

# Análisis y Diseño de Algoritmos

Tema 6: Vuelta Atrás

Titulación: Grado en Ingeniería del  
Software

# Contenido

- Introducción
- Técnicas de Vuelta Atrás
  - Conceptos generales
  - El problema de las  $n$ -reinas
  - El problema del laberinto
- Extensiones
  - Backtracking para enumeración
  - Backtracking para optimización
- Referencias

# Introducción

- Características de los algoritmos voraces
  - Son métodos **constructivos** para el cálculo de soluciones a un problema **por pasos**.
  - En cada paso del algoritmo **se toma una decisión** que produce una solución parcial más cercana a la solución completa del problema.

## ESQUEMA GREEDY

```
Solucion sol = solInic;  
while !esSolucion(sol){  
    cont = seleccionarMejor(sol);  
    sol = sol + cont;  
}
```

# Introducción

- El método *seleccionarMejor* escoge la mejor de entre todas las continuaciones posibles, teniendo en cuenta algún criterio que sólo se aplica a las soluciones parciales, pero que no tiene que ser el mejor para encontrar la solución óptima al problema.

## ESQUEMA GREEDY

```
Solucion sol = solInic;  
while !esSolucion(sol){  
    cont = seleccionarMejor(sol);  
    sol = sol + cont;  
}  
//sol no tiene por qué ser la solución  
// óptima
```

# Introducción

- Una vez escogida una continuación no hay forma de cambiar de opinión, la **decisión es irreversible**.
- La ventaja es la **eficiencia** del algoritmo.
- La desventaja es que en muchos casos se obtienen **soluciones lejanas** a la óptima.

## ESQUEMA GREEDY

```
Solucion sol = solInic;  
while !esSolucion(sol){  
    cont = seleccionarMejor(sol);  
    sol = sol + cont;  
}  
//sol no tiene por qué ser la solución  
// óptima
```

# Vuelta atrás (backtracking)

- En una hoja del árbol de la figura está la solución a un problema. ¿Cómo llegar a ella?



# Vuelta atrás (backtracking)

- Nosotros vemos los árboles boca abajo



# Vuelta atrás (backtracking)

- Nosotros vemos los árboles boca abajo y con la raíz reducida a un punto





# Vuelta atrás (backtracking)

- Un video de ejemplo:
- <https://www.youtube.com/watch?v=g1hiCeANfDo>
- Amarillo avance según un criterio sistemático
- Gris oscuro: aún no visitado
- Gris claro zona visitada y retrocedido.
- Segundo 0:32, dónde se va a producir un retroceso importante.
- Segundo 0:44, ya cerca de la salida, pero ha elegido otro camino y después rectifica.
- Segundo 1:32, tras haber visitado casi todo el cuadrante superior izquierdo, ha retrocedido para inicial nueva ruta desde el origen.

# Vuelta atrás (backtracking)

- El backtracking es también un método algoritmo constructivo, en el que las soluciones se obtienen mediante un proceso iterativo en el que en cada paso se obtiene una solución más cercana a la solución final.
- A diferencia de los métodos voraces, las decisiones tomadas durante la ejecución del algoritmo pueden deshacerse (puede volverse atrás y tomar un camino distinto).

## ESQUEMA VueltaAtrás

```
Solucion backtracking(Solucion sol){  
    if (esSolucion(sol)) return sol;  
    else{  
        Cont setCont = posContinuacion(sol);  
        Solucion solAux = null;  
        while (!esVacia(setCont) && solAux==null){  
            cont = selecciona(setCont);  
            setCont = SetCont - {cont};  
            solAux=backtracking(sol+cont);  
        }  
        return solAux;  
    }  
}
```

# Vuelta atrás (backtracking)

Si sol es una solución terminamos

Construimos el conjunto de posibles continuaciones

Si es vacío, nuestra solución parcial no lleva a ninguna solución y devolvemos null

Si hay alguna posible continuación, la escogemos y continuamos de forma recursiva con ella.

Si la llamada recursiva nos devuelve una solución terminamos, sino continuamos con la siguiente posible continuación.

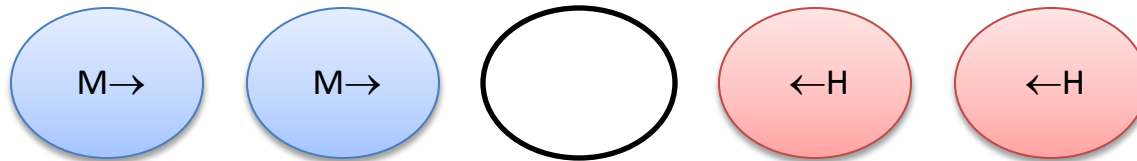
## ESQUEMA VueltaAtrás

```
Solucion backtracking(Solucion sol){  
    if (esSolucion(sol)) return sol;  
    else{  
        Cont setCont = posContinuacion(sol);  
        Solucion solAux = null;  
        while (!esVacia(setCont) && solAux==null){  
            cont = selecciona(setCont);  
            setCont = SetCont - {cont};  
            solAux=backtracking(sol+cont);  
        }  
        return solAux;  
    }  
}
```

# Backtracking: árbol de búsqueda

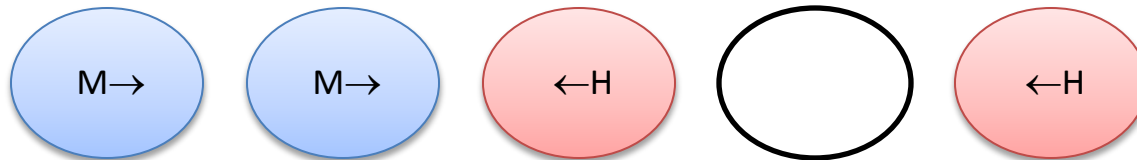
## El problema de las ranas

Supón que hay  $n$  ( $=2$ ) ranas macho (M) y  $n$  ranas hembra (H), dispuestas sobre la fila de  $2n+1$  piedras tal y como aparece en la figura:



Cada rana está mirando en la dirección de la flecha, y sólo pueden moverse en esa dirección

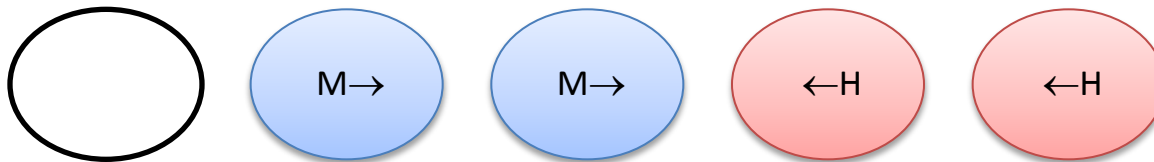
Cada rana puede saltar a la piedra adyacente si está vacía:



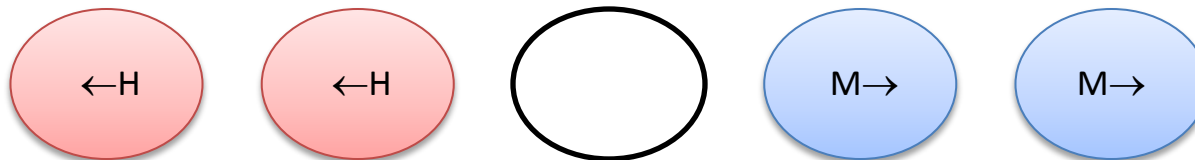
# Backtracking: árbol de búsqueda

## El problema de las ranas

- O puede saltar a la segunda piedra adyacente, si está vacía, saltando sobre otra rana.



- ¿existe una secuencia de movimientos que intercambien a las ranas tal como aparecen en el dibujo?

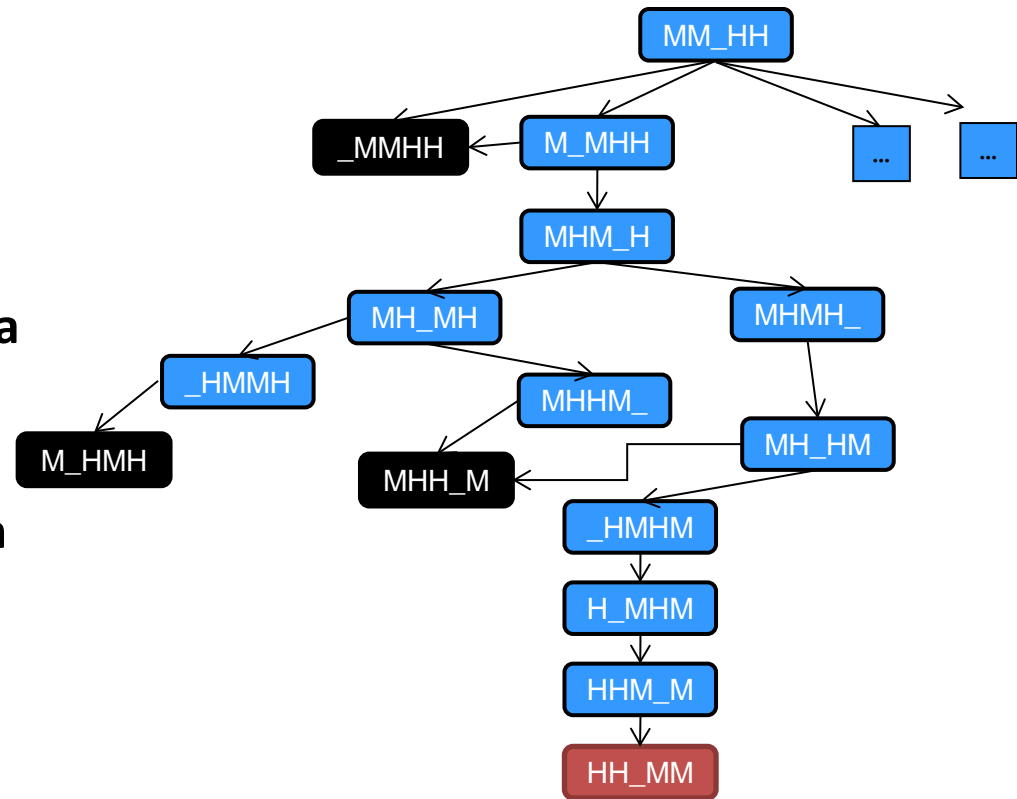


# Backtracking: árbol de búsqueda

## El problema de las ranas

El **árbol del espacio de estados** es el árbol que construye el algoritmo durante la búsqueda de la solución.

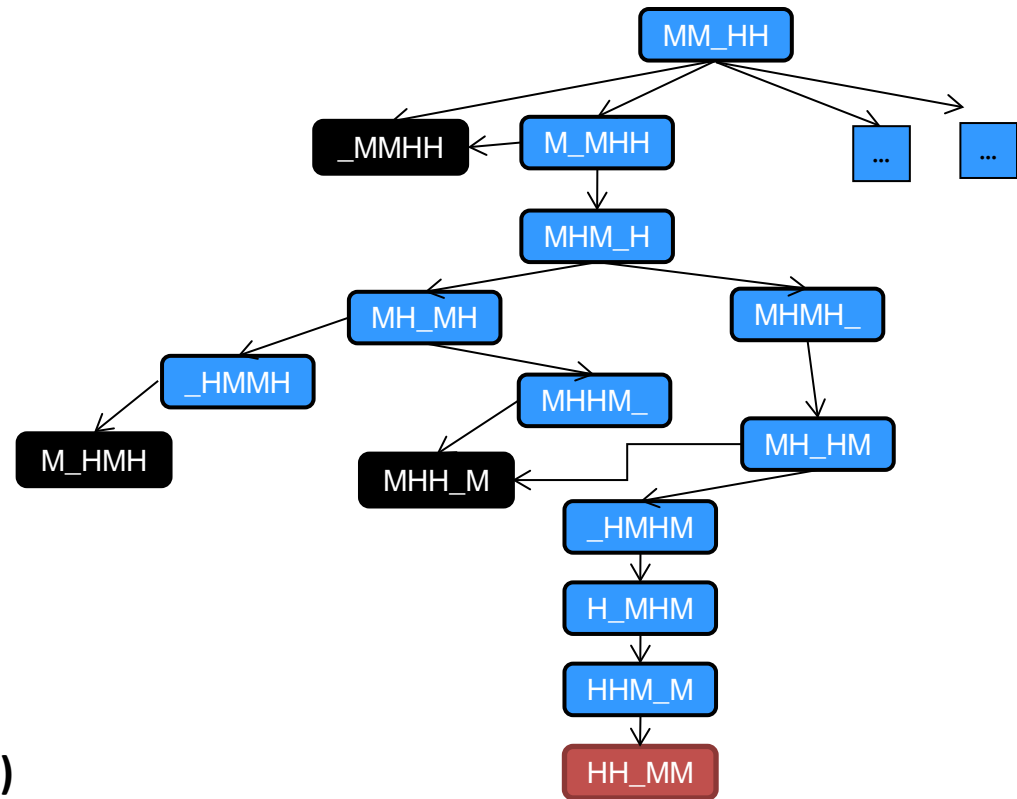
- La raíz del árbol es el **estado inicial**.
- Los nodos del primer nivel corresponden a la elección hecha para la primera componente de la solución.
- Los nodos del segundo nivel son las elecciones realizadas para la segunda componente de una solución.



# Backtracking: árbol de búsqueda

## El problema de las ranas

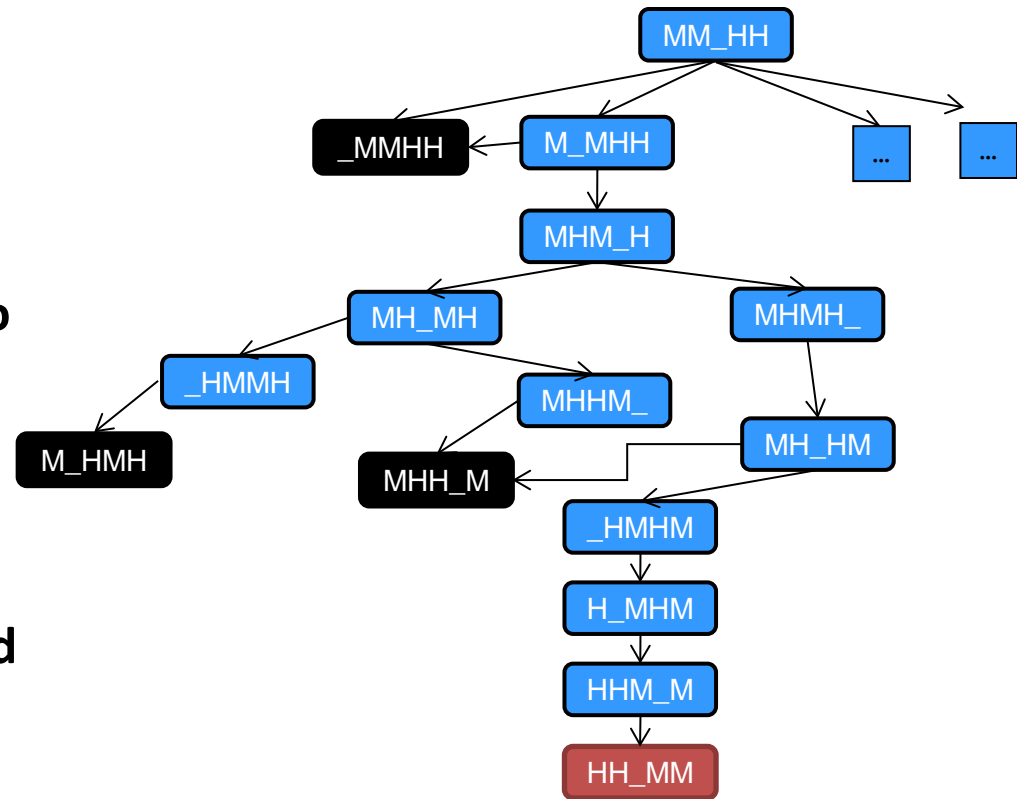
- Hay nodos del árbol que corresponden a **soluciones parciales** que pueden llevar a una solución global. Estos nodos tienen sucesores en el árbol.
- Hay **otros nodos**, que **deben descartarse**, porque corresponden a soluciones parciales a partir de las cuales no es posible encontrar una solución global. En estos nodos se realiza el **backtracking**.
- El algoritmo puede parar cuando encuentra una solución o seguir buscando soluciones distintas por otros caminos.
- En la búsqueda de las soluciones, los nodos suelen visitarse utilizando un recorrido dfs (primero en profundidad)



# Backtracking: árbol de búsqueda

## El problema de las ranas

- Cada nodo es un estado
- Entre dos nodos hay una transición entre estados
- El árbol de estados puede ser muy grande, pero normalmente no existe de forma explícita, sino que los estados se van construyendo a medida que el algoritmo avanza (on-the-fly)
- Sólo se tienen almacenados los estados de la pila de recursividad que en cada momento se está resolviendo.



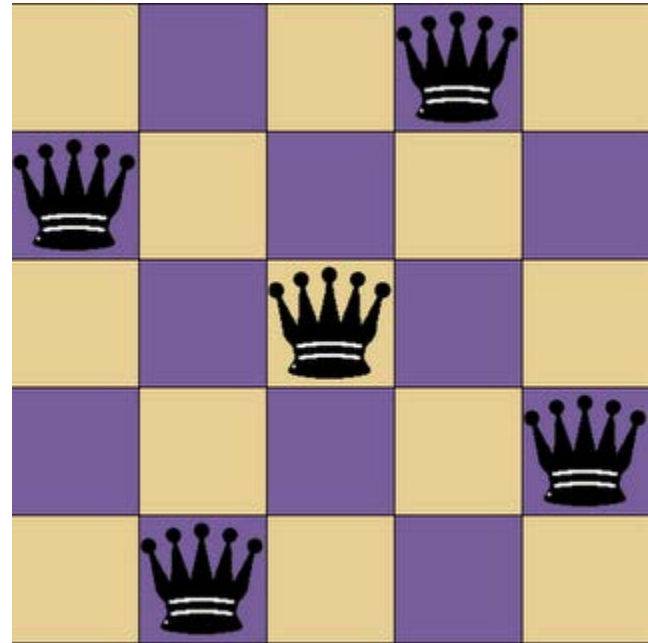


# Backtracking: características generales

- Cada vez que se hace backtracking se está podando el árbol: nos ahorramos considerar todas las decisiones pendientes desde ese punto.
- El coste es que, en el caso peor, el algoritmo tendrá que recorrer todo el espacio de búsqueda, lo que puede ser equivalente a un algoritmo de “fuerza bruta”.
- En cualquier caso, la técnica permite encontrar soluciones “simples” a problemas aparentemente difíciles de resolver.
- Los algoritmos que utilizan backtracking suelen combinar recursividad e iteración, por lo que hay que tener mucho cuidado a la hora de manejar los casos bases de la recursión, y las condiciones de terminación de los bucles.

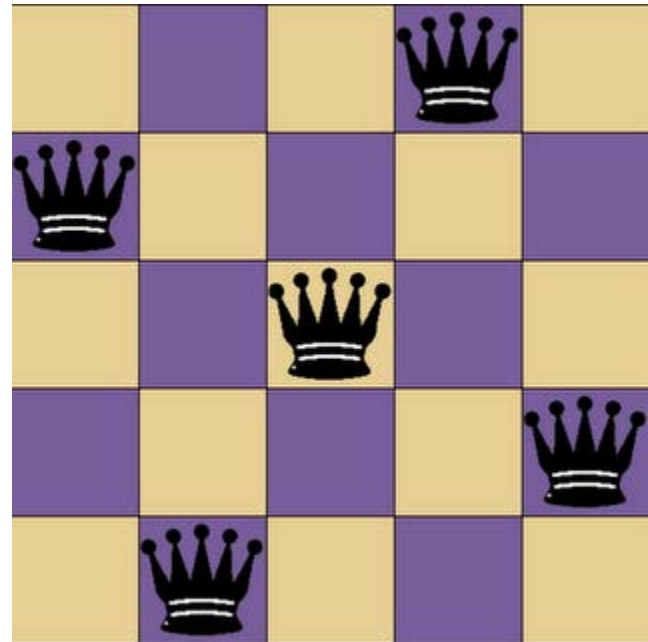
# El problema de las n reinas

- Supongamos que tenemos un tablero de ajedrez de tamaño  $n \times n$ . Queremos colocar  $n$  reinas de manera que no se ataquen, es decir, que no haya
  - dos reinas en la misma fila
  - dos reinas en la misma columna
  - dos reinas en la misma diagonal



# Solución al problema

- Como dos reinas no pueden estar en la misma fila, las soluciones pueden ser listas como  $I=[3,0,2,4,1]$  en las que cada elemento  $I[i]$  representa la columna de la fila  $i$  en la que está la reina.



# Solución al problema

- La lista  $l$  se construye de forma incremental.
- Partimos de una lista vacía  $[]$
- Suponiendo que la lista es  $[a_0, \dots, a_{i-1}]$ , para añadir una nueva reina en la fila  $i$ ,
  - escogemos la primera posición  $a_i$  de una reina que no ataca a ninguna de las que ya están en el tablero.
  - si no es posible, retrocedemos y cambiamos  $a_{i-1}$  para buscar otra solución
  - y así sucesivamente...

# El problema de las n reinas

## código java

```
public static List<Integer> reinas(int n){
    for (int i = 0; i<n; i++){
        List<Integer> lista = new ArrayList<Integer>();
        lista.add(i);
        boolean sol = reinas(n,lista);
        if (sol) return lista;
    }
    return null;
}

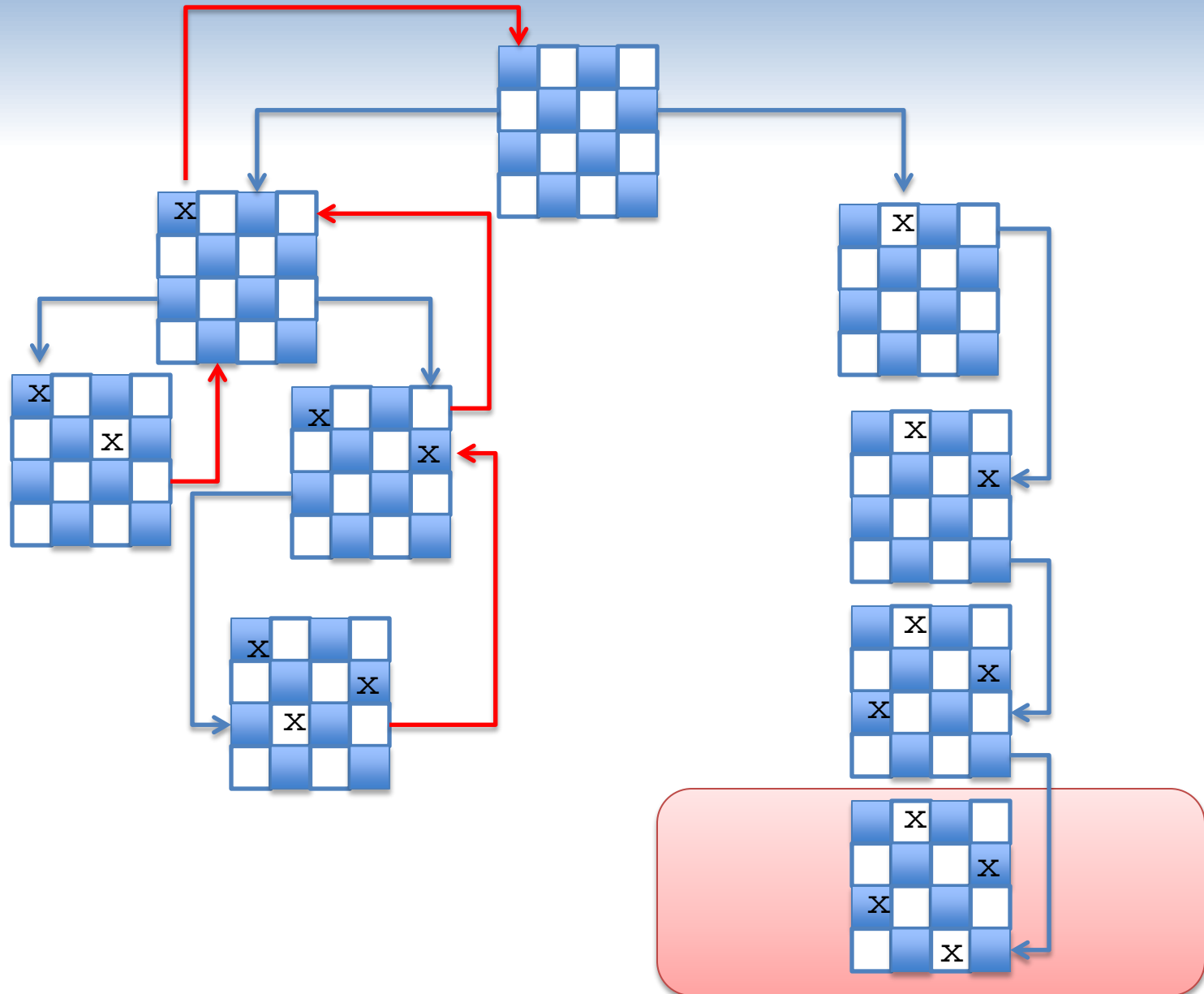
public static boolean reinas(int n, List<Integer> lista){
    if (lista.size()==n) return true;
    for (int i = 0; i<n; i++){
        if(!lista.contains(i)&& noCome(i,lista)){
            lista.add(i);
            if (reinas(n,lista)) return true;
            else lista.remove(new Integer(i));
        }
    }
    return false;
}
```

# El problema de las n reinas

## código java

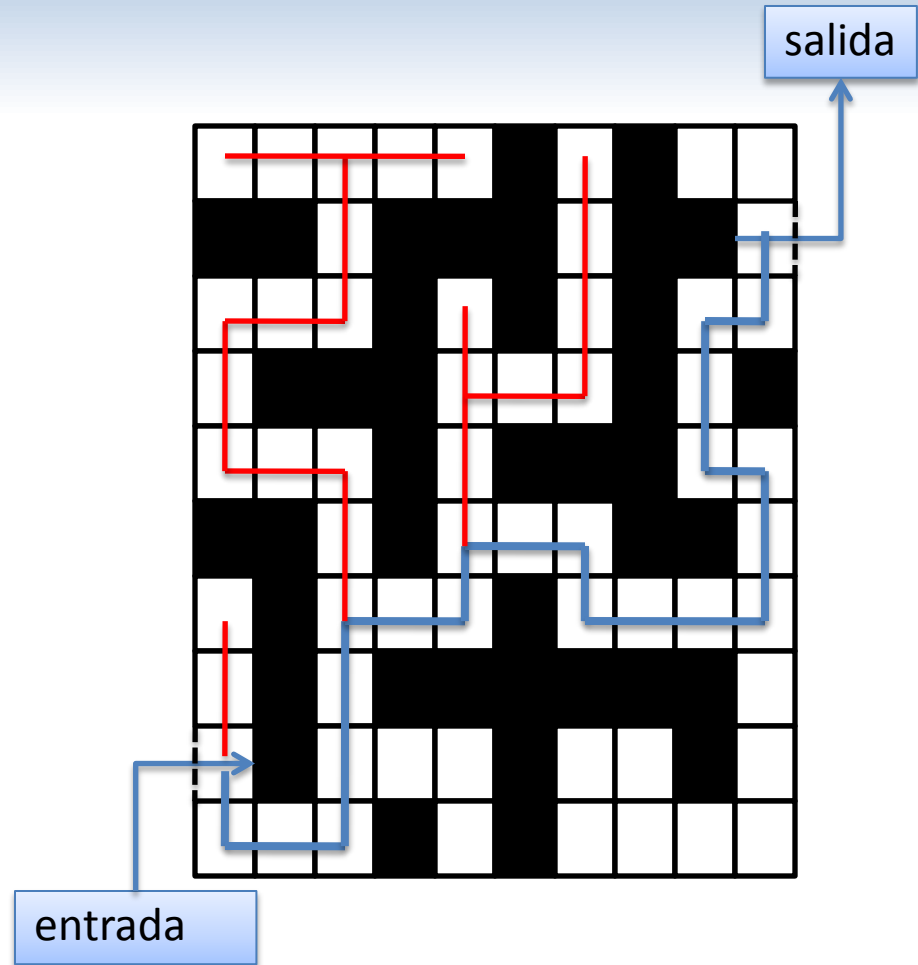
```
public static boolean noCome(int i, List<Integer> lista){  
  
    int j = lista.size();  
  
    for (int k = 0; k < lista.size(); k++){  
  
        if (j-i == k - lista.get(k)) return false;  
  
        if (i+j == k + lista.get(k)) return false;  
    }  
    return true;  
}
```

# Ejemplo (caso $n = 4$ )



# El problema del laberinto

- Tenemos un laberinto que queremos atravesar desde un punto de entrada hasta un punto de salida.
- El laberinto está representado por un array bidimensional (cuadrado), en el que cada componente puede ser o no un obstáculo.
- La solución al problema es un camino que transcurra desde la entrada hasta la salida a través de componentes no bloqueadas.





# El problema del laberinto: Una solución

- Una solución puede representarse como una lista de posiciones válidas del laberinto, que empieza en la entrada, y termina en la salida.

```
public class Posicion {
    private int x;
    private int y;
    public Posicion(int i,int j){
        this.x = i; this.y = j;
    }
    public int x(){
        return x;
    }
    public int y(){
        return y;
    }
    public boolean equals(Object o){
        return (o instanceof Posicion)&&
            ((Posicion)o).x==x &&
            ((Posicion)o).y==y;
    }
    public int hashCode(){
        return x*7+y*17;
    }

    public String toString(){
        return "("+x+","+y+")";
    }
    ...}
}
```

# El problema del laberinto: Una solución

- Dada una posición, la siguiente en el camino de salida puede ir hacia el norte, sur, este u oeste.

```
public class Posicion {  
.....  
    public Posicion siguiente(int dir){  
        if (dir==0) return new Posicion(i-1,j);  
        else if (dir==1) return new Posicion(i+1,j);  
        else if (dir==2) return new Posicion(i,j+1);  
        else return new Posicion(i,j-1);  
    }  
}
```

# El problema del laberinto: Una solución

- El laberinto es un objeto que tiene un array bidimensional, la entrada, la salida, y un método para saber si una posición está dentro del laberinto

```
public class Laberinto {  
    private int[][] laberinto;  
    private Posicion entrada,salida;  
  
    public Laberinto(int[][] lab,Posicion ent,Posicion sal){  
        this.laberinto = lab;  
        this.entrada = ent;  
        this.salida = sal;  
    }  
  
    public boolean estaEnLaberinto(Posicion pos){  
        if (pos.x() $<$ 0 || pos.x() $\geq$ laberinto.length) return false;  
        if (pos.y() $<$ 0 || pos.y() $\geq$ laberinto.length) return false;  
        return true;  
    }  
    .....  
}
```

# El problema del laberinto: Una solución

- La clase laberinto tiene un método *solucion()* que produce una lista de posiciones con un camino en el laberinto desde la entrada hasta la salida, o null, si no existe ninguna solución
- El método llama a un método local que recorre el laberinto de forma recursiva.

```
public class Laberinto {  
    ....  
    public List<Posicion> solucion(){  
        List<Posicion> lista = new ArrayList<Posicion>();  
        lista.add(entrada);  
        if (solucion(lista)) return lista;  
        else return null;  
    }  
    .....  
}
```

# El problema del laberinto: Una solución

```
public class Laberinto {  
  
    private boolean solucion(List<Posicion> lista){  
        if (lista.isEmpty()) return false;  
        Posicion posAct = lista.get(lista.size()-1);  
        if (posAct.equals(salida)) return true;  
        for (int i=0; i<4; i++){  
            Posicion posSig = posAct.siguiente(i);  
            if (!lista.contains(posSig)&& // no hay ciclos en el camino  
                estaEnLaberinto(posSig)&& // la nueva posición es correcta  
                laberinto[posSig.x()][posSig.y()]!=1){  
                lista.add(posSig);  
                if (! solucion(lista)) lista.remove(lista.size()-1);  
                else return true;  
            }  
        }  
        return false;  
    }  
}
```

backtracking

# El backtracking puede hacer más cosas

- El enfoque y aplicaciones mostradas anteriormente corresponden a la resolución de problemas de decisión o satisfacción, es decir,
  - determinar si un problema tiene o no solución de una forma dada
  - construir una solución de un tipo específico o determinar que no existe
- El backtracking puede utilizarse también en otro tipo de situaciones:
  - Problemas de conteo o enumeración: determinar cuantas soluciones de las características deseadas existen, o encontrarlas todas
  - Problemas de optimización: encontrar una solución que haga máxima alguna función de calidad.

# Backtracking para encontrar todas las soluciones

- En los problemas anteriores, el objetivo era encontrar una solución válida, por lo que en el momento en el que se encuentra, la búsqueda termina.
- Para adaptar este enfoque a problemas de enumeración hay que continuar la búsqueda hasta que se han encontrado todas las soluciones.
- El árbol de búsqueda ha de recorrerse completamente, visitando todos los nodos prometedores.

# Backtracking por enumeración

ESQUEMA VueltaAtrás (encontrar el número de soluciones)

```
int backtracking(Solucion sol){  
    if (esSolucion(sol)) return 1;  
    else{  
        Cont setCont = posContinuacion(sol);  
        int num = 0;  
        while (!esVacia(setCont)){  
            cont = selecciona(setCont);  
            setCont = SetCont - {cont};  
            int num1=backtracking(sol+cont);  
            num += num1  
        }  
        return num;  
    }  
}
```



# Backtracking por enumeración

ESQUEMA VueltaAtrás (encontrar todas las soluciones)

```
void backtracking(List<Solucion> listaSol, Solucion sol){  
    if (esSolucion(sol)) listaSol.add(sol);  
    else{  
        Cont setCont = posContinuacion(sol);  
        while (!esVacia(setCont)){  
            cont = selecciona(setCont);  
            setCont = SetCont - {cont};  
            backtracking(listaSol, sol+cont);  
        }  
    }  
}
```

# Tamaño del árbol de búsqueda

- El proceso de enumeración puede ser muy costoso debido al tamaño del árbol de búsqueda.
- Este tamaño puede estimarse como sigue:
  - Sea  $c_1$  el número de decisiones posibles en el nodo inicial
  - Se elige una decisión al azar, y se repite el procedimiento obteniéndose  $c_i$ ,  $1 \leq i \leq L$
  - Si  $c_i$  se toma como promedio de las decisiones factibles en el nivel  $i$ -ésimo, entonces el tamaño  $T$  del árbol es

$$T = c_1 + c_1 c_2 + c_1 c_2 c_3 + \cdots + = \sum_{i=1}^L \prod_{j=1}^i c_j$$

# El problema de la n reinas

```
public static void reinas(int n, List<List<Integer>> todas){
    List<Integer> actual = new ArrayList<Integer>();
    reinas(n, actual, todas);
}

public static void reinas(int n, List<Integer> actual, List<List<Integer>> todas){
    if (actual.size()==n)  todas.add(actual);
    else{
        for (int i = 0; i<n; i++){
            if(!actual.contains(i)&& noCome(i, actual)){
                List<Integer> actualaux = new ArrayList<Integer>(actual);
                actualaux.add(i);
                reinas(n, actualaux, todas);
            }
        }
    }
}
```

# Ejemplo para $n = 5$

```
[ [ 0 , 2 , 4 , 1 , 3 ] ,  
[ 0 , 3 , 1 , 4 , 2 ] ,  
[ 1 , 3 , 0 , 2 , 4 ] ,  
[ 1 , 4 , 2 , 0 , 3 ] ,  
[ 2 , 0 , 3 , 1 , 4 ] ,  
[ 2 , 4 , 1 , 3 , 0 ] ,  
[ 3 , 0 , 2 , 4 , 1 ] ,  
[ 3 , 1 , 4 , 2 , 0 ] ,  
[ 4 , 1 , 3 , 0 , 2 ] ,  
[ 4 , 2 , 0 , 3 , 1 ] ]
```

# Sólo queremos lo mejor

- En el caso de problemas de optimización, nos interesa la mejor, de entre todas las soluciones factibles.
- El esquema de la solución es muy similar, ya que hay que explorar todas las soluciones válidas posibles.
- Tenemos que arrastrar la mejor solución conocida en cada momento para compararla con cada solución que se encuentre.

# Backtracking para optimización

ESQUEMA VueltaAtrás (la mejor solución)

```
Solucion backtracking(Solucion sol, Solucion msol, int mcal){  
    if (esSolucion(sol)) {  
        int cal = calidad(sol);  
        if (mcal > cal) return msol;  
        else return sol;  
    };  
    else{  
        Cont setCont = posContinuacion(sol);  
  
        while (!esVacia(setCont)){  
            cont = selecciona(setCont);  
            setCont = SetCont - {cont};  
            Solucion otra=backtracking(sol+cont,msol,mcal);  
            if (calidad(otra)>mcal) msol = otra; mcal = calidad(otra)  
        }  
        return msol;  
    }  
}
```

# El problema de la suma de subconjuntos

Dado un conjunto  $S = \{s_1, \dots, s_n\}$  de números naturales, y un número  $d$  encontrar un subconjunto  $S' \subseteq S$  tal que

- $\sum_{s \in S'} s \leq d$
- Si  $R \subseteq S$ , entonces
  - o bien  $\sum_{r \in R} r > d$ ,
  - o  $\sum_{r \in R} r \leq \sum_{s \in S'} s$

# El problema de la suma de subconjuntos

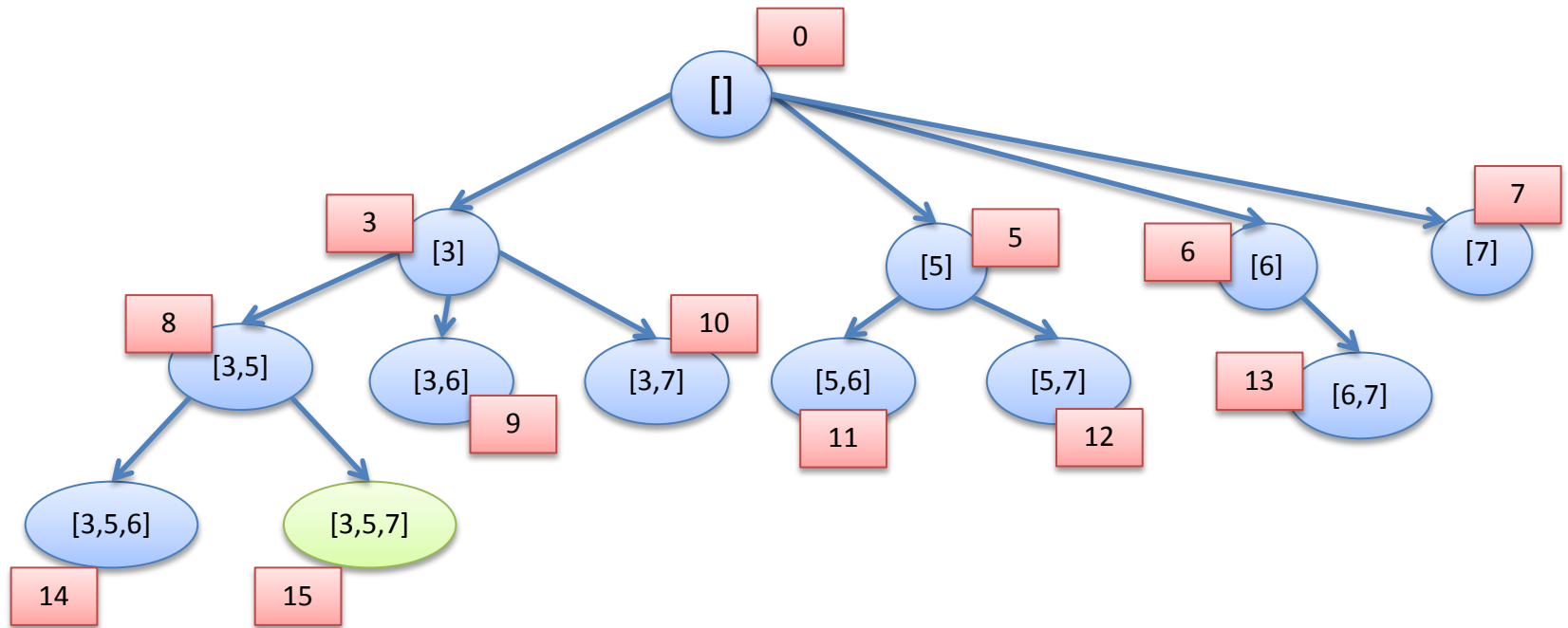
```
public static SortedSet<Integer> mejorSub(SortedSet<Integer> conj, int d){
    SortedSet<Integer> sub = new TreeSet<Integer>();
    return mejorSub(conj,sub,d,0);
}
```

```
public static SortedSet<Integer> mejorSub(SortedSet<Integer> conj,
                                           SortedSet<Integer> mejor,int d,int cal){
    SortedSet<Integer> conjMejor = mejor;
    int sumaMejor = cal;
    for (int elem:conj){
        if (!mejor.contains(elem) && noMenor(elem,mejor)&& cal+elem <= d ){
            SortedSet<Integer> aux = new TreeSet<Integer>(mejor);
            aux.add(new Integer(elem));
            SortedSet<Integer> otro = mejorSub(conj,aux,d,cal+elem);
            int suma = 0;
            for (int e:otro) suma+=e;
            if (suma > sumaMejor) {
                mejor = otro;sumaMejor = suma;
            }
        }
    }
    return conjMejor;
}
```

```
public static boolean noMenor(int elem, SortedSet<Integer>
set){
    for (int e:set){
        if (elem <= e) return false;
    }
    return true;
}
```



# Árbol de Búsqueda



# Referencias

- *Introduction to The Design & Analysis of Algorithms*. A. Levitin. Ed. Adison-Wesley
- *Introduction to Algorithms*. T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein. Ed. The MIT Press