

#### Universidade do Minho

Escola de Engenharia Licenciatura em Engenharia Informática

# Computação Gráfica

Relatório Fase 3

A79495 João Ferreira A104451 Miguel Barbosa <u>A80949</u> Paulo Filipe R. Cruz

# Índice

1	1 1 - Fase 3 — Curvas, Superfícies Cúbicas e VBOs	ii	
	1.1 Introdução	ii	
2	2 2 - Patches de Bézier (Generator)	iii	
	2.1 Decisão de projeto	iii	
	2.2 Algoritmo de tesselação	iii	
3	3 - Extensões do Engine para Animações em Curvas	iv	
	3.1 Novos tipos de transformações	iv	
	3.2 Parsing do XML	iv	
4	4 4 – Curvas de Catmull–Rom e Alinhamento	v	
	4.1 Equação Paramétrica	V	
	4.2 Alinhamento do Objeto	V	
5	5 5 - Integração de VBOs	vi	
6	6 6 - Desafios e Soluções	vii	
7	7 - Resultados e Discussão		
8	8 8 - Conclusão	ix	

#### 1 - Fase 3 — Curvas, Superfícies Cúbicas e VBOs

#### 1.1 Introdução

Nesta fase, estendemos o generator para suportar **patches de Bézier**, criando superfícies cúbicas a partir de pontos de controlo, e atualizamos o motor 3D para:

- Animações baseadas em curvas de Catmull-Rom (translação em funcção do tempo);
- Rotação em funcção do tempo (360° em T segundos);
- Alinhamento de objetos à tangente da curva;
- Renderização com Vertex Buffer Objects (VBOs).

O objetivo foi demonstrar superfícies dinâmicas e animações na scene.

#### 2 - Patches de Bézier (Generator)

#### 2.1 Decisão de projeto

Usar a ordem cúbica para definir a superfície do teapot a partir de um ficheiro de pontos de controlo.

**Entrada:** ficheiro .patch com coordenadas dos 16 pontos de controlo de cada patch.

**Parâmetros:** nível de tesselação t (ex.: 10 subdivisões).

Saída: ficheiro .3d contendo uma lista de triângulos.

#### 2.2 Algoritmo de tesselação

Para cada patch:

- 1. Para  $u,v\in[0,1]$  com passo 1/t, avaliar a superfície: onde  $B_i(t)$  são os polinômios de Bernstein de grau 3.
- 2. Triangularizar a malha em pequenos quadriláteros divididos em dois triângulos.

#### 3 - Extensões do Engine para Animações em Curvas

#### 3.1 Novos tipos de transformações

- TRANSLATE\_PATH: define um conjunto de pontos e um atributo time="T" com align="Bool".
- ROTATE TIME: rotação contínua de  $360^\circ$  em T segundos.

#### 3.2 Parsing do XML

- Reconhecer os atributos time e align em <translate> para curvas.
- Montar uma estrutura interna (vector path) com pontos de controlo.
- Em <rotate>, criar transformações em função do tempo sempre que existir o atributo time.

#### 4 - Curvas de Catmull-Rom e Alinhamento

#### 4.1 Equação Paramétrica

Para quatro pontos  $P_0, P_1, P_2, P_3$  e parâmetro  $t \in [0, 1]$ , podemos definir:

$$\mathbf{pos}(t) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} t^3 & t^2 & t & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 3 & -3 & 1 \\ 2 & -5 & 4 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} P_0 \\ P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{pmatrix}, \tag{4.1}$$

$$\operatorname{der}(t) = \frac{d}{dt}\operatorname{pos}(t). \tag{4.2}$$

#### 4.2 Alinhamento do Objeto

1. Calcular a derivada der(t) e normalizar:

$$Z = \frac{\operatorname{der}(t)}{\|\operatorname{der}(t)\|}.$$

2. Definir o eixo Y = (0, 1, 0) e construir

$$X = Y \times Z, \quad Y' = Z \times X.$$

3. Criar a matriz de orientação:

$$R = \begin{pmatrix} X_x & Y_x' & Z_x & 0 \\ X_y & Y_y' & Z_y & 0 \\ X_z & Y_z' & Z_z & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

### 5 - Integração de VBOs

• **Motivação:** substituir modo imediato por VBO por questões de performance.

#### • Pipeline:

- 1. loadModelFile(): lê vértices de .3d.
- 2. glGenBuffers, glBindBuffer, glBufferData para criar VBO.
- 3. glVertexPointer + glDrawArrays em renderModel().

# **6 - Desafios e Soluções**

Problema	Causa	Solução
Janela ignorava XML	glutInitWindowSize invocado antes de parseXML	Isolar o parsing
Linha de trajetória herdava rotação de Y	Transformação no nodo pai afetava toda a subárvore	Usar glPushM

#### 7 - Resultados e Discussão

O teapot segue exatamente a curva de Catmull–Rom, alinhado à tangente. O desempenho mantém-se estável mesmo com tesselação 10×10, uma vez que são usadas VBOs.

# 8 - Conclusão

Implementámos com sucesso patches de Bézier e animações baseadas em caminhos, adicionámos rotações em função dotempo e VBOs. O nosso Engine está agora apto a criar scenes dinâmicas e complexas, servindo assim de uma boa base para a implementação de iluminação e texturas da Fase 4.