

回顾:

## 1. linux内核mmap机制

目的: 将硬件外设的物理地址映射到用户空间的虚拟地址上

内核的sys\_mmap所做内容:

1. 帮你在MMAP内存映射区找一块空闲的虚拟内存区域, 用来映射物理地址
2. 一旦找到, 内核用struct vm\_area\_struct数据结构来描述这块空闲的虚拟内存区域, 其对象由内核创建
3. 内核sys\_mmap最终调用底层驱动的mmap接口, 并且将描述空闲的虚拟内存区域的对象的首地址传递给驱动的mmap接口

底层驱动的mmap仅作只作一件事: 映射

```
struct file_operations {
    int (*mmap)(struct file *file, struct vm_area_struct *vma)
};
```

//vma指针指向的对象由内核创建, 用来描述空闲的虚拟内存区域  
切记: 映射时, 地址必须是页面大小的整数倍!

## 2. linux内核platform机制

实现linux内核的分离思想

实现将硬件和软件彻底分开

一旦软件写好, 无需在进行改动

将来只需要关注硬件差异即可, 将来硬件有所变动, 只需改动硬件部分画图

总结:

1. probe函数是否被调用至关重要!

2. 驱动开发者利用platform机制实现设备驱动, 只关注两个数据结构:

```
struct platform_device
{
    .name 相当重要
    .id
    .resource
        .start
        .end
        .flags
        IORESOURCE_MEM
        IORESOURCE_IRQ
    .num_resources
}
struct platform_driver
{
    .driver = {
        .name 相当重要
    },
    .probe 匹配成功内核调用, 形参指向匹配成功的硬件信息
    .remove 删除软件或者硬件节点内核调用
}
```

3. 什么遍历, 什么匹配, 什么调用, 什么传参都是由内核完成!

4. probe函数一般所做的工作:

0. 调用代表一个完整的硬件设备驱动产生

1. 通过形参获取硬件信息

```
struct resource *platform_get_resource(
    struct platform_device *pdev,
    int flags;
    int index;
);
```

函数功能: 通过probe函数的形参pdev或者resource描述硬件信息

pdev: 指向匹配成功的硬件信息

flags: 硬件信息的类型

IORESOURCE\_MEM/IORESOURCE\_IRQ

day11.txt

index: 同类资源的偏移量

返回值: 返回获取到的硬件信息的首地址

## 2. 处理获取到的硬件信息

该申请的申请

该注册的注册

该映射的映射

该初始化的初始化

## 3. 注册硬件操作接口(字符设备驱动或者混杂设备驱动)

.open

.release

.read

.write

.unlocked\_ioctl

.mmap

remove跟probe对着干!

\*\*\*\*\*

## 3. I2C总线(IIC总线)

面试题: 谈谈对I2C总线理解

### 3.1. I2C总线的功能

计算机CPU和外设的通信方式很多种:

GPIO, 例如LED, 按键

总线(地址线数据线), 例如内存, NorFlash, DM9000

UART, 例如BT, GPS

I2C, 例如重力传感器, 触摸屏芯片

一线式, 例如DS18B20温度传感器

SPI, 例如NorFlash

等

I2C总线是CPU和外设通信的一种数据传输方式

### 3.2. I2C总线的定义

两线式串行总线

解释:

“两线式”: CPU跟外设的数据通信只需2根信号线, 分别是SCL时钟控制信号线  
和SDA数据线, 画简要的连接图

SDA数据线: 用来传输数据, CPU和外设都可以控制, 但是不能同时  
控制, 例如CPU向外设写数据, 数据线由CPU控制

CPU从外设读取数据, 数据线由外设控制

问: 由于外设的处理速度远远慢于CPU, CPU和外设如何  
保证数据传输的正常呢?

答: 关键靠SCL时钟线

注意: I2C总线数据传输从数据的高位开始!

SCL时钟线: 同步双方的数据传输, 保证数据传输正常, 只能由CPU控制

例如: CPU在SCL为高电平时, 将数据放到数据线上

设备就在同周期的SCL为低电平时, 从数据线上读取数据

SCL为低电平时, 数据线上的数据保持稳定不变!

“串行”: CPU和外设的数据通信是一个时钟周期传输1个bit位

“总线”: CPU和外设通信的两根信号线上可以挂接多个外设

画出简要的连接图

注意: SDA和SCL都会连接一个上拉电阻, 默认电平都为高电平!

问: CPU如何找到总线上要访问的某个外设?

问：如果CPU找到这个外设，CPU如何通过两根信号线和外设通信呢？

问：SDA和SCL如何搭配使用呢？

答：答案在I2C总线传输协议中

### 3.3. I2C总线协议相关概念

CPU=主设备=master

外设=slave

MSB:高位

LSB:低位

START信号：又称起始信号，每当CPU要访问总线上某个外设，首先CPU向总线发送一个START信号，此信号只能由CPU发起

SCL为高电平，SDA由高向低跳变产生START信号

类似“同学们，上课了”

STOP信号：又称结束信号，每当CPU要结束对某个外设的访问，CPU

只需向总线发送一个STOP信号即可，此信号同样只能由CPU发起

SCL为高电平，SDA由低向高跳变产生STOP信号

类似“同学们，下课”

画图START和STOP时序图

读写位：如果CPU要读设备，读写位=1；如果CPU要写设备，读写位=0

设备地址：同一个I2C总线上的外设都有一个唯一的设备地址（类似身份证号）

表示外设总线上的唯一性

如果将来CPU要访问总线上某个外设，CPU只需向总线

发送这个外设对应的设备地址即可

类似“某某同学，请回答问题”

切记：设备地址不包含读写位

读设备地址=设备地址<<1 | 1

写设备地址=设备地址<<1 | 0

问：外设的设备地址如何确定？

答：

以LM77温度传感器为例P8：

确定LM77设备地址=10010A1A0 (A1A0都接地)=》

1001000 (高位补0)=01001000=0x48

=>

LM77的：

读设备地址=0x48<<1 | 1

写设备地址=0x48<<1 | 0

以AT24C02存储器为例P11：

确定AT24C02设备地址=1010A2A1A0 (A2A1A0都接地)=》

1010000 (高位补0)=01010000=0x50

读设备地址=0x50<<1 | 1

写设备地址=0x50<<1 | 0

以ADP8860背光灯控制芯片为例：

0101010x=>

设备地址=0101010 (去x, 高位补0)=00101010=0x2A

读设备地址=0x2A<<1 | 1

写设备地址=0x2A<<1 | 0

ACK信号：又称应答信号，表示CPU和外设的通信状态

低电平有效

类似“老师，我在”

总结:

1. CPU要想访问总线上某个外设, CPU只需向总线发送这个外设的设备地址即可  
I2C总线数据传输一周期一bit, 一次一字节

问: CPU一旦通过设备地址找到某个外设, 如何通过两根信号线和外设进行数据通信呢?

答: 答案都在外设的芯片手册中, 重点关注其中的操作时序图以CPU读取LM77温度传感器2字节数据为例P12:

1. CPU向总线发送START信号
  2. CPU向总线发送外设的设备地址包括读写位
  3. 如果外设存在于总线上, 外设在第九个时钟周期会给CPU发送一个ACK信号, 低电平有效
  4. 设备向CPU发送两字节数据的高字节
  5. CPU读取数据以后, CPU同样在第九个时钟周期给外设一个有效的ACK信号
  6. 设备继续向CPU发送两字节数据的低字节
  7. CPU读取数据以后, 没有在第九个时钟周期给外设一个有效的ACK信号
  8. 数据读取完毕, CPU向总线发送STOP信号结束此次的数据读取操作
- 边说边画图(框框圈圈)

以AT24C02存储器的读写为例P11, 字节写时序图:

AT24C02存储器特性:

存储容量256字节

内部地址编址: 0x00~0xff

用户需求: 将数据'A'写入到AT24C02的片内的0x10地址存储空间中

硬件操作流程:

1. CPU向总线发送START信号
  2. CPU向总线发送设备地址包括读写位
  3. 如果设备存在于总线上, 设备在第九个时钟周期给CPU发送一个有效的ACK信号
  4. CPU向设备发送要访问的片内地址0x10
  5. 设备接收到了CPU要访问的片内地址, 设备同样在第九个时钟周期给CPU一个有效的ACK信号
  6. CPU最后向设备发送要写入的数据'A'
  7. 设备将数据写入到片内0x10地址以后, 设备同样在第九个时钟周期给CPU一个有效的ACK信号
  8. CPU向总线发送STOP结束数据的操作
- 边说边画框框圈圈图

再以CPU读取AT24C02任意片内地址存储空间的数据为例P2随机读试图: 具体参见时序图

最后以CPU让HMC6352指南针传感器进入休眠模式为例:

1. CPU发送START信号
  2. CPU发送设备地址<<1|0
  3. 设备如果存在于总线上, 设备在第九个时钟周期给CPU发送一个有效的ACK信号
  4. CPU向设备发送命令'S'=0x53, 让设备进入休眠模式
  5. 设备接收到命令以后, 设备在第九个时钟周期给CPU发送一个有效的ACK信号
  6. 最后CPU向总线发送STOP信号结束访问
- 边说边画圈圈框框图

切记: 任何外设的访问必须严格按照时序图进行!!!

day11.txt

问：SDA和SCL如何搭配使用呢？

答：以CPU向设备写入数据为例：

CPU应该在SCL为低电平的时候将数据放到数据线上

那么设备就应该在SCL同周期的高电平从数据线上读取数据

“低放高取”

一定要画出相应的时序图, 以CPU向HMC6352发送‘S’为例P4:

可以仅画START时序, 写0, 1时序即可

会画波形, 将来也会分析示波器的波形图!!!!