RÉDUCTION GÉOMÉTRIQUE

Rappels et compléments d'algèbre linéaire

Solution 1

Puisque A et B sont semblables, il existe $P \in GL_n(\mathbb{C})$ telle que PA = BP. On peut poser P = Q + iR avec $(Q, R) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$. Puisque A et B sont réelles, on obtient QA = BQ et RA = BR par passage aux parties réelle et imaginaire.

Posons $D(\lambda) = \det(P + \lambda Q)$ pour tout $\lambda \in \mathbb{C}$. Puisque le déterminant est une fonction polynomiale des coefficients de la matrice, D est une fonction polynomiale. Puisque $D(i) \neq 0$, D n'est pas constamment nulle sur \mathbb{C} . Elle ne peut pas être constamment nulle sur \mathbb{R} car elle serait alors nulle sur \mathbb{C} puisque \mathbb{R} est infini.

Soit donc $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $D(\lambda) \neq 0$. Alors $S = Q + \lambda R$ appartient à $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et est inversible et SA = BS, ce qui prouve que A et B sont semblables sur \mathbb{R} .

Solution 2

Remarquons que

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} I_p & -A^{-1}B \\ 0 & I_q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & 0 \\ C & S \end{pmatrix}$$

Puisque la matrice $\left(\frac{I_p - A^{-1}B}{0 I_q} \right)$ est clairement inversible, les matrices M et $\left(\frac{A 0}{C S} \right)$ ont même rang. Puisque le rang est la dimension du sous-espace vectoriel engendré par les colonnes d'une matrice,

$$\operatorname{rg}\left(\frac{A \mid 0}{C \mid S}\right) = \operatorname{rg}\left(\frac{A}{C}\right) + \operatorname{rg}\left(\frac{0}{S}\right)$$

Puisque A est inversible et de taille p, $\operatorname{rg}\left(\frac{A}{C}\right) \ge p$. Mais comme cette matrice possède p colonnes, $\operatorname{rg}\left(\frac{A}{C}\right) \le p$. Finalement, $\operatorname{rg}\left(\frac{A}{C}\right) = p = \operatorname{rg}(A)$.

Puisque le rang d'une matrice est également la dimension du sous-espace vectoriel engendré par ses lignes, $rg\left(\frac{0}{S}\right) = rg(S)$.

On obtient bien rg(M) = rg(A) + rg(S).

Solution 3

1. On va montrer l'égalité par récurrence sur p. L'égalité est vraie au rang 0. Supposons la vraie au rang p.

$$\begin{split} \Phi^{p+1}(g) &= \Phi(\Phi^p(g)) \\ &= f \circ \left(\sum_{k=0}^p (-1)^k \binom{p}{k} f^{p-k} \circ g \circ f^k \right) \\ &- \left(\sum_{k=0}^p (-1)^k \binom{p}{k} \right) f^{p-k} \circ g \circ f^k \right) \circ f \\ &= \sum_{k=0}^p (-1)^k \binom{p}{k} f^{p-k+1} \circ g \circ f^k \\ &+ \sum_{k=0}^p (-1)^{k+1} \binom{p}{k} f^{p-k} \circ g \circ f^{k+1} \end{split}$$

1

En réindexant la deuxième somme, on obtient :

$$\begin{split} \Phi^{p+1}(g) &= \sum_{k=0}^{p} (-1)^k \binom{p}{k} f^{p-k+1} \circ g \circ f^k \\ &+ \sum_{k=1}^{p+1} (-1)^k \binom{p}{k-1} f^{p-k+1} \circ g \circ f^k \\ &= f^{p+1} \circ g + (-1)^{p+1} g \circ f^{p+1} \\ &+ \sum_{k=1}^{p} \binom{p}{k} + \binom{p}{k-1} f^{p+1-k} \circ g \circ f^k \end{split}$$

En utilisant la formule du triangle de Pascal, on obtient enfin :

$$\Phi^{p+1}(g) = \sum_{k=0}^{p+1} (-1)^k \binom{p+1}{k} f^{p+1-k} \circ g \circ f^k$$

Dans la formule écrite au rang p=2n-1, pour $0 \le k \le p$, on a soit $k \ge n$, soit $p-k \ge n$ donc tous les termes de la somme précédente sont nuls. Φ est donc nilpotent d'indice inférieur ou égal à 2n-1.

2. Soit $a \in \mathcal{L}(E)$. Soit S un supplémentaire de Ker a. a induit un isomorphisme \tilde{a} de S sur Im a. Soit T un supplémentaire de Im a. On pose $b(x) = \tilde{a}^{-1}(x)$ pour $x \in \text{Im } a$ et b(y) = 0 pour $y \in T$. Ainsi on a bien $a \circ b \circ a = a$.

Montrons que Φ est d'ordre 2n-1 exactement. Pour p=2n-2 et $0 \le k \le p$, on a soit $k \le n$, soit $p-k \le n$ sauf pour k=n-1. Ainsi

$$\Phi^{2n-2}(g) = (-1)^{n-1} \binom{2n-2}{n-1} f^{n-1} \circ g \circ f^{n-1}$$

D'après ce qui précéde, il existe $g_0 \in \mathcal{L}(E)$ tel que

$$f^{n-1} \circ g_0 \circ f^{n-1} = f^{n-1}$$
.

Par conséquent, $\Phi^{2n-2}(g_0) = f^{n-1} \neq 0$.

Solution 4

Puisque Im $p_k \subset E$ pour tout $k \in [1, n]$, $\sum_{k=1}^n \operatorname{Im} p_k \subset E$. De plus, $E = \operatorname{Im} \operatorname{Id}_E = \operatorname{Im} \left(\sum_{k=1}^n p_k\right) \subset \sum_{k=1}^n \operatorname{Im} p_k$. Par double inclusion, $\sum_{k=1}^{\infty} \operatorname{Im} p_k = \operatorname{E}.$

Montrons maintenant que la somme est directe. Les p_k étant des projecteurs, $\operatorname{rg} p_k = \operatorname{tr}(p_k)$ pour tout $k \in [1, n]$. De plus, $\sum_{k=1}^{n} p_k = \operatorname{Id}_E$ donc, par linéarité de la trace $\sum_{k=1}^{n} \operatorname{tr}(p_k) = \operatorname{tr}(\operatorname{Id}_{\operatorname{E}})$ ou encore $\sum_{k=1}^{n} \operatorname{rg}(p_k) = \dim \operatorname{E}$. C'est donc que les sous-espaces vectoriels $\operatorname{Im} p_1, \dots, \operatorname{Im} p_n$

sont en somme directe.

Solution 5

- 1. On peut prouver facilement que E, F, G, H sont stables par combinaison linéaire mais on peut également déterminer des parties génératrices de E, F, G, H.
 - $E = \text{vect}((1)_{n \in \mathbb{N}})$ donc E est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$.

 - $F = \text{vect}(((-1)^n)_{n \in \mathbb{N}}) \text{ donc } F \text{ est un sous-espace vectoriel de } \mathbb{R}^{\mathbb{N}}.$ $G = \text{vect}\left(\left(\cos\left(n\frac{\pi}{2}\right)\right)_{n \in \mathbb{N}}, \left(\sin\left(n\frac{\pi}{2}\right)\right)_{n \in \mathbb{N}}\right) \text{ donc } G \text{ est un sous-espace vectoriel de } \mathbb{R}^{\mathbb{N}}.$
- **2.** Une suite constante est clairement 4-périodique donc $E \subset H$.
 - Soit $(u_n) \in F$. Alors pour tout $n \in \mathbb{N}$, $u_{n+2} = -u_{n+1} = u_n$ donc (u_n) est 2-périodique et a fortiori 4 périodique. Ainsi $F \subset H$. Soit $(u_n) \in G$. Alors pour tout $n \in \mathbb{N}$, $u_{n+4} = -u_{n+2} = u_n$ donc (u_n) est 4-périodique. Ainsi $G \subset H$.
- 3. Soit $((u_n), (v_n), (w_n)) \in E \times F \times G$ tel que $(u_n) + (v_n) + (w_n) = (0)$. On a ainsi

- $u_n + v_n + w_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$;
- $u_{n+1} + v_{n+1} + w_{n+1} = 0$ i.e. $u_n v_n + w_{n+1} = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$;
- $u_{n+2} + v_{n+2} + w_{n+2} = 0$ i.e. $u_n + v_n w_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$.
- $u_{n+3} + v_{n+3} + w_{n+3} = 0$ i.e. $u_n v_n w_{n+1} = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$.

En additionnant d'une part la première et la troisième égalité et d'autre part la seconde et la quatrième égalité, on obtient $u_n + v_n = 0$ et $u_n - v_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$. Il s'ensuit que $u_n = w_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$ puis que $w_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$. E, F, G sont bien en somme directe. On aurait pu utiliser les suites engendrant E, F, G pour arriver au même résultat.

Puisque E, F, G sont inclus dans H, alors $E + F + G \subset H$. Soit maintenant $(z_n) \in H$.

Analyse : On suppose qu'il existe $((u_n),(v_n),(w_n)) \in E \times F \times G$ tel que $z_n = u_n + v_n + w_n$. En particulier,

$$\begin{cases} u_0 + v_0 + w_0 = z_0 \\ u_0 - v_0 + w_1 = z_1 \\ u_0 + v_0 - w_0 = z_2 \\ u_0 - v_0 - w_1 = z_3 \end{cases}$$

On trouve aisément

$$\begin{cases} u_0 = \frac{z_0 + z_1 + z_2 + z_3}{4} \\ v_0 = \frac{z_0 - z_1 + z_2 - z_3}{4} \\ w_0 = \frac{z_0 - z_2}{2} \\ w_1 = \frac{z_1 - z_3}{2} \end{cases}$$

Synthèse: Soit

- (u_n) la suite constante égale à $\frac{z_0 + z_1 + z_2 + z_3}{4}$
- (v_n) la suite de premier terme $v_0 = \frac{z_0 z_1 + z_2 z_3}{4}$ et vérifiant $v_{n+1} + v_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$;
- (w_n) la suite de premiers termes $w_0=\frac{z_0-z_2}{2}$ et $w_1=\frac{z_1-z_3}{2}$ vérifiant $w_{n+2}+w_n=0$ pour tout $n\in\mathbb{N}$.

On vérifie alors que

$$\begin{cases} u_0 + v_0 + w_0 = z_0 \\ u_1 + v_1 + w_1 = z_1 \\ u_2 + v_2 + w_2 = z_2 \\ u_3 + v_3 + w_3 = z_3 \end{cases}$$

Puisque (u_n) , (v_n) , (w_n) et (z_n) sont 4-périodiques, on peut affirmer que $u_n+v_n+w_n=z_n$ pour tout $n \in \mathbb{N}$ i.e. $(z_n)=(u_n)+(v_n)+(w_n)$. Ainsi $H \subset E+F+G$.

Par double inclusion, E + F + G = H et E, F, G étant en somme directe, $E \oplus F \oplus G = H$.

Solution 6

1. On a A
$$\otimes$$
 B = $\left(\begin{array}{c|c} a_{11}B & a_{12}B \\ \hline a_{21}B & a_{22}B \end{array}\right)$ et C \otimes D = $\left(\begin{array}{c|c} c_{11}D & c_{12}D \\ \hline c_{21}D & c_{22}D \end{array}\right)$. Un calcul par blocs donne

$$(A \otimes B).(C \otimes D) = \left(\frac{(a_{11}c_{11} + a_{12}c_{21})BD}{(a_{21}c_{11} + a_{22}c_{21})BD} \middle| (a_{11}c_{12} + a_{12}c_{22})BD}{(a_{21}c_{12} + a_{22}c_{21})BD} \middle| (a_{21}c_{12} + a_{22}c_{22})BD} \right) = \left(\frac{ac_{11}BD}{ac_{21}BD} \middle| ac_{12}BD \middle| ac_{22}BD \right) = (AC) \otimes (BD)$$

en notant ac_{ij} le coefficient en position (i, j) de la matrice AC.

2.
$$I_2 \otimes B = \begin{pmatrix} B & O_2 \\ O_2 & B \end{pmatrix}$$
 donc $\det(I_2 \otimes B) = (\det B)^2$.

Soit u l'endomorphisme de \mathbb{C}^4 canoniquement associé à $A \otimes I_2$. Notons (e_1, e_2, e_3, e_4) la base canonique de \mathbb{C}^4 . Alors la matrice de u dans la base (e_1, e_3, e_2, e_4) est $I_2 \otimes A$. On a donc $\det(A \otimes I_2) = \det u = \det(I_2 \otimes A) = (\det A)^2$ d'après ce qui précède. D'après la première question, $A \otimes B = (A \otimes I_2).(I_2 \otimes B)$. Ainsi $\det(A \otimes B) = (\det A)^2(\det B)^2$.

3. Puisqu'une matrice est inversible si et seulement si son déterminant est non nul, d'après la question précédente, A × B est inversible si et seulement si A et B le sont. Dans ce cas, on a d'après la première question

$$(A \otimes B).(A^{-1} \otimes B^{-1}) = (AA^{-1}) \otimes (BB^{-1}) = I_2 \otimes I_2 = I_4$$

Solution 7

Remarquons que

$$\left(\begin{array}{c|c} A & B \\ \hline C & D \end{array}\right) \cdot \left(\begin{array}{c|c} I_p & -A^{-1}B \\ \hline 0 & I_q \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c} A & 0 \\ \hline C & S \end{array}\right)$$

En passant aux déterminants, on obtient

$$\det(\mathbf{M}) \cdot \begin{vmatrix} \mathbf{I}_p & -\mathbf{A}^{-1}\mathbf{B} \\ \mathbf{0} & \mathbf{I}_q \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{0} \\ \mathbf{C} & \mathbf{S} \end{vmatrix}$$

Il ne s'agit plus que de déterminants triangulaires par blocs :

$$det(M) det(I_p) det(I_q) = det(A) det(S)$$

et finalement det(M) = det(A) det(S).

Solution 8

- **1.** Si $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, alors $AM \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$. De plus $A(\lambda M + \mu N) = \lambda AM + \mu AN$.
- **2.** Notons classiquement $(E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22})$ la base canonique de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$. On a :

$$m(E_{11}) = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 \\ a_{21} & 0 \end{pmatrix} = a_{11}E_{11} + a_{21}E_{21}$$

$$m(E_{12}) = \begin{pmatrix} 0 & a_{11} \\ 0 & a_{21} \end{pmatrix} = a_{11}E_{12} + a_{21}E_{22}$$

$$m(E_{21}) = \begin{pmatrix} a_{12} & 0 \\ a_{22} & 0 \end{pmatrix} = a_{12}E_{11} + a_{22}E_{21}$$

$$m(E_{22}) = \begin{pmatrix} 0 & a_{12} \\ 0 & a_{22} \end{pmatrix} = a_{12}E_{12} + a_{22}E_{22}$$

Ainsi la matrice de m_A dans la base $(E_{11}, E_{21}, E_{12}, E_{22})$ (attention à l'ordre!) est la matrice définie par blocs $\left(\frac{A \mid 0_n}{0_n \mid A}\right)$. On a donct $\det(m_A) = (\det A)^2$.

3. Soient $n \in \mathbb{N}^*$ et $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. On note à nouveau $m_A: \left\{ \begin{array}{ccc} M_n(\mathbb{R}) & \longrightarrow & M_n(\mathbb{R}) \\ M & \longmapsto & AM \end{array} \right.$. m_A est encore un endomorphisme. On note $(E_{ij})_{1 \leq i,j \leq n}$ la base canonique de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Remarquons que $E_{ij}E_{kl} = \delta_{jk}E_{il}$. On a alors

$$m_{\mathbf{A}}(\mathbf{E}_{ij}) = \sum_{1 \le k,l \le n} a_{kl} \mathbf{E}_{kl} \mathbf{E}_{ij} = \sum_{1 \le k,l \le n} a_{kl} \delta_{li} \mathbf{E}_{kj} = \sum_{k=1}^{n} a_{ki} \mathbf{E}_{kj}$$

La matrice de m_A dans la base $(E_{11}, E_{21}, \dots, E_{n1}, E_{12}, E_{22}, \dots, E_{2n}, \dots, E_{n1}, E_{n2}, \dots, E_{nn})$ est la matrice de $\mathcal{M}_{n^2}(\mathbb{R})$ diagonale par blocs dont les blocs diagonaux sont tous égaux à A. On en déduit que $\det(m_A) = (\det A)^n$.

Eléments propres

Solution 9

• Supposons $\lambda = 0$. Alors $\text{Ker}(g \circ f) \neq \{0_{\text{E}}\}$ et donc $g \circ f$ est non inversible. Ainsi $\det(g \circ f) = 0$. Mais alors

$$\det(f \circ g) = \det(f) \det(g) = \det(g \circ f) = 0$$

Donc $f \circ g$ est non inversible i.e. 0 est valeur propre de $f \circ g$.

• Supposons $\lambda \neq 0$. Alors il existe un vecteur $x \in E$ non nul tel que $g \circ f(x) = \lambda x$. Par conséquent, $f \circ g \circ f(x) = \lambda f(x)$. On ne peut avoir $f(x) = 0_E$ sinon on aurait $g \circ f(x) = \lambda x = 0_E$, ce qui est impossible puisque $\lambda \neq 0$ et $x \neq 0_E$. Ainsi f(x) est un vecteur propre de $f \circ g$ associée à la valeur propre λ .

Solution 10

Rappelons que tout endomorphisme d'un espace vectoriel *complexe* de dimension finie possède au moins une valeur propre (son polynôme caractéristique admet au moins une racine complexe) et donc également un vecteur propre.

1. On propose deux méthodes.

Première méthode.

- Si v possède une valeur propre λ non nulle, notons x un vecteur propre associé. Alors $v(x) = \lambda x$ et $u \circ v(x) = \lambda u(x) = 0_E$ puis $u(x) = 0_E$ car $\lambda \neq 0$. Ainsi x est un vecteur propre de u pour la valeur propre 0. u et v ont bien un vecteur propre commun.
- Si v = 0, alors tout vecteur propre de x est un vecteur propre de v pour la valeur propre 0. A nouveau, u et v ont bien un vecteur propre commun.
- Si $v \neq 0$ et v possède 0 pour unique valeur propre, alors v est nilpotent. En effet, v est trigonalisable puisque v est un espace vectoriel complexe. De plus, son indice de nilpotence v vérifie v est unique v en v est trigonalisable puisque v est un espace vectoriel complexe. De plus, son indice de nilpotence v vérifie v est unique v est unique v est unique v est unique v est v est

Deuxième méthode. Si v = 0, on conclut comme dans la méthode précédente. Sinon, Im $v \neq 0$ est stable par v. L'endomorphisme de Im v induit par v possède donc un vecteur propre y associé à une valeur propre λ . Mais comme $u \circ v = 0$, u est nul sur Im v. Ainsi y est un vecteur propre commun de u et v (respectivement associé aux valeurs propres v et v).

- 2. On remarque que $u \circ (v a \operatorname{Id}_{E}) = 0$. D'après la première question, u et $v a \operatorname{Id}_{E}$ ont un vecteur propre commun, qui est également un vecteur propre commun de u et v.
- 3. On remarque que $(u b \operatorname{Id}_{E}) \circ v = 0$. D'après la première question, $u b \operatorname{Id}_{E}$ et v ont un vecteur propre commun, qui est également un vecteur propre commun de u et v.
- **4.** Comme $u \circ v = \mathrm{Id}_{\mathrm{E}}$, u et v sont inversibles. Notons λ une valeur propre de v et x un vecteur propre associé. Alors $v(x) = \lambda x$ puis $x = \lambda v^{-1}(x)$. Notamment $\lambda \neq 0$ car $x \neq 0_{\mathrm{E}}$ (on peut aussi arguer du fait que v est inversible de sorte que $0 \notin \mathrm{Sp}(v)$) puis $f(x) = v^{-1}(x) = \frac{1}{\lambda} x$. Ainsi x est un vecteur propre commun de u et v.
- 5. Si a = 0 ou b = 0, il suffit d'appliquer une des questions précédentes. Supposons $a \ne 0$ et $b \ne 0$. Remarquons alors que

$$(u - b \operatorname{Id}_{E}) \circ (v - a \operatorname{Id}_{E}) = ab \operatorname{Id}_{E}$$

ou encore

$$\frac{1}{a}(u - b\operatorname{Id}_{E}) \circ \frac{1}{b}(v - a\operatorname{Id}_{E}) = \operatorname{Id}_{E}$$

D'après la question précédente, $\frac{1}{a}(u-b\operatorname{Id}_{\operatorname{E}})$ et $\frac{1}{b}(v-a\operatorname{Id}_{\operatorname{E}})$ possèdent un vecteur propre commun. On vérifie sans peine que x est également un vecteur propre commun de u et v.

Solution 11

Soient λ une valeur propre de $u \circ v$ et x un vecteur propre associé à cette valeur propre.

- Si $\lambda \neq 0$, alors $v(x) \neq 0_E$ sinon $u \circ v(x) = 0_E$ et donc $\lambda x = 0_E$, ce qui est impossible puisque $\lambda \neq 0$ et $x \neq 0_E$. De plus, $v \circ u \circ v(x) = \lambda v(x)$ et λ est donc une valeur propre de λ de u.
- Si $\lambda = 0$, alors $u \circ v$ n'est pas inversible, d'où $\det(u \circ v) = 0$. De plus, $\det(v \circ u) = \det(v) \det(u) = \det(u) \det(v) = \det(u) = 0$. Ainsi, $v \circ u$ n'est pas inversible i.e. 0 est valeur propre de $v \circ u$.

On a montré que toute valeur propre de $u \circ v$ est une valeur propre de $v \circ u$. La réciproque se montre de manière symétrique.

Solution 12

Soient λ une valeur propre de A et X un vecteur propre associé dont on note x_i les composantes. On a donc pour $1 \le i \le n$:

$$(\lambda - a_{i,i})x_i = \sum_{j \neq i} a_{i,j}x_j$$

Choisissons un indice i pour lequel $|x_i|$ est maximal. En particulier, $x_i \neq 0$ car X est non nul (c'est un vecteur propre). Ainsi

$$\begin{split} |\lambda - a_{i,i}| &= \left| \sum_{j \neq i} a_{i,j} \frac{x_j}{x_i} \right| \\ &\leq \sum_{j \neq i} |a_{i,j}| \frac{|x_j|}{|x_i|} & \text{par inégalité triangulaire} \\ &\leq \sum_{i \neq i} |a_{i,j}| = \mathbf{R}_i & \text{car } |x_j| \leq |x_i| \text{ pour } 1 \leq j \leq n \end{split}$$

Ceci signifie bien que $\lambda \in D_i$.

Solution 13

Soient $\lambda \in \mathbb{K}$ et $P \in \mathbb{K}[X]$ non nul. Posons $P = \sum_{k=0}^{n} a_k X^k$ avec $n = \deg P$, $(a_0, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$ et $a_n \neq 0$. Alors $\varphi(P) = \lambda P$ si et seulement si $\lambda a_n = ka_n$ pour tout $k \in \mathbb{K}[X]$ non nul. Posons $P = \sum_{k=0}^{n} a_k X^k$ avec $n = \deg P$, $(a_0, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$ et $a_n \neq 0$. Alors $\varphi(P) = \lambda P$ si et seulement si $\lambda a_k = k a_k$ pour tout $k \in [0, n]$. Puisque $a_n \neq 0$, ceci équivaut à $\lambda = n$ et $a_0 = a_1 = \cdots = a_{n-1} = 0$. Ainsi les valeurs propres de φ sont les entiers naturels et pour tout $n \in \mathbb{N}$, $E_n(\varphi) = \text{vect}(X^n)$.

Solution 14

- 1. T est linéaire par linéarité d l'intégrale.
 - Soit $f \in E$. Alors $x \mapsto \int_{-\infty}^{x} f(t)e^{t} dt$ est \mathcal{C}^{∞} comme primitive de la fonction de classe \mathcal{C}^{∞} $t \mapsto f(t)e^{t}$. Enfin, T(f) est \mathcal{C}^{∞} comme produit de fonctions de classe \mathcal{C}^{∞} . Ainsi $T(f) \in E$.
- 2. Soient $\lambda \in \mathbb{R}$ et $f \in E$ tels que $T(f) = \lambda f$. Alors pour tout $x \in \mathbb{R}$, $\lambda f(x)e^x = \int_0^x f(t)e^t dt$ ou encore $\lambda g(x) = \int_0^x g(t) dt$ en posant $g(x) = f(x)e^x$.

Si $\lambda = 0$, alors $\int_0^x g(t)e^t dt = 0$ pour tout $x \in \mathbb{R}$. En dérivant, on obtient g = 0 puis f = 0, ce qui prouve que 0 n'est pas valeur propre de T.

Supposons $\lambda \neq 0$. Alors $g(x) = \frac{1}{\lambda} \int_0^x g(t) dt$ pour tout $x \in \mathbb{R}$, ce qui prouve que g est dérivable. On remarque également que g(0) = 0.

En dérivant, on obtient $g'(x) = \frac{1}{\lambda}g(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$. Par unicité de la solution du problème de Cauchy $\begin{cases} y' = \frac{1}{\lambda}y, & \text{g est nulle et } \\ y(0) = 0 \end{cases}$

f également de sorte que λ n'est pas valeur propre de f.

Finalement, T n'admet aucune valeur propre.

Solution 15

1. La fonction $t \mapsto \frac{f(t)}{t}$ est continue sur \mathbb{R}_+^* et, puisque f est de classe \mathcal{C}^1 et nulle en 0, elle admet une limite finie en 0 à savoir f'(0). Cette fonction est donc prolongeable par continuité en 0 en une fonction continue sur \mathbb{R}_+ , ce qui justifie la définition de l'intégrale $\int_0^x \frac{f(t)}{t} dt \text{ pour tout } x \in \mathbb{R}_+.$

2. La linéarité de Φ provient de la linéarité de l'intégrale.

Soit $f \in E$. Il est clair que $\Phi(f)(0) = 0$ et $\Phi(f)$ est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}_+ en tant que primitive d'une fonction continue, à savoir $t \mapsto \frac{f(t)}{t}$ prolongée par continuité en 0. Ainsi $\Phi(f) \in E$.

3. Soient $\lambda \in \mathbb{R}$ et $f \in E$ tels que $\Phi(f) = \lambda f$. Alors $\Phi(f)' = \lambda f'$ et donc $f(x) = \lambda x f'(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}_+$.

Si $\lambda = 0$, alors f = 0 de sorte que 0 n'est pas une valeur propre de Φ . Supposons donc $\lambda \neq 0$. Ainsi $f'(x) = \frac{f(x)}{\lambda x}$ pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$.

On en déduit qu'il existe $A \in \mathbb{R}$ tel que $f(x) = Ax^{\frac{1}{\lambda}}$ pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$. De plus, $f'(x) = \frac{A}{\lambda}x^{\frac{1}{\lambda}-1}$ pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$. Or f est de classe \mathcal{C}^1 donc f' admet une limite finie en 0. Si $\lambda < 0$ ou $\lambda > 1$, alors nécessairement A = 0 de sorte que f = 0. Dans ce cas, λ n'est pas une valeur propre de Φ .

Réciproquement soit $\lambda \in]0,1]$ et posons $f_{\lambda}(x) = x^{\frac{1}{\lambda}}$ pour tout $x \in \mathbb{R}^*$ et f(0) = 0. On vérifie que f_{λ} est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}_+ . De plus, pour tout $x \in \mathbb{R}_+$,

$$T(f_{\lambda})(x) = \int_0^x \frac{f_{\lambda}(t)}{t} dt = \int_0^x t^{\frac{1}{\lambda} - 1} dt = \left[\lambda t^{\frac{1}{\lambda}}\right]_0^x = \lambda f_{\lambda}(x)$$

Ainsi λ est bien valeur propre de Φ et f_{λ} est un vecteur propre associé.

Finalement, λ est valeur propre de Φ si et seulement si $\lambda \in]0,1]$ et, dans ce cas, $E_{\lambda}(\Phi) = \text{vect}(f_{\lambda})$.

Solution 16

1. Tout d'abord, l'application $x \in \mathbb{R} \mapsto \int_0^x f(t) dt$ est continue sur \mathbb{R} en tant que primitive de application continue f. On en déduit que $x \in \mathbb{R}^* \mapsto \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt$ est continue sur \mathbb{R}^* .

De plus, l'application $x \in \mathbb{R} \mapsto \int_0^x f(t) dt$ est dérivable en 0 en tant que primitive de application continue f et sa dérivée en 0 vaut donc f(0). On en déduit que

$$\lim_{x \to 0} \mapsto \frac{1}{x} \int_0^x f(t) \, \mathrm{d}t = f(0)$$

ce qui prouve que $x \in \mathbb{R}_+^* \mapsto \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt$ est prolongeable en 0 en une application continue sur \mathbb{R}_+ .

- 2. La linéarité de T provient de la linéarité de l'intégrale. La question précédente montre que si $f \in E$, alors $T(f) \in E$.
- 3. Soient $\lambda \in \mathbb{R}$ et $f \in E$ tels que $T(f) = \lambda f$.

Si $\lambda = 0$, alors T(f) = 0 d'où $\int_0^x f(t) dt = 0$ pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$. En dérivant, f est nulle sur \mathbb{R}_+^* . Finalement, f est nulle sur \mathbb{R}_+ car f est continue en 0 ou bien car f(0) = T(f)(0) = 0. Ainsi 0 n'est pas valeur propre de T.

Supposons $\lambda \neq 0$. Alors $f = \frac{1}{\lambda} T(f)$. Puisque T(f) est dérivable sur \mathbb{R}_+^* , f l'est également. De plus, $\lambda x f(x) = \int_0^x f(t) \, dt$ pour tout

 $x \in \mathbb{R}_+$ donc, en dérivant, $f'(x) = \frac{1-\lambda}{\lambda x} f(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$. On en déduit qu'il existe $A \in \mathbb{R}$ tel que $f(x) = Ax^{\frac{1-\lambda}{\lambda}}$ pour tout $x \in \mathbb{R}_+$. Si $\lambda < 0$ ou $\lambda > 1$, f n'admet une limite finie en 0 que si A = 0 de sorte que f est nulle. Dans ce cas, λ n'est pas valeur propre de f.

Réciproquement, soit $\lambda \in]0,1]$ et posons $f_{\lambda}: x \in \mathbb{R}_+ \mapsto \begin{cases} x^{\frac{1-\lambda}{\lambda}} & \text{si } x > 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$. On vérifie que f_{λ} est continue sur \mathbb{R}_+ et pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$

$$T(f_{\lambda})(x) = \frac{1}{x} \int_0^x f_{\lambda}(t) dt = \frac{1}{x} \int_0^x t^{\frac{1-\lambda}{\lambda}} dt = \frac{1}{x} \left[\lambda t^{\frac{1}{\lambda}} \right]_0^x = \lambda x^{\frac{1-\lambda}{\lambda}} = \lambda f_{\lambda}(x)$$

Cette égalité est encore valable pour x = 0 par continuité de f_{λ} et $T(f_{\lambda})$ en 0 de sorte que $T(f_{\lambda}) = \lambda f_{\lambda}$. Finalement, λ est valeur propre de T si et seulement si $\lambda \in [0, 1]$ et, dans ce cas, $E_{\lambda}(T) = \text{vect}(f_{\lambda})$.

Solution 17

- **1.** En posant $U \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ dont tous les coefficients valent 1, AU = U de sorte que $1 \in Sp(A)$.
- **2.** Soit $\lambda \in \operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(A)$ et V un vecteur propre associé. Alors

$$\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \ \sum_{i=1}^{n} \mathbf{A}_{i,j} \mathbf{V}_{j} = \lambda \mathbf{V}_{i}$$

Notons i₀ l'indice d'un coefficient de V de module maximal. Par inégalité triangulaire

$$|\lambda||V_{i_0}| = \left|\sum_{i=1}^n A_{i_0,j} V_j\right| \le \sum_{i=1}^n |A_{i_0,j} V_j|$$

Mais les $A_{i_0,j}$ sont des réels positifs et $|V_j| \le |V_{i_0}|$ pour tout $j \in [1,n]$ de sorte que

$$|\lambda||V_{i_0}| \le |V_{i_0}| \sum_{j=1}^n A_{i_0,j} = |V_{i_0}|$$

Enfin, $|V_{i_0}| = \|V\|_{\infty} > 0$ car, sinon, V serait nul. On en déduit que $|\lambda| < 1$.

Solution 18

1. Φ est linéaire par linéarité de l'intégration. Soit $f \in E$. Par la relation de Chasles

$$\forall x \in [0, 1], \ \Phi(f)(x) = \int_0^x t f(t) \ dt - x \int_1^x f(t) \ dt$$

D'après le théorème fondamental de l'analyse, $\Phi(f)$ est donc dérivable et a fortiori continue. Ainsi $\Phi(f) \in E$. Φ est donc bien un endomorphisme de E.

2. Soit $f \in E$. D'après la question précédente, $\Phi(f)$ est dérivable et on a donc

$$\forall x \in [0,1], \ \Phi(f)'(x) = xf(x) - \int_{1}^{x} f(t) \, dt - xf(x) = -\int_{1}^{x} f(t) \, dt$$

 $\Phi(f)'$ est à nouveau dérivable et $\Phi(f)'' = -f$.

Soit λ une valeur propre de Φ et f un vecteur propre associé.

Si $\lambda = 0$, on a $\Phi(f) = 0$ et donc $f = -\Phi(f)'' = 0$, ce qui contredit le fait que f est un vecteur propre. Ainsi 0 n'est pas valeur propre de Φ .

Supposons donc $\lambda \neq 0$. Alors $f = \frac{1}{\lambda}\Phi(f)$. Ainsi f est deux fois dérivable et $f'' = \frac{1}{\lambda}\Phi(f)'' = -\frac{1}{\lambda}f$. Par ailleurs, $f(0) = \frac{1}{\lambda}\Phi(f)(0) = 0$ et $f'(1) = \frac{1}{\lambda}\Phi(f)'(1) = 0$.

Supposons $\lambda < 0$. Comme $f'' = -\frac{1}{\lambda}f$, il existe $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ tel que

$$\forall x \in [0, 1], \ f(x) = \alpha \operatorname{ch}\left(\frac{x}{\sqrt{-\lambda}}\right) + \beta \operatorname{sh}\left(\frac{x}{\sqrt{-\lambda}}\right)$$

Comme $f(0)=0, \alpha=0$. Puis comme $f'(1)=0, \beta=0$. Ainsi f=0 et λ ne peut être valeur propre de Φ .

Supposons $\lambda > 0$. Comme $f'' = -\frac{1}{\lambda}f$, il existe $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ tel que

$$\forall x \in [0, 1], \ f(x) = \alpha \cos\left(\frac{x}{\sqrt{\lambda}}\right) + \beta \sin\left(\frac{x}{\sqrt{\lambda}}\right)$$

Comme f(0) = 0, $\alpha = 0$. Puis comme f'(1) = 0, $\beta \cos(\frac{1}{\sqrt{\lambda}}) = 0$. On ne peut avoir $\beta = 0$ sinon f = 0. Ainsi $\cos(\frac{1}{\sqrt{\lambda}}) = 0$. Il existe donc $n \in \mathbb{N}$ tel que $\frac{1}{\sqrt{\lambda}} = \frac{\pi}{2} + n\pi$. Ainsi $\lambda = \frac{1}{\left(\frac{\pi}{2} + n\pi\right)^2}$.

Par conséquent, les valeurs propres de Φ sont les $\lambda_n = \frac{1}{\left(\frac{\pi}{2} + n\pi\right)^2}$ et les sous-espaces propres associés sont les $\text{vect}(f_n)$ où f_n : $x \in$

$$[0,1]\mapsto \sin\left(\left(\frac{\pi}{2}+n\pi\right)x\right)$$
 pour $n\in\mathbb{N}$.

Solution 19

Déterminons dans un premier temps le noyau de ϕ . Comme (a, b) est libre

$$x \in \operatorname{Ker} \varphi$$

$$\iff \langle a \mid x \rangle = \langle b \mid x \rangle = 0$$

$$\iff x \in \operatorname{vect}(a, b)^{\perp}$$

Ainsi Ker $\phi = \text{vect}(a, b)^{\perp}$.

Par ailleurs, comme a et b sont unitaires,

$$\phi(a+b) = (1 + \langle a \mid b \rangle)(a+b)$$

$$\phi(a-b) = (1 - \langle a \mid b \rangle)(a+b)$$

Ainsi si $\langle a \mid b \rangle = 0$,

$$Ker(\phi - Id_E) = vect(a + b, a - b) = vect(a, b)$$

et sinon

$$\operatorname{Ker} (\varphi - (1 + \langle a \mid b \rangle) \operatorname{Id}_{\mathbf{E}}) = \operatorname{vect}(a + b)$$
$$\operatorname{Ker} (\varphi - (1 - \langle a \mid b \rangle) \operatorname{Id}_{\mathbf{E}}) = \operatorname{vect}(a - b)$$

Pour récapituler, 0 est valeur propre et le sous-espace propre associé est $\text{vect}(a,b)^{\perp}$.

Si $\langle a \mid b \rangle = 0$, 1 est valeur propre et le sous-espace propre associé est vect(a, b).

Si $\langle a \mid b \rangle \neq 0$, $1 + \langle a \mid b \rangle$ et $1 - \langle a \mid b \rangle$ sont valeurs propres et leurs sous-espaces propres associés respectifs sont vect(a + b) et vect(a - b). Dans tous les cas, la somme des dimensions de ces sous-espaces propres est égale à la dimension de E donc on a bien trouvé toutes les valeurs propres de ϕ . On peut également en conclure que ϕ est diagonalisable. On aurait aussi pu constater que ϕ est un endomorphisme symétrique pour justifier qu'il était diagonalisable. En effet, pour tout $(x, y) \in E^2$,

$$\langle \Phi(x) \mid y \rangle = \langle x \mid \Phi(y) \rangle = \langle a \mid x \rangle \langle a \mid y \rangle + \langle b \mid x \rangle \langle b \mid y \rangle$$

Solution 20

φ est clairement linéaire. De plus,

$$\forall k \in [0, n], \ \varphi(X^k) = (k - n)X^{k+1} + kX^k \in \mathbb{R}_n[X]$$

Par linéarité, $\varphi(\mathbb{R}_n[X]) \subset \mathbb{R}_n[X]$ de sorte que φ est bien un endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$. La matrice de φ dans la base canonique de $\mathbb{R}_n[X]$ est triangulaire inférieure et ses coefficients diagonaux sont 0, 1, ..., n. On en déduit que $\mathrm{Sp}(\varphi) = [\![0, n]\!]$ et que tous les sous-espaces propres sont de dimension 1.

Soit $k \in [0, n]$ et P_k le vecteur propre unitaire associé à la valeur propre k. Alors $\varphi(P) = kP$ ou encore

$$\frac{P'_k}{P_k} = \frac{nX + k}{X(X + 1)} = \frac{k}{X} + \frac{n - k}{X + 1}$$

On en déduit que $P_k = X^k(X+1)^{n-k}$.

Solution 21

Soit $\lambda \in \mathrm{Sp}(u)$ et M un vecteur propre associé. Alors M + $\mathrm{tr}(M)I_n = \lambda M$ puis en considérant la trace des deux membres, (n+1) $\mathrm{tr}(M) = \lambda M$

 $\lambda \operatorname{tr}(M)$. Si $\lambda = n + 1$ ou $\operatorname{tr}(M) = 0$. Si $\operatorname{tr}(M) = 0$ alors $M = \lambda M$ et donc $\lambda = 1$. Ainsi $\operatorname{Sp}(u) \subset \{1, n + 1\}$.

Déterminons les sous-espaces propres associés à ces potentielles valeurs propres. Clairement, le sous-espace associé à la valeur propre 1 est l'hyperplan des matrices de traces nulles. De plus, I_n est clairement un vecteur propre associé à la valeur propre n+1 donc le sous-espace propre associé à la valeur propre n+1 est $\text{vect}(I_n)$ puisque la somme des dimensions des sous-espaces propres ne peut excéder la dimension de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Remarque. On constate que u est diagonalisable puisque la somme des dimensions des sous-espaces propres est égale à la dimension de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Remarque. Si n = 1, 1 n'est en fait pas valeur propre puisqu'alors le sous-espace vectoriel des matrices de trace nulle est le sous-espace nul.

Solution 22

On posera φ : $x \in \mathbb{R} \mapsto px + q$.

- 1. Remarquons que pour $f \in E$, $u(f) = f \circ \varphi$. Ainsi u est clairement linéaire. Comme φ est affine donc \mathcal{C}^{∞} , $u(f) \in E$ pour tout $f \in E$. Ainsi $f \in \mathcal{L}(E)$. Comme $p \neq 0$, φ est bijective. En posant $u(f) = f \circ \varphi^{-1}$ pour $f \in E$, on vérifie aisément que $u \circ v = v \circ u = \operatorname{Id}_E$ donc $u \in \operatorname{GL}(E)$.
- 2. Comme $u \in GL(E)$, $0 \notin Sp(u)$. Soit $\lambda \in Sp(u)$ et f un vecteur propre associé. Alors $f \neq 0$ et il existe $x \in \mathbb{R}$ tel que $f(x) \neq 0$. On montre aisément que pour tout $n \in \mathbb{N}$, $u^n(f)(x) = f(\varphi^n(x)) = \lambda^n f(x)$. La suite de terme général $u_n = \varphi^n(x)$ vérifie la relation de récurrence $u_{n+1} = \varphi(u_n) = pu_n + q$. C'est donc une suite arithmético-géométrique. Comme $p \in]-1,1[$, on montre classiquement que (u_n) converge vers l'unique point fixe de φ , à savoir 1. Par continuité de f, la suite de terme général $f(u_n) = \lambda^n f(x)$ converge (vers f(1)). Ceci n'est possible que si $\lambda \in]-1,1[$. On a donc montré que $Sp(u) \subset]-1,1[\setminus \{0\}$.
- 3. Soit f un vecteur propre de u et λ sa valeur propre associée. On a donc $u(f) = \lambda f$. En dérivant n fois, on obtient $p^n u(f^{(n)}) = \lambda f^{(n)}$ i.e. $u(f^{(n)}) = \frac{\lambda}{p^n} f^{(n)}$. Comme $\lambda \neq 0$ et $p \in]-1,1[\setminus \{0\},$ il existe $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $\left|\frac{\lambda}{p^k}\right| > 1$. Comme $\mathrm{Sp}(u) \subset [-1,1],$ $f^{(k)}$ ne peut être un vecteur propre de u de sorte que $f^{(k)} = 0$.
- **4.** Soit f un vecteur propre de u et λ sa valeur propre associée de sorte que $f \circ \varphi = \lambda f$. La question précédente montre que f est polynomiale. En notant n son degré et α son coefficient dominant, on a $f(x) \underset{x \to +\infty}{\sim} \alpha x^n$. Ainsi $f \circ \varphi(x) \underset{x \to +\infty}{\sim} \alpha p^n x^n$ car $p \neq 0$ et $\lambda f(x) \underset{x \to +\infty}{\sim} \lambda \alpha x^n$. L'égalité $f \circ \varphi = \lambda f$ impose alors p = 0 et $\lambda = 1$. Réciproquement, toute fonction constante non nulle est bien un vecteur propre de u associé à la valeur propre 1. Ainsi $\mathrm{Sp}(u) = \{1\}$ et $\mathrm{Ker}(u \mathrm{Id}_{\mathrm{E}}) = \mathrm{vect}(x \mapsto 1)$.

Solution 23

Puisque E est un espace vectoriel complexe, v possède au moins une valeur propre λ . Le sous-espace propre $E_{\lambda}(v)$ associé à la valeur propre λ est stable par u car u commute avec v. L'endomorphisme de $E_{\lambda}(v)$ induit par u possède alors un vecteur propre (toujours car $E_{\lambda}(v)$ est un espace vectoriel complexe). Ce vecteur propre est alors évidemment un vecteur propre de u. Mais c'est également un vecteur propre de v (associé à la valeur propre λ) puisqu'il appartient au sous-espace propre $E_{\lambda}(v)$.

Polynôme caractéristique

Solution 24

Tout d'abord,

$$\chi_{\mathbf{A}}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} \mathbf{X} & \cdots & \cdots & 0 & a_0 \\ -1 & \ddots & \vdots & a_1 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & a_{n-2} \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & \mathbf{X} + a_{n-1} \end{vmatrix}$$

Première méthode. En numérotant L_0, \dots, L_{n-1} les lignes de ce déterminant et en effectuant l'opération $L_0 \leftarrow \sum_{k=0}^{n-1} X^k L_k$, on obtient

$$\chi_{\mathbf{A}}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 0 & \cdots & \cdots & 0 & \mathbf{P}(\mathbf{X}) \\ -1 & \ddots & \vdots & a_1 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & a_{n-2} \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & \mathbf{X} + a_{n-1} \end{vmatrix}$$

avec $P(X) = X^n + \sum_{k=0}^{n-1} a_k X^k$. En développant par rapport à la première ligne, on obtient $\chi_A(X) = P(X)$.

Deuxième méthode. En développant par le déterminant définissant $\chi_A(X)$ par rapport à sa dernière colonne, on obtient

$$\chi_{\mathbf{A}}(\mathbf{X}) = \sum_{k=0}^{n-2} (-1)^{n+k+1} a_k \mathbf{D}_k(\mathbf{X}) + (\mathbf{X} + a_{n-1}) \det(\mathbf{X} \mathbf{I}_{n-1})$$

avec

où le bloc supérieur gauche est de taille k et le bloc inférieur droit est de taille n-1-k. Comme il s'agit d'un déterminant diagonal par blocs, on obtient $D_k(X) = (-1)^{n-1-k}X^k$ puis

$$\chi_{\mathbf{A}}(\mathbf{X}) = \sum_{k=0}^{n-1} a_k \mathbf{X}^k + \mathbf{X}^{n-1}(\mathbf{X} + a_{n-1}) = \mathbf{X}^n + \sum_{k=0}^{n-1} a_k \mathbf{X}^k$$

Solution 25

1. Pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$,

$$\chi_{\mathbf{A}}(\lambda) = \det(\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}) = \det((\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A})^{\mathsf{T}}) = \det(\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}^{\mathsf{T}}) = \chi_{\mathbf{A}^{\mathsf{T}}}(\lambda)$$

Ainsi A et A^T ont même polynôme caractéristique.

- 2. Les valeurs propres d'une matrice sont les racines du polynôme caractéristique donc $Sp(A) = Sp(A^T)$.
- 3. Soit $\lambda \in Sp(A)$. Alors

$$\operatorname{rg}(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_n) = \operatorname{rg}((\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_n)^\top) = \operatorname{rg}(\mathbf{A}^\top - \lambda \mathbf{I}_n)$$

D'après le théorème du rang,

$$\dim E_{\lambda}(A) = \dim \operatorname{Ker}(A - \lambda I_n) = \dim \operatorname{Ker}(A^{\mathsf{T}} - \lambda I_n) = \dim E_{\lambda}(A^{\mathsf{T}})$$

Remarque. Ceci prouve également que A et A^{T} ont même spectre puisque $\lambda \in Sp(A) \iff \dim Ker(A-\lambda I_n) \geq 1$.

Solution 26

1. En développant le déterminant définissant $P_{n+1}(X)$ par rapport à sa dernière colonne, on obtient

$$P_{n+1}(X) = \begin{vmatrix} X - a_1 & -b_1 & 0 & \cdots & 0 \\ -b_1 & X - a_2 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & X - a_n & -b_n \\ 0 & \cdots & 0 & -b_n & X - a_{n+1} \end{vmatrix}$$

$$= (X - a_{n+1})P_n(X) + b_n \begin{vmatrix} XI_{n-1} - A_{n-1} & 0 \\ XI_{n-1} - A_{n-1} & 0 \\ 0 & -b_{n-1} \\ \hline 0 & \cdots & 0 & -b_n \end{vmatrix}$$

$$= (X - a_{n+1})P_n(X) - b_n^2 P_{n-1}(X)$$

- **2. a.** Il suffit de remarquer que A_n est symétrique réelle.
 - **b.** La matrice extraite de l'énoncé est triangulaire inférieure et ses coefficients diagonaux sont $-b_1, \dots, -b_{n-1}$. Son déterminant est donc $(-1)^{n-1} \prod_{i=1}^{n-1} b_i$. Notamment ce déterminant n'est pas nul.
 - c. La matrice $\lambda I_n A_n$ possède une matrice extraite inversible de taille n-1 donc $\operatorname{rg}(\lambda I_n A_n) \ge n-1$. Mais $\lambda \in \operatorname{Sp}(A_n)$ donc dim $\operatorname{Ker}(\lambda I_n A_n) \ge 1$. D'après le théorème du rang, on en déduit que $\operatorname{rg}(\lambda I_n A_n) \le n-1$. Finalement, $\operatorname{rg}(\lambda I_n A_n) = n-1$.
 - **d.** D'après la question précédente et le théorème du rang, tous les sous-espaces propres de A_n sont de dimension 1. Comme A_n est diagonalisable, P_n est scindé et les multiplicités de ses racines sont égales aux dimensions des sous-espaces propres correspondants. On en déduit que P_n est simplement scindé sur \mathbb{R} .
- 3. a. Soit $x \in \mathbb{R}$. Alors

$$\Delta_n(x) = P'_{n+1}(x)P_n(x) - P'_n(x)P_{n+1}(x)$$

D'après la question 1,

$$P_{n+1}(X) = (X - a_{n+1})P_n(X) - b_n^2 P_{n-1}(X)$$

donc

$$P'_{n+1}(x) = (x - a_{n+1})P'_n(x) + P_n(x) - b_n^2 P'_{n-1}(x)$$

Ainsi

$$\begin{split} \Delta_n(x) &= (x - a_{n+1}) \mathrm{P}'_n(x) \mathrm{P}_n(x) + \mathrm{P}^2_n(x) - b_n^2 \mathrm{P}'_{n-1} \mathrm{P}_n(x) - \mathrm{P}'_n(x) \mathrm{P}_{n+1}(x) \\ &= \mathrm{P}'_n(x) \left[(x - a_{n+1}) \mathrm{P}_n(x) - \mathrm{P}_{n+1}(x) \right] + \mathrm{P}^2_n(x) - b_n^2 \mathrm{P}'_{n-1}(x) \mathrm{P}_n(x) \\ &= b_n^2 \mathrm{P}'_n(x) \mathrm{P}_{n-1}(x) + \mathrm{P}^2_n(x) - b_n^2 \mathrm{P}'_{n-1}(x) \mathrm{P}_n(x) \\ &= \mathrm{P}^2_n(x) + b_n^2 \Delta_{n-1}(x) \end{split}$$

b. Il est clair que $P_1(x) = (x - a_1)$ et que $P_2(x) = (x - a_1)(x - a_2) - b_1^2$. Ainsi

$$\Delta_1(x) = P_2'(x)P_1(x) - P_1'(x)P_2(x)$$

$$= [(x - a_1) + (x - a_2)](x - a_1) - [(x - a_1)(x - a_2) - b_1^2]$$

$$= (x - a_1)^2 + b_1^2 > 0$$

 $car b_1 \neq 0$.

La question précédente alliée à une récurrence évidente montre que $\Delta_n(x) > 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}^*$.

4. Notons $f_n: x \mapsto \frac{P_{n+1}(x)}{P_n(x)}$ ainsi que $\lambda_1 < \dots < \lambda_n$ les zéros de P_n . Soit $i \in [[1, n-1]]$. f_n est dérivable sur $]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$ et

$$\forall x \in]\lambda_i, \lambda_{i+1}[, f'_n(x) = \frac{\Delta_n(x)}{P_n(x)^2} > 0$$

Ainsi f_n est strictement croissante sur $]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$. P_{n+1} ne peut pas s'annuler en λ_i car sinon $\Delta_n(\lambda_i) = 0$ ce qui contredirait la stricte positivité de Δ_n . Ainsi f_n admet une limite infinie en λ_i^+ . Pour les mêmes raisons, f_n admet une limite infinie en λ_{i+1}^- . Par stricte croissance de f_n , $\lim_{\lambda_i^+} f_n = -\infty$ et $\lim_{\lambda_{i+1}^-} f_n = +\infty$. Enfin, f_n est continue sur $]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$ donc f_n de même que P_{n+1} s'annule une unique fois sur $]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$.

REMARQUE. On a donc prouvé que P_{n+1} possédait n-1 racines comprises entre les racines consécutives de P_n . Comme P_{n+1} possède n+1 racines, ses deux dernières racines appartiennent à $]-\infty, \lambda_1[\cup]\lambda_n, +\infty[$. Mais comme f_n est strictement croissante sur chacun des deux intervalles $]-\infty, \lambda_1[$ et $]\lambda_n, +\infty[$, elle ne peut s'annuler qu'une fois sur chacun de ces deux intervalles. Ainsi P_{n+1} possède encore une racine dans $]-\infty, \lambda_1[$ et une racine dans $]\lambda_n, +\infty[$.

Solution 27

1. Pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$:

$$\chi_{u \circ v}(\lambda) = \det(u \circ v - \lambda \operatorname{Id}_{E})$$

$$= \det(u \circ (v - \lambda u^{-1}))$$

$$= \det(u) \det(v - \lambda u^{-1})$$

$$= \det(v - \lambda u^{-1}) \det(u)$$

$$= \det((v - \lambda u^{-1}) \circ u)$$

$$= \det(v \circ u - \lambda \operatorname{Id}_{E}) = \chi_{v \circ u}(\lambda)$$

On en déduit que $\chi_{u \circ v} = \chi_{v \circ u}$ puisque ces deux polynômes coïncident sur l'ensemble infini \mathbb{K} .

2. Soit $\lambda \in \mathbb{K}$. Pour tout $\mu \in \mathbb{K} \setminus \operatorname{Sp}(u)$, $u - \mu \operatorname{Id}_{E}$ est inversible donc d'après la question précédente

$$\det((u - \mu \operatorname{Id}_{E}) \circ v - \lambda \operatorname{Id}_{E}) = \det(v \circ (u - \mu \operatorname{Id}_{E}) - \lambda \operatorname{Id}_{E})$$

Les deux membres de cette égalité définissent des fonctions polynomiales de la variable μ qui coïncident sur l'ensemble infini $\mathbb{K}\setminus \mathrm{Sp}(u)$. Elles coïncident donc en tout point de \mathbb{K} et notamment en 0. Ainsi pour tout $\lambda\in\mathbb{K}$, $\chi_{u\circ v}(\lambda)=\chi_{v\circ u}(\lambda)$ et donc $\chi_{u\circ v}=\chi_{v\circ u}$.

Solution 28

- Les coefficients dans les cofacteurs de A sont du type -A_{ij} ou λ A_{ij}, ce qui explique que chaque cofacteur de A est polynomial en λ. De plus, chaque cofacteur de A possède exactement n 1 coefficients du type λ A_{ii} donc est de degré au plus n 1 en λ. On en déduit le résultat demandé.
- 2. Notons $C_1(\lambda), \ldots, C_n(\lambda)$ les vecteurs colonnes de $\lambda I_n A$, de sorte que

$$P(\lambda) = \det(\lambda I_n - A) = \det(C_1(\lambda), \dots, C_n(\lambda))$$

Par multilinéarité du déterminant, on obtient

$$P'(\lambda) = \sum_{k=1}^{n} \det(C_1(\lambda), \dots, C_{k-1}(\lambda), C'_k(\lambda), C_{k+1}(\lambda), \dots, C_n(\lambda))$$

Or $C'_k(\lambda) = E_k$ où E_k est le k-ème vecteur de la base canonique de \mathbb{K}^n . En développant

$$det(C_1(\lambda), \dots, C_{k-1}(\lambda), C'_k(\lambda), C_{k+1}(\lambda), \dots, C_n(\lambda))$$

par rapport à la k-ème colonne, on trouve que celui-ci vaut le cofacteur en position (k, k) de la matrice $\lambda I_n - A$, autrement dit B_{kk} . Ainsi $P'(\lambda) = \sum_{k=1}^n B_{kk} = \text{tr}(B)$.

3. Pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$, $P'(\lambda) = tr(B(\lambda))$ i.e.

$$n\lambda^{n-1} - p_1(n-1)\lambda^{n-2} \cdots - p_{n-1} = \lambda^{n-1} \operatorname{tr}(\mathbf{I}_n) + \lambda^{n-2} \operatorname{tr}(\mathbf{B}_1) \cdots + \operatorname{tr}(\mathbf{B}_{n-1})$$

En identifiant coefficient par coefficient, on obtient $p_k(n-k) = -\operatorname{tr}(B_k)$. Par ailleurs, $(\lambda I_n - A)B(\lambda) = \det(\lambda I_n - A)I_n = P(\lambda)I_n$ pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$, ce qui s'écrit également

$$(\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}) \sum_{k=0}^{n-1} \lambda^{n-1-k} \mathbf{B}_k = (\lambda^n - \sum_{k=1}^n p_k \lambda^{n-k}) \mathbf{I}_n$$

Après un changement d'indice et en tirant parti du fait que $B_n = 0$, on trouve pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$

$$\lambda^{n} \mathbf{B}_{0} + \sum_{k=1}^{n} \lambda^{k} (\mathbf{B}_{k} - \mathbf{A} \mathbf{B}_{k-1}) = \lambda^{n} \mathbf{I}_{n} - \sum_{k=1}^{n} p_{k} \lambda^{n-k} \mathbf{I}_{n}$$

En identifiant «coefficient» par «coefficient» (les coefficients des puissances de λ sont des matrices, mais on peut raisonner indépendamment sur chaque coefficient des matrices si cela vous choque), on obtient $B_0 = I_n$ et $B_k - AB_{k-1} = -p_kI_n$ i.e. $B_k = AB_{k-1} - p_kI_n$ pour $1 \le k \le n$.

En reportant cette expression de B_k dans la relation $p_k(n-k) = -\operatorname{tr}(B_k)$ trouvée plus haut, on obtient

$$p_k(n-k) = -\operatorname{tr}(AB_{k-1} - p_kI_n) = -\operatorname{tr}(AB_{k-1}) + np_k$$

ce qui s'écrit encore $p_k = \frac{1}{k} \operatorname{tr}(AB_{k-1})$ pour $1 \le k \le n$.

- **4.** On sait que $B_n = AB_{n-1} p_nI_n$ d'après la question précédente et on a posé $B_n = 0$ donc $AB_{n-1} = p_nI_n$. A est donc inversible si $p_n \neq 0$ et dans ce cas, $A^{-1} = \frac{1}{p_n}B_{n-1}$.
- 5. from numpy.polynomial import Polynomial import numpy as np

```
def polycar(A):
 n,p=A.shape
 if n!=p:
    return
 Id=np.eye(n)
 B=Id
 X=Polynomial([0,1])
 P=X**n
  for k in range(1,n+1):
    p=np.trace(A@B)/k
    B=A_{0}B-p*Id
    P=P-p*X**(n-k)
 return P
def inverse(A):
 n,p=A.shape
 if n!=p:
    return
 Id=np.eye(n)
 B=Id
 for k in range(1,n):
    p=np.trace(A@B)/k
    B=A@B-p*Id
 p=np.trace(A@B)/n
 return B/p
```

Solution 29

Remarquons tout d'abord que \mathbf{E}_p est un espace vectoriel de dimension p. On peut par exemple voir que l'application $\left\{ \begin{array}{ll} \mathbf{E}_p & \longrightarrow & \mathbb{C}^p \\ (u_n) & \longmapsto & (u_0,u_1,\dots,u_{p-1}) \end{array} \right.$ est un isomorphisme.

Posons $\omega_k = \exp\left(\frac{2ik\pi}{p}\right)$ pour $k \in [0, p-1]$. On vérifie que $2\omega_k^n - \omega_k^{n+1} - \omega_k^{n-1} = 2\left(1-\cos\frac{2k\pi}{p}\right)\omega_k^n$. Autrement dit la suite (ω_k^n) est un vecteur propre de D_p associée à la valeur propre $2\left(1-\cos\frac{2k\pi}{p}\right)$. La famille formée des suites (ω_k^n) pour $0 \le k \le p-1$ est libre. On peut par exemple voir qu'elle est orthonormale pour le produit hermitien $((u_n),(v_n))\mapsto \frac{1}{p}\sum_{k=0}^{p-1}u_k\overline{v_k}$. C'est donc une base de E_p .

Ainsi les valeurs propres de D_p sont exactement les $\lambda_k = 2\left(1-\cos\frac{2k\pi}{p}\right)$ pour $0 \le k \le p-1$ et elles sont toutes de multiplicité 1 dans le polynôme caractéristique. Or le coefficient de X dans ce polynôme est $(-1)^{p-1}\sigma_{p-1}$ où σ_{p-1} est la $(p-1)^{\text{ème}}$ fonction symétrique des λ_k . Puisque $\lambda_0 = 0$, on a tout simplement $\sigma_{p-1} = \prod_{i=1}^{p-1} \lambda_k$.

Posons
$$P = \prod_{k=1}^{p-1} \left(X^2 - 2\cos\frac{2k\pi}{p} + 1 \right)$$
 de sorte que $\sigma_{p-1} = P(1)$. De plus, $X^2 - 2\cos\frac{2k\pi}{p} + 1 = (X - \omega_k)(X - \overline{\omega_k})$ donc $P = \left(\frac{X^n - 1}{X - 1}\right)^2 = \left(\sum_{k=0}^{p-1} X^k\right)^2$. On en déduit que $\sigma_{p-1} = P(1) = p^2$. Le coefficient de X dans le polynôme caractéristique de D_p est donc $(-1)^{p-1}p^2$.

Solution 30

Notons A, B, et C les matrices de f, g et h dans une base de E. On a alors CB = AC. Comme C est de rang r, il existe deux matrices inversibles P et Q telles que $C = PJ_rQ^{-1}$, où J_r désigne traditionnellement la matrice dont tous les coefficients sont nuls hormis les r premiers coefficients diagonaux qui valent 1. On a donc $PJ_RQ^{-1}B = APJ_RQ^{-1}$ ou encore $J_r(Q^{-1}BQ) = (P^{-1}AP)J_r$. Comme deux matrices semblables ont même polynôme caractéristique, on peut supposer pour simplifier que $J_rB = AJ_r$. En effectuant un calcul par blocs, on trouve que A et B sont

respectivements de la forme $\binom{M}{0} * \det \binom{M}{0} * \det \binom{M}{0} \circ u$ où u est un bloc carré de taille u. On en déduit que u0, qui est bien un polynôme de degré u0, divise u0, et u0 et u0 et u0 est un bloc carré de taille u0. On en déduit que u0, qui est bien un polynôme de degré u0, divise u0, et u0 et u0 et u0.

La réciproque est fausse dès que $n \ge 2$. En effet, on peut encore raisonner matriciellement en considèrant A la matrice nulle et B une matrice non nulle nilpotente. Alors $\chi_A = \chi_B = X^n$ de sorte que χ_A et χ_B ont un facteur commun de degré n (à savoir X^n). Mais il n'existe évidemment pas de matrice C de rang n (i.e. inversible) telle que CB = AC car AC est nulle tandis que CB ne l'est pas (C est inversible et B est non nulle).

Solution 31

Remarquons que

$$\left(\begin{array}{c|c} \lambda \mathbf{I}_n & -\mathbf{A} \\ -\mathbf{B} & \mathbf{I}_p \end{array}\right) \cdot \left(\begin{array}{c|c} \mathbf{I}_n & \mathbf{0} \\ \mathbf{B} & \mathbf{I}_p \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c} \lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}\mathbf{B} & -\mathbf{A} \\ \mathbf{0} & \mathbf{I}_p \end{array}\right)$$

En considérant les déterminants, on obtient

$$\begin{vmatrix} \lambda I_n & -A \\ -B & I_p \end{vmatrix} = \chi_{AB}(\lambda)$$

Remarquons maintenant que

$$\left(\begin{array}{c|c|c} \mathbf{I}_n & \mathbf{0} \\ \hline \mathbf{B} & \lambda \mathbf{I}_n \end{array}\right) \cdot \left(\begin{array}{c|c} \lambda \mathbf{I}_n & -\mathbf{A} \\ \hline -\mathbf{B} & \mathbf{I}_n \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c} \lambda \mathbf{I}_n & -\mathbf{A} \\ \hline \mathbf{0} & \mathbf{I}_n - \mathbf{B}\mathbf{A} \end{array}\right)$$

En considérant les déterminants, on obtient maintenant

$$\lambda^{p} \begin{vmatrix} \lambda I_{n} & -A \\ -B & I_{p} \end{vmatrix} = \lambda^{n} \chi_{BA}(\lambda)$$

Finalement, $\lambda^p \chi_{AB}(\lambda) = \lambda^n \chi_{BA}(\lambda)$. Ceci étant vrai pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$,

$$X^p \chi_{AB} = X^n \chi_{BA}$$

Si n = p, on obtient bien $\chi_{AB} = \chi_{BA}$ par intégrité de $\mathbb{K}[X]$.

Solution 32

1. La matrice A de u dans la base (e_1, \dots, e_{2n+1}) est

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Ainsi

$$\chi_{u}(X) = \chi_{A}(X) = \begin{vmatrix} X - 1 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & X - 1 & -1 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & X - 1 \end{vmatrix}$$

En développant par rapport à la première colonne, on obtient

$$\chi_{u}(X) = (X - 1)^{2n+1} - 1$$

2. $\chi_u(0) = -2 \neq 0$ donc 0 n'est pas valeur propre de u et u est inversible. D'après le théorème de Cayley-Hamilton, $\chi_u(u) = 0$ i.e. $(u - \mathrm{Id_E})^{2n+1} = \mathrm{Id_E}$. Par conséquent

$$\sum_{k=0}^{2n+1} {2n+1 \choose k} (-1)^{2n+1-k} u^k = \mathrm{Id}_{\mathbf{E}}$$

ou encore

$$u \circ \sum_{k=0}^{2n} {2n+1 \choose k+1} (-1)^{2n-k} u^k = 2 \operatorname{Id}_{\mathbf{E}}$$

Ainsi en posant $P = \sum_{k=0}^{2n} {2n+1 \choose k+1} (-1)^{2n-k} X^k$, on a bien $u^{-1} = P(u)$.

3. Les valeurs propres de u sont les racines de χ_u . Autrement dit,

$$\operatorname{Sp}(u) = 1 + \mathbb{U}_{2n+1} = \left\{ 1 + e^{\frac{2ik\pi}{2n+1}}, \ k \in \llbracket 0, 2n \rrbracket \right\} = \left\{ 2e^{\frac{ik\pi}{2n+1}} \cos\left(\frac{k\pi}{2n+1}\right), \ k \in \llbracket 0, 2n \rrbracket \right\}$$

4. Comme card $\bigcup_{2n+1} = 2n+1$ et deg $\chi_u = 2n+1$, toutes les valeurs propres de u sont simples (on en déduit également que u est diagonalisable, ce qui n'est pas demandé). D'après les liens entre les coefficients et les racines d'un polynôme

$$\prod_{k=0}^{2n} 2e^{\frac{ik\pi}{2n+1}} \cos\left(\frac{k\pi}{2n+1}\right) = (-1)^{2n+1} \chi_u(0) = 2$$

En notant P_n le produit à calculer,

$$2^{2n+1} P_n \prod_{k=0}^{2n} e^{\frac{ik\pi}{2n+1}} = 2$$

$$Comme \sum_{k=0}^{2n} k = n(2n+1),$$

$$\prod_{k=0}^{2n} e^{\frac{ik\pi}{2n+1}} = e^{in\pi} = (-1)^n$$

Finalement,

$$P_n = \frac{(-1)^n}{2^{2n}}$$

Diagonalisation

Solution 33

La matrice de Φ dans une base adaptée à la décomposition en somme directe $\mathcal{M}_n(\mathbb{K}) = \mathcal{S}_n(\mathbb{K}) \oplus \mathcal{A}_n(\mathbb{K})$ est $\left(\begin{array}{c|c} I_{\underline{n(n+1)}} & 0 \\ \hline 0 & -I_{\underline{n(n-1)}} \\ \hline \end{array}\right)$. On en

$$\operatorname{d\'eduit}\operatorname{tr}(\Phi) = \frac{n(n+1)}{2} - \frac{n(n-1)}{2} = n.$$

Solution 34

Supposons que u et v commutent et donnons-nous $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$. Pour tout $x \in \operatorname{E}_{\lambda}(u)$, $u(v(x)) = v(u(x)) = \lambda v(x)$ donc $v(x) \in \operatorname{E}_{\lambda}(u)$, ce qui prouve que $\operatorname{E}_{\lambda}(u)$ est stable par v.

Supposons maintenant tout sous-espace propre de u stable par v. Puisque u est diagonalisable, $E = \bigoplus_{\lambda \in Sp(u)} E_{\lambda}(u)$. Soit $x \in E$. Alors il

existe une famille $(x_{\lambda})_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \in \prod_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \operatorname{E}_{\lambda}(u)$ telle que $x = \sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} x_{\lambda}$. D'une part,

$$\upsilon(u(x)) = \upsilon\left(u\left(\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} x_{\lambda}\right)\right) = \upsilon\left(\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \lambda x_{\lambda}\right) = \sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \lambda \upsilon(x_{\lambda})$$

D'autre part, en notant que $v(x_{\lambda}) \in E_{\lambda}(u)$ pour tout $\lambda \in Sp(u)$

$$u(v(x)) = u\left(v\left(\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} x_{\lambda}\right)\right) = u\left(\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} v(x_{\lambda})\right) = \sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \lambda v(x_{\lambda})$$

Finalement, v(u(x)) = u(v(x)) donc u et v commutent.

Solution 35

Puisque u est diagonalisable, on sait que $E = \bigoplus_{\lambda \in Sp(u)} E_{\lambda}(u)$. Choisissons une base \mathcal{B} adaptée à cette décomposition en somme directe. On montre sans peine qu'un endomorphisme de E commute avec u si et seulement si il stabilise ses sous-espaces propres autrement dit si et

montre sans peine qu'un endomorphisme de E commute avec u si et seulement si il stabilise ses sous-espaces propres autrement dit si et seulement si sa matrice dans la base \mathcal{B} est diagonale par blocs, chaque bloc diagonal étant de la taille du sous-espace propre correspondant. Il est clair que l'ensemble des matrices de cette forme est un sous-espace vectoriel de dimension $\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} (\dim E_{\lambda}(u))^2$. Puisque l'application qui

à un endomorphisme associe sa matrice dans la base \mathcal{B} est un isomorphisme, on en déduit que la dimension du commutant de u est également $\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} (\dim \operatorname{E}_{\lambda}(u))^2.$

Solution 36

On montre que A est diagonalisable et plus précisément que $A = PDP^{-1}$ avec $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ et $P = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -2 \end{pmatrix}$. Le commutant de D est

l'ensemble des matrices de la forme $\begin{pmatrix} a & b & 0 \\ c & d & 0 \\ 0 & 0 & e \end{pmatrix}$ où (a, b, c, d, e) décrit \mathbb{K}^5 .

Il suffit alors de remarquer que $M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{K})$ commute avec D si et seulement si PMP^{-1} commute avec A. Le commutant de A est donc l'ensemble des matrices de la forme

$$P\begin{pmatrix} a & b & 0 \\ c & d & 0 \\ 0 & 0 & e \end{pmatrix} P^{-1} = \begin{pmatrix} -2a - c + 4b + 2d + e & 6a + 3c - 8b - 4d - 2e & -2a - c + 2b + d + e \\ -a + 2b + e & 3a - 4b - 2e & -a + b + e \\ c - 2d + 2e & -3c + 4d - 4e & c - d + 2e \end{pmatrix}$$

où (a, b, c, d, e) décrit \mathbb{K}^5 .

Solution 37

- 1. Soit $\lambda \in Sp(u)$. Pour tout $x \in F \cap E_{\lambda}(u)$, $u(x) = \lambda x \in F \cap E_{\lambda}(u)$ donc $F \cap E_{\lambda}(u)$ est stable par u. Par conséquent, G est stable par u.
- 2. On sait que F est stable par u et que u est diagonalisable donc $u_{|F}$ est également diagonalisable. De plus, $Sp(u_{|F}) \subset Sp(u)$ et quitte à poser $E_{\lambda}(u_{|F}) = \{0\}$ si $\lambda \notin Sp(u_{|F})$, on a $F = \bigoplus_{\lambda \in Sp(u)} E_{\lambda}(u_{|F})$. On conclut en remarquant que pour tout $\lambda \in Sp(u)$

$$E_{\lambda}(u_{|F}) = Ker(u_{|F} - \lambda Id_{F}) = Ker(u - \lambda Id_{E}) \cap F = E_{\lambda}(u) \cap F$$

3. Soit $F = \bigoplus_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} F_{\lambda}$ où pour tout $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$, F_{λ} est un sous-espace vectoriel de $\operatorname{E}_{\lambda}(u)$. Soit $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$. Alors pour tout $x \in F_{\lambda}$, $u(x) = \lambda x \in F_{\lambda}$ donc F_{λ} est stable par u. Par conséquent, F est stable par u. Réciproquement, soit F un sous-espace stable par u et posons $F_{\lambda} = F \cap \operatorname{E}_{\lambda}(u)$ pour tout $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$. Alors F_{λ} est un sous-espace vectoriel de $\operatorname{E}_{\lambda}$ pour tout $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$ et $F = \bigoplus_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} F_{\lambda}$ d'après la question précédente.

Solution 38

1. Le polynôme caractéristique de A est

$$\chi_A = (X-2)(X-3) - 2 = X^2 - 5X + 4 = (X-1)(X-4)$$

Ainsi A est diagonalisable et le spectre de A est $Sp(A) = \{1, 4\}$. On vérifie que

$$Ax_1 = x_1$$
 avec $x_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

et que

$$Ax_2 = 4x_2$$
 avec $x_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

Comme A est de taille 2, les sous-espaces propres associés aux valeurs propres 1 et 4 dont donc de dimension 1. Ce sont respectivement $\text{vect}(x_1)$ et $\text{vect}(x_2)$.

De plus,
$$A = PDP^{-1}$$
 avec $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$ et $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$.

2. Soit $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ telle que $M^2 = A$. Alors $AM = M^3 = MA$. Alors $AMx_1 = MAx_1 = Mx_1$ donc Mx_1 est un vecteur propre de A. Comme le sous-espace propre associé à la valeur propre 1 est $V(x_1)$, il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $V(x_1)$ donc $V(x_1)$ donc $V(x_1)$ est un vecteur propre de $V(x_1)$ donc $V(x_1)$ est un vecteur propre de $V(x_1)$ est un vecteur propre de $V(x_1)$ donc $V(x_1)$ est un vecteur propre de $V(x_1)$ est

$$M = P \begin{pmatrix} \pm 1 & 0 \\ 0 & \pm 2 \end{pmatrix} P^{-1}$$

Réciproquement ces quatres matrices conviennent.

Remarque. Les quatre matrices en question sont

$$\pm \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$$
 et $\pm \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

Solution 39

On calcule $\chi_A = (X-2)(X-1)^2$, $E_2(A) = \text{vect} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $E_1(A) = \text{vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$. Ainsi A est diagonalisable. De même, $\chi_B = (X-2)(X-1)^2$.

 $(X-2)(X-1)^2$, $E_2(B) = \text{vect}\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ mais $E_1(B) = \text{vect}\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$. Donc B n'est pas diagonalisable. Donc A et B ne sont pas semblables

même si elles ont mêmes valeurs propres et même polynôme caractéristique.

Solution 40

- 1. On trouve $\chi_A = X^2 + 7X 8 = (X + 8)(X 1)$. De plus, $E_{-8}(A) = \text{vect}\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$ et $E_1(A) = \text{vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right)$. Ainsi $A = PDP^{-1}$ avec $D = \begin{pmatrix} -8 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $P = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$.
- 2. Soit X une éventuelle solution. Alors en posant Y = P⁻¹XP, Y² = D. Alors Y commute avec Y² = D. En notant, Y = $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, YD = DY donne b = c = 0. Par conséquent Y est diagonale. On a donc $a^2 = -8$ et $b^2 = 1$. Il n'y a donc pas de solution à coefficients réels. Les solutions à coefficients complexes sont les matrices P $\begin{pmatrix} \pm i\sqrt{8} & 0 \\ 0 & \pm 1 \end{pmatrix}$ P⁻¹ (quatre solutions en tout).

Solution 41

- **1.** On trouve $A = aI_3 + bJ + cJ^2$.
- 2. On trouve $\chi_J = X^3 1 = (X 1)(X j)(X j^2)$. Comme χ_J est scindé à racines simples, J est diagonalisable.
- 3. Les sous-espaces propres associés à 1, j et j^2 sont respectivement engendrés par $\omega_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\omega_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ j \\ j^2 \end{pmatrix}$ et $\omega_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ j^2 \\ j \end{pmatrix}$. Remarquons que $(\omega_0, \omega_1, \omega_2)$ est une base de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{C})$ car J est diagonalisable. Enfin, $A\omega_0 = (a+b+c)\omega_0$, $A\omega_1 = (a+bj+cj^2)\omega_1$, $A\omega_2 = (a+bj^2+cj^4)\omega_2$ donc $(\omega_0, \omega_1, \omega_2)$ est également une base de vecteurs propres de A. Ainsi A est diagonalisable. En posant $P = a + bX + cX^2$, $D = \begin{pmatrix} P(1) & 0 & 0 \\ 0 & P(j) & 0 \\ 0 & 0 & P(j^2) \end{pmatrix}$ et $Q = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & j & j^2 \\ 1 & j^2 & j \end{pmatrix}$, $A = QDQ^{-1}$.

Solution 42

On vérifie que pour tout $k \in [0, n]$, $u((X - a)^k) = k(X - a)^k$. Ainsi tout entier $k \in [0, n]$ est valeur propre de u est un vecteur propre associé est $(X - a)^k$. Comme dim $K_n[X] = n + 1$, u est diagonalisable et ses valeurs propres sont exactement les entiers compris entre 0 et n.

Solution 43

1. La linéarité de Φ est évidente. Pour montrer que $\Phi(\mathbb{R}_n[X]) \subset \mathbb{R}_n[X]$, il suffit de montrer que $\Phi(X^k) \in \mathbb{R}_n[X]$ pour tout $k \in [0, n]$ car $(X^k)_{0 \le k \le n}$ est une base de $\mathbb{R}_n[X]$. Soit $k \in [0, n]$. Alors, en convenant qu'une somme indexée sur l'ensemble vide est nulle

$$\Phi(X^k) = (X+1)X^k - X(X+1)^k = (1-k)X^k - \sum_{j=0}^{k-2} {k \choose j} X^j \in \mathbb{R}_n[X]$$

 Φ est donc bien un endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$.

2. D'après la question précédente, la matrice de Φ dans la base canonique de $\mathbb{R}_n[X]$ est triangulaire supérieure et ses coefficients diagonaux sont les $1-k \in [\![0,n]\!]$. On peut donc affirmer que les valeurs propres de Φ sont ces mêmes coefficients diagonaux. Φ possède donc n+1 valeurs propres distinctes et dim $\mathbb{R}_n[X] = n+1$ donc Φ est diagonalisable. De plus, on peut préciser que tous les sous-espaces propres de Φ sont de dimension 1.

Recherchons maintenant les éléments propres de Φ . Soit $k \in [0, n]$. Posons $\Gamma_k = \prod_{i=0}^{k-1} X - i$ (en particulier $\Gamma_0 = 1$). On vérifie aisément que $\Phi(\Gamma_k) = (1 - k)\Gamma_k$. Comme les sous-espaces propres de Φ sont de dimension 1, le sous-espace propre associé à la valeur propre 1 - k est la droite vectorielle vect (Γ_k) .

Solution 44

Puisque rg(A) = 1, 0 est valeur propre de A et dim $E_0 = \dim \operatorname{Ker} A = n - 1$. Ainsi X^{n-1} divise χ_A . On a alors $\chi_A = X^{n-1}(X - \lambda)$. Comme la trace est égale à la somme des valeurs propres comptées avec multiplicité, $\lambda = \operatorname{tr}(A)$.

Si $\lambda = 0$, alors A n'est pas diagonalisable puisque la multiplicité de 0 dans χ_A n'est pas égale à la dimension du sous-espace propre associé à la valeur propre 0.

Si $\lambda \neq 0$, alors λ est valeur propre de A. Comme E_0 et E_λ sont en somme directe, dim $E_0 + \dim E_\lambda \leq n$ i.e. dim $E_\lambda \leq 1$. De plus, dim $E_\lambda \geq 1$ donc dim $E_\lambda = 1$. La somme des dimensions des sous-espaces propres est alors égale à n et A est diagonalisable.

Solution 45

- **1.** On a $f = \mathrm{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})} + 2g$ avec $g : M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto M^{\mathsf{T}}$. Comme $\mathrm{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$ et g sont des endomorphismes de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, f en est un également.
- 2. Notons $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ le sous-espace vectoriel des matrices symétriques et $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ le sous-espace vectoriel des matrices antisymétriques.

$$\forall M \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}), \ f(M) = 3M$$

 $\forall M \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R}), \ f(M) = -M$

Ainsi

$$S_n(\mathbb{R}) \subset \operatorname{Ker}(f - 3\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$$

 $\mathcal{A}_n(\mathbb{R}) \subset \operatorname{Ker}(f + \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$

Comme $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ et $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ sont supplémentaires dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on peut affirmer (détailler si cela ne semble pas clair) que

$$\begin{aligned} \operatorname{Ker}(f-3\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) &= \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \\ \operatorname{Ker}(f+\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) &= \mathcal{A}_n(\mathbb{R}) \\ \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) &= \operatorname{Ker}(f-3\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) \oplus \operatorname{Ker}(f+\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) \end{aligned}$$

On en déduit que f est diagonalisable, que ses valeurs propres sont 3 et 1 et que les sous-espaces propres associés respectifs sont $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ et $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$.

- Déjà répondu à la question précédente.
- **4.** Comme la trace et le déterminant d'un endomorphisme sont respectivement la somme et le produit des valeurs propres comptées avec multiplicité et comme *f* est diagonalisable,

$$\operatorname{tr}(f) = 3 \cdot \dim \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) + (-1) \cdot \dim \mathcal{A}_n(\mathbb{R}) = 3 \frac{n(n+1)}{2} - \frac{n(n-1)}{2} = n(n+2)$$
$$\det(f) = 3^{\dim \mathcal{S}_n(\mathbb{R})} \cdot (-1)^{\dim \mathcal{A}_n(\mathbb{R})} = 3 \frac{n(n+1)}{2} \cdot (-1)^{\frac{n(n-1)}{2}}$$

Solution 46

1. Après un calcul sans difficulté, on trouve que

$$\chi_{A} = (X - 1)^3.$$

Si la matrice A était diagonalisable sur \mathbb{R} , elle serait semblable à I_3 donc égale à I_3 , ce qui n'est pas le cas : A n'est pas diagonalisable sur \mathbb{R} .

2. Après tout calcul on trouve que :

$$\chi_{\rm B} = (X+1)^2 (X-1)^2$$

et

$$\dim(\text{Ker}(B + I_3)) < 2$$

donc B n'est pas diagonalisable sur \mathbb{R} .

3. On trouve sans peine que

$$\chi_{\rm C} = (X-3)(X+3)(X-1)(X+1).$$

Comme $C \in \mathcal{M}_4(\mathbb{R})$ admet quatre valeurs propres réelles distinctes, C est diagonalisable sur \mathbb{R} .

4. On trouve sans peine que

$$\chi_{\rm D} = X(X-1)(X-2).$$

D est donc diagonalisable que \mathbb{R} en tant que matrice de taille trois admettant trois valeurs propres réelles dictinctes.

Solution 47

Posons $M = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$. On calcule $\chi_M = X^2 - 3X + 2 = (X - 1)(X + 2)$. Comme χ_M est scindé à racines simples, M est diagonalisable.

De plus, $Sp(M) = \{1, 2\}$, $E_1(M) = \text{vect}\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$ et $E_2(M) = \text{vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$. On en déduit notamment que $D = P^{-1}MP$ avec $P = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ et

 $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$. On calcule aussi aisément $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$. On propose ensuite plusieurs manières de procéder.

Méthode n°1. A est diagonalisable donc il existe une base $(U_1, ..., U_n)$ de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$ formée de vecteurs propres de A. On note $\lambda_1, ..., \lambda_n$ les valeurs propres respectivement associées. En s'inspirant de la réduction de M, on vérifie qu'en posant $X_i = \begin{pmatrix} 2U_i \\ U_i \end{pmatrix}$ et $Y_i = X_i = \begin{pmatrix} U_i \\ U_i \end{pmatrix}$,

 $\mathrm{BX}_i = \lambda_i \mathrm{X}_i$ et $\mathrm{BY}_i = 2\lambda_i \mathrm{Y}_i$. Ainsi les X_i et les Y_i sont des vecteurs propres de B. On vérifie manitenant que $(\mathrm{X}_1, \dots, \mathrm{X}_n, \mathrm{Y}_1, \dots, \mathrm{Y}_n)$ est une base de $\mathcal{M}_{2n,1}(\mathbb{K})$. Puisque cette famille compte 2n éléments, il sufit de montrer sa liberté. Soit $(\alpha_1, \dots, \alpha_n, \beta_1, \dots, \beta_n) \in \mathbb{K}^{2n}$ tel que

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_i X_i + \sum_{i=1}^{n} \beta_i Y_i = 0$$

En raisonnant par blocs, on a donc

$$2\sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} \mathbf{U}_{i} + \sum_{i=1}^{n} \beta_{i} \mathbf{U}_{i} = 0 \tag{L_{1}}$$

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_i \mathbf{U}_i + \sum_{i=1}^{n} \beta_i \mathbf{U}_i = 0$$
 (L₂)

En considérant $(L_1) - (L_2)$, on obtient $\sum_{i=1}^n \alpha_i U_i = 0$ et en considérant $2(L_2) - (L_1)$, on otient $\sum_{i=1}^n \beta_i U_i = 0$. Comme (U_1, \dots, U_n) est libre, les α_i et les β_i sont nuls. Ainsi $(X_1, \dots, X_n, Y_1, \dots, Y_n)$ est une base de $\mathcal{M}_{2n,1}(\mathbb{K})$ formée de vecteurs propres de B: B est diagonalisable. **Méthode n°2.** Comme A est diagonalisable, il existe $Q \in GL_n(\mathbb{K})$ tel que $\Delta = P^{-1}QP$ soit diagonale. En s'inspirant de la réduction de A, on pose $R = \begin{pmatrix} 2Q & Q \\ Q & Q \end{pmatrix}$. On vérifie alors que R est inversible d'inverse $R = \begin{pmatrix} Q^{-1} & -Q^{-1} \\ -Q^{-1} & 2Q^{-1} \end{pmatrix}$. On vérifie ensuite que

$$R^{-1}BR = \begin{pmatrix} Q^{-1}AQ & 0 \\ 0 & 2Q^{-1}AQ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 2\Delta \end{pmatrix}$$

R⁻¹BR est donc bien une matrice diagonale : B est donc diagonalisable.

Solution 48

1. On calcule le polynôme caractéristique

$$\chi_{A_m}(X) = \begin{vmatrix} X+m+1 & -m & -2 \\ m & X-1 & -m \\ 2 & -m & X+m-3 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} X+m-1 & -m & -2 \\ 0 & X-1 & -m \\ X+m-1 & -m & X+m-3 \end{vmatrix} \quad C_1 \leftarrow C_1 + C_3$$

$$= (X+m-1) \begin{vmatrix} 1 & -m & -2 \\ 0 & X-1 & -m \\ 1 & -m & X+m-3 \end{vmatrix} \quad \text{en factorisant la première colonne}$$

$$= (X+m-1) \begin{vmatrix} 1 & -m & -2 \\ 0 & X-1 & -m \\ 0 & 0 & X+m-1 \end{vmatrix} \quad L_3 \leftarrow L_3 - L_1$$

$$= (X+m-1)^2(X-1)$$

On en déduit que $Sp(A_m) = \{1, 1 - m\}.$

Comme la multiplicité de 1 dans A_m vaut 1, on en déduit que dim $E_1(A_m) = 1$ puis

$$E_1(A_m) = Ker(A_m - I_n) = Ker\begin{pmatrix} -m - 2 & m & 2 \\ -m & 0 & m \\ -2 & m & 2 - m \end{pmatrix} = vect\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Si m = 0, Sp(A₀) = {1} et on vient alors de déterminer l'unique sous-espace propre de A₀. Supposons donc $m \neq 0$ et déterminons $E_{1-m}(A_m)$.

$$E_{1-m}(A_m) = \text{Ker}(A_m + (m-1)I_n)$$

$$= \text{Ker}\begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ -m & m & m \\ -2 & m & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \text{Ker}\begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ -m & m & m \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad L_3 \leftarrow L_3 - L_1$$

$$= \text{Ker}\begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ -m & m & m \end{pmatrix}$$

$$= \text{Ker}\begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ -m & m & m \end{pmatrix}$$

$$= \text{Ker}\begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ 2 - m & 0 & m - 2 \end{pmatrix} \qquad L_2 \leftarrow L_2 - L_1$$

On en déduit que si $m \neq 2$,

$$E_{1-m}(A_m) = \operatorname{Ker} \begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \operatorname{vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \operatorname{car} m \neq 0$$

Et si m=2.

$$\mathbf{E}_{1-m}(\mathbf{A}_m) = \mathbf{E}_{-1}(\mathbf{A}_2) = \operatorname{Ker}\left(-1 \ 1 \ 1\right) = \operatorname{vect}\left(\begin{pmatrix} 1\\1\\0\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1\\0\\1 \end{pmatrix}\right)$$

On récapitule.

Cas
$$m = 0$$
 Sp(A₀) = {1} et E₁(A₀) = vect $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Cas
$$m = 2$$
 Sp(A₂) = {-1,1}, E₁(A₂) = vect $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ et E₋₁(A₂) = vect $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

$$\mathbf{Cas}\ m \not\in \{0,2\}\ \operatorname{Sp}(\mathbf{A}_m) = \{1,1-m\}, \ \mathbf{E}_1(\mathbf{A}_m) = \operatorname{vect}\left(\left(\begin{array}{c}1\\1\\1\end{array}\right)\right) \operatorname{et} \ \mathbf{E}_{1-m}(\mathbf{A}_m) = \operatorname{vect}\left(\left(\begin{array}{c}1\\0\\1\end{array}\right)\right).$$

- On peut par exemple utiliser le fait que A_m est diagonalisable si et seulement si la somme des dimensions des sous-espaces propres est égale à 3. On en déduit que A_m est diagonalisable si et seulement si m = 2.
 De plus, A_m est inversible si et seulement si 0 ∉ Sp(A_m) i.e. m ≠ 1.
- 3. Dans le cas où A_m est diagonalisable i.e. m=2, une base de vecteurs propres est $\operatorname{vect}\left(\begin{pmatrix}1\\1\\1\end{pmatrix},\begin{pmatrix}1\\1\\0\end{pmatrix},\begin{pmatrix}1\\0\\1\end{pmatrix}\right)$. On peut donc choisir

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Solution 49

Dans la suite, on posera $n = \dim E$.

Supposons u diagonalisable et donnons-nous un sous-espace vectoriel F de E. Fixons une base (f_1, \ldots, f_p) de F. Puisque u est diagonalisable, il existe une base de E formée de vecteurs propres de u. D'après le théorème de la base incomplète, on peut alors compléter la famille libre (f_1, \ldots, f_p) en une base $(f_1, \ldots, f_p, e_{p+1}, \ldots, e_n)$ où e_{p+1}, \ldots, e_n sont des vecteurs propres de u. Le sous-espace vectoriel $G = \text{vect}(e_{p+1}, \ldots, e_n)$ est alors un supplémentaire de F stable par u.

Supposons maintenant que tout sous-espace vectoriel de E admet un supplémentaire dans E stable par u. Soit H un hyperplan de E. Alors il existe une droite supplémentaire de H dans E stable par u. Alors un vecteur directeur e_1 de cette droite est un vecteur propre de u. Supposons avoir prouvé l'existence d'une famille libre (e_1, \ldots, e_p) $(1 \le p \le n-1)$ formée de vecteurs propres de u. Soit alors H un hyperplan contenant les vecteurs e_1, \ldots, e_p . A nouveau, il existe une droite supplémentaire de H dans E stable par u et un vecteur directeur e_{p+1} de cette droite est un vecteur propre de u. Puisque H et vect (e_{p+1}) sont en somme directe, la famille (e_1, \ldots, e_{p+1}) est libre. Par récurrence, il existe une famille libre (e_1, \ldots, e_n) formée de vecteurs propres de u. Puisque n = dim E, cette famille est une base et u est

Solution 50

donc diagonalisable.

1. a. Comme f est bijectif, A est inversible. Alors

$$\chi_{AB} = \det(XI_n - AB) = \det(A(XA^{-1} - B)) = \det(A)\det(XA^{-1} - B)$$

= $\det(XA^{-1} - B)\det(A) = \det((XA^{-1} - B)A) = \det(XI_n - BA) = \chi_{BA}$

b. Supposons que $f \circ g$ est diagonalisable. Alors AB est diagonalisable et il existe une matrice diagonale D et une matrice inversible P telles que AB = PDP⁻¹. Alors BA = A⁻¹PDP⁻¹A = A⁻¹PD(A⁻¹P)⁻¹. Donc BA est diagonalisable et $g \circ f$ également.

a. Soit λ ∈ Sp(f ∘ g). Si λ ≠ 0, considérons un vecteur propre x associé à λ. Alors f ∘ g(x) = λx. Remarquons que g(x) ≠ 0_E car λx ≠ 0_E. De plus, g ∘ f(g(x)) = λg(x) donc λ est un vecteur propre de g ∘ f. Si λ = 0, alors f ∘ g n'est pas inversible. Ainsi det(f ∘ g) = 0. Par conséquent det(g ∘ f) = det(g) det(g) = det(f) det(g) = det(f ∘ g) = 0. Donc g ∘ f n'est pas inversible et 0 ∈ Sp(g ∘ f). On a donc montré que Sp(g ∘ f) ⊂ Sp(f ∘ g). En inversant les rôles de f et g, on a l'inclusion réciproque de sorte que Sp(f ∘ g) = Sp(g ∘ f).

b. Posons $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. Alors $AB = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ et $BA = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. AB est diagonale donc diagonalisable mais BA ne l'est pas. En effet, la seule valeur propre de BA est 0, donc, si BA était diagonalisable, elle serait semblable à la matrice nulle donc elle serait nulle, ce qu'elle n'est pas.

Solution 51

Comme AB est diagonalisable, il existe une base $(X_1, ..., X_n)$ de \mathbb{R}^n formée de vecteurs propres de AB. Notons λ_i la valeur propre associée au vecteur propre X_i . Alors pour $i \in [1, n]$, $BABX_i = \lambda_i BX_i$ de sorte que $Y_i = BX_i$ est un vecteur propre de BA.

Comme AB est inversible, Ker B \subset Ker AB = $\{0\}$ donc X $\in \mathbb{R}^n \mapsto$ BX est injective. Or $(X_1, ..., X_n)$ est une base de \mathbb{R}^n donc $(Y_1, ..., Y_n)$ est une base de Im B.

Remarquons que Im B et Ker A sont tous deux des sous-espaces vectoriels de \mathbb{R}^p . Soit $Y \in \operatorname{Im} B \cap \operatorname{Ker} A$. Ainsi il existe $X \in \mathbb{R}^n$ tel que Y = BX et ABX = AY = 0. Comme AB est inversible, X = 0 puis Y = 0. Ainsi $AB \cap \operatorname{Im} B \cap \operatorname{Ker} A = \{0\}$. Comme AB est inversible, $AB \cap \operatorname{Im} A \cap \operatorname{I$

Donnons nous une base $(Y_{n+1}, ..., Y_p)$ de Ker A. Comme $BAY_i = 0$ pour tout $i \in [n+1, p], Y_{n+1}, ..., Y_p$ sont des vecteurs propres de BA. Comme $\mathbb{R}^p = Im B \oplus Ker A$, $(Y_1, ..., Y_p)$ est une base de \mathbb{R}^p formée de vecteurs propres de BA de sorte que BA est diagonalisable.

Solution 52

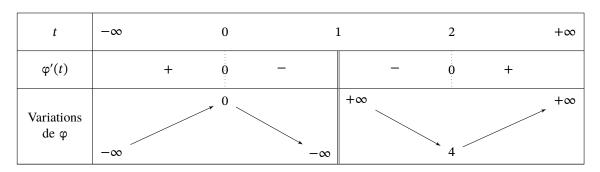
1. D'une part, $f = f \circ g - g = (f - \mathrm{Id_E}) \circ g$ donc $\mathrm{Ker}\, g \subset \mathrm{Ker}\, f$. D'autre part, $g = f \circ g - f = f \circ (g - \mathrm{Id_E})$ donc $\mathrm{Im}\, g \subset \mathrm{Im}\, f$. On en déduit que dim $\mathrm{Ker}\, g \leq \dim \mathrm{Ker}\, f$ et que dim $\mathrm{Im}\, g \leq \dim \mathrm{Im}\, f$. Mais, d'après le théorème du rang, on a également

$$\dim \operatorname{Im} g = \dim E - \dim \operatorname{Ker} g \ge \dim E - \dim \operatorname{Ker} f = \dim \operatorname{Im} f$$

donc dim Im $f = \dim \operatorname{Im} g$. Or Im $g \subset \operatorname{Im} f$ donc Im $g = \dim \operatorname{Im} f$. D'après le théorème du rang, dim Ker $g = \dim \operatorname{Ker} f$. Or Ker $g \subset \operatorname{Ker} f$ donc Ker $g = \operatorname{Ker} f$.

2. Comme g est diagonalisable, il existe une base (e_1, \dots, e_n) de E formée de vecteurs propres de E. Notons λ_i la valeur propre associée au vecteur propre e_i . Alors $f \circ g(e_i) = f(e_i) + g(e_i)$ i.e. $(\lambda_i - 1)f(e_i) = \lambda_i e_i$. On ne peut avoir $\lambda_i = 1$ sinon on devrait avoir $\lambda_i = 0$ car $e_i \neq 0_E$. Ainsi $f(e_i) = \frac{\lambda_i}{\lambda_i - 1} e_i$. Les e_i sont donc également des vecteurs propres de f et comme (e_1, \dots, e_n) est une base de E, f est diagonalisable.

Ensuite, $f \circ g(e_i) = \lambda_i f(e_i) = \frac{\lambda_i^2}{\lambda_i - 1} e_i$ donc $f \circ g$ est aussi diagonalisable pour les mêmes raisons. On peut également affirmer que $\operatorname{Sp}(f \circ g) \subset \operatorname{Im} \varphi$ avec $\varphi \colon t \in \mathbb{R} \setminus \{1\} \mapsto \frac{t^2}{t-1}$. φ est dérivable $\operatorname{Sur} \mathbb{R} \setminus \{1\}$ et $\varphi'(t) = \frac{t(t-2)}{(t-1)^2}$. On en déduit le tableau de variations suivant.



Ainsi $\operatorname{Sp}(f \circ g) \subset \operatorname{Im} \varphi = \mathbb{R} \setminus]0, 4[.$

Trigonalisation

Solution 53

- 1. Après un calcul sans difficulté, on trouve que $\chi_A = (X-1)^3$ de sorte que $Sp(A) = \{1\}$. Si la matrice A était diagonalisable, elle serait semblable à I_3 donc égale à I_3 , ce qui n'est pas le cas. A n'est donc pas diagonalisable.
- 2. On souhaite déterminer un base (U_1, U_2, U_3) de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ telle que $\begin{cases} AU_1 = U_1 \\ AU_2 = U_2 \end{cases}$. Pour cela, on choisit un vecteur U_3 qui n'est pas $AU_3 = U_3 + U_2$

dans $\operatorname{Ker}(A - I_3)$. Par exemple, $U_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. On pose ensuite $U_2 = AU_3 - U_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. On choisit enfin un vecteur U_1 dans $\operatorname{Ker}(A - I_3)$

non colinéaire à U_2 . Par exemple, $U_1=\begin{pmatrix}1\\0\\0\end{pmatrix}$. Ainsi $A=PTP^{-1}$ avec $P=\begin{pmatrix}1&0&0\\0&1&0\\0&1&1\end{pmatrix}$.

3. On a pour tout $n \in \mathbb{N}$, $A^n = PT^nP^{-1}$. En écrivant $T = I_3 + N$ avec $N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, la formule du binôme donne $T^n = I_3 + nN$ puisque

 $N^k = 0$ pour $n \ge 3$. A l'aide de la formule de la comatrice ou de la méthode de Gauss, on montre que $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$.

Remarque. On peut même remarquer que P est une matrice de transvection. On en déduit immédiatement son inverse.

Un calcul sans difficulté montre alors que $A^n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1-n & n \\ 0 & -n & n+1 \end{pmatrix}$.

4. On sait que $\exp(A) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{A^n}{n!}$. Sachant que $\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} = e$ et que $\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{n}{n!} = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{(n-1)!} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} = e$, on trouve $\exp(A) = \begin{pmatrix} e & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e \\ 0 & -e & 2e \end{pmatrix}$.

Remarque. On aurait aussi pu remarquer que $\exp(A) = P \exp(T)P^{-1}$. On trouve sans difficulté $\exp(T) = \begin{pmatrix} e & 0 & 0 \\ 0 & e & e \\ 0 & 0 & e \end{pmatrix}$ et on aboutit au même résultat.

Solution 54

Soit $A \in GL_3(\mathbb{C})$ une matrice semblable à son inverse. Notons α, β, γ les racines du polynôme caractéristique comptée avec multiplicité. On a donc $(A - \alpha I_3)(A - \beta I_3)(A - \gamma I_3) = 0$. En multipliant par $\frac{1}{\alpha\beta\gamma}A^{-3}$, on obtient $(A^{-1} - \frac{1}{\alpha}I_3)(A^{-1} - \frac{1}{\beta}I_3)(A^{-1} - \frac{1}{\gamma}I_3) = 0$. Ainsi $(X - \frac{1}{\alpha})(X - \frac{1}{\beta})(X - \frac{1}{\gamma})$ est le polynôme caractéristique de A^{-1} . A et A^{-1} étant semblables, elles ont même polynôme caractéristique. On montre alors par l'absurde qu'au moins un des trois complexes α, β, γ est égal à son inverse et donc égal à ± 1 . Il existe donc $\lambda \in \mathbb{C}^*$ telles que les racines du polynôme caractéristique (comptées avec multiplicité) soient $\pm 1, \lambda, \frac{1}{\lambda}$.

Réciproquement soit $A \in GL_3(\mathbb{C})$ dont le polynôme caractéristique admet pour racines $\pm 1, \lambda, \frac{1}{\lambda}$ avec $\lambda \in \mathbb{C}^*$. Quitte à changer A en -A, on peut supposer que les racines sont $1, \lambda, \frac{1}{\lambda}$.

- Si $\lambda \neq \pm 1$, les complexes $1, \lambda, \frac{1}{\lambda}$ sont distincts : A et A^{-1} sont donc diagonalisables et semblables à $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\lambda} \end{pmatrix}$. A et A^{-1} sont donc semblables entre elles.
- Si $\lambda = -1$ et si dim $E_{-1}(A) = 2$, alors on a également dim $E_{-1}(A^{-1}) = 2$ et A et A^{-1} sont donc toutes deux diagonalisables et semblables à $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$.
- Si $\lambda = -1$ et si dim $E_{-1}(A) = 1$, alors on a également dim $E_{-1}(A^{-1}) = 1$ et A et A^{-1} sont donc toutes semblables à $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$.
- Si $\lambda = 1$ et si dim $E_1(A) = 3$, alors $A = A^{-1} = I_3$.
- Si $\lambda = 1$ et si dim $E_1(A) = 2$, alors on a également dim $E_{-1}(A^{-1}) = 2$ et A et A^{-1} sont donc toutes deux semblables à $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.
- Si $\lambda = 1$ et si dim $E_1(A) = 1$, alors on a également dim $E_{-1}(A^{-1}) = 1$ et A et A^{-1} sont donc toutes deux semblables à $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Solution 55

- 1. Il existe une matrice $P \in GL_n(\mathbb{C})$ telle que $C = P^{-1}BP$ soit trigonale. Notons $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les coefficients diagonaux de C i.e. les valeurs propres de B. La matrice $\chi_A(C)$ est également triangulaire et a pour coefficients diagonaux $\chi_A(\lambda_1), \dots, \chi_A(\lambda_n)$. Les spectres de A et B étant disjoints, ces coefficients sont non nuls, ce qui prouve que $\chi_A(C)$ est inversible. Or les matrices $\chi_A(B)$ et $\chi_A(C)$ sont semblables puisque $\chi_A(C) = \chi_A(P^{-1}BP) = P^{-1}\chi_A(B)P$. Donc $\chi_A(B)$ est également inversible.
- 2. On montre par récurrence que $A^nX = XB^n$ pour tout $n \in \mathbb{N}$. On montre ensuite le résultat voulu par bilinéarité du produit matriciel. On a notamment $\chi_A(A)X = X\chi_A(B)$. Or $\chi_A(A) = A$ d'après Cayley-Hamilton donc $X\chi_A(B) = 0$. Comme $\chi_A(B)$ est inversible, X = 0.
- 3. Considérons l'application $\Phi: \left\{ \begin{array}{ccc} \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) & \longrightarrow & \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \\ X & \longmapsto & \mathrm{AX} \mathrm{XB} \end{array} \right.$ Φ est clairement un endomorphisme de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ et la question précédente montre que $\mathrm{Ker}(\Phi) = \{0\}$ i.e. que Φ est injectif. Puisque $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est de dimension finie, Φ est également surjectif, ce qui prouve le résultat voulu.