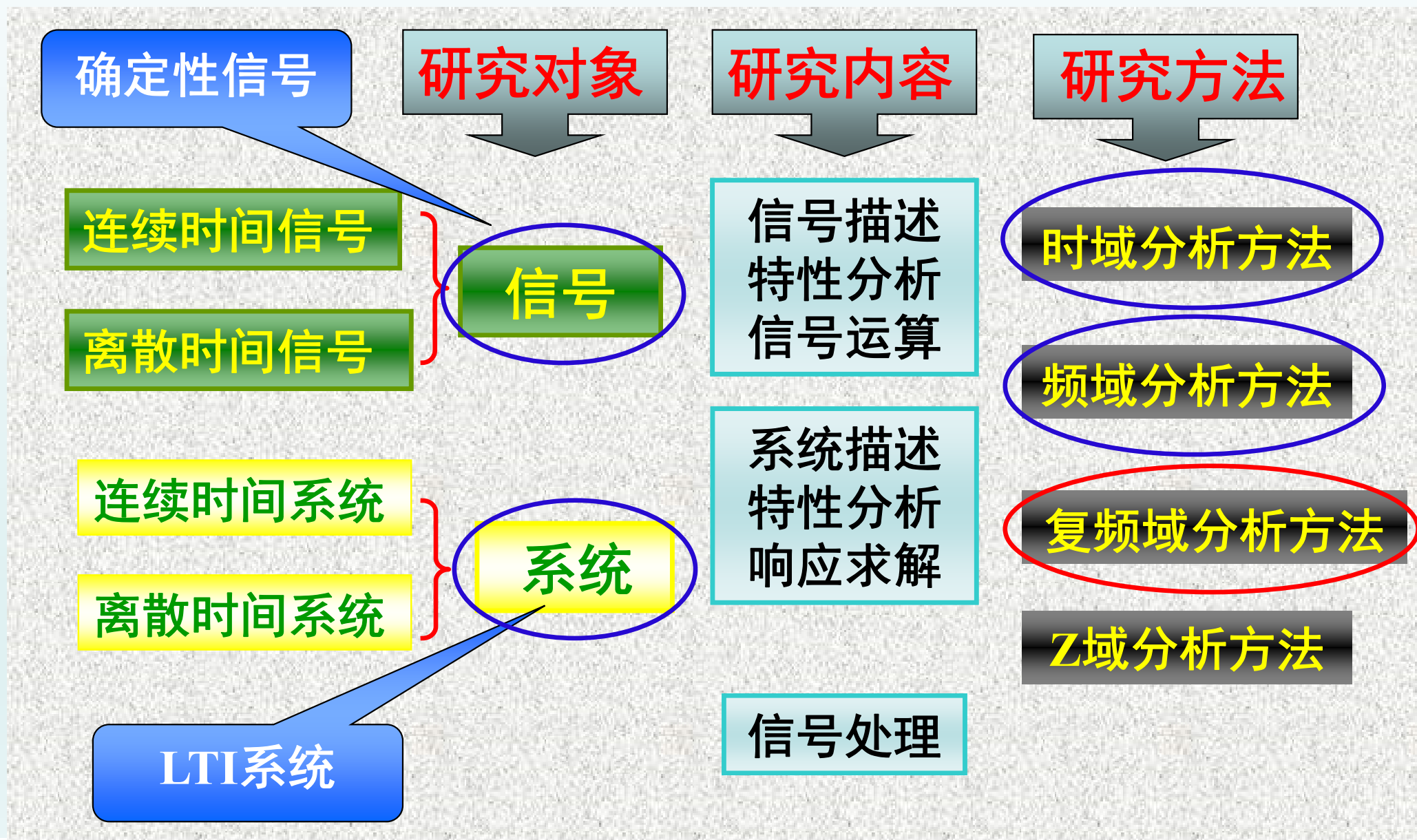
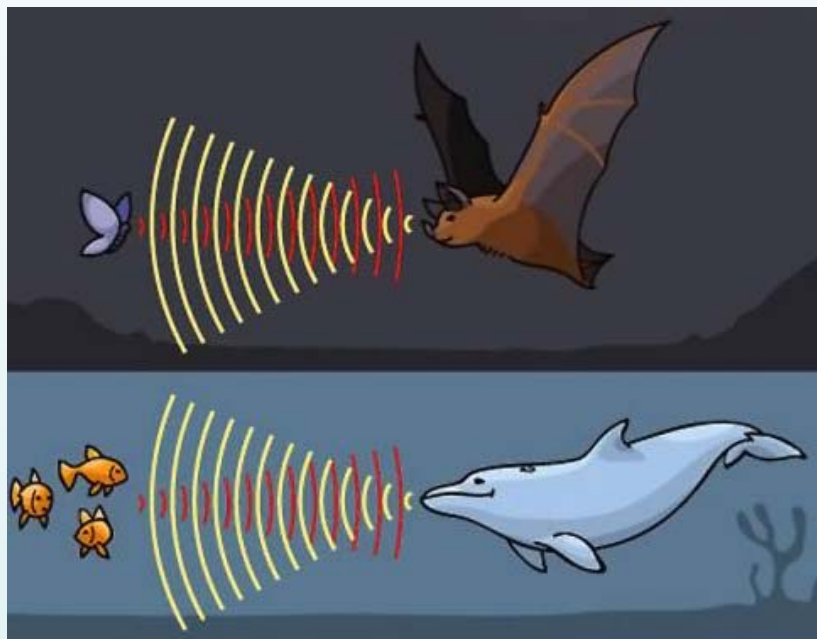


## 课程内容和方法



# 信号与系统的基本概念

## □ 信号的基本概念 感性认识

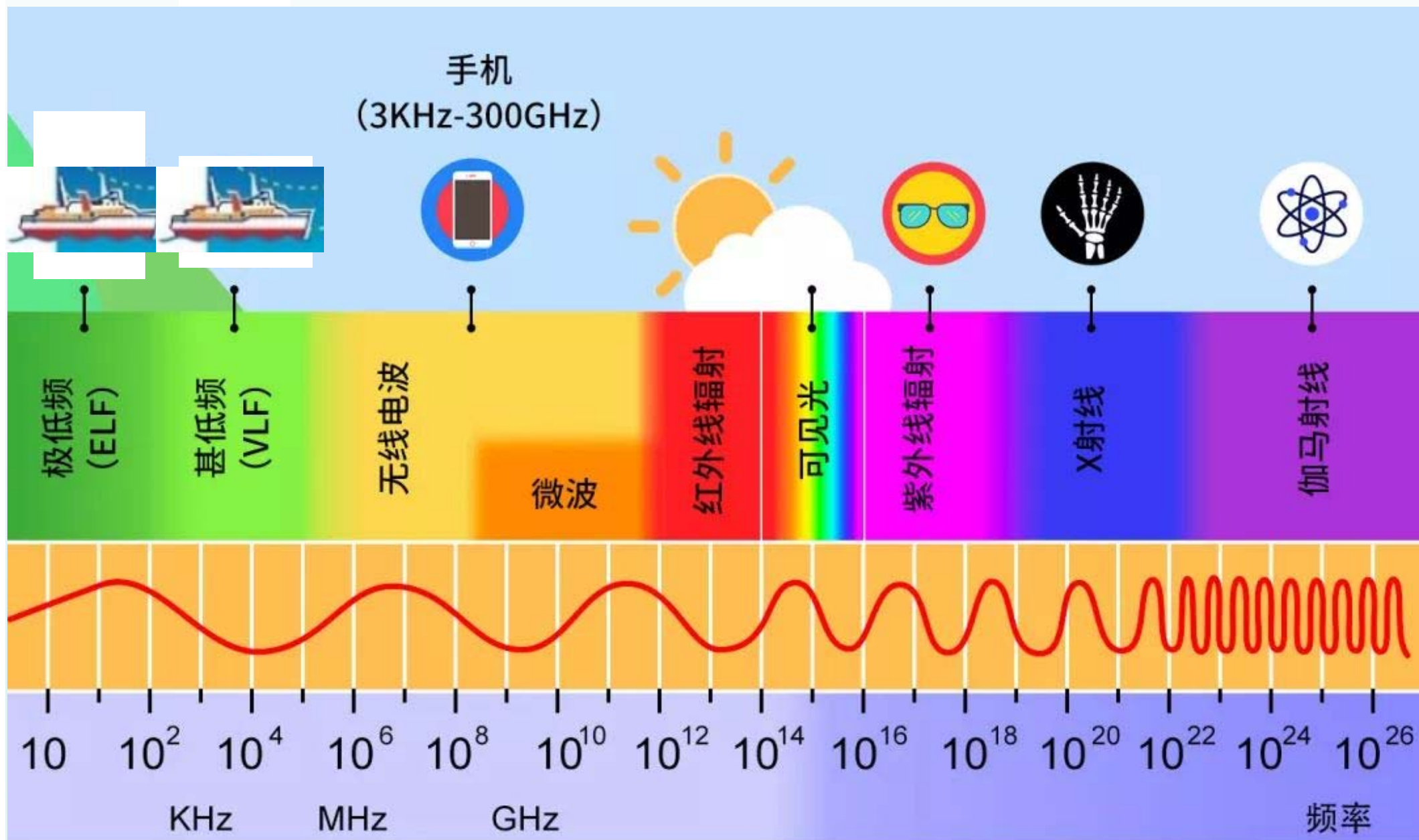


听觉范围：20-20000Hz

视觉范围：380~750THz

超过这个范围的信号，我们制造实际传感器来获取，  
比如：雷达天线，声纳水听器

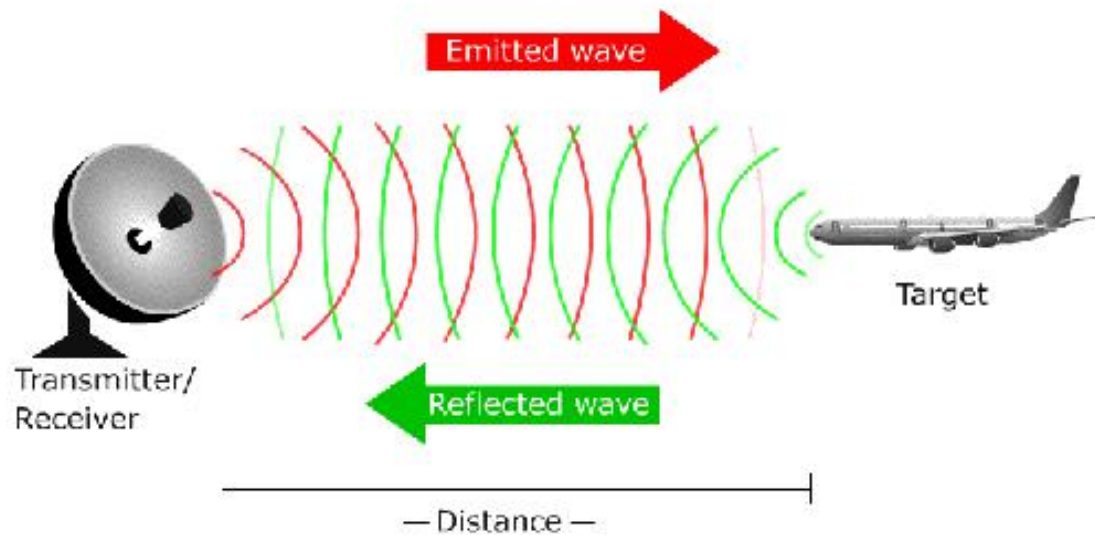




非电离辐射

电离辐射

# 信号与系统的基本概念

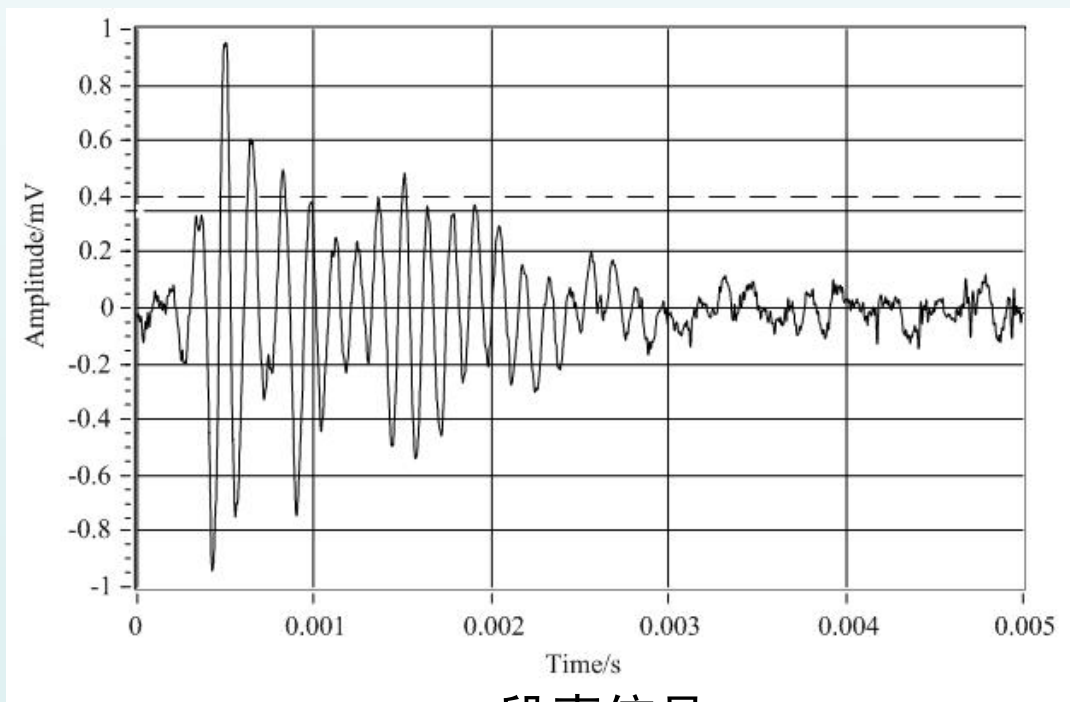




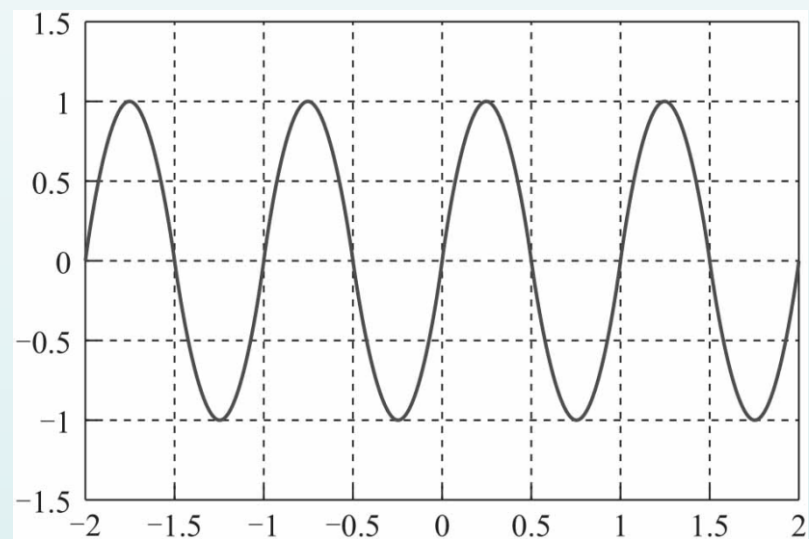
# 信号与系统的基本概念

通过以上信号，我们可以获知目标物体的方位、类别、还可以进行通信，总之可以获得某种信息。因此信号可以定义为：

- 信号是信息的承载方式，数学上表示为一个或多个变量的函数（自变量通常为时间 $t$ ，也可以是高度、深度等）。



一段声信号



正弦波信号

- 信号处理算法：对传感器接收的数据进行某些变换和数学运算，从而达到提取信息的目的，可以实现目标的探测和识别等。

# 信号的分类

1. **确定信号**和随机信号
2. 连续时间信号和离散时间信号
3. 周期信号和非周期信号
4. 能量信号和功率信号
5. 因果信号和非因果信号
6. 奇信号与偶信号

# 信号的运算

- 加减
- 乘除
- 平移
- 反褶
- 尺度变换
- 标量乘法
- 综合：所有操作都是对于自变量  $t$

## 2: 线性系统响应的时域求解法

### LTIC系统小结:

数学模型: 用常系数微分方程来描述

系统全响应 = 零输入响应 + 零状态响应

零输入响应: 系统特征模式的线性组合

单位冲激响应:  $h(t) = b_m \delta(t) + [\text{特征模式项}] \epsilon(t)$

零状态响应:  $e(t) \rightarrow r_{zi}(t) = e(t) * h(t)$

系统全响应 = 零输入响应 + 零状态响应

= 自由响应 + 受迫响应

= 瞬态响应 + 稳态响应



#### 本章内容:

- ◆ 分析周期信号（利用傅里叶级数）  
——谐波分析法
- ◆ 分析非周期信号（ $T \rightarrow \infty$ ）  
——傅里叶变换

#### 延拓目的:

- ◆ 分析系统的I/O特性，并用频率方法求 $r_{zi}(t)$

## LTIS对周期信号的响应

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n e^{jn\Omega t}$$

$$H(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$r_{zs}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n H(jn\Omega) e^{jn\Omega t}$$

## LTIS对非周期信号的响应

Ch2. 时域分析  $\Rightarrow r_{zs}(t) = h(t) * f(t)$

Ch4. 频域分析  $\Rightarrow R_{zs}(j\omega) = H(j\omega) \cdot F(j\omega)$

$H(j\omega)$ 为系统频响

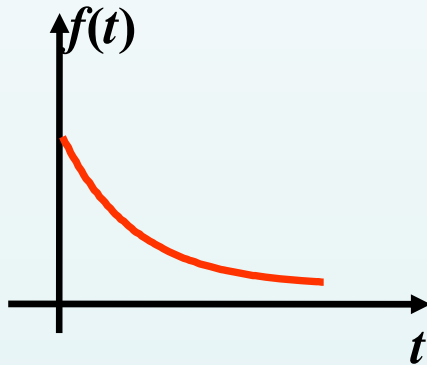
系统可视为一个改变输入信号频谱特性的频谱变换器。

## 5: 连续时间系统的复频域分析

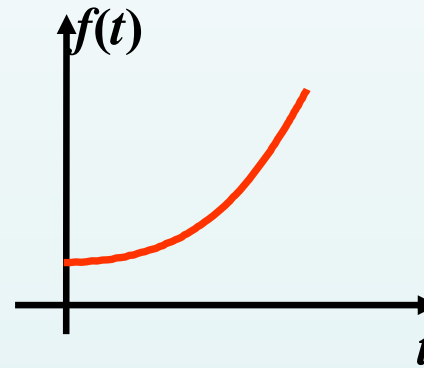
### 问题的提出

傅里叶变换的绝对可积条件

$$\text{CTFT: } F(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \cdot e^{-j\omega t} dt \quad \int_{-\infty}^{\infty} |f(t)| dt < \infty$$



$$e^{-at}u(t) \leftrightarrow \frac{1}{a + j\omega}$$



指数增长信号怎么办？

如果系统的 $h(t)$ 不衰减，导致 $H(j\omega)$ 不存在，如何进行变换域的分析？

## 二、LT的收敛域(Region of Convergence 记作ROC)

### 1. 收敛域定义

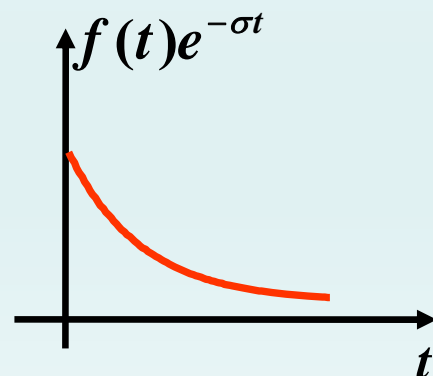
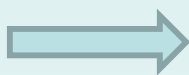
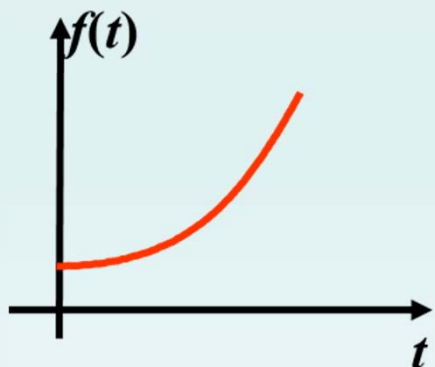
满足  $\lim_{t \rightarrow \pm\infty} f(t)e^{-\sigma t} = 0$  的  $\sigma$  范围, 即  $\text{Re}[s]$  的范围,

称为LT的ROC。

$$s = \sigma + j\omega$$

### 2. 确定收敛域

当  $\lim_{t \rightarrow \pm\infty} f(t)e^{-\sigma t} = 0$  时, 求出  $\sigma$ , 即  $\text{Re}[s]$  的范围



## 一、拉普拉斯变换 (LT)

$$s = \sigma + j\omega$$

$$s = \sigma + j\omega$$

$$F(s) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

$$\triangleq \mathcal{L}[f(t)]$$

推导

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s)e^{st} ds$$

$$\triangleq \mathcal{L}^{-1}[F(s)]$$

拉普拉斯变换

$$f(t) \xleftrightarrow{LT} F(s)$$

原函数

复频谱

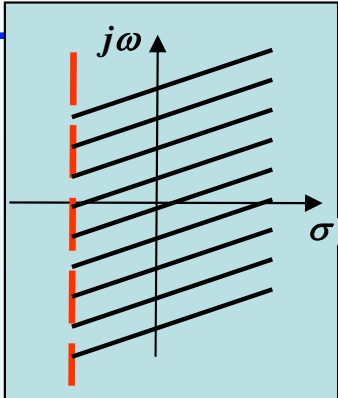
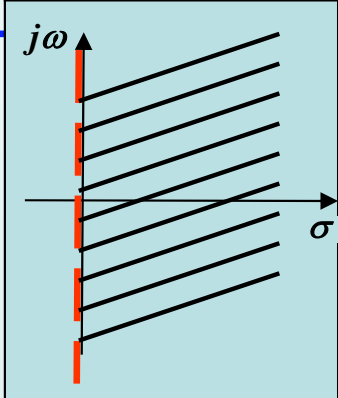
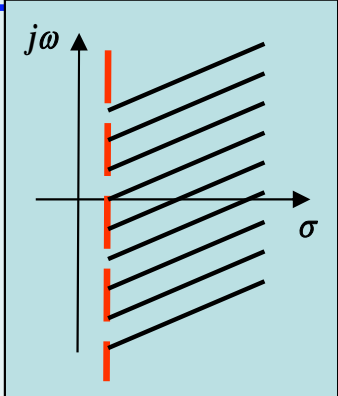
$$f(t) \xleftrightarrow{FT} F_1(j\omega)$$

原函数

频谱

## 二、LT的收敛域(Region of Convergence 记作ROC)

# LT与FT关系

信号	LT	ROC	FT	关系
$e^{at} \varepsilon(t)$ $a < 0$	$\frac{1}{s-a}$		$\frac{1}{j\omega - a}$	$X(j\omega) = X(s) _{s=j\omega}$
$\varepsilon(t)$	$\frac{1}{s}$		$\pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$	$X(j\omega) \neq X(s) _{s=j\omega}$
$e^{at} \varepsilon(t)$ $a > 0$	$\frac{1}{s-a}$		不存在	



## 结论：

(1) 当 $F(s)$ 收敛域包含虚轴时，拉氏变换和傅氏变换都存在

$$F(j\omega) = F(s) \Big|_{s=j\omega}$$

如单边指数衰减信号  $f(t) = e^{at} \varepsilon(t), a < 0$

(2) 当 $F(s)$ 收敛域不包含虚轴，但以虚轴为界时，  
拉氏变换和傅氏变换都存在  $F(j\omega) \neq F(s) \Big|_{s=j\omega}$

如阶跃信号  $\varepsilon(t) \leftrightarrow \frac{1}{s} \quad \varepsilon(t) \leftrightarrow \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)$

(3) 当 $F(s)$ 收敛域不包含虚轴而且不以虚轴为界时，  
拉氏变换存在，但傅氏变换不存在

如单边指数增长信号  $f(t) = e^{at} \varepsilon(t), a > 0$

## 5: 连续时间系统的复频域分析

### 微分方程的变换解

$$D(p)y(t) = N(p)f(t)$$

step1 方程两边取单边LT，利用LT为微分性质（代入初始状态）

$$y^{(n)}(t) \leftrightarrow s^n Y(s) - s^{n-1}y(0^-) - s^{n-2}y^{(1)}(0^-) - \dots - y^{(n-1)}(0^-)$$

$$f^{(n)}(t) \leftrightarrow s^n F(s) - s^{n-1}f(0^-) - s^{n-2}f'(0^-) - \dots - f^{(n-1)}(0^-)$$

若为因果信号  $f^{(i)}(0^-) = 0, \quad i = 0, \dots, n-1$

step2 代数运算，求出  $Y(s)$

step3  $y(t) = \mathcal{L}^{-1}[Y(s)]$

复习

## Ch2 时域分析法

$$a_n y^{(n)}(t) + a_{n-1} y^{(n-1)}(t) + \dots + a_1 y'(t) + a_0 y(t) = b_m f^{(m)}(t) + \dots + b_1 f'(t) + b_0 f(t)$$

算子方程:  $D(p)y(t) = N(p)f(t)$

分别求零输入响应和零状态响应, 得到全响应。

Ch4 频域分析法  $y_{zs}(t) = f(t) * h(t)$

$$Y_{zs}(j\omega) = F(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

只能求  
零状态响应。

傅氏变换的时域微分定理:

$$\frac{d}{dt} f(t) \leftrightarrow j\omega F(j\omega)$$

本章

$$f(t) \leftrightarrow F(s) \Rightarrow \frac{df(t)}{dt} \leftrightarrow sF(s) - f(0^-)$$

$$\frac{d^n f(t)}{dt^n} \leftrightarrow s^n F(s) - s^{n-1} f(0^-) - s^{n-2} f^{(1)}(0^-) - \dots - f^{(n-1)}(0^-)$$