© Laurent Garcin MP Dumont d'Urville

## Devoir à la maison n°16

- Le devoir devra être rédigé sur des copies doubles.
- Les copies ne devront comporter ni rature, ni renvoi, ni trace d'effaceur.
- Toute copie ne satisfaisant pas à ces exigences devra être intégralement récrite.

## Problème 1 – Isométries vectorielles

On considère un espace euclidien orienté E de dimension  $n \ge 1$ .

## Partie I – Les réflexions engendrent O(E)

- **I.1** Soient x et y deux vecteurs de E distincts et de même norme. On note H l'orthogonal de vect(y x).
  - **I.1.a** Montrer que H est un hyperplan.
  - **I.1.b** Soit *s* la réflexion par rapport à l'hyperplan H. Montrer que s(x) = y.
- **I.2** Soit  $u \in OE$ . On définit  $I_u = Ker(u Id_E)$  le sous-espace vectoriel des vecteurs invariants par u et on pose  $n_u = \dim I_u$ .
  - **I.2.a** Que dire de u si  $n_u = n$ ?
  - **I.2.b** On suppose maintenant  $n_u < n$ . Montrer qu'il existe  $x_0 \in E$  tel que  $u(x_0) \neq x_0$ .
  - **I.2.c** Justifier l'existence d'une réflexion s tel que  $s(x_0) = u(x_0)$ .
  - **I.2.d** Montrer que  $I_u \subset I_s$ .
  - **I.2.e** En déduire que  $n_{s \circ u} \ge n_u + 1$ .
- **I.3** Montrer par récurrence que tout  $u \in O(E)$  peut s'écrire comme la composée d'au plus  $n n_u$  réflexions (on convient que le produit de 0 réflexion est l'identité de E).

## Partie II – Automorphimes orthogonaux en dimension 3

On suppose n = 3 et on se donne  $u \in O(E)$ .

- **II.1** On suppose  $n_u = 1$ . Montrer que u est la composée de deux réflexions distinctes. En déduire que u est une rotation d'angle non nul.
- **II.2** On suppose  $n_u = 2$ . Montrer que u est une réflexion.
- **II.3** On suppose  $n_u = 0$ .
  - **II.3.a** Montrer que u est la composée de trois réflexions.
  - **II.3.b** Montrer que -u est une rotation.
  - **II.3.c** En déduire qu'il existe une base orthonormale directe de E telle que la matrice de *u* dans cette base est

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

© Laurent Garcin MP Dumont d'Urville

**II.3.d** Montrer que u est la composée commutative d'une rotation et d'une réflexion, c'est-à-dire qu'il existe une rotation r et une réflexion s telles que  $u = r \circ s = s \circ r$ . On dit alors que u est une antirotation.

**II.4** Soit *s* une réflexion par rapport à un plan P et *r* une rotation d'axe D (distincte de l'identité). Montrer que *s* et *r* commutent si et seulement si  $D = P^{\perp}$ .