## 标准 GE 系列增加缓冲区 IO 说明

在原有 GE 标准产品函数库中,增加 GT\_ BufIO 和 GT\_ BufIOBit 函数。

## **♦** GT\_BufIO

指令类别	缓冲区指令
适用控制器	GE-X00-SX
函数原型	short GT_BufIO(unsigned short io_status)
功能说明	在缓冲区方式下,控制通用 IO 的输出。
参数说明	io_status :表示 16 位通用 IO 输出的状态 ,取值范围为[0,0xffff]。
应用说明	<ul> <li>该指令只能在运动控制器处于缓冲区输入方式下被调用。如果在立即指令下调用,返回值为-1。</li> <li>两条运动指令之间最多允许两条该指令,用于在前一条轨迹运动指令结束和后一条轨迹运动指令开始之前控制通用 IO 的输出状态。</li> </ul>
参考指令	GT_ExOpt
参考例程	

## ♦ GT\_BufIOBit

指令类别	缓冲区指令
适用控制器	GE-X00-SX
函数原型	short GT_BufIOBit(unsigned short io_bit, short bit_status)
功能说明	在缓冲区方式下,设置指定的通用输出端口的高低电平状态。
参数说明	io_bit:表示指定的通用输出位通道,取值[0, 15]。 bit_status:表示指定的通用输出的状态(只能为"0"或者"1")。"1" 表示使能高速 IO 的输出为高电平。"0"表示高速 IO 输出为低电平。
应用说明	<ul> <li>该指令只能用于缓冲区方式下。</li> <li>该指令一旦执行不能马上生效,必须有轨迹运动时才生效。如果有连续的两条 GT_BufIOBit 指令,则距离轨迹指令最近的一条有效。</li> </ul>
参考指令	GT_BufIO
参考例程	