# **DÉTERMINANTS**

#### SOLUTION 1.

**1.** Posons  $c_1 = (i, i+1, ..., j-1, j), c_2 = (j-1, j-2, ..., i+1, i)$  et  $\sigma = c_1 \circ c_2$ .

► Si 
$$k \notin [i, j], \sigma(k) = k$$
.

► Si 
$$k \in [i+1, j-1], c_2(k) = k-1 \in [i, j-2]$$
 et donc  $c_1(k-1) = k-1+1 = k$ , d'où  $\sigma(k) = k$ .

$$ightharpoonup$$
  $c_2(i) = j - 1$  et  $c_1(j - 1) = j$  donc  $\sigma(i) = j$ .

$$ightharpoonup$$
  $c_2(j) = j$  et  $c_1(j) = i$  donc  $\sigma(j) = i$ .

On en déduit que  $\sigma = (i, j)$ .

2. Soit (i,j) une transposition de  $S_n$ . On peut supposer i < j. (i,j) peut alors s'écrire comme un produit de deux cycles d'après la question précédente.

$$(i,j) = (i,i+1,\ldots,j-1,j)(j-1,j-2,\ldots,i+1,i)$$

Or il est simple de décomposer chacun de ces deux cycles comme un produit de transpositions de la forme (k, k+1)

$$(i, i+1, \dots, j-1, j) = (i, i+1)(i+1, i+2) \dots (j-2, j-1)(j-1, j)$$
$$(j-1, j-2, \dots, i+1, i) = (j-1, j-2)(j-2, j-3) \dots (i+2, i+1)(i+1, i)$$

On conclut en remarquant que toute permutation s'écrit comme un produit de transpositions.

#### SOLUTION 2.

Soit (i,j) une transposition. Si i=1 ou j=1, la transposition (i,j) est bien du type de l'énoncé. Sinon, on a (i,j)=(1,j)(1,i)(1,j). Comme toute permutation s'écrit comme un produit de transpositions et que toute transposition s'écrit comme un produit de transpositions du type (1,i), toute permutation s'écrit bien comme un produit de transpositions du type (1,i).

#### SOLUTION 3.

## Première méthode:

On peut déterminer le nombre d'inversions : il suffit de compter pour chaque élément de la seconde ligne le nombre d'éléments qui le suivent et qui lui sont inférieurs. On trouve

$$I(\sigma) = n - 1 + n - 2 + \dots + 1 + 0 = \frac{n(n-1)}{2}$$

Ainsi  $\varepsilon(\sigma) = (-1)^{\frac{n(n-1)}{2}}$ .

## Seconde méthode :

On peut décomposer  $\sigma$  en produit de cycles disjoints (en fait de transpositions).

▶ Si n est pair

$$\sigma = (1,n) \circ (2,n-1) \circ \cdots \circ \left(\frac{n}{2},\frac{n}{2}+1\right)$$

Ainsi  $\varepsilon(\sigma) = (-1)^{\frac{n}{2}}$ .

► Si n est impair

$$\sigma = (1, n) \circ (2, n-1) \circ \cdots \circ \left(\frac{n-1}{2}, \frac{n+3}{2}\right)$$

Ainsi  $\varepsilon(\sigma) = (-1)^{\frac{n-1}{2}}$ .

## SOLUTION 4.

Comme  $S_2 = \{ Id_{1,2}, (1,2) \}$ , le centre de  $S_2$  est évidemment  $S_2$ .

Supposons  $n \ge 3$ . Tout d'abord  $\mathrm{Id}_{1,n}$  appartient évidemment au centre de  $S_n$ . Soit maintenant  $\sigma$  appartenant au centre de  $S_n$ .  $\sigma$  commute notamment avec toutes les transpositions. Soit  $i \in [1, n]$ . Soient également deux éléments j et k de [1, n] tels que i, j, k soient distincts deux à deux (c'est possible puisque  $n \ge 3$ ). Comme  $\sigma$  commute avec (i,j),  $\sigma \circ (i,j) \circ \sigma^{-1} = (i,j)$  i.e.  $(\sigma(i),\sigma(j)) = (i,j)$ . Ainsi  $\sigma(i) \in \{i,j\}$ . On montre de même que  $\sigma(i) \in \{i, k\}$ . Comme j et k sont distincts, on a nécessairement  $\sigma(i) = i$ . Finalement  $\sigma = \mathrm{Id}_{[1, n]}$ . On en déduit que le centre de  $S_n$  est le sous-groupe trivial  $\{Id_{\llbracket 1,n\rrbracket}\}$  pour  $n \ge 3$ .

#### SOLUTION 5.

Posons  $M_n = \sum_{k=1}^n k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$ . D'après le théorème de Cauchy-Schwarz,

$$\sum_{k=1}^n k\sigma(k) \leqslant \left(\sum_{k=1}^n k^2\right)^{\frac{1}{2}} \left(\sum_{k=1}^n \sigma(k)^2\right)^{\frac{1}{2}} = M_n$$

Or  $f(Id_{\llbracket 1,n\rrbracket})=M_n$  donc  $M_n$  est le maximum de f sur  $S_n$ . Soit  $\sigma\in S_n$  non décroissante. Alors il existe  $(\mathfrak{i},\mathfrak{j})\in \llbracket 1,n\rrbracket^2$  tel que  $\mathfrak{i}<\mathfrak{j}$  et  $\sigma(\mathfrak{i})<\sigma(\mathfrak{j})$ . Soit  $\tau$  la transposition de  $S_n$  échangeant  $\sigma(\mathfrak{i})$  et  $\sigma(j)$  et posons  $\sigma' = \tau \circ \sigma$ . Alors

$$f(\sigma') - f(\sigma) = i\sigma(j) + j\sigma(i) - i\sigma(i) - j\sigma(j) = (j-i)(\sigma(i) - \sigma(j)) < 0$$

Ainsi le minimum de f est atteint en la seule permutation décroissante de  $S_n$ , à savoir la permutation qui à  $k \in [1, n]$  associe n + 1 - k. Le minimum de f sur  $S_n$  vaut donc

$$\sum_{k=1}^{n} k(n+1-k) = \frac{n(n+1)^2}{2} - \frac{n(n+1)(2n+1)}{6} = \frac{n(n+1)(n+2)}{6}$$

REMARQUE. On aurait aussi pu utiliser un argument de monotonie au lieu du théorème de Cauchy-Schwarz pour déterminer le maximum de f. ■

## SOLUTION 6.

1. Soit  $(\sigma, \tau) \in S_n^2$ . Soit  $(i, j) \in [1, n]^2$ . Alors

$$(P_{\sigma}P_{\tau})_{i,j} = \sum_{k=1}^{n} (P_{\sigma})_{i,k} (P_{\tau})_{k,j} = \sum_{k=1}^{n} \delta_{i,\sigma(k)} \delta_{k,\tau(j)} = \sum_{k=1}^{n} \delta_{\sigma^{-1}(i),k} \delta_{k,\tau(j)}$$

Cette somme est non nulle si et seulement si  $\sigma^{-1}(i) = \tau(j)$  i.e.  $i = \sigma \circ \tau(j)$  et dans ce cas elle vaut 1. Ainsi

$$(P_{\sigma}P_{\tau})_{i,j} = \delta_{i,\sigma\circ\tau(j)} = (P_{\sigma\circ\tau})_{i,j}$$

Il s'ensuit que  $P_{\sigma}P_{\tau}=P_{\sigma\circ\tau}$ . On en déduit que P est bien à valeurs dans  $GL_n(\mathbb{K})$  puisque pour  $\sigma\in S_n$ ,  $P_{\sigma}P_{\sigma^{-1}}=P_{Id}=I_n$  puis que P est bien un morphisme de  $S_n$  dans  $GL_n(\mathbb{K})$ .

**2.** Soit  $(i, j) \in [1, n]^2$ .

$$({}^{\operatorname{t}}P_{\sigma})_{\mathfrak{i},\mathfrak{j}}=(P_{\sigma})_{\mathfrak{j},\mathfrak{i}}=\delta_{\mathfrak{j},\sigma(\mathfrak{i})}=\delta_{\mathfrak{i},\sigma^{-1}(\mathfrak{j})}=(P_{\sigma^{-1}})_{\mathfrak{i},\mathfrak{j}}$$

et donc  ${}^{t}P_{\sigma} = P_{\sigma^{-1}}$ .

3. Soit  $\tau = (i, j)$  une transposition de  $S_n$ . Alors l'échange des colonnes (ou lignes) i et j transforment la matrice  $P_{\tau}$  en la matrice  $I_n$ . On en déduit que  $\det(P_{\tau}) = -1 = \epsilon(\tau)$ . On conclut en remarquant que les transpositions engendrent  $S_n$ .

## SOLUTION 7.

$$\Delta_1 = (\alpha + 2) \left| \begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ 1 & \alpha & 1 \\ 1 & 1 & \alpha \end{array} \right|,$$

 $puis \; C_2 \longleftarrow C_2 - C_1, \, C_3 \longleftarrow C_3 - C_1,$ 

$$\Delta_1 = (\alpha + 2) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & \alpha - 1 & 0 \\ 1 & 0 & \alpha - 1 \end{vmatrix},$$

le système étant triangulaire,

$$\Delta_1 = (\alpha + 2)(\alpha - 1)^2.$$

**2.** Effectuons l'opération  $C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3$ ,

$$\Delta_2 = (x + 2a) \left| \begin{array}{ccc} 1 & a & a \\ 1 & x & a \\ 1 & a & x \end{array} \right|,$$

puis  $C_2 \leftarrow C_2 - \alpha C_1$ ,  $C_3 \leftarrow C_3 - \alpha C_1$ ,

$$\Delta_2 = (2\alpha + x) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & x - \alpha & 0 \\ 1 & 0 & x - \alpha \end{vmatrix},$$

le système étant triangulaire,

$$\Delta_2 = (2\alpha + x)(x - \alpha)^2.$$

## SOLUTION 8.

Effectuons l'opération  $C_1 \longleftarrow C_1 + C_2 + C_3$ ,

$$\Delta = (1 + \omega + \omega^2) \begin{vmatrix} 1 & \omega^2 & \omega \\ 1 & 1 & \omega^2 \\ 1 & \omega & 1 \end{vmatrix}.$$

► Cas 1 :  $\omega = 1$ . Les trois colonnes de  $\Delta$  sont identiques, donc  $\Delta = 0$ .

►  $Cas\ 2$ :  $\omega = j$  ou  $j^2$ . Dans ce  $cas\ \Delta = 0$  car

$$1+\omega+\omega^2=0.$$

#### SOLUTION 9.

1. Une simple application de la règle de Sarrus aboutit à

$$\Delta_1 = 2abc$$
.

**2.** Effectuons les opérations  $C_2 \longleftarrow C_2 - C_1$ ,  $C_3 \longleftarrow C_3 - C_1$ ,

$$\Delta_2 = (b-a)(c-a) \left| \begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ a & 1 & 1 \\ a^2 & b+a & c+a \end{array} \right|,$$

puis en développant par rapport à la première ligne,

$$\Delta_2 = (c - b)(c - a)(b - a).$$

3. On remarque que les lignes du déterminant sont liées par la relation

$$L_3 = (a + b + c)L_1 - L_2$$
.

On a donc  $\Delta_3 = 0$ .

4. Posons

$$M = \left(\begin{array}{ccc} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{array}\right)$$

et

$$\Omega = \left( \begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ 1 & j & j^2 \\ 1 & j^2 & j \end{array} \right).$$

On a

$$M\Omega = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & \gamma \\ \alpha & j\beta & j^2\gamma \\ \alpha & j^2\beta & j\gamma \end{pmatrix}$$

où

$$\alpha = a + b + c$$
,  $\beta = a + jb + j^2c$ 

et

$$\gamma = a + j^2b + jc.$$

On a donc

$$det(M\Omega) = det(M) det(\Omega) = \alpha \beta \gamma det(\Omega).$$

D'après le calcul de  $\Delta_2$ ,

$$\det(\Omega)=(j^2-j)(j^2-1)(j-1)\neq 0,$$

on a donc

$$\Delta_4 = \det(M) = \alpha \beta \gamma$$
.

5. Notons

$$A = \begin{pmatrix} a \\ a^2 \\ a^3 \end{pmatrix} , B = \begin{pmatrix} b \\ b^2 \\ b^3 \end{pmatrix} , C = \begin{pmatrix} c \\ c^2 \\ c^3 \end{pmatrix}.$$

Le déterminant s'écrit en colonnes,

$$\Delta_5 = |A + B, B + C, A + C|.$$

En développant par trilinéarité ce déterminant, on obtient 8 termes dont 6 sont nuls par le caractère alterné du déterminant. On a

$$\Delta_5 = |A, B, C| + |B, C, A|.$$

Or, par antisymétrie,

$$|B,C,A| = |A,B,C|$$

ainsi

$$\Delta_3 = 2|A, B, C|$$
.

Or,

$$|A, B, C| = 2$$
  $\begin{vmatrix} a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \\ a^2 & b^3 & c^3 \end{vmatrix}$ 

On a donc

$$\Delta_5 = 2abc\Delta_2$$

ďoù

$$\Delta_5 = 2abc(c-b)(c-a)(b-a)$$
.

#### SOLUTION 10.

**1.** Par  $L_k \leftarrow L_k - L_1$  pour k = 2, 3 et 4, développement par rapport à la première colonne puis factorisation, on aboutit à :

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & a & b & ab \\ 0 & a' - a & 0 & b(a' - a) \\ 0 & 0 & b' - b & a(b' - b) \\ 0 & a' - a & b' - b & a'b' - ab \end{vmatrix}$$

$$= (a' - a)(b' - b) \begin{vmatrix} 1 & 0 & b \\ 0 & 1 & a \\ a' - a & b' - b & a'b' - ab \end{vmatrix}.$$

En effectuant  $L_3 \leftarrow L_3 + (\alpha - \alpha')L_1$  puis une factorisation, on obtient :

$$\Delta_1 = (\alpha' - \alpha)(b' - b)^2 \begin{vmatrix} 1 & 0 & b \\ 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 1 & \alpha' \end{vmatrix}.$$

On trouve finalement, après développement par rapport à première colonne :

$$\Delta_1 = (\alpha' - \alpha)(b' - b)^2 \begin{vmatrix} 1 & \alpha \\ 1 & \alpha' \end{vmatrix} = (\alpha' - \alpha)^2(b' - b)^2.$$

 $\textbf{2.} \ \ \text{En effectuant} \ L_k \leftarrow L_k - L_1 \ pour \ k = 2, 3 \ \text{et 4, puis en développant par rapport à la première colonne, on trouve}:$ 

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 5 & 5 \\ 0 & 2 & 5 & 9 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 5 & 5 \\ 2 & 5 & 9 \end{vmatrix}.$$

Puis par  $L_k \leftarrow L_k - 2L_2$  pour k=3 et 4, on aboutit à :

$$\Delta_2 = 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 3 \\ 0 & 3 & 7 \end{vmatrix} = 6 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 7 \end{vmatrix},$$

et en développant par rapport à la première colonne :

$$\Delta_2 = 6 \left| \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ 3 & 7 \end{array} \right| = 24.$$

3. Par  $L_3 \leftarrow L_3 - 2L_2$  et  $L_4 \leftarrow L_4 - 3L_2$  puis en développant par rapport à la première colonne, on trouve :

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -2 & -3 \\ 0 & 2 & -2 & -6 \end{vmatrix} = -2 \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & -2 & -3 \\ 1 & -1 & -3 \end{vmatrix}.$$

 $\text{Par } L_k \leftarrow L_k - L_1 \text{ pour } k = 1 \text{ et 2 puis en développant par rapport à la première colonne, on obtient}:$ 

$$\Delta_3 = -2 \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -4 & -6 \\ 0 & -3 & -6 \end{vmatrix} = -12 \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -12.$$

**4.** Par  $C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3 + C_4$ , on obtient :

$$\Delta_4 = 5 egin{array}{cccc} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \end{array}.$$

En effectuant alors  $L_k \leftarrow L_k - L_1$  pour k=2,3 et 4, on aboutit à :

$$\Delta_4 = 5 \left| egin{array}{cccc} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right| = 5.$$

#### SOLUTION 11.

- **1.** M(a,b) est inversible *si et seulement si* det  $M(a,b) \neq 0$ . Or det  $M(a,b) = |a|^2 + |b|^2$ . Donc M(a,b) est inversible *si et seulement si*  $(a,b) \neq (0,0)$ .
- 2. D'abord,  $M(1,0) = I_2$  et pour  $a,b,c,d \in \mathbb{C}$ ,

$$M(a,b)M(c,d) = M(ac - \overline{b}d, bc + \overline{a}d)$$

Enfin, pour  $(a, b) \neq (0, 0)$ 

$$M(a,b)^{-1} = \frac{1}{\det M(a,b)} = \frac{1}{|a|^2 + |b|^2} \begin{pmatrix} \overline{a} & \overline{b} \\ -b & a \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} \frac{\overline{a}}{|a|^2 + |b|^2}, \frac{-b}{|a|^2 + |b|^2} \end{pmatrix}$$

Ceci prouve que  $\mathcal{K} \setminus \{0\}$  est un sous-groupe de  $GL_2(\mathbb{C})$ .

## SOLUTION 12.

f est clairement une forme n-linéaire. Montrons qu'elle est alternée. Soit  $(x_1, \ldots, x_n) \in E^n$ . On suppose qu'il existe  $(i, j) \in [1, n]^2$  tel que  $i \neq j$  et  $x_i = x_j$ . Parmi les termes de la somme définissant  $f(x_1, \ldots, x_n)$ , ceux où n'apparaît pas  $f(x_i)$  ou  $f(x_j)$  sont nuls d'après le caractère alterné du déterminant. Les deux termes restant sont ceux faisant apparaître  $f(x_i)$  et  $f(x_j)$ . On obtient l'un à partir de l'autre en échangeant les vecteurs  $f(x_i) = f(x_j)$  et  $x_i = x_j$ : le caractère alterné du déterminant permet d'affirmer que ces deux termes sont

opposés. Il s'ensuit que  $f(x_1, \dots, x_n) = 0$  puis le caractère alterné de f.

En tant que forme n-linéaire alternée, f est proportionnelle à  $\det_{\mathcal{B}}$ . Il existe donc  $\lambda \in \mathbb{K}$  tel que  $f = \lambda \det_{\mathcal{B}}$ . Pour déterminer cette constante, il suffit d'évaluer la dernière égalité sur la base de  $\mathcal{B}$  de E. En notant  $\mathcal{B} = (e_1, \ldots, e_n)$ ,  $\lambda = f(e_1, \ldots, e_n)$ . Le  $i^{\text{ème}}$  terme de la somme définissant  $f(e_1, \ldots, e_n)$  est le déterminant de la matrice  $I_n$  dans laquelle on a remplacé la  $i^{\text{ème}}$  colonne par le vecteur colonne composé des coordonnées de  $\mathfrak{u}(e_i)$  dans la base  $\mathcal{B}$ . En développant ce déterminant par rapport à sa  $i^{\text{ème}}$  ligne, on trouve qu'il est égale à la  $i^{\text{ème}}$  coordonnée de  $\mathfrak{u}(e_i)$  dans la base  $\mathcal{B}$ . Ceci signifie que  $\lambda = f(x_1, \ldots, x_n)$  est égal à la somme des coefficients diagonaux de la matrice de  $\mathfrak{u}$  dans la base  $\mathcal{B}$ . Autrement dit,  $\lambda = \operatorname{tr}(\mathfrak{u})$ .

#### SOLUTION 13.

Remarquons tout d'abord que si  $M \in GL_n(\mathbb{Z})$ , alors  $|\det(M)| = 1$ . En effet, M et  $M^{-1}$  sont à coefficients entiers donc leurs déterminants également et  $\det(M) \det(M^{-1}) = \det(I_n) = 1$ .

Soit  $\phi: x \in \mathbb{R} \mapsto \det(A + \lambda B)$ . Cette application est polynomiale de degré au plus n. De plus, elle prend 2n+1 fois les valeurs 1 ou -1. On en déduit que  $\phi+1$  ou  $\phi-1$  s'annule au moins n+1 fois. Puisque  $\phi+1$  et  $\phi-1$  sont de degré au plus n, l'une de ces deux applications est nulle. Il existe donc  $\epsilon \in \{-1,1\}$  tel que  $\phi=\epsilon$ .

Pour tout  $x \in \mathbb{R}^*$ ,  $\phi(1/x) = \varepsilon$ , ce qui peut encore s'écrire  $\det(B + xA) = \varepsilon x^n$ . Les applications  $x \mapsto \det(B + xA)$  et  $x \mapsto \varepsilon x^n$  sont polynomiales et coïncident sur  $\mathbb{R}^*$ , elles coïncident donc en 0. On en déduit que  $\det(B) = 0$ .

#### SOLUTION 14.

Pour tout x réel, notons

$$P(x) = \begin{vmatrix} x & 2 & \cdots & n & 1 \\ 1 & x & & \vdots & 1 \\ 1 & 2 & \ddots & n & \vdots \\ \vdots & \vdots & & x & 1 \\ 1 & 2 & \cdots & n & 1 \end{vmatrix}.$$

D'après la formule développée du déterminant (ou par récurrence sur n au moyen d'un développement par rapport à la dernière colonne), P est une fonction polynôme de degré au plus n. Comme on a clairement

$$\forall 1 \leqslant k \leqslant n, \ P(k) = 0,$$

il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que

$$\forall x \in \mathbb{R}, \ P(x) = \lambda \prod_{k=1}^{n} (x - k).$$

En développant le déterminant par rapport à la dernière colonne, on s'aperçoit que le monôme en  $x^n$  de P(x) provient du déterminant

$$\begin{vmatrix}
x & 2 & \cdots & n \\
1 & x & \vdots \\
1 & 2 & \ddots & n \\
1 & 2 & \cdots & x
\end{vmatrix}$$

et vaut donc  $x^n$ . Ainsi  $\lambda = 1$  et

$$\forall x \in \mathbb{R}, \ P(x) = \prod_{k=1}^{n} (x - k).$$

## SOLUTION 15.

ightharpoonup Si n=1, le déterminant vaut clairement

$$sin(2a_1)$$
.

▶ Si n = 2, on trouve

$$-\sin^2(\alpha_1-\alpha_2)$$
.

▶ Si  $n \ge 3$ , notons  $M = (\sin(a_i + a_j))_{1 \le i,j \le n}$  et

$$C = \left[ \begin{array}{c} \cos(\alpha_1) \\ \vdots \\ \cos(\alpha_n) \end{array} \right] \ \ \text{et} \ \ S = \left[ \begin{array}{c} \sin(\alpha_1) \\ \vdots \\ \sin(\alpha_n) \end{array} \right].$$

D'après la formule d'addition du sinus, pour tout j compris entre 1 et n, la j-ième colonne de M vaut

$$\cos(\alpha_i)S + \sin(\alpha_i)C$$
.

Ainsi

$$Im(M) \subset vect(C, S)$$

et donc  $rg(M) \le 2 < n$ , d'où det(M) = 0.

#### SOLUTION 16.

Notons, pour tout x réel :

$$P(x) = \begin{vmatrix} (x+1)^k & 2^k & 3^k & \cdots & n^k \\ (x+2)^k & 3^k & 4^k & \cdots & (n+1)^k \\ \vdots & & & \vdots \\ (x+n)^k & \cdots & \cdots & (2n-1)^k \end{vmatrix}.$$

En développant P(x) par rapport à la première colonne, on obtient que P est une fonction polynôme de degré au plus k: P est donc de degré strictement inférieur à n-1. Comme il est clair que

$$\forall 1 \leq k \leq n-1, P(k) = 0,$$

la fonction P admet strictement plus de racines que son degré : on en conclut qu'elle est nulle.

## SOLUTION 17.

En développant  $\Delta_n = \det(A_n)$  par rapport à la première colonne, on aboutit à :

$$\Delta_{n} = (-1)^{n+1} \Delta_{n-1},$$

d'où, par une récurrence immédiate :

$$\Delta_n = \prod_{k=1}^n (-1)^{k+1} = (-1)^{2+3+\dots + (n+1)} = (-1)^{n(n+3)/2)}$$

#### SOLUTION 18.

Effectuons successivement les opérations  $L_k \leftarrow L_k - L_{k-1}$  pour k variant de n à 2:

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 2 & \dots & 2 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & n \end{vmatrix} = n!.$$

#### SOLUTION 19.

- 1. En effectuant les opérations  $C_k \leftarrow C_k C_1$  sur les colonnes de  $\det(A + xJ)$  pour k variant de 2 à n, on obtient que  $\det(A + xJ)$  est égal à un déterminant dont les seuls coefficients dépendant de x sont ceux de la première colonne et sont de la forme  $a_i + xb_i$ . En développant ce déterminant par rapport à la première colonne, on obtient que  $\det(A + xJ)$  est une combinaison linéaire de fonctions affines de la variable x: il s'agit donc d'une fonction affine de x.
- **2. a.** On sait que  $det(A + xJ) = \alpha x + \beta$ . Avec x = -a et x = -b, on trouve deux équations qui donnent :

$$\alpha = \frac{(c-a)^n - (c-b)^n}{b-a},$$
 
$$\beta = \frac{b(c-a)^n - a(c-b)^n}{b-a}.$$

On en déduit det(A) avec x = 0:

$$\det(A) = \beta = \frac{b(c-a)^n - a(c-b)^n}{b-a}.$$

**b.** En appliquant la formule développée du déterminant, on remarque que det(*A*) est une expression polynomiale en (*a*, *b*). En tant que telle, elle est continue (à α fixé) par rapport à b. En particulier :

$$det(A) = \lim_{b \to a} \frac{b(c-a)^n - a(c-b)^n}{b-a}$$
$$= (c-a)^n + na(c-a)^{n-1}$$

car

$$\frac{b(c-\alpha)^n-\alpha(c-b)^n}{b-\alpha}$$

est le taux d'accroissement en a de la fonction dérivable sur  $\mathbb R$  définie par

$$x \mapsto f(x) = x(c-a)^n - a(c-x)^n$$

et que

$$f'(\alpha) = (c - \alpha)^n + n\alpha(c - \alpha)^{n-1}.$$

## SOLUTION 20.

Effectuons  $C_1 \leftarrow C_1 + \cdots + C_n$  et factorisons :

$$D_{n}(x) = (x + (n-1)a) \begin{vmatrix} 1 & a & \dots & a \\ 1 & x & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & a \\ 1 & a & \dots & x \end{vmatrix}.$$

Par les opérations  $L_k \leftarrow L_k - L_1$  pour  $k = 2, 3 \dots, n$ , on aboutit à :

$$D_{n}(x) = (x + (n-1)a) \begin{vmatrix} 1 & a & \dots & a \\ 0 & x - a & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & x - a \end{vmatrix}$$
$$= (x + (n-1)a)(x-a)^{n-1}.$$

#### SOLUTION 21.

Effectuons  $C_1 \leftarrow L_1 + \cdots + L_n$ . On trouve

$$D_{n} = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & n-1 & \dots & 1 \\ 1 & n & \dots & 2 \\ \vdots & & & \vdots \\ 1 & \dots & 1 & n \end{vmatrix}.$$

Puis, par les opérations  $L_k \leftarrow L_k - L_{k-1}$  pour k variant de n à 2 :

$$D_n = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & n-1 & \dots & \dots & 1 \\ 0 & 1 & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 0 & 1-n & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & 1 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & 1 & \dots & 1 & 1-n & 1 \end{vmatrix}.$$

Développons alors par rapport à la première colonne :

$$D_{n} = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & \dots & \dots & 1 \\ 1-n & \ddots & & \vdots \\ 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & 1 & 1-n & 1 \end{vmatrix}.$$

Puis en en effectuant  $L_k \leftarrow L_k - L_1$  pour k variant de 2 à n :

$$D_{n} = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & \dots & \dots & 1 \\ -n & 0 & \dots & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & -n & 0 \end{vmatrix}.$$

Puis en développant par rapport à la dernière colonne :

$$\begin{split} D_n &= (-1)^n \frac{n(n+1)}{2} \left| \begin{array}{cccc} -n & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & -n \end{array} \right| \\ &= (-1)^n (-n)^{n-2} \frac{n(n+1)}{2} \\ &= \frac{n^{n-1}(n+1)}{2}. \end{split}$$

#### SOLUTION 22.

Notons  $D_{n,p}$  le déterminant cherché. Suppososons  $p\geqslant 1$ . On note  $L_0,L_1,\ldots,L_p$  les lignes de la matrice et on effectue les opérations :

$$L_{p} \leftarrow L_{p} - L_{p-1}$$

$$L_{p-1} \leftarrow L_{p-1} - L_{p-2}$$

$$\vdots$$

$$L_{2} \leftarrow L_{2} - L_{1}$$

$$L_{1} \leftarrow L_{1} - L_{0}$$

$$\begin{split} D_{n,p} &= \left| \begin{array}{cccc} \binom{n}{0} & \binom{n}{1} & \cdots & \binom{n}{p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \binom{n+p}{0} & \binom{n+p}{1} & \cdots & \binom{n+p}{p} \end{array} \right| \\ &= \left| \begin{array}{cccc} 1 & \binom{n}{1} & \cdots & \binom{n}{p} \\ 0 & \binom{n}{0} & \cdots & \binom{n}{p-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \binom{n+p-1}{0} & \cdots & \binom{n+p-1}{p-1} \end{array} \right| \\ &= D_{n,p-1} \end{split}$$

en développant par rapport à la première colonne. Par récurrence,  $D_{n,p}=D_{n,0}=1$ .

## SOLUTION 23.

Notons  $D_n(a,b)$  le déterminant à calculer. On note  $C_1,\ldots,C_n$  (resp.  $L_1,\ldots,L_n$ ) les colonnes (resp. les lignes de la matrice). On effectue l'opération  $C_1 \leftarrow C_1 - C_n$ :

$$\begin{vmatrix} a-b & b & \dots & b \\ 0 & a & & b \\ \vdots & (0) & \ddots & (0) & \vdots \\ 0 & & \ddots & b \\ b-a & b & \dots & b & a \end{vmatrix}$$

On effectue ensuite l'opération  $L_n \leftarrow L_n + L_1$ :

$$\begin{vmatrix} a-b & b & \dots & b \\ 0 & a & & b \\ \vdots & (0) & \ddots & (0) & \vdots \\ 0 & & \ddots & b \\ 0 & 2b & \dots & 2b & a+b \\ \end{vmatrix}$$

On suppose maintenant  $a \neq 0$  et on effectue l'opération  $L_n \leftarrow L_n - \frac{2b}{a}(L_2 + L_3 + \dots + L_{n-1})$  :

$$\begin{vmatrix} a-b & b & \dots & b \\ 0 & a & b \\ \vdots & (0) & \ddots & (0) & \vdots \\ 0 & a & b \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \frac{a^2+ab-(n-2)b^2}{a} \end{vmatrix}$$

Par conséquent,

$$D_n(a, b) = (a - b)a^{n-3}(a^2 + ab - (n-2)b^2)$$

si  $a \neq 0$ .

Etudions maintenant le cas a=0. Remarquons que si  $n\geqslant 4$  alors la matrice comporte au moins deux fois la ligne  $(b,0,\ldots,0,b)$  donc le déterminant est nul. Par ailleurs, un rapide calcul donne  $D_2(0,b)=-b^2$  et  $D_3(0,b)=2b^2$ . La formule précédente reste vraie pour  $n\geqslant 3$ . Finalement,

$$D_n(a,b) = \begin{cases} -b^2 \text{ si } a = 0 \text{ et } n = 2\\ (a-b)a^{n-3}(a^2 + ab - (n-2)b^2) \text{ sinon} \end{cases}$$

## SOLUTION 24.

On effectue les opérations  $L_k \leftarrow L_k - L_{k-1}$  pour k variant de n à 2:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 & \dots & n-1 \\ 1 & -1 & \dots & \dots & -1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & (-1) & \vdots \\ \vdots & (1) & \ddots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & \dots & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

On effectue ensuite l'opération  $C_1 \leftarrow C_1 + C_n$  :

$$\begin{vmatrix}
n-1 & 1 & 2 & \dots & n-1 \\
0 & -1 & \dots & \dots & -1 \\
\vdots & 1 & \ddots & (-1) & \vdots \\
\vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\
0 & (1) & 1 & -1
\end{vmatrix}$$

On effectue enfin les opérations  $C_k \leftarrow C_k + C_n$  pour k variant de 0 à n-1 :

Le déterminant vaut donc  $(-1)^{n-1}2^{n-2}(n-1)$ .

#### SOLUTION 25.

En effectuant les opérations  $L_i \leftarrow L_i - L_{i+1}$  pour i variant de 1 à n-1, on obtient,

$$D_{n} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 1 \\ -1 & \dots & \dots & -1 & 0 \end{vmatrix}$$

En développant par rapport à la première colonne, on obtient  $D_n = D_{n-1} + (-1)^n$ . Comme  $D_1 = 0$ , on trouve que  $D_n = 0$  si n est impair et  $D_n = 1$  si n est pair.

## SOLUTION 26.

En développant par rapport à la deuxième ligne, on touve  $D_n=1-D_{n-1}.$  Comme  $D_1=1,$   $D_n=2-n$  pour tout  $n\in\mathbb{N}^*.$ 

## SOLUTION 27.

Supposons  $n \ge 3$ . En développant  $D_n$  par rapport à la première ligne, on trouve

$$D_{n} = (1+x^{2})D_{n-1} - x \begin{vmatrix} x & x & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1+x^{2} & x & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & x & 1+x^{2} & x \\ 0 & \dots & \dots & 0 & x & 1+x^{2} \end{vmatrix}_{[n-1]}$$

En développant le dernier déterminant par rapport à la première colonne, on aboutit à  $D_n=(1+x^2)D_{n-1}-x^2D_{n-2}$ . Le polynôme caractéristique associé à cette relation de récurrence est  $X^2-(1+x^2)X+x^2$  qui a pour discriminant  $(1+x^2)^2-4x^2=(1-x^2)^2$ . Ses racines sont donc 1 et  $x^2$ . On distingue alors deux cas :

 $\begin{aligned} \textbf{Cas} \ x^2 \neq \textbf{1} : \ &\text{Il existe alors } \lambda, \mu \in \mathbb{R} \ \text{tels que } D_n = \lambda \textbf{1}^n + \mu (x^2)^n = \lambda + \mu x^{2n}. \ &\text{Puisque } D_1 = \textbf{1} + x^2 \ \text{et } D_2 = (\textbf{1} + x^2)^2 - x^2 = \textbf{1} + x^2 + x^4, \\ &\text{on trouve } \lambda = \frac{1}{1-x^2} \ \text{et } \mu = \frac{x^2}{x^2-1}. \ \text{On a donc } D_n = \frac{1-x^{2(n+1)}}{1-x^2}. \end{aligned}$ 

Cas  $x^2=1$ : Il existe alors  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  tels que  $D_n=(\lambda n+\mu)1^n=\lambda n+\mu$ . On a  $D_1=1+x^2=2$  et  $D_2=1+x^2+x^4=3$ . On trouve  $\lambda=1$  et  $\mu=1$  d'où  $D_n=n+1$ .

**Remarque.** On aurait également pu passer l'expression de  $D_n$  pour  $x^2 \neq 1$  à la limite quand x tend vers  $\pm 1$  puisque  $D_n$  est polynomial en x donc continu en x.

#### SOLUTION 28.

Remarquons tout d'abord que si deux des  $a_i$  sont égaux, le déterminant définissant D(x) admet deux colonnes identiques, il est donc nul. On supposera donc par la suite les  $a_i$  distincts deux à deux.

Remarquons que  $\frac{P(x)}{x - a_i} = \prod_{j \neq i} (x - a_j)$  est polynomiale en x de degré n - 1. En développant le déterminant par rapport à la première

ligne, on voit que D est polynomiale en x de degré inférieur ou égal à n-1 (on peut notamment la prolonger par continuité en les  $\alpha_i$ ). Pour  $1 \leqslant i \leqslant n$ , notons  $\Delta_i$  le déterminant de Vandermonde des complexes  $\alpha_1, \ldots, \alpha_{i-1}, \alpha_{i+1}, \ldots, \alpha_n$ . On a donc  $\Delta_i = \prod_{\substack{1 \leqslant j < k \leqslant n \\ j \neq i, k \neq i}} (\alpha_k - \alpha_k)$ 

 $\alpha_j$ ). On va calculer  $D(\alpha_i)$  pour  $1 \leqslant i \leqslant n$ . La première ligne du déterminant définissant  $D(\alpha_i)$  a tous ses coefficients nuls hormis le  $i^{\text{ème}}$  qui vaut  $\prod_{i \neq i} (\alpha_i - \alpha_i)$ . En développant par rapport à cette ligne, on a donc :

$$\begin{split} D(\alpha_i) &= \left( (-1)^{i-1} \prod_{j \neq i} (\alpha_j - \alpha_i) \right) \Delta_i = \left( (-1)^{i-1} \prod_{j < i} (\alpha_j - \alpha_i) \right) \left( \prod_{j > i} (\alpha_j - \alpha_i) \right) \left( \prod_{1 \leqslant j < k \leqslant n} (\alpha_k - \alpha_j) \right) \\ &= \left( \prod_{j < i} (\alpha_i - \alpha_j) \right) \left( \prod_{j > i} (\alpha_j - \alpha_i) \right) \left( \prod_{1 \leqslant j < k \leqslant n} (\alpha_k - \alpha_j) \right) \\ &= \left( \prod_{j < i} (\alpha_i - \alpha_j) \right) \left( \prod_{i < k \leqslant n} (\alpha_k - \alpha_i) \right) \left( \prod_{1 \leqslant j < k \leqslant n} (\alpha_k - \alpha_j) \right) \\ &= \left( \prod_{j < i} (\alpha_i - \alpha_j) \right) \left( \prod_{i < k \leqslant n} (\alpha_k - \alpha_i) \right) \left( \prod_{1 \leqslant j < k \leqslant n} (\alpha_k - \alpha_j) \right) \end{split}$$

On peut partitionner l'ensemble  $\{(j,k) \in [1,n]^2 \mid j < k\}$  en 3 parties suivant que  $j \neq i$  et  $k \neq i$  ou bien j = i et k > i ou bien k = i et j < i. On a donc

$$D(\alpha_i) = \prod_{1 \leqslant j < k \leqslant n} (\alpha_k - \alpha_j)$$

Autrement dit  $D(\alpha_i) = \delta$  pour  $1 \leqslant i \leqslant n$  où  $\delta$  représente le déterminant de Vandermonde de  $\alpha_1, \ldots, \alpha_n$ . Le polynôme  $D - \delta$  est donc de degré inférieur ou égal à n-1 et admet n racines distinctes (les  $\alpha_i$  sont supposés distincts deux à deux) : il est donc nul. On a donc  $D(x) = \delta$  pour tout  $x \in \mathbb{C}$ .

#### SOLUTION 29.

- 1. Comme deg P=n, P admet n racines dans  $\mathbb C$  comptées avec multiplicité. Il suffit donc de montrer que toutes ces racines sont simples. Supposons que z soit une racine multiple de P. On a donc P(z)=0 et P'(z)=0 i.e.  $z^n-z+1=0$  et  $nz^{n-1}-1=0$ . En utilisant la deuxième équation, on obtient  $z^n=\frac{z}{n}$ . Puis en reportant dans la première, on obtient  $z\left(\frac{1}{n}-1\right)+1=0$ . On trouve donc  $z=\frac{n}{n-1}$ . Puisque  $nz^{n-1}-1=0$ , on a  $\frac{n^n}{(n-1)^{n-1}}=1$ , ce qui est impossible car  $\frac{n^n}{(n-1)^{n-1}}>1$ . Par conséquent, toutes les racines de P sont simples et P admet donc n racines distinctes.
- 2. On définit les vecteurs de  $\mathbb{C}^n$  suivants :  $U=(1,\ldots,1)$  et  $Z_j=(\delta_{ij}z_i)_{1\leqslant i\leqslant n}$  pour  $1\leqslant j\leqslant n$ . Si on note  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ , on a det  $A=\det_{\mathcal{B}}(U+Z_1,\ldots,U+Z_n)$ . En développant ce déterminant par multilinéarité, on obtient une somme de  $2^n$  termes dont tous ceux qui comportent plus d'une fois le vecteur U sont nuls. Il reste :

$$\det_{\mathcal{B}}(U+Z_1,\ldots,U+Z_n)=\det_{\mathcal{B}}(Z_1,\ldots,Z_n)+\sum_{j=1}^n\det_{\mathcal{B}}(Z_1,\ldots,Z_{j-1},U,Z_{j+1},\ldots,Z_n)$$

Or 
$$\det_{\mathcal{B}}(\mathsf{Z}_1,\ldots,\mathsf{Z}_n) = \begin{vmatrix} z_1 & (0) \\ \ddots & \\ (0) & z_n \end{vmatrix} = \prod_{i=1}^n z_i$$
. Et pour  $1 \leqslant j \leqslant n$ ,

$$\det_{\mathcal{B}}(Z_{1},\ldots,Z_{j-1},U,Z_{j+1},\ldots,Z_{n}) = \begin{vmatrix} z_{1} & & 1 \\ & \ddots & & \vdots \\ & & z_{j-1} & \vdots \\ & & & 1 \\ & & & \vdots & z_{j+1} \\ & & & \vdots & \ddots \\ & & & 1 & & z_{n} \end{vmatrix} = \prod_{i\neq j} z_{i}$$

en développant par rapport à la jème ligne. En notant  $\sigma_i$  pour  $1 \le i \le n$  les fonctions symétriques élémentaires des  $z_j$ , on a det  $A = \sigma_n + \sigma_{n-1}$ . Comme les  $z_j$  sont les racines de P,  $\sigma_n = \sigma_{n-1} = (-1)^n$ . Ainsi det  $A = 2(-1)^n$ .

### SOLUTION 30.

- **1.**  $D_n$  est nul puisque deux des colonnes ou deux des lignes sont égales.
- 2. En développant par rapport à la dernière ligne, on montre que F est une combinaison linéaire des fractions rationnelles  $\frac{1}{X+b_j}$  pour  $1 \leqslant j \leqslant n$ . Ainsi F est une fraction rationnelle puisque  $\mathbb{C}(X)$  est un  $\mathbb{C}$ -espace vectoriel. De plus, les fractions rationnelles  $\frac{1}{X+b_j}$  sont toutes de degré -1 donc deg  $F \leqslant -1$ .
- 3. On a vu que F est de la forme  $\sum_{j=1}^n \frac{\lambda_j}{X+\beta_j}$  où les  $\lambda_j$  sont des complexes. En réduisant au même dénominateur, on voit que  $F(X) = \frac{P(X)}{\prod_{i=1}^n (X+b_j)}$  où P est un polynôme. Puisque deg  $F\leqslant -1$ , deg  $P\leqslant n-1$ .
- 4. Les  $a_i$  pour  $1 \leqslant i \leqslant n-1$  sont des zéros de F puisqu'en substituant un de ces  $a_i$  à X dans le déterminant définissant F(X), on obtient deux lignes égales donc un déterminant nul. Les  $a_i$  pour  $1 \leqslant i \leqslant n-1$  sont donc des racines de P. Les  $a_i$  étant distincts deux à deux, P possède bien au moins n-1 racines.

Puisque deg  $P \leqslant n-1$ , il existe  $\lambda \in \mathbb{C}$  tel que  $P = \lambda \prod_{i=1}^{n-1} (X-a_i)$ . On a bien évidemment  $D_n = F(a_n)$ . Reste à calculer  $\lambda$ . On a d'une part  $(X+b_n)F = \lambda \frac{\prod_{i=1}^{n-1} X-a_i}{\prod_{j=1}^{n-1} X+b_j}$  et d'autre part

$$(X + b_n)F(X) = \begin{vmatrix} \frac{1}{a_1 + b_1} & \cdots & \frac{1}{a_1 + b_n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \frac{1}{a_{n-1} + b_1} & \cdots & \frac{1}{a_{n-1} + b_n} \\ \frac{X + b_n}{X + b_1} & \cdots & \frac{X + b_n}{X + b_{n-1}} & 1 \end{vmatrix}$$

En substituant  $-b_n$  à X dans les deux expressions de  $(X + b_n)F$  que l'on vient de trouver, on obtient

$$\begin{vmatrix} \frac{1}{a_1+b_1} & \cdots & \frac{1}{a_1+b_n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \frac{1}{a_{n-1}+b_1} & \cdots & \frac{1}{a_{n-1}+b_n} \\ \frac{0}{2} & \cdots & \frac{0}{1} \end{vmatrix} = \lambda \frac{\prod_{i=1}^{n-1} a_i + b_n}{\prod_{j=1}^{n-1} b_n - b_j}$$

: En développant le déterminant du membre de gauche par rapport à la dernière ligne, on trouve

$$\lambda = \frac{\prod_{j=1}^{n-1} b_n - b_j}{\prod_{i=1}^{n-1} a_i + b_n} D_{n-1}$$

Par conséquent

$$D_n = F(a_n) = \frac{\prod_{i=1}^{n-1} (a_n - a_i) \prod_{j=1}^{n-1} (b_n - b_j)}{\prod_{i=1}^{n-1} (a_i + b_n) \prod_{j=1}^{n-1} (a_n + b_j)} D_{n-1}$$

On montre alors par récurrence que :

$$D_n = \frac{\prod_{1 \leqslant i < j \leqslant n} (a_j - a_i) \prod_{1 \leqslant i < j \leqslant n} (b_j - b_i)}{\prod_{1 \leqslant i, j \leqslant n} (a_i + b_j)}$$

#### SOLUTION 31.

#### Première méthode:

Pour  $(x_0,x_1,\ldots,x_n)\in\mathbb{C}^{n+1}$ , note  $V_n(x_0,x_1,\ldots,x_n)$  le déterminant de l'énoncé. Supposons  $n\geqslant 1$  et fixons  $(x_0,\ldots,x_n)\in\mathbb{C}^{n+1}$ . Pour  $x\in\mathbb{R}$ , posons  $P(x)=V_n(x_0,\ldots,x_{n-1})$ . En développant le déterminant correspondant par rapport à la premièe colonne, on voit que P est une fonction polynômiale de degré au plus n et que le coefficient du monôme de degré n est  $V_{n-1}(x_0,\ldots,x_{n-1})$ . Supposons dans un premier temps les complexes  $x_0,\ldots,x_{n-1}$  distincts deux à deux. Ce sont tous des racines de P puisqu'en remplaçant x par un de ces complexes dans le déterminant définissant P(x), on obtient deux lignes identiques et donc un déterminant nul. On en déduit que

$$P(x) = V_{n-1}(x_0, \dots, x_{n-1}) \prod_{i=0}^{n-1} (x - x_i)$$

Finalement

$$V_n(x_0,...,x_n) = P(x_n) = V_{n-1}(x_0,...,x_{n-1}) \prod_{i=0}^{n-1} (x_n - x_i)$$

L'égalité est encore valable lorsque deux des complexes parmi  $x_0, \dots, x_{n-1}$  sont égaux puisque dans ce cas  $V_n(x_0, \dots, x_n) = V_{n-1}(x_0, \dots, x_{n-1})$ 0 (deux lignes sont égales dans chacun de ces déterminants).

On fait alors l'hypothèse de récurrence suivante :

$$\mathsf{HR}(n): \qquad \forall (x_0,\dots,x_n) \in \mathbb{C}^{n+1}, \; V_n(x_0,\dots,x_n) = \prod_{0 \leqslant i < j \leqslant n} (x_j - x_i)$$

HR(0) est vraie puisque pour tout  $x_0 \in \mathbb{R}$ ,  $V_0(x_0) = 1$ . Il suffit de convenir classiquement qu'un produit indéxé sur l'ensemble vide vaut

Supposons HR(n-1) vraie pour un certain  $n \in \mathbb{N}^*$ . Soit  $(x_0, \dots, x_n) \in \mathbb{C}^{n+1}$ . D'après ce qui précède

$$\begin{split} V_{n}(x_{0}, \dots, x_{n}) &= V_{n-1}(x_{0}, \dots, x_{n-1}) \prod_{i=0}^{n-1} (x_{n} - x_{i}) \\ &= \left( \prod_{0 \leqslant i < j \leqslant n-1} (x_{j} - x_{i}) \right) \left( \prod_{i=0}^{n-1} (x_{n} - x_{i}) \right) \\ &= \prod_{0 \leqslant i < j \leqslant n} (x_{j} - x_{i}) \end{split}$$

Ainsi HR(n) est vraie.

Par récurrence, HR(n) est vraie pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

#### Seconde méthode:

On reprend les mêmes notations que précédemment. Supposons  $n \ge 1$ . On note  $C_0, \ldots, C_n$  les colonnes du déterminant définissant  $V_n(x_0, \ldots, x_n)$ . En effectuant les opérations,  $C_i \leftarrow C_i - x_0 C_{i-1}$  pour n variant i variant de n à 1, on obtient

$$V_{n}(x_{0},...,x_{n}) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & x_{1}-x_{0} & x_{1}(x_{1}-x_{0}) & \dots & x_{1}^{n-1}(x_{1}-x_{0}) \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n}-x_{0} & x_{n}(x_{n}-x_{0}) & \dots & x_{n}^{n-1}(x_{n}-x_{0}) \end{vmatrix}$$

En développant par rapport à la première ligne, on obtient

$$V_{n}(x_{0},...,x_{n}) = \begin{vmatrix} x_{1}-x_{0} & x_{1}(x_{1}-x_{0}) & \dots & x_{1}^{n-1}(x_{1}-x_{0}) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{n}-x_{0} & x_{n}(x_{n}-x_{0}) & \dots & x_{n}^{n-1}(x_{n}-x_{0}) \end{vmatrix}$$

On peut alors factoriser chacune des lignes et on obtient

$$V_n(x_0,...,x_n) = \left(\prod_{i=1}^n (x_i - x_0)\right) V_{n-1}(x_1,...,x_n)$$

On conclut alors par une récurrence similaire à celle effectuée pour la première méthode.

#### SOLUTION 32.

## 1. On trouve

$$A_{3} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix} \qquad A_{4} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \qquad A_{5} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

2. Soit  $n\in\mathbb{N}^*.$  En développant  $D_{n+2}$  par rapport à la première colonne

$$D_{n+2} = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & -1 & 2 & -1 \\ 0 & \dots & 0 & -1 & 2 \end{vmatrix}_{[n+2]} = 2D_{n+1} + \begin{vmatrix} -1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & -1 & 2 & -1 \\ 0 & \dots & 0 & -1 & 2 \end{vmatrix}_{[n+1]}$$

En développant le second déterminant par rapport à la première ligne,

$$D_{n+2} = 2D_{n+1} - D_n$$

3. La suite  $(D_n)$  vérifie la relation de récurrence  $D_{n+2}-2D_{n+1}+D_n=0$ . L'équation caractéristique associée à cette relation de récurrence est  $r^2-2r+1=0$  qui admet 1 pour racine double. Il existe  $(\lambda,\mu)\in\mathbb{R}^2$  tel que  $D_n=(\lambda n+\mu)1^n=\lambda n+\mu$  pour tout  $n\in\mathbb{N}^*$ . Puisque  $D_1=2$  et  $D_2=3$ , on trouve  $\lambda=\mu=1$  et donc  $D_n=n+1$  pour tout  $n\in\mathbb{N}^*$ .

## SOLUTION 33.

Notons  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{K}_2[X]$  et M la matrice de f dans la base  $\mathcal{B}$ . On a immédiatement que

$$M = \left(\begin{array}{cc} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{array}\right).$$

On a donc  $det(f) = det(M) = 1 \neq 0$ , donc f est un automorphisme de  $\mathbb{K}_2[X]$ .

#### Solution 34.

Notons respectivement p et s la projection et la symétrie de l'énoncé. Soient  $q = \dim F$  et  $r = \dim G$  (on a donc q + r = n). Soit  $\mathcal{B}$ une base adaptée à la décomposition en somme directe  $E = F \oplus G$ .

La matrice de p dans cette base est  $\begin{pmatrix} I_q & \mathbf{0_{q,r}} \\ \mathbf{0_{r,q}} & \mathbf{0_{r,r}} \end{pmatrix}$ . On a donc det p=1 si q=n et det p=0 sinon. La matrice de s dans cette base est  $\begin{pmatrix} I_q & \mathbf{0_{q,r}} \\ \mathbf{0_{r,q}} & -I_r \end{pmatrix}$ . On a donc det  $s=(-1)^r$ .

#### SOLUTION 35.

- **1.** Si  $p = Id_E$ , alors det p = 1. Si  $p \neq Id_E$ , alors p n'est pas inversible et det p = 0.
- 2. Posons  $F = Ker(s Id_F)$  et  $G = Ker(s + Id_F)$ . On sait que  $E = F \oplus G$ . En écrivant la matrice de s dans une base adaptée à cette décomposition en somme directe, on a det  $s = (-1)^{\dim G}$ .
- 3. f est une symétrie et  $\text{Ker}(f+\text{Id}_E)=\mathcal{A}_n(\mathbb{K})$ . On sait que  $\dim \mathcal{A}_n(\mathbb{K})=\frac{n(n-1)}{2}$ . D'après la question précédente,  $\det f=(-1)^{\frac{n(n-1)}{2}}$ .

#### SOLUTION 36.

- **1.** Si  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , alors  $AM \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . De plus  $A(\lambda M + \mu N) = \lambda AM + \mu AN$ .
- **2.** Notons classiquement  $(E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22})$  la base canonique de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On a :

$$\begin{split} m(E_{11}) &= \begin{pmatrix} \alpha_{11} & 0 \\ \alpha_{21} & 0 \end{pmatrix} = \alpha_{11}E_{11} + \alpha_{21}E_{21} \\ m(E_{21}) &= \begin{pmatrix} \alpha_{12} & 0 \\ \alpha_{22} & 0 \end{pmatrix} = \alpha_{12}E_{11} + \alpha_{22}E_{21} \\ m(E_{22}) &= \begin{pmatrix} \alpha_{12} & 0 \\ \alpha_{22} & 0 \end{pmatrix} = \alpha_{12}E_{11} + \alpha_{22}E_{22} \\ m(E_{22}) &= \begin{pmatrix} \alpha_{12} & 0 \\ \alpha_{22} & 0 \end{pmatrix} = \alpha_{12}E_{12} + \alpha_{22}E_{22} \end{split}$$

Ainsi la matrice de  $\mathfrak{m}_A$  dans la base  $(E_{11},E_{21},E_{12},E_{22})$  (attention à l'ordre!) est la matrice définie par blocs  $\left(\frac{A\mid\mathfrak{o}_n}{\mathfrak{o}_n\mid A}\right)$ . On a donct  $det(m_A) = (det A)^2$ .

 $\textbf{3. Soient } n \in \mathbb{N}^* \text{ et } A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}). \text{ On note à nouveau } m_A : \left\{ \begin{array}{cc} M_n(\mathbb{R}) & \longrightarrow & M_n(\mathbb{R}) \\ M & \longmapsto & AM \end{array} \right. \text{ . } m_A \text{ est encore un endomorphisme. On note } (\mathsf{E}_{ij})_{1\leqslant i,j\leqslant n} \text{ la base canonique de } \mathcal{M}_n(\mathbb{R}). \text{ Remarquons que } \mathsf{E}_{ij}\mathsf{E}_{kl} = \delta_{jk}\mathsf{E}_{il}. \text{ On a alors}$ 

$$m_A(E_{ij}) = \sum_{1 \leqslant k,l \leqslant n} \alpha_{kl} E_{kl} E_{ij} = \sum_{1 \leqslant k,l \leqslant n} \alpha_{kl} \delta_{li} E_{kj} = \sum_{k=1}^n \alpha_{ki} E_{kj}$$

La matrice de  $\mathfrak{m}_A$  dans la base  $(E_{11}, E_{21}, \ldots, E_{n1}, E_{12}, E_{22}, \ldots, E_{2n}, \ldots, E_{n1}, E_{n2}, \ldots, E_{nn})$  est la matrice de  $\mathcal{M}_{\mathfrak{n}^2}(\mathbb{R})$  diagonale par blocs dont les blocs diagonaux sont tous égaux à A. On en déduit que  $\det(\mathfrak{m}_A) = (\det A)^n$ .

#### SOLUTION 37.

- 1. Evident.
- **2.** Pour tout  $(x_1, \ldots, x_n) \in \mathbb{R}^n$

$$u_{\sigma} \circ u_{\tau}(x_1, \dots, x_n) = u_{\sigma}(x_{\tau(1)}, \dots, x_{\tau(n)}) = (u_{\tau \circ \sigma(1)}, \dots, u_{\tau \circ \sigma(n)}) = u_{\tau \circ \sigma}(x_1, \dots, x_n)$$

On en déduit que  $u_{\sigma} \circ u_{\tau} = u_{\tau \circ \sigma}$ .

3. On a  $u_{\sigma} \circ u_{\sigma^{-1}} = u_{\sigma^{-1} \circ \sigma} = u_{Id_{\mathfrak{S}_{\mathfrak{n}}}} = Id_{\mathsf{E}}$ . Ainsi  $u_{\sigma}$  est inversible (et  $(u_{\sigma})^{-1} = u_{\sigma^{-1}}$ . Pour  $\sigma, \tau \in \mathfrak{S}_{\mathfrak{n}}$ ,

$$U(\sigma \circ \tau) = u_{(\sigma \circ \tau)^{-1}} = u_{\tau^{-1} \circ \sigma^{-1}} = u_{\sigma^{-1}} \circ u_{\tau^{-1}} = U(\sigma) \circ U(\tau)$$

donc U est bien un morphisme de groupes.

**4.** Notons  $(e_1,\ldots,e_n)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^n$ . Soit  $\sigma\in\mathfrak{S}_n$ . Pour  $\mathfrak{i}\in[1,n]$ ,  $\mathfrak{u}_{\sigma}(e_{\mathfrak{i}})=e_{\sigma^{-1}(\mathfrak{i})}$ . Donc

$$\det(\mathfrak{u}_{\sigma}) = \det(\mathfrak{u}_{\sigma^{-1}(1)}, \dots, \mathfrak{u}_{\sigma^{-1}(n)}) = \varepsilon(\sigma^{-1}) = \varepsilon(\sigma)$$

car un déterminant est une forme multilinéaire antisymétrique.

#### SOLUTION 38.

1. f est linéaire par linéarité de l'intégrale. Soit  $k \in [0, n]$ . On a

$$f(X^k) = \frac{1}{k+1}((X+1)^{k+1} - X^{k+1}) = \frac{1}{k+1} \sum_{l=0}^{k} \binom{k+1}{l} X^l$$

Ainsi deg  $f(X^k)=k\leqslant n$  et  $f(X^k)\in\mathbb{R}_n[X]$ . Par linéarité,  $f(P)\in\mathbb{R}_n[X]$  pour tout  $P\in\mathbb{R}_n[X]$ . f induit bien un endomorphisme  $f_n$  de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

2. L'expression de  $f(X^k)$  trouvée à la question précédente montre que la matrice de  $f_n$  dans la base canonique est triangulaire supérieure et que ses coefficients diagonaux valent  $\frac{1}{k+1} \binom{k+1}{k} = 1$  pour k variant de 0 à n. Le déterminant de  $f_n$  vaut donc 1.

## SOLUTION 39.

**1.** On a alors

$$det(u)^2=det(u^2)=det(-\text{\rm Id}_E)=(-1)^{dim\,E}$$

Puisque E est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel,  $\det(\mathfrak{u}) \in \mathbb{R}$  et donc  $\det(\mathfrak{u})^2 \geqslant 0$  donc dim E est paire.

2. On utilise la mise sous forme canonique.

$$u^2 + u + Id_E = \left(u + \frac{1}{2}Id_E\right)^2 + \frac{1}{4}Id_E$$

Ainsi

$$\det\left(u+\frac{1}{2}\operatorname{Id}_E\right)^2=\det\left(-\frac{1}{4}\operatorname{Id}_E\right)=\left(\frac{-1}{4}\right)^{\dim E}$$

de sorte que dim E est paire.

**Remarque.** De manière générale, la même méthode montre que s'il existe  $(a,b) \in \mathbb{R}^2$  et  $u \in \mathcal{L}(E)$  tels que  $u^2 + au + b \operatorname{Id}_E = 0$  et  $a^2 - 4b < 0$ , alors dim E est paire.

#### SOLUTION 40.

$$\textbf{1.} \ \ \text{On a } A \otimes B = \left( \begin{array}{c|c} \alpha_{11}B & \alpha_{12}B \\ \hline \alpha_{21}B & \alpha_{22}B \end{array} \right) \text{ et } C \otimes D = \left( \begin{array}{c|c} c_{11}D & c_{12}D \\ \hline c_{21}D & c_{22}D \end{array} \right). \ \text{Un calcul par blocs donne}$$

$$(A \otimes B).(C \otimes D) = \left( \frac{(\alpha_{11}c_{11} + \alpha_{12}c_{21})BD \quad (\alpha_{11}c_{12} + \alpha_{12}c_{22})BD}{(\alpha_{21}c_{11} + \alpha_{22}c_{21})BD \quad (\alpha_{21}c_{12} + \alpha_{22}c_{22})BD} \right) = \left( \frac{\alpha c_{11}BD \quad \alpha c_{12}BD}{\alpha c_{21}BD \quad \alpha c_{22}BD} \right) = (AC) \otimes (BD)$$

en notant  $ac_{ij}$  le coefficient en position (i, j) de la matrice AC.

2. 
$$I_2 \otimes B = \begin{pmatrix} B & O_2 \\ O_2 & B \end{pmatrix} donc det(I_2 \otimes B) = (det B)^2.$$

Soit  $\mathfrak u$  l'endomorphisme de  $\mathbb C^4$  canoniquement associé à  $A\otimes I_2$ . Notons  $(e_1,e_2,e_3,e_4)$  la base canonique de  $\mathbb C^4$ . Alors la matrice de  $\mathfrak u$  dans la base  $(e_1,e_3,e_2,e_4)$  est  $I_2\otimes A$ . On a donc  $\det(A\otimes I_2)=\det\mathfrak u=\det(I_2\otimes A)=(\det A)^2$  d'après ce qui précède. D'après la première question,  $A\otimes B=(A\otimes I_2).(I_2\otimes B)$ . Ainsi  $\det(A\otimes B)=(\det A)^2(\det B)^2$ .

**3.** Puisqu'une matrice est inversible *si et seulement si* son déterminant est non nul, d'après la question précédente, A × B est inversible *si et seulement si* A et B le sont. Dans ce cas, on a d'après la première question

$$(A \otimes B).(A^{-1} \otimes B^{-1}) = (AA^{-1}) \otimes (BB^{-1}) = I_2 \otimes I_2 = I_4$$

#### SOLUTION 41.

Remarquons que

$$\left(\begin{array}{c|c} A & B \\ \hline C & D \end{array}\right) \cdot \left(\begin{array}{c|c} I_p & -A^{-1}B \\ \hline 0 & I_q \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c} A & 0 \\ \hline C & S \end{array}\right)$$

En passant aux déterminants, on obtient

$$\det(M) \cdot \left| \frac{I_p - A^{-1}B}{0 I_q} \right| = \left| \frac{A 0}{C S} \right|$$

Il ne s'agit plus que de déterminants triangulaires par blocs :

$$det(M) det(I_p) det(I_q) = det(A) det(S)$$

et finalement det(M) = det(A) det(S).

### SOLUTION 42.

Pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ , posons  $D_{\lambda} = D + \lambda I_n$  et

$$M_{\lambda} = \left( \begin{array}{cc} A & B \\ C & D_{\lambda} \end{array} \right).$$

Notons  $N_{\lambda} = \begin{pmatrix} D_{\lambda} & 0 \\ -C & I_{\pi} \end{pmatrix}$ . On a clairement

$$det(N_{\lambda}) = det(D_{\lambda})$$

et

$$M_{\lambda}N_{\lambda} = \begin{pmatrix} AD_{\lambda} - BC & B \\ CD_{\lambda} - D_{\lambda}C & D_{\lambda} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} AD_{\lambda} - BC & B \\ 0 & D_{\lambda} \end{pmatrix}$$

car  $D_{\lambda}C = CD_{\lambda}$ . Ainsi,

$$\det(M_{\lambda}N_{\lambda}) = \det(AD_{\lambda} - BC) \det(D_{\lambda}),$$

or, on a aussi

$$\det(M_{\lambda}N_{\lambda}) = \det(M_{\lambda}) \det(N_{\lambda}) = \det(M_{\lambda}) \det(D_{\lambda}).$$

Comme le spectre de D est fini, il existe  $\lambda_0 \in \mathbb{R}_+$  tel que

$$\forall \lambda \geqslant \lambda_0, \ \det(D_\lambda) \neq 0$$

et donc

$$\forall \lambda \geqslant \lambda_0, \ \ det(M_\lambda) = det(AD_\lambda - BC).$$

Cette égalité entre deux fonctions polynomiales en  $\lambda$  (il suffit d'appliquer la formule développée du déterminant) étant vérifée sur un ensemble infini, les deux fonctions sont en fait égales, en particulier pour  $\lambda=0$ :

$$det(M) = det(AD - BC).$$

### SOLUTION 43.

- **1.** On trouve évidemment  $A = \begin{pmatrix} 4 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 4 & -4 & 1 \end{pmatrix}$ .
- **2.** Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$ . On a  $V(\lambda) = \det(A \lambda I_3)$  donc

$$V(\lambda) = \begin{vmatrix} 4 - \lambda & -2 & -1 \\ 1 & 1 - \lambda & -1 \\ 4 & -4 & 1 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 - \lambda & -2 & -1 \\ 1 - \lambda & 1 - \lambda & -1 \\ 1 - \lambda & -4 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \quad C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3$$

$$= (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 1 & 1 - \lambda & -1 \\ 1 & -4 & 1 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$= (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 0 & 3 - \lambda & 0 \\ 0 & -2 & 2 - \lambda \end{vmatrix} \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_1$$

$$= (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 0 \\ 2 & 2 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$= (1 - \lambda)(2 - \lambda)(3 - \lambda)$$

V s'annule donc en  $\lambda_1 = 1$ ,  $\lambda_2 = 2$  et  $\lambda_3 = 3$ .

$$\text{On a } A_1 = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 4 & -4 & 0 \end{pmatrix}. \text{ Via l'opération } C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3, \text{ on voit que } \operatorname{rg}(\mathfrak{u} - \lambda_1 \operatorname{Id}_E) = 2 \operatorname{et} \operatorname{que} \mathfrak{e}_1 + \mathfrak{e}_2 + \mathfrak{e}_3 \in \operatorname{Ker}(\mathfrak{u} - \lambda_1 \operatorname{Id}_E).$$

Via le théorème du rang,  $\dim \operatorname{Ker}(\mathfrak{u}-\lambda_1\operatorname{Id}_E)=1$  et  $\mathfrak{f}_1=\mathfrak{e}_1+\mathfrak{e}_2+\mathfrak{e}_3$  est un vecteur directeur de  $\operatorname{Ker}(\mathfrak{u}-\lambda_1\operatorname{Id}_E)$ .

On a 
$$A_2 = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 4 & -4 & -1 \end{pmatrix}$$
. Via l'opération  $C_1 \leftarrow C_1 + C_2$ , on voit que  $\operatorname{rg}(\mathfrak{u} - \lambda_2 \operatorname{Id}_E) = 2$  et que  $e_1 + e_2 \in \operatorname{Ker}(\mathfrak{u} - \lambda_2 \operatorname{Id}_E)$ . Via

le théorème du rang,  $\dim \operatorname{Ker}(\mathfrak{u}-\lambda_1\operatorname{Id}_E)=1$  et  $\mathfrak{f}_2=e_1+e_2$  est un vecteur directeur de  $\operatorname{Ker}(\mathfrak{u}-\lambda_2\operatorname{Id}_E)$ .

On a 
$$A_3 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 1 & -2 & -1 \\ 4 & -4 & -2 \end{pmatrix}$$
. Via l'opération  $C_2 \leftarrow C_2 - 2C_3$ , on voit que  $\operatorname{rg}(\mathfrak{u} - \lambda_3 \operatorname{Id}_{\mathsf{E}}) = 2$  et que  $e_2 - 2e_3 \in \operatorname{Ker}(\mathfrak{u} - \lambda_3 \operatorname{Id}_{\mathsf{E}})$ . Via le théorème du rang, dim  $\operatorname{Ker}(\mathfrak{u} - \lambda_3 \operatorname{Id}_{\mathsf{E}}) = 1$  et  $f_3 = e_2 - 2e_3$  est un vecteur directeur de  $\operatorname{Ker}(\mathfrak{u} - \lambda_2 \operatorname{Id}_{\mathsf{E}})$ .

 $\lambda_3 \operatorname{Id}_E) = 1$  et  $f_3 = e_2 - 2e_3$  est un vecteur directeur de  $\operatorname{Ker}(\mathfrak{u} - \lambda_2 \operatorname{Id}_E)$ .

**4.** Vérifions que  $(f_1, f_2, f_3)$  est une base de E à l'aide du déterminant.

$$\det_{(e_1,e_2,e_3)}(f_1,f_2,f_3) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = -1 \neq 0$$

donc  $(f_1, f_2, f_3)$  est bien une base de E. Puisque  $\mathfrak{u}(f_k) = \lambda_k f_k$  pour tout  $k \in [1,3]$ , la matrice de  $\mathfrak{u}$  dans cette base est D = 0

5. Il suffit de prendre pour P la matrice de passage de la base  $(e_1, e_2, e_3)$  vers la base  $(f_1, f_2, f_3)$  i.e.  $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$ . Par pivot de

Gauss, on trouve 
$$P^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -2 & 4 & 2 \\ 3 & -2 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$
.

**6.** Soit  $n \in \mathbb{N}$ . La matrice de  $u^n$  dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$  est  $A^n$ . On prouve par récurrence que  $A^n = PD^nP^{-1}$ . Puisque  $D^n = PD^nP^{-1}$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & 0 \\ 0 & 0 & 3^n \end{pmatrix}$$
. On en déduit que

$$A^{n} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2(3.2^{n} - 1) & 4(1 - 2^{n}) & 2(1 - 2^{n}) \\ -2 + 3.2^{n} - 3^{n} & 4 - 2^{n+1} + 2.3^{n} & 2 - 2^{n} - 3^{n} \\ 2(3^{n} - 1) & 4(1 - 3^{n}) & 2(3^{n} + 1) \end{pmatrix}$$

## SOLUTION 44.

Supposons n impair et soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  antisymétrique. Alors

$$\det(^{t}A) = \det(-A) = (-1)^{n} \det(A) = -\det(A)$$

donc det(A) = 0. A fortiori,  $det(A) \ge 0$ .

Pour le cas pair, on raisonne par récurrence.

Pour  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $(k,l) \in [\![1,n]\!]^2$  tel que  $k \neq l$ , on notera  $P_{kl} = (\delta_{i,\tau(j)})_{1 \leqslant i,j \leqslant n}$  où  $\tau$  est la transposition de  $\mathfrak{S}_n$  échangeant k et l. La multiplication à gauche (resp. à droite) d'une matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  échange les  $k^{\grave{e}me}$  et  $l^{\grave{e}me}$  lignes (resp. colonnes). On remarque que  $P_{kl}$  est symétrique et inversible car  $P_{kl}^2 = I_n$ .

$$\text{Soit } A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \text{ antisymétrique. Alors il existe } \alpha \in \mathbb{R} \text{ tel que } A = \left( \begin{array}{cc} 0 & \alpha \\ -\alpha & 0 \end{array} \right) \text{ donc } \text{det}(A) = \alpha^2 \geqslant 0.$$

Supposons maintenant qu'il existe  $p\geqslant 2$  tel que toute matrice antisymétrique réelle de taille 2(p-1) soit de déterminant positif. Soit  $A\in\mathcal{M}_{2p}(\mathbb{R})$  antisymétrique. Si A=0, alors  $\det A=0$ . Sinon, il existe  $(\mathfrak{i},\mathfrak{j})\in [\![1,n]\!]^2$  tel que  $\mathfrak{i}<\mathfrak{j}$  et  $A_{\mathfrak{i}\mathfrak{j}}\neq 0$ . Posons B=0

$$P_{2j}P_{1i}AP_{1i}P_{2j}. \text{ Comme } P_{1i} \text{ et } P_{2j} \text{ sont symétriques, B est antisymétrique. B est donc de la forme } \left( \begin{array}{c|c} J & U \\ \hline -^t U & C \end{array} \right) \text{ avec } J = \begin{pmatrix} 0 & \alpha_{ij} \\ -\alpha_{ij} & 0 \end{pmatrix}$$

et C antisymétrique. Comme  $a_{ij} \neq 0$ , J est inversible. Posons  $Q = \left(\begin{array}{c|c} I_2 & -J^{-1}U \\ \hline 0 & I_{n-2} \end{array}\right)$ . Q est triangulaire à coefficients diagonaux non nuls

donc inversible. Posons  $D={}^tQBQ$ . Alors  $D=\left(\begin{array}{c|c} J&0\\\hline 0&E\end{array}\right)$  avec  $E={}^tUJ^{-1}U+C$ . Or

$$det(D) = det(Q)^2 det(B) = det(B)$$

et

$$\det(A) = \det(B) \det(P_{1i})^2 \det(P_{2i})^2 = \det(B)$$

donc

$$det(A) = det(D) = det(J) det(E) = A_{ii}^{2} det(E)$$

Or E est antisymétrique car J et C le sont. Par hypothèse de récurrence,  $det(E) \ge 0$  donc  $det(A) \ge 0$ . Par récurrence, toute matrice antisymétrique réelle de taille paire possède un déterminant positif.

#### SOLUTION 45.

1. En posant  $S = a^2 + b^2 + c^2$  et  $\sigma = ab + bc + ac$ , on a :

$$A^{t}A = \begin{pmatrix} S & \sigma & \sigma \\ \sigma & S & \sigma \\ \sigma & \sigma & S \end{pmatrix}.$$

**2.** Posons  $\delta = \det(A)$ . On a, par  $L_k \leftarrow L_k - \sigma L_1$  pour k = 2 et 3:

$$det(A^{t}A) = \delta^{2} = \begin{vmatrix} 1 & \sigma & \sigma \\ \sigma & 1 & \sigma \\ \sigma & \sigma & 1 \end{vmatrix}$$
$$= \begin{vmatrix} 1 & \sigma & \sigma \\ 0 & 1 - \sigma^{2} & \sigma - \sigma^{2} \\ 0 & \sigma - \sigma^{2} & 1 - \sigma^{2} \end{vmatrix}$$
$$= 2(\sigma - 1)^{2}(\sigma + 1/2)$$

Or, d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz, on a :

$$|\sigma| \le a^2 + b^2 + c^2 = 1$$

donc  $\sigma \in [-1, 1]$ . Notons, pour tout réel  $\sigma$ ,

$$P(\sigma) = 2(\sigma - 1)^2(\sigma + 1/2) = 2\sigma^3 - 3\sigma^2 + 1.$$

Comme

$$P'(\sigma) = 6(\sigma - 1)\sigma$$

la fonction P est croissante sur [-1,0] et décroissante sur [0,1]. Comme

$$P(-1) = -4$$
,  $P(0) = 1$  et  $P(1) = 0$ 

et  $P(\sigma) = \delta^2 \geqslant 0$ , on en déduit que

$$P(\sigma) \in [0, 1]$$

et donc que

$$|\delta| = \sqrt{P(\theta)} \in [0, 1].$$

#### SOLUTION 46.

Le déterminant associé à ce système est  $\Delta = \begin{bmatrix} 1 & -\lambda & \lambda^2 \\ \lambda & -\lambda^2 & \lambda \\ \lambda & 1 & -\lambda^3 \end{bmatrix}$ . On calcule ce déterminant par pivot de Gauss :

$$\begin{vmatrix} 1 & -\lambda & \lambda^2 \\ \lambda & -\lambda^2 & \lambda \\ \lambda & 1 & -\lambda^3 \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} 1 & -\lambda & \lambda \\ \lambda & -\lambda^2 & 1 \\ \lambda & 1 & -\lambda^2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} C_2 & \leftarrow & C_2 + \lambda C_1 \\ dC_3 & \leftarrow & C_3 - \lambda C_1 \\ & & = & \lambda \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \lambda & 0 & 1 - \lambda^2 \\ \lambda & 1 + \lambda^2 & -2\lambda^2 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} C_2 & \leftarrow & C_3 - \lambda C_1 \\ & & \lambda & 1 - \lambda^2 & 0 \\ \lambda & -2\lambda^2 & 1 + \lambda^2 \end{vmatrix} = \lambda(\lambda^2 - 1)(1 + \lambda^2)$$

On est donc amené à traiter différents cas :

**Cas**  $\lambda \notin \{-1,0,1\}$ : Alors  $\Delta \neq 0$ . Le système est donc de Cramer : il admet une unique solution donné par les formules de Cramer :

$$x = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} \lambda - \lambda & \lambda^{2} \\ 1 - \lambda^{2} & \lambda \\ 1 & 1 & -\lambda^{3} \end{vmatrix} = \frac{\lambda}{\Delta} \begin{vmatrix} \lambda - \lambda & \lambda \\ 1 - \lambda^{2} & 1 \\ 1 & 1 & -\lambda^{2} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} C_{2} \leftarrow C_{2} + C_{1} \\ dC_{3} \leftarrow C_{3} - C_{1} \end{vmatrix} \frac{\lambda}{\Delta} \begin{vmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 1 & 1 - \lambda^{2} & 0 \\ 1 & 2 & -\lambda^{2} - 1 \end{vmatrix} = \lambda$$

$$y = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} 1 & \lambda & \lambda^{2} \\ \lambda & 1 & \lambda \\ \lambda & 1 & -\lambda^{3} \end{vmatrix} = \frac{\lambda}{\Delta} \begin{vmatrix} 1 & \lambda & \lambda \\ \lambda & 1 & 1 \\ \lambda & 1 & -\lambda^{2} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} L_{1} \leftarrow L_{1} - \lambda L_{2} \\ \lambda & \lambda \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 - \lambda^{2} & 0 & 0 \\ \lambda & 1 & 1 \\ \lambda & 1 & -\lambda^{2} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} C_{3} \leftarrow C_{3} - C_{2} \\ \lambda & \lambda \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 - \lambda^{2} & 0 & 0 \\ \lambda & 1 & 0 \\ \lambda & 1 & -1 - \lambda^{2} \end{vmatrix} = 1$$

$$z = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} 1 - \lambda & \lambda \\ \lambda - \lambda^{2} & 1 \\ \lambda & 1 & 1 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} C_{2} \leftarrow C_{2} + \lambda C_{1} \\ C_{3} - \lambda C_{1} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \lambda & 0 & 1 - \lambda^{2} \\ \lambda & 1 + \lambda^{2} & 1 - \lambda^{2} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} C_{2} \leftrightarrow C_{3} - 1 \\ \Delta & \lambda & 1 - \lambda^{2} & 1 \end{vmatrix} = \frac{1}{\lambda}$$

**Cas**  $\lambda = 0$ : Le système n'admet pas de solutions.

Cas  $\lambda = -1$ : Le système équivaut à  $\begin{cases} x+y+z=-1 \\ -x+y+z=1 \end{cases}$ . On peut se ramener à  $\begin{cases} x=-1 \\ y=-z \end{cases}$ . Sous forme paramétrique, l'ensemble des solutions est donc (-1,0,0)+ vect ((0,1,-1)).

 $\textbf{Cas } \lambda = 1 : \text{ Le système \'equivaut \`a} \begin{cases} x-y+z=1 \\ x+y-z=1 \end{cases}. \text{ On peut se ramener \`a} \begin{cases} x=1 \\ y=z \end{cases}. \text{ Sous forme param\'etrique, l'ensemble des solutions est donc } (1,0,0) + \text{vect } \big((0,1,1)\big).$ 

#### SOLUTION 47.

On a

$$(*) \qquad \operatorname{com}(A) = \det(A) \, {}^{\operatorname{t}} \! A^{-1},$$

ďoù

$$det(com(A)) = det(det(A)^{t}A^{-1})$$
$$= det(A)^{n} det(^{t}A^{-1})$$
$$= det(A)^{n-1}.$$

En appliquant deux fois la formule (\*), on obtient

$$com(com(A)) = det(com(A)) t com(A)^{-1},$$

puis

$$com(com(A)) = det(A)^{n-1} (det(A) A^{-1})^{-1}$$
$$= det(A)^{n-1} det(A)^{-1} A$$
$$= det(A)^{n-2} A.$$

#### SOLUTION 48.

- **1.** Le déterminant d'une matrice est une somme de produits de coefficients de cette matrice. Comme les coefficients de A et B sont des entiers, det A et det B sont également des entiers.
- 2. On sait que  $A^t \operatorname{com} A = (\det A)I_n$  et que  $B^t \operatorname{com} B = (\det B)I_n$ . Comme  $\det A \wedge \det B = 1$ , il existe  $\mathfrak{u}, \mathfrak{v} \in \mathbb{Z}$  tels que  $\mathfrak{u} \det A + \mathfrak{v} \det B = 1$ . En posant  $\mathfrak{U} = \mathfrak{u}^t \operatorname{com} A$  et  $V = \mathfrak{v}^t \operatorname{com} B$ , on a donc  $A\mathfrak{U} + BV = I_n$ . Les coefficients de com A et com B sont, au signe près, des déterminants d'ordre n-1 extraits de A et B: ce sont donc des entiers. Ainsi U et V sont à coefficients entiers.

#### SOLUTION 49.

Il y a trois cas.

- ► Soit rg(A) = n. Alors A est inversible et com(A) également puisque  $det(A) \neq 0$  et  $\left(\frac{1}{det(A)}^t A\right) com(A) = I_n$ . Donc rg(com(A)) = n.
- ▶ Soit rg(A) < n-1. Alors toutes les sous-matrices carrées de taille n-1 extraites de A sont de déterminant nul. Par conséquent com(A) = 0 et rg(com(A)) = 0.
- ▶ Soit rg(A) = n 1. Alors on peut extraire de A une sous-matrice carrée inversible de taille n 1 qui est, au signe près, un cofacteur de A. Ainsi  $com(A) \neq 0$ . Puisque det(A) = 0, on a  ${}^tAcom(A) = det(A)I_n = 0$ . Ainsi  $Im(com(A)) \subset Ker({}^tA)$ . Puisque  $rg({}^tA) = rg(A) = n 1$ ,  $dim Ker({}^tA) = 1$  via le théorème du rang. Ainsi  $rg(com(A)) \leq 1$ . Puisque com(A) est non nulle, rg(com(A)) = 1.

### SOLUTION 50.

Puisque A et B sont semblables, il existe  $P \in GL_n(\mathbb{C})$  telle que PA = BP. On peut poser P = Q + iR avec  $(Q, R) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$ . Puisque A et B sont réelles, on obtient QA = BQ et RA = BR par passage aux parties réelle et imaginaire.

Posons  $D(\lambda)=\det(P+\lambda Q)$  pour tout  $\lambda\in\mathbb{C}$ . Puisque le déterminant est une fonction polynomiale des coefficients de la matrice, D est

une fonction polynomiale. Puisque  $D(i) \neq 0$ , D n'est pas constamment nulle sur  $\mathbb C$ . Elle ne peut pas être constamment nulle sur  $\mathbb R$  car elle serait alors nulle sur  $\mathbb C$  puisque  $\mathbb R$  est infini.

Soit donc  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $D(\lambda) \neq 0$ . Alors  $S = Q + \lambda R$  appartient à  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et est inversible et SA = BS, ce qui prouve que A et B sont semblables sur  $\mathbb{R}$ .

#### SOLUTION 51.

- **1.** Soit  $x \in \text{Im } f \cap \text{Ker } f$ . Puique  $x \in \text{Im } f$ , il existe  $y \in \mathbb{R}^3$  tel que x = f(y). Comme  $f^3 + f = 0$ ,  $f^3(y) + f(y) = 0$  i.e.  $f^2(x) + x = 0$ . Or  $x \in \text{Ker } f$  donc f(x) = 0 puis  $f^2(x) = 0$ . Finalement x = 0. Ker f et Im f sont donc en somme directe. D'après le théorème du rang, dim Ker  $f + \dim \text{Im } f = \dim \mathbb{R}^3$ . On en conclut que  $\mathbb{R}^3 = \text{Ker } f \oplus \text{Im } f$ .
- **2. a.** Comme f est non nul, Im  $f \neq \{0\}$  donc Im f contient un vecteur non nul u.
  - b. Cela a en fait déjà été démontré à la première question.
  - c. Soit  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  tels que  $\lambda u + \mu f(u) = 0$ . En composant par f, on a également  $\lambda f(u) + \mu f^2(u) = 0$  i.e.  $\lambda f(u) \mu u = 0$ . En éliminant f(u) dans les deux égalités, on trouve  $(\lambda^2 + \mu^2)u = 0$ . Comme u est non nul, on a  $\lambda^2 + \mu^2 = 0$  et donc  $\lambda = \mu = 0$ . Ainsi (u, f(u)) est une famille libre de Im f, d'où rg f  $\geqslant 2$ .
- **3.** a. Comme rg f = 3, f est un endomorphisme surjectif donc bijectif. En composant  $f^3 + f = 0$  par  $f^{-1}$ , on about tà  $f^2 + Id = 0$  i.e.  $f^2 = -Id$ .
  - **b.** On a donc  $\det(f^2) = \det(-\operatorname{Id}) = (-1)^3 = -1$ . Or  $\det(f^2) = \det(f)^2 \geqslant 0$ . Il y a donc contradiction. La seule possibilité est donc rg f = 2. Par le théorème du rang,  $\dim \operatorname{Ker} f = 1$ .
- 4. Puisque dim Ker f=1, il existe  $v\in\mathbb{R}^3$  tel que Ker f=vect(v). De plus, (u,f(u)) est une famille libre de Im f et donc une base de Im f puisque rg f=2. Puisque Im f et Ker f sont supplémentaires, (v,f(u),u) est une base de  $\mathbb{R}^3$ . La matrice de f dans cette base est bien de la forme voulue.

## SOLUTION 52.

- 1. On remarque que  $K^2=pK$ . On montre alors par récurrence que  $K^n=p^{n-1}K$  pour  $n\geqslant 1$ . On a bien entendu  $K^0=I_p$ .
- 2. Première méthode On a  $A = \frac{1}{p-1}(K-I)$ . D'après la formule du binôme de Newton,

$$\begin{split} A^{n} &= \frac{1}{(p-1)^{n}} \left[ \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} (-1)^{n-k} K^{k} \right] \\ &= \frac{1}{(p-1)^{n}} \left[ (-1)^{n} I_{p} + \sum_{k=1}^{n} \binom{n}{k} (-1)^{n-k} K^{k} \right] \\ &= \frac{1}{(p-1)^{n}} \left[ (-1)^{n} I_{p} + \sum_{k=1}^{n} \binom{n}{k} (-1)^{n-k} p^{k-1} K \right] \\ &= \frac{1}{(p-1)^{n}} \left[ (-1)^{n} I_{p} + \frac{1}{p} \left( \left( \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} (-1)^{n-k} p^{k} \right) - (-1)^{n} \right) K \right] \\ &= \frac{1}{(p-1)^{n}} \left[ (-1)^{n} I_{p} + \frac{1}{p} \left( (p-1)^{n} - (-1)^{n} \right) K \right] \end{split}$$

Or K = (p-1)A + I. On trouve après simplification :

$$A^n = \left(\frac{(-1)^n p}{(p-1)^{n-1}} + \frac{1}{p}\right) I_p + \left(\frac{p-1}{p} - \frac{(-1)^n}{p(p-1)^{n-1}}\right) A$$
 On a donc  $\nu_n = \frac{(-1)^n p}{(p-1)^{n-1}} + \frac{1}{p}$  et  $\mathfrak{u}_n = \frac{p-1}{p} - \frac{(-1)^n}{p(p-1)^{n-1}}$ .

$$\begin{array}{l} \textbf{Deuxième méthode} \quad \text{On a } K^2 = pK \text{ et } K = (p-1)A + I_p. \text{ On en déduit que } (p-1)A^2 - (p-2)A - I_p = 0. \text{ Notons } R_n \text{ le reste de la division euclidienne de } X^n \text{ par } P = (p-1)X^2 - (p-2)X - 1. \text{ On a donc deg } R_n \leqslant 1. \text{ Posons } R_n = u_nX + \nu_n. \text{ Les racines de } p \text{ sont } 1 \text{ et } -\frac{1}{p-1}. \text{ On a donc } R_n(1) = 1^n = 1 \text{ et } R_n \left(-\frac{1}{p-1}\right) = \frac{(-1)^n}{(p-1)^n}. \text{ Or } R(1) = u_n + \nu_n \text{ et } R_n \left(-\frac{1}{p-1}\right) = -\frac{1}{p-1}u_n + \nu_n. \\ \text{On en déduit } u_n = \frac{p-1}{p} - \frac{(-1)^n}{p(p-1)^{n-1}} \text{ et } \nu_n = \frac{(-1)^np}{(p-1)^{n-1}} + \frac{1}{p}. \text{ Comme } P(A) = 0, A^n = R_n(A) = u_nA + \nu_n. \\ \end{array}$$

- **3.** On a AX = X. Par récurrence,  $A^nX = X$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ . Donc la suite  $(A^nX)$  est constante égale à X. Sa limite est X.
- 4. Première méthode Notons  $L_1, \ldots, L_p$  les lignes d'une matrice de  $\mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ . On effectue les opérations suivantes à la fois sur A et

  - $\begin{array}{l} \blacktriangleright \ L_1 \leftarrow L_1 + \sum_{k=2}^p L_k\,; \\ \blacktriangleright \ L_k \leftarrow L_k \frac{1}{p-1}L_1 \ pour \ 2 \leqslant k \leqslant p\,; \end{array}$
  - ▶  $L_k \leftarrow -(p-1)L_k \text{ pour } 2 \leq k \leq p$ ;
  - ightharpoonup  $L_1 \leftarrow L_1 \sum_{k=2}^p L_k$ .

De cette façon, la matrice A est transformée en  $I_p$  et la matrice  $I_p$  est transformée en la matrice B avec des (2-p) sur la diagonale et des 1 ailleurs. Ceci prouve que A est inversible et que  $A^{-1} = B$ .

- **Deuxième méthode** On a vu précédemment que  $(\mathfrak{p}-1)A^2-(\mathfrak{p}-2)A-I_{\mathfrak{p}}=0$  i.e. A  $[(\mathfrak{p}-1)A-(\mathfrak{p}-2)I]=I_{\mathfrak{p}}$ . On en déduit que A est inversible et que  $A^{-1}=(\mathfrak{p}-1)A-(\mathfrak{p}-2)I$ .  $A^{-1}$  est la matrice avec des  $(2-\mathfrak{p})$  sur la diagonale et des 1 ailleurs.
- 5. Première méthode La matrice  $A(\lambda) = A \lambda I_p$  est la matrice avec des  $-\lambda$  sur la diagonale et des  $\frac{1}{p-1}$  ailleurs. La matrice  $A\left(-\frac{1}{p-1}\right)$  est évidemment de rang 1 < p donc son déterminant est nul. De même la somme des colonnes de A(1) est nulle donc son déterminant est nul. Donc  $\chi$  admet pour racines  $\lambda_1 = -\frac{1}{p-1}$  et  $\lambda_2 = 1$ . Après calcul, on trouve  $(A - \lambda_1 I_p)(A - \lambda_1 I_p)$  $\lambda_2 I_p$ ) = 0.
  - **Deuxième méthode** Le polynôme  $P=(p-1)X^2-(p-2)X-1$  admet  $\lambda_1=-\frac{1}{p-1}$  et  $\lambda_2=1$  pour racines. Donc P= $(p-1)(X-\lambda_1)(X-\lambda_2). \text{ On en d\'eduit que } (A-\lambda_1 I_p)(A-\lambda_2 I_p) = \frac{1}{p-1}P(A) = 0. \text{ Les matrices } A-\lambda_1 I_p \text{ et } A-\lambda_2 I_p \text{ ne sont passed to the property of t$  $inversibles \ sinon \ on \ aurait \ A - \lambda_2 p = 0 \ ou \ A - \lambda_1 I_p = 0, ce \ qui \ n'est \ pas. \ On \ en \ d\'eduit \ que \ det(A - \lambda_1 I_p) = det(A - \lambda_2 I_p) = 0$ i.e. que  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  sont des racines de  $\chi$ .